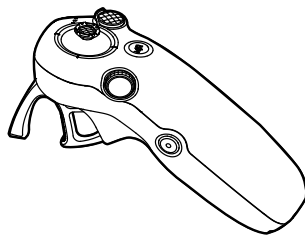
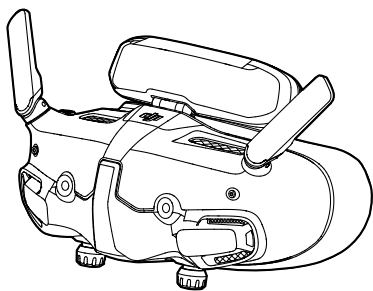
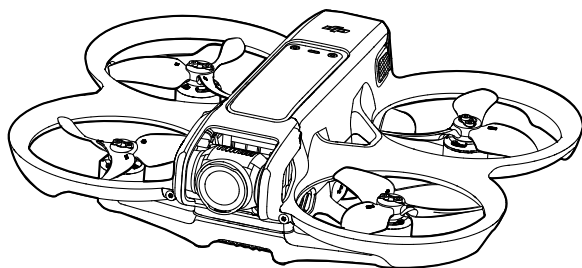


DJI AVATA 2

คู่มือการใช้งาน

v1.0 2024.04





เอกสารฉบับนี้เป็นลิขสิทธิ์ของ DJI ที่สงวนลิขสิทธิ์ทั้งหมด คุณไม่มีสิทธิ์ที่จะใช้หรืออนุญาตให้ผู้อื่นใช้เอกสารหรือส่วนใดส่วนหนึ่งของเอกสารโดยการทำซ้ำ ถ่ายโอน หรือจำหน่ายเอกสาร เว้นแต่จะได้รับอนุญาตจาก DJI ผู้ใช้ควรอ้างอิงเอกสารนี้และเนื้อหาในเอกสารนี้เพื่อใช้เป็นคำแนะนำในการใช้งาน DJI UAV เท่านั้น ไม่ควรใช้เอกสารเพื่อวัตถุประสงค์อื่น

การค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบตเตอรี่” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ โปรดกด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

การพิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

การใช้คู่มือนี้

คำอธิบายภาพ

⚠️ ข้อสำคัญ

💡 ข้อแนะนำและเคล็ดลับ

📖 เอกสารอ้างอิง

อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก

กรุณาอ่านเอกสารต่อไปนี้ก่อนจะใช้งาน DJI AVATA™ 2

1. คำแนะนำด้านความปลอดภัย
2. คู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อ
3. คู่มือการใช้งาน

ขอแนะนำให้ชมวิดีโอสอนการใช้งานทั้งหมดและอ่านคำแนะนำด้านความปลอดภัยก่อนจะใช้งานจริงเป็นครั้งแรก เตรียมพร้อมบินครั้งแรกโดยการทบทวนคู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อและดูข้อมูลเพิ่มเติมในคู่มือการใช้งานนี้

วิดีโอสอนการใช้งาน

ไปที่เว็บไซต์ด้านล่างหรือสแกนคิวอาร์โค้ดเพื่อชมวิดีโอสอนการใช้งาน ซึ่งจะสาธิตวิธีใช้งานผลิตภัณฑ์อย่างปลอดภัย:



<https://www.dji.com/avata-2/video>

ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

อย่าลืมใช้แอป DJI Fly ระหว่างบิน สแกนคิวอาร์โค้ดด้านบนเพื่อดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุด



- DJI Fly เวอร์ชัน Android ใช้งานได้กับ Android v7.0 ขึ้นไป DJI Fly เวอร์ชัน iOS ใช้งานได้กับ iOS v11.0 ขึ้นไป
- ทั้งนี้ อินเทอร์เน็ตและฟังก์ชันของ DJI Fly อาจแตกต่างออกไปจากการอัปเดตซอฟต์แวร์เวอร์ชันปัจจุบัน โดยประสิทธิภาพการใช้งานจริงขึ้นอยู่กับเวอร์ชันซอฟต์แวร์ที่ใช้

* เพื่อความปลอดภัยยิ่งขึ้น เมื่อไม่ได้เชื่อมต่อหรือล็อกอินกับแอประหว่างบิน เราจะจำกัดความสูงการบินไว้ที่ 98.4 ฟุต (30 เมตร) และจำกัดระยะบินไว้ที่ 164 ฟุต (50 เมตร) ข้อจำกัดนี้ใช้กับ DJI Fly และแอปทุกแอปที่ทำงานร่วมกับโดรนของ DJI ได้

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2

ดาวน์โหลด DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series) ที่:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>



- ผลิตภัณฑ์นี้สามารถใช้งานได้ในช่วงอุณหภูมิระหว่าง -10° ถึง 40° C ผลิตภัณฑ์นี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐานอุณหภูมิการใช้งานระดับการทหาร (-55° ถึง 125° C) ซึ่งต้องทนทานต่อความหลากหลายของสภาพแวดล้อมมากกว่า โปรดใช้งานผลิตภัณฑ์ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิการใช้งานของผลิตภัณฑ์ระดับนี้เท่านั้น

สารบัญ

การใช้คู่มือนี้	3
คำอธิบายภาพ	3
อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก	3
วิดีโอสอนการใช้งาน	3
ดาวนโหลดแอป DJI Fly	3
ดาวนโหลด DJI Assistant 2	4
รายละเอียดผลิตภัณฑ์	10
ข้อมูลเบื้องต้น	10
การใช้งานครั้งแรก	11
การเตรียมโดรนให้พร้อม	11
การเตรียม DJI Goggles 3	13
การเตรียม DJI RC Motion 3	19
การเชื่อมต่อ	20
การเปิดใช้งาน	21
การอัปเดตเฟิร์มแวร์	22
ภาพรวม	23
โดรน	23
DJI Goggles 3	23
DJI RC Motion 3	24
ความปลอดภัยในการบิน	26
ข้อจำกัดในการบิน	26
ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)	26
ขีดจำกัดการบิน	26
การปลดล็อก GEO Zone	28
ข้อกำหนดสภาพแวดล้อมในการบิน	29
การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ	30
รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน	30
การดำเนินการบิน	33
การดำเนินการบินพื้นฐาน	33
การบินขึ้น การเบรก และการลงจอด	34
การบินไปข้างหน้าและถอยหลัง	35
การรับทิศทางของโดรน	36
การบังคับโดรนให้บินขึ้นหรือลงเป็นมุม	36
การควบคุมมุมก้มบอลและกลิ้ง	37

การสลับโหมดการบิน	37
การติดตามศีรษะ	37
Easy ACRO (การบินผาดโผนอย่างง่าย)	38
การสไลด์	39
การดริฟต์ 180°	39
การพลิก	40
คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ	40
โดรน	42
โหมดการบิน	42
ไฟแสดงสถานะโดรน	43
Return to Home (กลับจุดขึ้นบิน)	44
คำเตือน	44
วิธีการเปิดใช้งาน	44
ขั้นตอน RTH	45
การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด	45
ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด	46
ระยะการตรวจจับ	47
ใบพัด	48
การติดตั้งและการถอดใบพัด	49
แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ	51
คำเตือน	51
การใช้แบตเตอรี่	52
การใส่/ถอดแบตเตอรี่	52
การชาร์จแบตเตอรี่	54
กิมบอลและกล้อง	58
ลักษณะของกิมบอล	58
คำเตือน	59
การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจ	59
การจัดเก็บฟุตเทจ	59
การส่งออกฟุตเทจ	60
QuickTransfer	60
DJI Goggles 3	63
การใช้งานแว่นตา	63
ปุ่มต่าง ๆ	63
เคอร์เซอร์ AR	64
หน้าจอแว่นตา	67

มุมมอง FPV	67
เมนูทางลัด	68
การตั้งค่ากล้อง	69
เมนูแว่นตา	70
การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจแว่นตา	73
การจัดเก็บฟุตเทจ	73
การส่งออกฟุตเทจ	73
การฟอร์แมตการ์ด SD	73
มุมมองจริง	74
Real View PiP (มุมมองจริงแบบภาพต่อภาพ)	74
การแชร์ไลฟ์วิว	74
การเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ	74
การเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ	75
การแพร่ภาพไปยังแว่นตาอื่น	75
การเล่นวิดีโอพาโนรามา/3D	75
ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวของ DJI	78
การใช้งาน	78
การเปิด/ปิดเครื่อง	78
การชาร์จแบตเตอรี่	78
คุณสมบัติของปุ่ม	79
Optimal Transmission Zone (โซนส่งสัญญาณที่เหมาะสม)	80
การแจ้งเตือนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	81
การปรับเทียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	81
แอป DJI Fly	83
ภาคผนวก	85
ข้อมูลจำเพาะ	85
DJI Avata 2	85
DJI Goggles 3	90
DJI RC Motion 3	93
ผลิตภัณฑ์ที่ใช้ร่วมกันได้	93
การอัปเดตเฟิร์มแวร์	94
การใช้แอป DJI Fly	94
การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)	94
คำแนะนำในการบำรุงรักษา	95
ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา	96

ความเสี่ยงและคำเตือน	96
DJI Avata 2	96
DJI Goggles 3	97
การจัด	97
การทิ้งแบตเตอรี่	97
ข้อมูลการบิน	98
ข้อมูลหลังการขาย	98
การบำรุงรักษา	99
การเปลี่ยนโฟมบุห้กับแว่นตา	99
การทำความสะอาดและบำรุงรักษาแว่นตา	100

รายละเอียดผลิตภัณฑ์

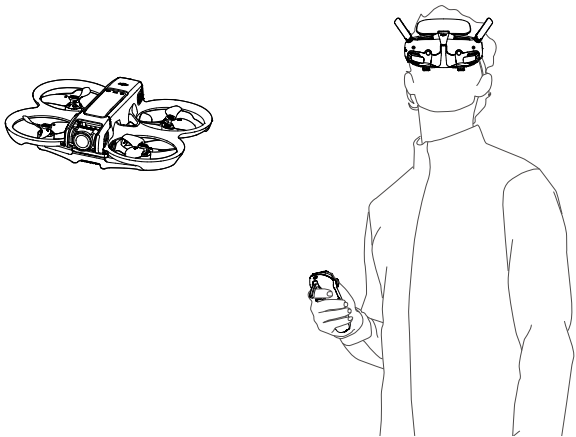
รายละเอียดผลิตภัณฑ์

ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Avata2 เป็นโดรนกล้อง FPV ขนาดกะทัดรัดและพกพาสะดวกที่ติดตั้งฟลายครอบใบพัดในตัว โดรนใช้ทั้งระบบ GNSS และระบบการมองเห็นที่ทำให้บินวนได้อย่างมั่นคงและเคลื่อนที่พาดโฟนได้อย่างนุ่มนวล ขณะบินอยู่ทั้งในอาคารและกลางแจ้ง กีบบอลและเซนเซอร์ของกล้องขนาด 1/1.3" ช่วยให้โดรนสามารถถ่ายวิดีโอ Ultra-HD 4K 60fps และภาพถ่าย 4K ได้อย่างเสถียร ระยะเวลาดำเนินโดรนสูงสุดคือประมาณ 23 นาที^[1]

เมื่อใช้งานโดรนกับแว่นตาและรีโมทคอนโทรลที่ใช้งานร่วมกันได้ในสภาพแวดล้อมที่ปราศจากการรบกวนและการกีดขวาง การส่งวิดีโอสามารถทำได้จากระยะสูงสุด 8 ไมล์ (13 กม.)^[2] โดยมีขีดเรทสูงสุดที่ 60 Mbps ซึ่งช่วยมอบประสบการณ์การบินที่สมจริง

DJI Goggles 3 (ต่อไปนี้จะเรียกว่าแว่นตา) มาพร้อมกับหน้าจอประสิทธิภาพสูงสองจอ ที่มอบประสบการณ์ FPV แบบเรียลไทม์ให้กับคุณ เพื่อมอบประสบการณ์ที่สะดวกสบายยิ่งขึ้นสำหรับผู้ที่ใช้ที่สวมแว่นตาหรือมีความบกพร่องทางการมองเห็น แว่นตาจึงรองรับการปรับไดออปเตอร์โดยที่ไม่จำเป็นต้องใช้แว่นสายตาระหว่างการใช้งาน มีกล้องสองตัวบริเวณด้านหน้าของแว่นตาที่ผู้ใช้สามารถมองเห็นสภาพแวดล้อมโดยรอบผ่านมุมมองจริงได้โดยไม่ต้องถอดแว่นตา เมื่อใช้กับ DJI Goggles 3 และ DJI RC Motion 3 (ต่อไปนี้จะเรียกว่าตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) ผู้ใช้จะสามารถควบคุมโดรนได้อย่างง่ายดายและเป็นธรรมชาติ และสนุกไปกับประสบการณ์ควบคุมการบินแบบใหม่แสนสะดวกสบายนี้



[1] ทำการทดสอบระยะเวลาดำเนินโดรนสูงสุดของโดรนด้วยการบินความเร็วคงที่ที่ 21.6 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไร้ลมที่ระดับน้ำทะเล โดยตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องไว้ที่ 1080p/30fps, ปิดโหมดวิดีโอ และบินตั้งแต่ระดับแบตเตอรี่ 100% จนถึง 0% ข้อมูลสำหรับใช้อ้างอิงเท่านั้น โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแว่นตาระหว่างที่บิน

[2] อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลส่งสัญญาณได้ถึงระยะการส่งข้อมูลสูงสุด (FCC) ของอุปกรณ์ในพื้นที่โล่งซึ่งไม่มีคลื่นแม่เหล็กที่รบกวนที่ระดับความสูงประมาณ 120 เมตร (400 ฟุต) โดยระยะการส่งข้อมูลสูงสุดสูงสุดหมายถึงระยะทางสูงสุดที่โดรนยังคงสามารถส่งและรับสัญญาณได้ แต่ไม่ได้หมายถึงระยะทางสูงสุดที่โดรนสามารถบินได้ในการบินหนึ่งเที่ยว

- ไปที่เว็บไซต์อย่างเป็นทางการของ DJI เพื่อดูแว่นตาและอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลที่รองรับ คู่มือนี้ใช้ DJI Goggles 3 และ DJI RC Motion 3 เป็นตัวอย่างสำหรับข้อมูลเบื้องต้นเท่านั้น โปรดดูคู่มือผู้ใช้สำหรับอุปกรณ์ที่รองรับอื่น ๆ ตามลำดับสำหรับการใช้งาน
- การใช้แว่นตาไม่เพียงพอให้สอดคล้องตามข้อกำหนดว่าด้วยแนวสายตา (VLOS) บางประเทศหรือภูมิภาคจำเป็นต้องมีผู้สังเกตการณ์ด้วยสายตาเพื่อให้ความช่วยเหลือในระหว่างการบิน คุณจะต้องปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นเมื่อใช้แว่นตา
- DJI Goggles 3, DJI RC Motion 3, รีโมทคอนโทรล DJI FPV 3 และฟลายเตอร์ ND ทุกประเภทสามารถใช้งานร่วมกับ DJI Avata 2 ได้อย่างเต็มรูปแบบ

การใช้งานครั้งแรก



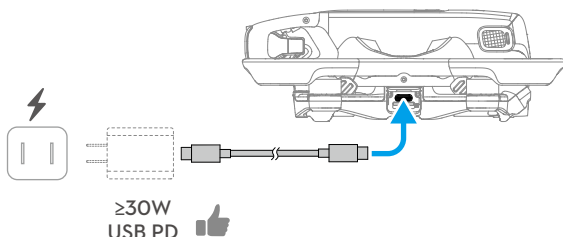
คลิกลิงก์ด้านล่างหรือสแกนรหัส QR เพื่อชมวิดีโอ
สอนการใช้งานก่อนการใช้งานครั้งแรก



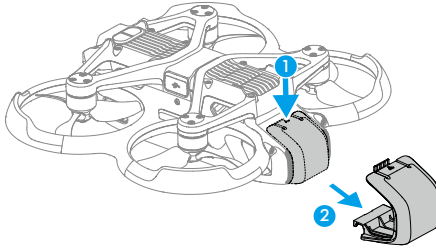
<https://www.dji.com/avata-2/video>

การเตรียมโดรนให้พร้อม

แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะทั้งหมดจะอยู่ในโหมดพักการทำงานก่อนการจัดส่งสินค้าเพื่อความปลอดภัย ให้ทำการชาร์จเพื่อเปิดใช้งานแบตเตอรี่ก่อนการใช้งานครั้งแรก โดยต่อกับชาร์จ USB เข้ากับพอร์ต USB-C บนโดรนเพื่อชาร์จแบตเตอรี่จะทำงานเมื่อเริ่มชาร์จ



ถอดฝาครอบกิมบอล



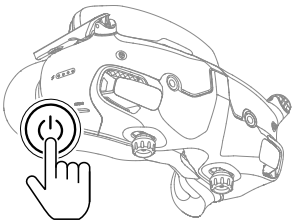
- ขอแนะนำให้ใช้ที่ชาร์จ DJI 65W USB-C หรือที่ชาร์จ USB แบบตัวน (Power Delivery หรือ PD) อื่น ๆ ที่มีกำลังชาร์จเทียบเท่าหรือมากกว่า 30 วัตต์
- เมื่อไม่ได้ใช้งานโดรน ขอแนะนำให้ใส่ฝาครอบกิมบอลเพื่อปกป้องกิมบอล ปรับกล็องให้หันไปข้างหน้าและอยู่ในแนวนอนเสมอ จากนั้นใส่ฝาครอบกิมบอลและตรวจสอบให้แน่ใจว่ายึดแน่นดีแล้ว



- ลอกสติกเกอร์ป้องกันออกจากกล่องกิมบอลก่อนการใช้งานครั้งแรก
 - อย่าสัมผัสถอดฝาครอบกิมบอลก่อนเปิดเครื่องโดรน ไม่เช่นนั้นขณะดำเนินการระบบตรวจสอบอัตโนมัติ ฝาครอบอาจส่งผลกระทบต่อโดรนได้
-

การเตรียม DJI Goggles 3

การเปิดแว่นตา



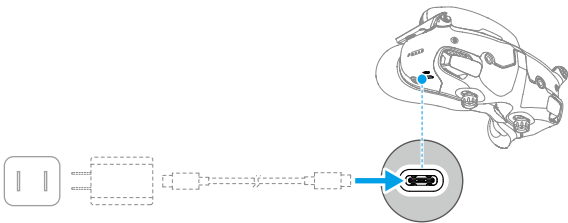
กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
กดหนึ่งครั้ง แล้วกดค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดแว่นตา

1W LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานระหว่างการชาร์จและการใช้งาน:

- 1W LED ติดอยู่
- 1W LED กระพริบ
- 1W LED ดับ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
●	●	●	●	89%-100%
●	●	●	●	76%-88%
●	●	●	○	64%-75%
●	●	●	○	51%-63%
●	●	○	○	39%-50%
●	●	○	○	26%-38%
●	○	○	○	14%-25%
●	○	○	○	1%-13%

หากระดับแบตเตอรี่ต่ำ ขอแนะนำให้ใช้ที่ชาร์จ USB เพื่อชาร์จอุปกรณ์



ตารางด้านล่างแสดงระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ:

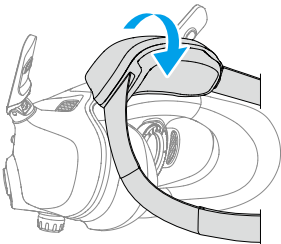
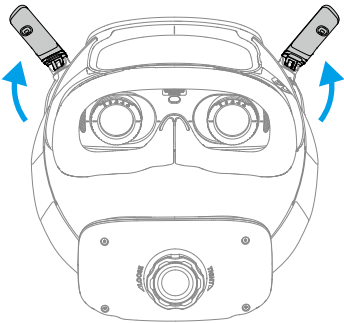
LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
				1%-50%
				51%-75%
				76%-99%
				100%

 • ข้อมูลจำเพาะของพอร์ต USB-C: USB 2.0 (480 Mbps) กำลังไฟเข้าสูงสุดคือ 9 V/3 A

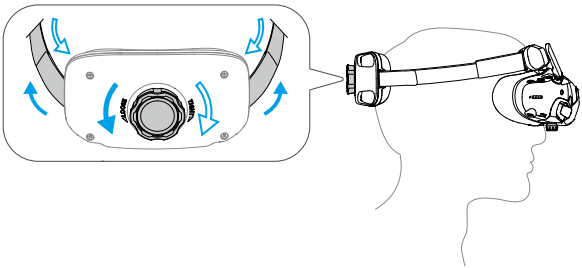
การสวมแว่นตา

- 
- สายไฟแบตเตอรี่ฝังอยู่ในแถบคาดศีรษะ ห้ามดึงแถบคาดศีรษะแรงเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้สายไฟเกิดความเสียหาย
 - เมื่อไม่ใช่แว่นตา ให้พับเสาอากาศเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหาย
 - ห้ามจิกหรือบิดข่วนแผ่นโฟมบุ แผ่นรองหน้าผากเสริม และช่องใส่แบตเตอรี่ด้านนุ่มด้วยวัตถุมีคม
 - ห้ามจ่อแผ่นรองหน้าผากเสริมแรงเกินไป
 - ห้ามหมุนปุ่มปรับแถบคาดศีรษะหรือปุ่มปรับไดออปเตอร์แรงเกินไป เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้ชิ้นส่วนเสียหาย

- กางเสาอากาศ
- ปรับแผ่นรองหน้าผากไปด้านล่างให้อยู่ในตำแหน่งล่างสุด



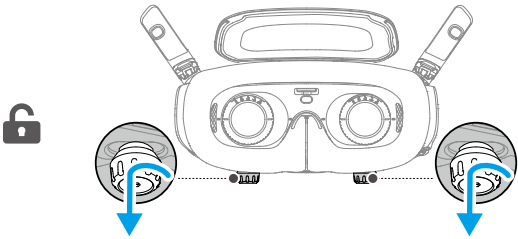
- 3. สวมแว่นตาหลังจากเปิดอุปกรณ์
- 4. หมุนปุ่มปรับแถบคาดศีรษะบนช่องใส่แบตเตอรี่เพื่อปรับความยาวของแถบคาดศีรษะ หมุนตามเข็มนาฬิกาเพื่อปรับแถบคาดศีรษะให้แน่นและหมุนทวนเข็มนาฬิกาเพื่อคลายแถบคาดศีรษะ ขอบแนะนำให้สวมแว่นตาโดยที่ช่องใส่แบตเตอรี่อยู่ส่วนบนด้านหลังศีรษะเพื่อหลีกเลี่ยงการเสถียร



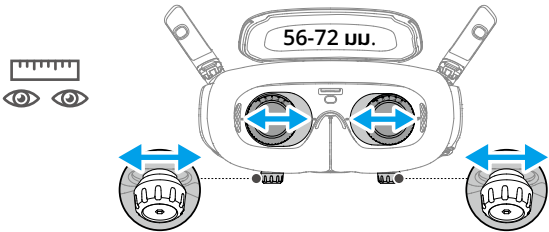
การจับภาพที่ชัดเจน

หมุนปุ่มที่อยู่ด้านล่างของแว่นตาเพื่อปรับไดออปเตอร์ หากการมองเห็นของคุณอยู่ในช่วง -6.0 D ถึง +2.0 D หน้าจอในแว่นตาจะแสดงผลค่าไดออปเตอร์ในขณะที่หมุน

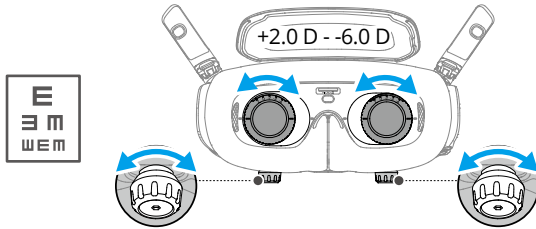
- 1. หมุนปุ่มทั้งสองปุ่มไปในทิศทางตามที่แสดงเพื่อปลดล็อก เมื่อปลดล็อกแล้ว ปุ่มหมุนจะโผล่ขึ้นมา



- 2. เลื่อนไปทางซ้ายและขวาเพื่อปรับระยะห่างระหว่างเลนส์จนกว่าภาพจะอยู่ในแนวที่ถูกต้อง

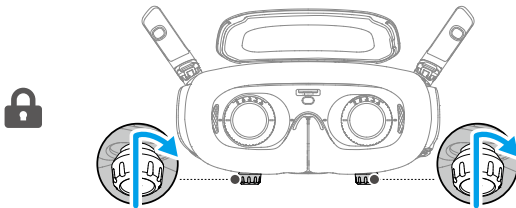


3. หมุนปุ่มหมุนซ้าย ๆ เพื่อปรับไดออพเตอร์ ช่วงการปรับที่รองรับอยู่ระหว่าง -6.0 D ถึง +2.0 D



- ☀️
- แว่นตาไม่รองรับการแก้ไขสายตาเอียง หากจำเป็นต้องแก้ไขสายตาเอียง หรือไดออพเตอร์ของแว่นตาไม่เหมาะสม คุณสามารถซื้อเลนส์เพิ่มเติม แล้วใช้กรอบเลนส์แก้ไขสายตาที่หามาเพื่อติดตั้งบนแว่นตาได้ โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ “การใช้งานเลนส์แก้ไขสายตา”
 - ในขณะที่ปรับไดออพเตอร์ครั้งแรก ขอแนะนำให้คุณปรับโปรระดับที่ต่ำกว่าค่าสายตาจริงของแว่นตาเล็กน้อย รอให้สายตาปรับตัวสักระยะหนึ่ง จากนั้นปรับไดออพเตอร์อีกครั้งจนกระทั่งคุณมองเห็นได้ชัดเจน อย่าใช้ค่าไดออพเตอร์ที่สูงกว่าค่าสายตาจริงของแว่นตา เพื่อหลีกเลี่ยงอาการตาล้า

4. หลังจากที่คุณมองเห็นชัดเจนแล้ว ให้กดปุ่มหมุนเข้าแล้วหมุนไปในทิศทางที่แสดง เพื่อล็อกตำแหน่งของเลนส์และไดออพเตอร์

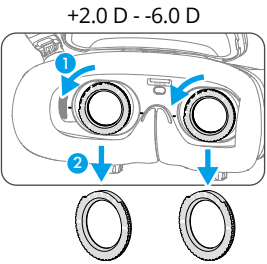


การใช้งานเลนส์แก้ไขสายตา

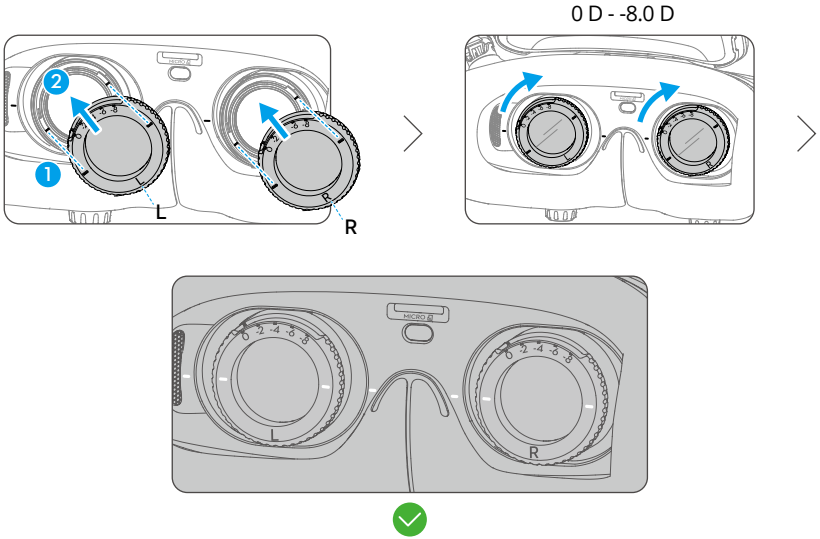
DJI Goggles 3 รองรับการใช้เลนส์ปรับแก้ไดออพเตอร์ตั้งแต่ -6.0 D ถึง +2.0 D

หากการมองเห็นของคุณอยู่ในช่วง -6.0 D ถึง -8.0 D คุณสามารถติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D ที่มีมาให้

1. ถอดกรอบเลนส์เดิมออกจากแว่นตาโดยการหมุนทวนเข็มนาฬิกาตามที่แสดง



2. นำเลนส์แก้ไขสายตาสายตา -2.0 D ออกมาและลอกฟิล์มป้องกันออก แยกเลนส์ด้านซ้ายและด้านขวาด้วยเครื่องหมาย L และ R ที่อยู่ด้านใต้
3. ปรับตำแหน่งของเครื่องหมายบนเลนส์แก้ไขสายตาด้านซ้ายและด้านขวาให้ตรงกับเครื่องหมายในวงกลมของกรอบเลนส์แว่นตา ติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาโดยกดลงไป จากนั้นหมุนตามเข็มนาฬิกาจนกระทั่งเครื่องหมายบนกรอบเลนส์แก้ไขสายตาตรงกับเครื่องหมายบนกรอบเลนส์แว่นตา



4. ปรับไดออปเตอร์ของแว่นตาตามความต้องการของคุณ แล้วล็อกปุ่มหมุน

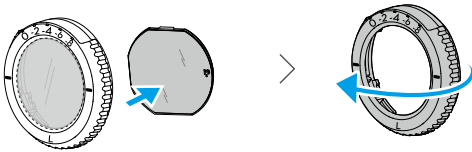
⚠ • หลังจากติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาสายตา -2.0 D แล้ว ค่าไดออปเตอร์ที่แสดงบนหน้าจอจะยังไม่ใช่ค่าไดออปเตอร์ที่แท้จริง ค่าไดออปเตอร์ที่แท้จริงเป็นจำนวนรวมของค่าบนหน้าจอและ -2.0 D

การซื้อและติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาของคุณ

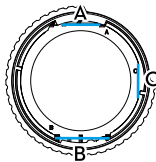
หากคุณจำเป็นต้องแก้ไขสายตาเอียง หรือการปรับไดโอดอปเตอร์ของแว่นครอบตาไม่สามารถตอบสนองความต้องการของคุณได้ คุณสามารถซื้อเลนส์ที่เหมาะสม และใช้กรอบเลนส์แก้ไขสายตาสำหรับติดตั้งได้

- 
- เมื่อคุณซื้อเลนส์ ให้นำเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D ทั้งชุด (หนึ่งคู่พร้อมกรอบ) ไปหาช่างทำแว่นตาผู้เชี่ยวชาญเพื่อให้แน่ใจว่ารูปร่าง ขนาด แกนสายตาเอียง และความหนาของขอบ (< 1.8 มม.) ของเลนส์ตรงตามข้อกำหนดในการติดตั้งกรอบเลนส์แก้ไขสายตา

1. กดและถอดเลนส์ -2.0 D ออกจากกรอบ หันกรอบกลับมา

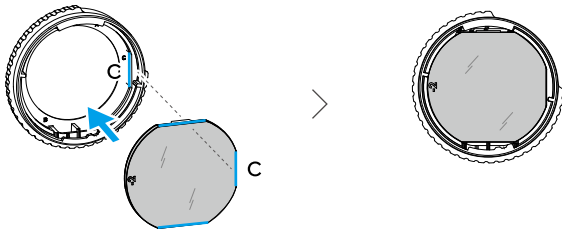


2. หายอบดัดที่สั้นที่สุด (c) ในกรอบ



3. นำเลนส์ที่ทำการซื้อออกมา และหายอบดัดที่สั้นที่สุด

4. แยกเลนส์ด้านซ้ายและขวาและกรอบที่เกี่ยวข้อง ปรับขอบดัดที่สั้นที่สุดให้ตรงกันและติดตั้งเลนส์เข้าไปในกรอบโดยให้ด้านเว้าของเลนส์หันมาทางดวงตา



5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดตั้งเลนส์ได้ถูกต้องและไม่เอียง ทำความสะอาดเลนส์ด้วยผ้าทำความสะอาดเลนส์เพื่อเช็ดรอยนิ้วมือและฝุ่น

6. ติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาเข้ากับแว่นตา

7. ปรับไดออปเตอร์ของแว่นตาตามความต้องการของคุณ แล้วล็อกปุ่มหมุน

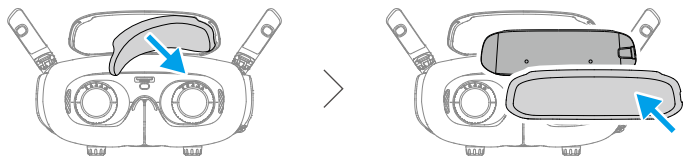
- ☞
- หากคุณสวมแว่นตา -9.0 D อยู่เสมอ คุณสามารถซื้อเลนส์ -3.0D หนึ่งคู่ และปรับไดออปเตอร์ของแว่นตาให้เป็น -6.0 D ได้ ค่าไดออปเตอร์โดยรวมจะเป็น -9.0 D หลังติดตั้งเลนส์ที่เตรียมด้วยตัวเองแล้ว

การใช้งานแผ่นรองหน้าผากเสริม

หลังจากติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาแล้ว ระยะห่างระหว่างเลนส์และตาของคุณจะลดลง และขนตาของคุณอาจสัมผัสกับเลนส์ หากคุณรู้สึกไม่สบาย ให้ติดตั้งแผ่นรองหน้าผากเสริม

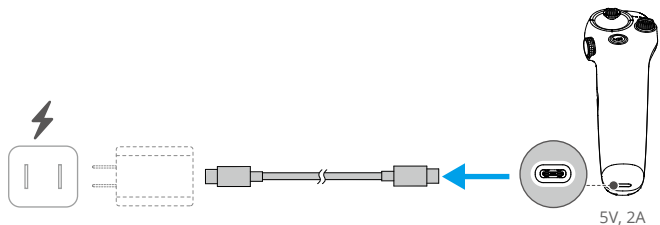


1. ดึงแผ่นรองหน้าผากเดิมออก
2. ติดแผ่นรองหน้าผากเสริม จากนั้นติดตั้งแผ่นรองหน้าผากเดิมกับลงไป



การเตรียม DJI RC Motion 3

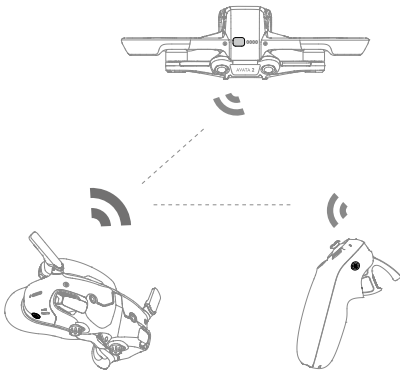
กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน ชาร์จก่อนใช้งาน ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป



การเชื่อมต่อ

โดรน แว่นตา และตัวควบคุมการเคลื่อนไหวยังจะเชื่อมโยงกันอยู่แล้วเมื่อซื้อพร้อมกันแบบคอมโบ หรือทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเชื่อมต่อโดรน

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ที่ใช้กับโดรนได้รับการอัปเดตเฟิร์มแวร์เป็นเวอร์ชันล่าสุดผ่านทางซอฟต์แวร์ DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drone Series) ก่อนที่จะทำการเชื่อมต่อและเปิดเครื่อง



1. การเชื่อมต่อโดรนกับแว่นตา:



- a. กดปุ่มเปิดปิดของโดรนค้างไว้จนกระทั่งส่งเสียงบีบหนึ่งครั้งและFW LED แสดงระดับแบตเตอรี่ที่พร้อมตามลำดับ
- b. กดปุ่มเปิดปิดของแว่นตาค้างไว้จนกระทั่งแว่นตาส่งเสียงบีบต่อเนื่องและFW LED แสดงระดับแบตเตอรี่ที่พร้อมตามลำดับ
- c. เมื่อเชื่อมต่อเรียบร้อยแล้ว FW LED แสดงระดับแบตเตอรี่ของโดรนจะติดค้างและแสดงระดับแบตเตอรี่แว่นตาจะหยุดส่งเสียงบีบ และสามารถแสดงการส่งภาพได้ตามปกติ

2. การเชื่อมโยงแว่นตากับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว:



- a. กดปุ่มเปิดปิดของแว่นตาค้างไว้จนกระทั่งแว่นตาส่งเสียงบีบต่อเนื่องและไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่กะพริบตามลำดับ
- b. กดปุ่มเปิดปิดบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้จนกระทั่งส่งเสียงบีบต่อเนื่องและไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่กะพริบตามลำดับ
- c. แว่นตาและตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะหยุดส่งเสียงบีบเมื่อเชื่อมโยงสำเร็จและไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่ทั้งคู่จะติดค้างและแสดงระดับแบตเตอรี่



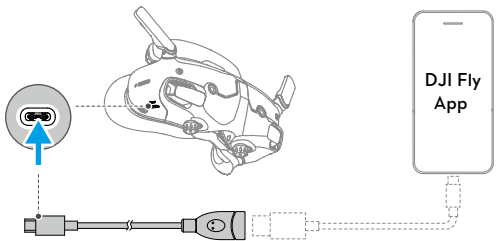
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์อยู่ห่างกันในระยะ 0.5 เมตรระหว่างการเชื่อมโยง
- รีเซ็ตการอุปกรณ์หากเชื่อมโยงอุปกรณ์ไม่สำเร็จ เชื่อมต่อแว่นตากับอุปกรณ์มือถือ แล้วเปิดแอป DJI Fly เลือกคู่มือการเชื่อมต่อ จากนั้นทำตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเชื่อมโยง



- คุณสามารถควบคุมโดรนได้โดยใช้อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลเพียงเครื่องเดียวระหว่างที่บิน หากคุณเชื่อมโยงโดรนกับอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลหลายเครื่อง ให้ปิดอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลอื่น ๆ ก่อนบิน

การเปิดใช้งาน

คุณจะต้องเปิดใช้งาน DJI Avata 2 ก่อนใช้งานเป็นครั้งแรก หลังจากเปิดเครื่องโดรน แว่นตา และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ทั้งหมดเชื่อมโยงกันแล้ว เชื่อมต่อพอร์ต USB-C ของแว่นตาไปยังอุปกรณ์โทรศัพท์มือถือ เปิดแอป DJI Fly และทำตามคำแนะนำเพื่อเปิดใช้งาน โดยคุณจะต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตเพื่อเปิดใช้งาน หากทำการผูกอัตโนมัติไม่สำเร็จ ให้ทำตามคำแนะนำบนหน้าจอใน DJI Fly เพื่อผูกโดรนและแว่นตาเข้าด้วยกัน คุณจะต้องผูกโดรนและแว่นตาเพื่อรับบริการภายใต้การรับประกัน



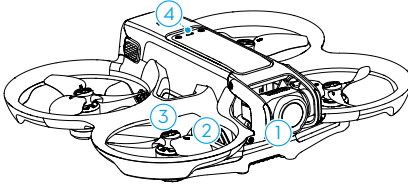
- แว่นตารองรับโปรโตคอลมาตรฐาน USB-C และสาย Lightning ที่ MFi ให้การรับรองเท่านั้น แต่ไม่รองรับสายที่ไม่มีมาตรฐาน หากอุปกรณ์ไม่ตอบสนองหลังจากเชื่อมต่อ ให้ใช้สายข้อมูลเส้นอื่น แล้วลองอีกครั้ง

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

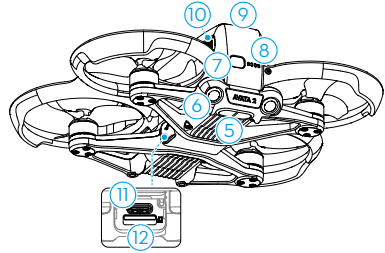
ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่ ให้อัปเดตเฟิร์มแวร์ทุกครั้งที่ได้รับแจ้งเพื่อให้มั่นใจว่าจะได้รับประสบการณ์ของผู้ใช้ที่ดีที่สุด โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ “การอัปเดตเฟิร์มแวร์”

ภาพรวม

โดรน

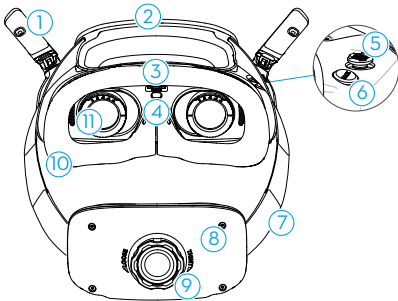


1. กิมบอลและกล้อง
2. ใบพัด
3. มอเตอร์
4. ไฟแสดงสถานะโดรน
5. ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด
6. ระบบจับภาพวัตถุด้านล่างและด้านหลัง

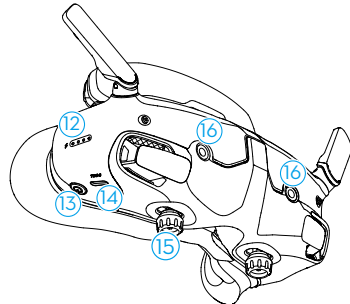


7. ปุ่มเปิด/ปิด
8. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่
9. แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ
10. สายรัดแบตเตอรี่
11. พอร์ต USB-C
12. ช่องเสียบการ์ด microSD

DJI Goggles 3

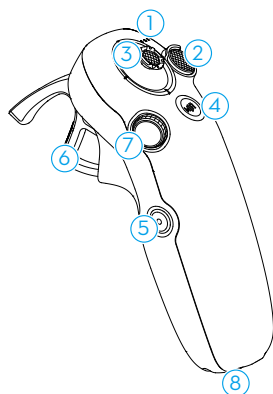


1. เสาอากาศ
 2. แผ่นรองหน้าผาก
 3. ช่องเสียบการ์ด microSD
 4. พร็อกซีบีทีเซ็นเซอร์
- ตรวจสอบว่าผู้ใช้สวมแว่นตาและเปิดหรือปิดหน้าจอโดยอัตโนมัติหรือไม่
5. ปุ่ม 5D
 6. ปุ่มย้อนกลับ
 7. แถบคาดศีรษะ
 8. ช่องใส่แบตเตอรี่

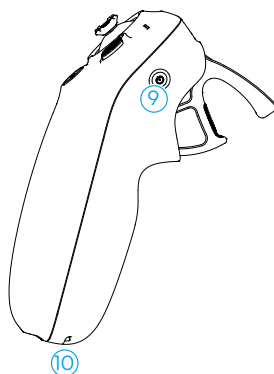


9. ปุ่มปรับแถบคาดศีรษะ
10. โฟนุ
11. เลนส์
12. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่
13. ปุ่มเปิดปิด/ปุ่มการเชื่อมโยง
14. พอร์ต USB-C
15. ปุ่มเลื่อนปรับระยะห่างระหว่างลูกตา / ปุ่มหมุนปรับค่าสายตา (ต่อไปนี้เรียกว่า "ปุ่มปรับ")
16. กล้อง

DJI RC Motion 3



1. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่
2. ปุ่มล็อก
3. จอยสติ๊ก
4. ปุ่มโหมด
5. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก



6. คันเร่ง
7. แป้นหมุน
8. พอร์ต USB-C
9. ปุ่มเปิด/ปิด
10. ช่องเสียบสายคล้อง

ความปลอดภัยในการบิน

ความปลอดภัยในการบิน

หลังจากเตรียมความพร้อมก่อนบินเรียบร้อยแล้ว ขอแนะนำให้คุณฝึกทักษะการบินของคุณและฝึกบินอย่างปลอดภัย เลือกพื้นที่ที่เหมาะสมสำหรับการบินตามข้อกำหนดและข้อจำกัดในการบินดังต่อไปนี้ ปฏิบัติตามกฎหมายและข้อบังคับท้องถิ่นอย่างเคร่งครัดเมื่อบิน และอ่านแนวทางปฏิบัติด้านความปลอดภัยก่อนบินเพื่อให้แน่ใจในการใช้ผลิตภัณฑ์อย่างปลอดภัย

ข้อจำกัดในการบิน

ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)

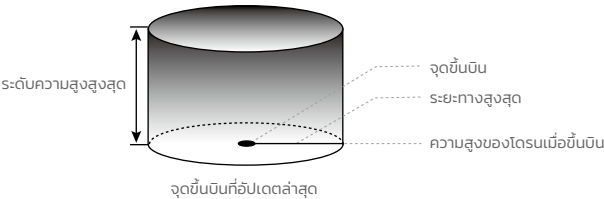
ระบบ Geospatial Environment Online (GEO) ของ DJI เป็นระบบสารสนเทศระดับโลกที่ให้ข้อมูลแบบเรียลไทม์เกี่ยวกับความปลอดภัยในการบินและการอัปเดตข้อจำกัด และป้องกันไม่ให้ UAV บินใน่านฟ้าที่จำกัด ภายใต้สถานการณ์พิเศษ เราสามารถปลดล็อกพื้นที่ที่จำกัดเพื่ออนุญาตให้บินเข้าได้ โดยผู้ใช้ต้องส่งคำขอปลดล็อกตามระดับข้อจำกัด ปัจจุบันในพื้นที่การบินที่ต้องการก่อน ทั้งนี้ ระบบ GEO อาจไม่ได้ปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นอย่างครบถ้วน ผู้ใช้จะต้องรับผิดชอบความปลอดภัยในการบินของตนเอง และต้องปรึกษากับหน่วยงานท้องถิ่นเกี่ยวกับข้อกำหนดกฎหมายและระเบียบข้อบังคับที่เกี่ยวข้องก่อนที่จะขอปลดล็อกการบินในพื้นที่จำกัด หากต้องการข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับระบบ GEO โปรดไปที่ <https://fly-safe.dji.com>

ขีดจำกัดการบิน

ด้วยเหตุผลด้านความปลอดภัย เราจึงเปิดใช้งานขีดจำกัดการบินตามค่าเริ่มต้น เพื่อช่วยให้ผู้ใช้ใช้งานโดรนนี้ได้อย่างปลอดภัย ผู้ใช้สามารถตั้งค่าขีดจำกัดการบินได้ทั้งความสูงและระยะทาง ข้อจำกัดด้านระดับความสูง ข้อจำกัดด้านระยะทาง และฟังก์ชัน GEO Zone จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GNSS ใช้งานได้ โดยมีเพียงระดับความสูงเท่านั้นที่อาจถูกจำกัดเมื่อ GNSS ใช้งานไม่ได้

ขีดจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทางในการบิน

ระดับความสูงสูงสุดจะจำกัดระดับความสูงในการบินของโดรน ในขณะที่ระยะทางสูงสุดจะจำกัดรัศมีการบินรอบจุดขึ้นบินของโดรน คุณสามารถตั้งค่าขีดจำกัดเหล่านี้ได้โดยใช้แท็บดาเพื่อการบินที่ปลอดภัยยิ่งขึ้น



สัญญาณ GNSS แรง

	ข้อจำกัดในการบิน	ข้อความแจ้งเตือนในแว่นตา
ระดับความสูงสูงสุด	ระดับความสูงในการบินจะต้องต่ำกว่าความสูงที่ตั้งไว้ล่วงหน้า	ถึงระดับความสูงสูงสุดในการบิน
ระยะทางสูงสุด	ระยะทางเป็นเส้นตรงจากโดรนไปยังจุดขึ้นบินต้องไม่เกินระยะทางในการบินสูงสุดที่ตั้งไว้ในแว่นตา	ถึงระยะทางสูงสุดในการบิน

สัญญาณ GNSS อ่อน

	ข้อจำกัดในการบิน	ข้อความแจ้งเตือนในแว่นตา
ระดับความสูงสูงสุด	- ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 50 เมตรจากจุดขึ้นบินหากมีแสงสว่างเพียงพอ - ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 3 เมตรเหนือพื้นดินหากมีแสงไม่เพียงพอและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดทำงาน - ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 50 เมตรจากจุดขึ้นบินหากมีแสงสว่างไม่เพียงพอและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดไม่ทำงาน	ถึงระดับความสูงสูงสุดในการบิน
ระยะทางสูงสุด	ไม่มีขีดจำกัด	

	- แต่ละครั้งที่มีการกดปุ่มเปิดโดรน ชัดจำกัดระดับความสูงที่ 3 ม. หรือ 50 ม. จะถูกลบออกโดยอัตโนมัติตราใบที่สัญญาณ GNSS มีความแรง (สัญญาณ GNSS แสดงสีขาวหรือสีเหลือง) หนึ่งครั้ง และขีดจำกัดจะไม่มีผลแม้ว่าสัญญาณ GNSS จะอ่อนหลังจากนั้น - หากโดรนบินนอกกระดานบินที่กำหนดเนื่องจากแรงเฉื่อย ผู้ใช้ยังสามารถควบคุมโดรนได้ แต่ไม่สามารถบินไปได้ไกลกว่านั้น หากโดรนบินเหนือขีดจำกัดระดับความสูง โดรนจะลดระดับลงจนต่ำกว่าขีดจำกัดระดับความสูงที่ 5 เมตร/วินาที หากโดรนบินเข้าไปในโซนจำกัดความสูง จะมีการเปิดใช้งานการลงจอดหลังจากการนับถอยหลัง 100 วินาที - เพื่อความปลอดภัย ห้ามบินโดรนใกล้สนามบิน ทางด่วน สถานีรถไฟ รางรถไฟ เขตเมือง หรือพื้นที่เสี่ยงอื่น ๆ ให้บินโดรนให้อยู่ในแนวสายตาที่คุณมองเห็นเท่านั้น
---	--

GEO Zone

ระบบ GEO ของ DJI จะกำหนดตำแหน่งการบินที่ปลอดภัย แจ้งระดับความเสี่ยงและประกาศด้านความปลอดภัยสำหรับการบินแต่ละเที่ยว และให้ข้อมูลเกี่ยวกับพื้นที่ที่ถูกจำกัด พื้นที่ที่ถูกจำกัดทั้งหมดเรียกว่า GEO Zones ซึ่งจะถูกรวบรวมเพิ่มเติมออกเป็นโซนจำกัดการบิน โซนขออนุญาต โซนเตือน โซนการเตือนขั้นสูง และโซนจำกัดความสูง ผู้ใช้สามารถดูข้อมูลดังกล่าวแบบเรียลไทม์ได้บน DJI Fly GEO Zone เป็นพื้นที่การบินเฉพาะที่รวมถึงแต่ไม่จำกัดเฉพาะสนามบิน สถานที่จัดงานขนาดใหญ่ สถานที่ที่มีเหตุฉุกเฉินสาธารณะเกิดขึ้น (เช่น ไฟป่า) โรงไฟฟ้านิวเคลียร์ เรือดำน้ำ สถานที่ราชการ และสถานที่ทางการทหาร โดยค่าเริ่มต้นแล้ว ระบบ GEO จะจำกัดการบินขึ้นหรือการบินเข้าภายในโซนที่อาจทำให้เกิดข้อกังวลด้านความปลอดภัยหรือการรักษาความปลอดภัย แผนที่ GEO Zone ที่มีข้อมูลที่ครอบคลุมเกี่ยวกับ GEO Zone ทั่วโลกให้บริการในเว็บได้อย่างเป็นทางการของ DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>

การปลดล็อก GEO Zone

เพื่อตอบสนองความต้องการที่แตกต่างกันของผู้ใช้ DJI มีโหมดการปลดล็อกสองโหมด ได้แก่: การปลดล็อกด้วยตนเองและการปลดล็อกแบบกำหนดเอง ผู้ใช้สามารถส่งคำขออนุญาตเว็บไซต์ DJI Fly Safe ได้

การปลดล็อกด้วยตนเองมีวัตถุประสงค์เพื่อปลดล็อกโซนขออนุญาต หากต้องการปลดล็อกด้วยตนเอง ผู้ใช้ต้องส่งคำขอลดล็อกผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com> เมื่อคำขอลดล็อกได้รับการอนุมัติแล้ว ผู้ใช้สามารถซิงค์ใบอนุญาตการปลดล็อกผ่านแอป DJI Fly ได้ อีกทางเลือกในการปลดล็อกโซนก็คือ ผู้ใช้สามารถปล่อยหรือบินโดรนไปยังโซนขออนุญาตที่ได้รับอนุมัติแล้วได้โดยตรง และทำตามคำแนะนำ DJI Fly เพื่อปลดล็อกโซน

ส่วนการปลดล็อกแบบกำหนดเองได้รับการปรับแต่งสำหรับผู้ใช้ที่มีข้อกำหนดพิเศษ โดยจะกำหนดพื้นที่ทำการบินที่กำหนดโดยผู้ใช้ และจัดเตรียมเอกสารอนุญาตทำการบินเฉพาะตามความต้องการของผู้ใช้ที่แตกต่างกัน คุณสามารถใช้ตัวเลือกการปลดล็อกนี้ได้ในทุกประเทศและทุกภูมิภาค และสามารถส่งคำขอผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://www.dji.com/flysafe>

-
-  • เพื่อให้มั่นใจถึงความปลอดภัยของเที่ยวบิน โดรนจะไม่สามารถบินออกนอกโซนที่ปลดล็อกได้หลังจากที่โดรนบินเข้าสู่พื้นที่ดังกล่าวแล้ว หากจุดขึ้นบินอยู่นอกโซนที่ปลดล็อก โดรนจะไม่สามารถกลับจุดขึ้นบินได้
-

ข้อกำหนดสภาพแวดล้อมในการบิน

- ห้ามใช้โดรนในสภาพอากาศที่รุนแรง ได้แก่ เมื่อความเร็วลมเกิน 10.7 เมตร/วินาที หิมะตก พายุฝนและฟ้าผ่า ฝนตก และหมอกกลบ
- บินในพื้นที่เปิดโล่งเท่านั้น อาคารสูงและสิ่งก่อสร้างที่เป็นโลหะขนาดใหญ่อาจส่งผลกระทบต่อความแม่นยำของเข็มทิศที่ตัวโดรนและระบบ GNSS ได้ ดังนั้น ห้ามนำโดรนขึ้นบินจากระเบียงหรือที่ใดก็ตามภายในระยะ 15 เมตรจากอาคาร ให้รักษาระยะห่างจากอาคารอย่างน้อย 15 เมตรระหว่างบิน หลังจากนำโดรนขึ้นบิน ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณได้รับการแจ้งเตือนด้วยข้อความว่า "อัปเดตจุดขึ้นบินแล้ว" ก่อนจะทำการบินต่อไป หากนำโดรนขึ้นบินใกล้อาคาร เราจะไม่สามารถรับประกันความแม่นยำของจุดขึ้นบินได้ ในกรณีนี้ คุณจะต้องให้ความสำคัญกับตำแหน่งปัจจุบันของโดรนในระหว่าง RTH อัตโนมัติ เมื่อโดรนอยู่ใกล้กับจุดขึ้นบิน ขอแนะนำให้ยกเลิก RTH อัตโนมัติ และควบคุมโดรนด้วยตนเองเพื่อลงจอดในตำแหน่งที่เหมาะสม
- หากสัญญาณ GNSS อ่อน ให้ทำการบินโดรนในสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่างเพียงพอและมีทัศนวิสัยที่ดี ระบบวิสัยทัศน์อาจทำงานได้ไม่สมบูรณ์เมื่อมีแสงน้อย ให้บินโดรนช่วงกลางวันเท่านั้น
- หลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง ผงฝุ่น ต้นไม้ และแหล่งน้ำ (ความสูงที่แนะนำคือ ควรสูงกว่าน้ำอย่างน้อย 6 เมตร)
- ลดสิ่งรบกวนให้น้อยที่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าแรงสูง เช่น บริเวณใกล้สายไฟฟ้า สถานีจ่ายไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าย่อย และอาคารที่มีการกระจายสัญญาณเสียงหรือภาพ
- พยายามรักษาระยะห่างจากพื้นที่ที่มีสัญญาณรบกวนจากกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าสูงอย่างน้อย 200 เมตร เช่น สถานีเรดาร์ สถานีถ่ายทอดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าความถี่สูง สถานีฐานการส่งสัญญาณเครื่องมือสื่อสารเคลื่อนที่ และอุปกรณ์ที่รบกวนโดรน
- สมรรถนะของโดรนและแบตเตอรี่จะถูกจำกัดเมื่อบินที่ระดับความสูงที่สูงเกิน 5,000 เมตร (16,404 ฟุต) ให้บินด้วยความระมัดระวัง
- ระยะเบรกของโดรนจะขึ้นอยู่กับระดับความสูงของการบิน ยิ่งระดับความสูงมากเท่าใด ระยะเบรกก็จะยิ่งมากขึ้นเท่านั้น เมื่อบินที่ระดับความสูงเกิน 3,000 เมตร (9,843 ฟุต) ผู้ใช้ควรเผื่อระยะเบรกในแนวตั้งอย่างน้อย 20 เมตร และระยะเบรกในแนวราบ 25 เมตร เพื่อให้มั่นใจว่าการบินจะมีความปลอดภัย
- ไม่สามารถใช้ GNSS กับโดรนได้ในภูมิภาคทั่วโลก ให้ใช้ระบบการมองเห็นแทน
- ห้ามขึ้นบินจากวัตถุที่กำลังเคลื่อนที่ เช่น รถยนต์และเรือ
- ห้ามนำโดรนขึ้นบินจากพื้นผิวที่ลื่นหรือพื้นผิวที่มีการสะท้อนแสงจ้า เช่น หลังคารถยนต์
- ห้ามใช้งานโดรนในสภาพแวดล้อมที่มีความเสี่ยงที่จะเกิดเพลิงไหม้หรือการระเบิด
- ใช้งานโดรน แวนตา อุปกรณ์รีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่ ที่ชาร์จแบตเตอรี่ และฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ในสภาพแวดล้อมที่แห้ง
- ห้ามใช้โดรน แวนตา อุปกรณ์รีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่ ที่ชาร์จแบตเตอรี่ และฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ใกล้กับสถานที่เกิดอุบัติเหตุ เพลิงไหม้ การระเบิด น้ำท่วม สึนามิ หิมะถล่ม ดินถล่ม แผ่นดินไหว ฝุ่น พายุทราย ละอองสเปรย์น้ำเกลือ หรือเชื้อรา
- ห้ามใช้งานโดรนใกล้กับฝูงนก
- ห้ามใช้ที่ชาร์จแบตเตอรี่ในสภาพแวดล้อมที่มีความชื้น

การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ

เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บสาหัสและความเสียหายต่อทรัพย์สิน ให้ปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้:

- 1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณไม่ได้ใช้ยานอนหลับ ต้มแอลกอฮอล์ ใช้ยาเสพติดหรือกำลังมีอาการเวียนศีรษะ อ่อนเพลีย คลื่นไส้ หรือมีอาการไม่สบายอื่นใด ซึ่งอาจส่งผลให้ความสามารถในการควบคุมโดรนของคุณอย่างปลอดภัยลดลง
- 2. เมื่อลงจอด ให้ปิดโดรนก่อน จากนั้นจึงปิดอุปกรณ์โมทอคอนโทรล
- 3. ห้ามปล่อย เปิด ยิง หรือขับเคลื่อนสิ่งของบรรทุกซึ่งเป็นอันตรายลงบนหรือที่อาคาร บุคคล หรือสัตว์ใด ๆ ซึ่งอาจทำให้เกิดการบาดเจ็บหรือความเสียหายต่อทรัพย์สิน
- 4. ห้ามใช้โดรนที่ตกหรือเสียหายจากอุบัติเหตุ หรือโดรนที่อยู่ในสภาพไม่ดี
- 5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับการฝึกอบรมอย่างเพียงพอและมีแผนฉุกเฉินสำหรับเหตุฉุกเฉินหรือเมื่อเกิดเหตุการณ์ขึ้น
- 6. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้วางแผนการบินไว้แล้ว ห้ามบินโดรนด้วยความประมาท
- 7. เคารพความเป็นส่วนตัวของผู้อื่นเมื่อใช้กล้อง คุณจะต้องปฏิบัติตามกฎหมายด้านความเป็นส่วนตัว ระเบียบข้อบังคับ และมาตรฐานทางศีลธรรมในท้องถิ่น
- 8. ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์นี้ด้วยเหตุอื่นใดนอกเหนือจากการใช้งานส่วนตัวทั่วไป
- 9. ห้ามใช้เพื่อวัตถุประสงค์ที่ผิดกฎหมายหรือไม่เหมาะสม เช่น การสอดแนม การปฏิบัติการทางทหาร หรือการสืบสวนที่ไม่ได้รับอนุญาต
- 10. ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์นี้เพื่อหมิ่นประมาท ละเมิด ท่อควน ติดตาม ข่มขู่ หรือละเมิดสิทธิทางกฎหมาย เช่น สิทธิในความเป็นส่วนตัวและชื่อเสียงของผู้อื่น
- 11. ห้ามบุกรุกทรัพย์สินส่วนตัวของผู้อื่น

รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

- 1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ชาร์จแบตเตอรี่ อุปกรณ์โมทอคอนโทรล แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ และอุปกรณ์มือถือจนเต็มแล้ว
- 2. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดตั้งใบพัดอย่างถูกต้องและแน่นหนา
- 3. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ต่อแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะอย่างถูกต้องและปลอดภัย
- 4. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าฝาครอบป้องกันฝุ่นละอองของพอร์ต USB-C และช่องเสียบการ์ด microSD ปิดสนิท
- 5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ถอดฝาครอบกิมบอลออกแล้ว ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์ของกล้องและเซนเซอร์ทั้งหมดสะอาด
- 6. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดรน อุปกรณ์โมทอคอนโทรล กิมบอล และกล้องทำงานปกติ
- 7. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ทางเสาศาอากาศของแบตเตอรี่แล้ว
- 8. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ทำงานได้ตามปกติและแสดงการส่งวิดีโอ
- 9. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้กำหนดระดับความสูงสูงสุดของเที่ยวบิน ระยะทางสูงสุดของเที่ยวบิน และระดับความสูงของ RTH ให้อย่างเหมาะสมตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น
- 10. ใช้เฉพาะอะไหล่แท้ของ DJI หรืออะไหล่ที่ได้รับการรับรองจาก DJI เท่านั้น อะไหล่ที่ไม่ได้รับการรับรองอาจทำให้ระบบทำงานผิดปกติและกระทบต่อความปลอดภัยในการบินได้

11. ตรวจสอบว่า Remote ID เป็นปัจจุบันและใช้งานได้หรือไม่
12. ห้ามบินเหนือพื้นที่ที่มีประชากรหนาแน่น

การดำเนินการบิน

การดำเนินการบิน

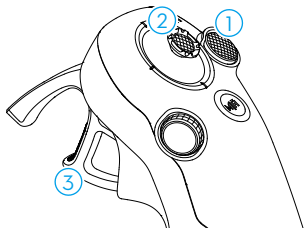
ในส่วนนี้อธิบายวิธีดำเนินการต่าง ๆ กับโดรน โดยขั้นตอนด้านล่างนี้จะช่วยผู้ใช้งานโดรนได้อย่างถูกต้อง

1. วางโดรนไว้ในพื้นที่ที่โล่งและราบเรียบโดยที่ส่วนท้ายของโดรนหันมาทางผู้ใช้
2. เปิดเครื่องแล้วเปิดตา อุปกรณ์รีโมทคอนโทรล และโดรน
3. รอจนกว่าตัวแสดงสถานะโดรนจะพร้อมเป็นสีเขียวช้า ๆ แล้วจึงใส่แว่นตา
4. สตาร์ทมอเตอร์
5. ตรวจสอบไฟฟิวการบินในแว่นตาเพื่อให้มั่นใจว่าไม่มีข้อบกพร่องและสัญญาณ GNSS แรง
6. กดปุ่มล็อกสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบินขึ้น โดรนจะบินขึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร แล้วลอยอยู่กับที่
7. กดปุ่มล็อกค้างไว้ในขณะที่โดรนบินอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดโดยอัตโนมัติ แล้วหยุดมอเตอร์
8. ปิดโดรน แว่นตาและอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล

การดำเนินการบินพื้นฐาน

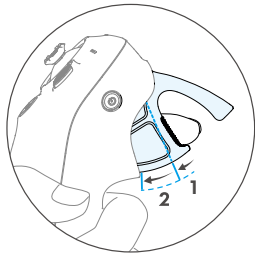
- ☞ • ขอนแนะนำให้ดูคู่มือสาริตในแว่นตาก่อนขึ้นบินครั้งแรก ไปที่ การตั้งค่า (Settings) > การควบคุม (Control) > ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว (Motion Controller) > การควบคุมการบิน (Flight Control) > คำแนะนำตัวควบคุมการเคลื่อนไหว (Motion Controller Instructions)

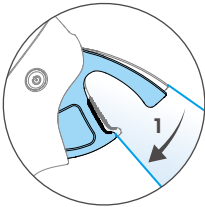
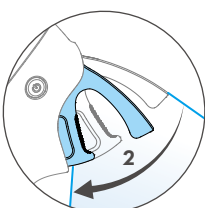
ควบคุมโดรนโดยใช้ปุ่มล็อก จอยสติ๊ก และคันเร่งของ DJI Motion Controller 3



- ① ใช้ปุ่มล็อกเพื่อควบคุมการขึ้นบิน การลงจอด และการเบรกของโดรน
- ② ขยับจอยสติ๊กเพื่อให้โดรนบินขึ้น บินลง หรือเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา*
- ③ ตัวควบคุมมีระดับการกดคันเร่งสองระดับ เมื่อกดเบา ๆ ไปยังตำแหน่งกึ่งกลางระหว่างระดับแรกและระดับที่สอง คุณจะรู้สึกได้ว่าคันเร่งหยุดชั่วคราว กดคันเร่งไปยังตำแหน่งหยุดอื่น ๆ เพื่อควบคุมการทำงานต่าง ๆ ของโดรน

* เมื่อไม่ได้เปิดใช้งาน Easy ACRO หรือเลือกการทำงาน Easy ACRO เป็นการตั้งค่า



	เมื่อไม่ได้กดคันเร่ง โดรนจะบินอยู่กับที่
	เมื่อกดคันเร่งเบา ๆ ไปหยุดที่ระดับแรก คุณสามารถปรับทิศทางของโดรนโดยการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทางซ้ายหรือขวาในแนวดิ่งได้ ทั้งนี้ โปรดทราบว่าโดรนจะไม่บินไปข้างหน้าในตอนนี้
	กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้โดรนไปในทิศทางของวงกลมที่ปรากฏในแว่นตา

การบินขึ้น การเบรก และการลงจอด

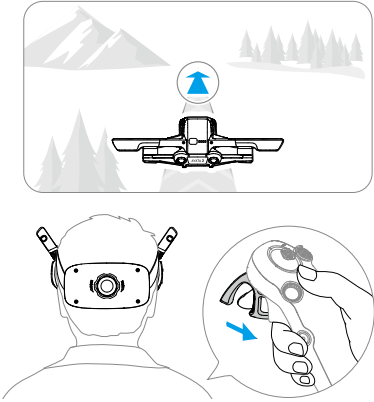
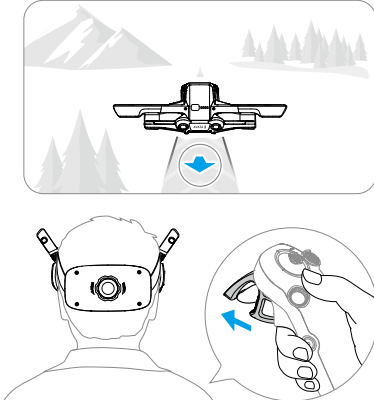
การบินขึ้น	กดปุ่มลือทสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดปุ่มค้างไว้อีกครั้งเพื่อให้โดรนบินขึ้น โดรนจะบินขึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร แล้วลอยอยู่กับที่
การเบรก	กดปุ่มลือทระหว่างที่บินอยู่เพื่อทำให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ กดอีกครั้งเพื่อกลับสู่การควบคุมการบิน
การลงจอด	กดปุ่มลือทค้างไว้ในขณะที่โดรนบินอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดโดยอัตโนมัติ แล้วดับมอเตอร์

- 
- หลังจากมอเตอร์ของโดรนสตาร์ทโดยการกดปุ่มลือทสองครั้งแล้ว ให้ค่อย ๆ ดันจอยสติ๊กขึ้นเพื่อให้โดรนบินขึ้น
 - หากใช้งาน Easy ACRO อยู่ เมื่อโดรนบินไปยังตำแหน่งลงจอดแล้ว ให้ดันจอยสติ๊กลงเพื่อลงจอดโดรน หลังจากลงจอด ให้ดันจอยสติ๊กลงและค้างไว้จนกว่ามอเตอร์จะดับ

- ⚠️
- หากมีเหตุฉุกเฉินเกิดขึ้น (เช่น การชนหรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้) ในระหว่างบิน ให้กดปุ่มล๊อคสี่ครั้ง จะเป็นการดับมอเตอร์โดรนระหว่างบิน ซึ่งจะดับมอเตอร์ของโดรนโดยทันที **พึงกัซันการดับมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง**
 - เพื่อความปลอดภัยในการบินเมื่อใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ให้กดปุ่มล๊อคหนึ่งครั้งเพื่อให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ก่อนใช้งานแว่นตา หากไม่ทำตามนี้ อาจเกิดความเสี่ยงด้านความปลอดภัยและอาจทำให้โดรนสูญเสียการควบคุมหรือได้รับบาดเจ็บได้

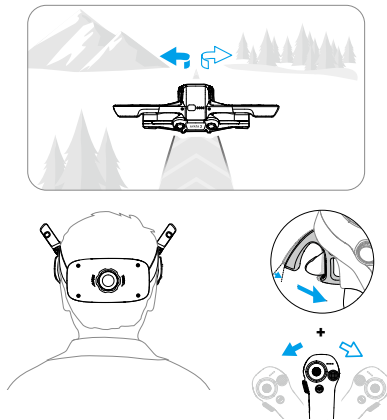
การบินไปข้างหน้าและถอยหลัง

กดหรือดันคันเร่งของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อบินไปข้างหน้าหรือข้างหลัง ใช้แรงกดหรือดันคันเร่งมากขึ้นเพื่อเร่งความเร็ว ปลดคันเร่งเพื่อหยุด แล้วบินอยู่กับที่

วงโคจรการบิน	หมายเหตุ
	กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้โดรนบินไปในทิศทางของวงกลมที่ปรากฏในแว่นตา
	ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินย้อนกลับ

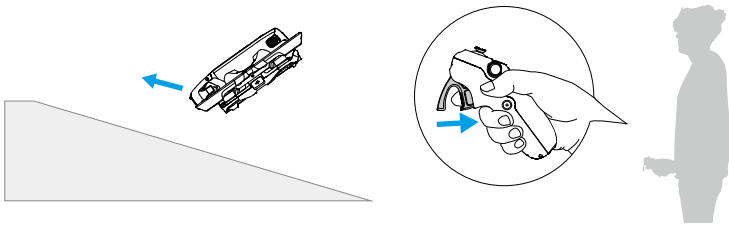
การปรับทิศทางของโดรน

กดคันเร่งไปที่ระดับแรกเบา ๆ ไปพร้อมกับการเอียงส่วนบนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทิศทางใดทิศทางหนึ่งเพื่อให้โดรนหมุน ยิ่งมุมเอียงของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมากเท่าใด โดรนก็จะยิ่งหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น วงกลมในแว่นตาจะเลื่อนไปทางซ้ายและขวา และไลฟ์วิวการบินจะเปลี่ยนไปตามนั้น

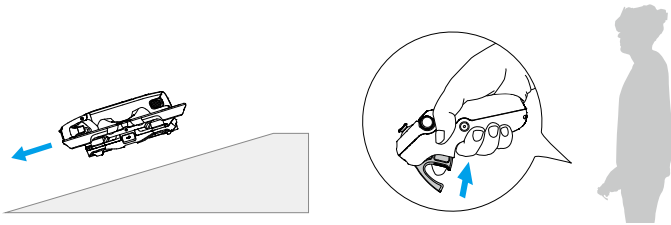


การบังคับโดรนให้บินขึ้นหรือลงเป็นมุม

เมื่อต้องบินโดรนเป็นมุมขึ้น ให้กดคันเร่งไปที่ตำแหน่งระดับที่สองไปพร้อมกับการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปด้านบน

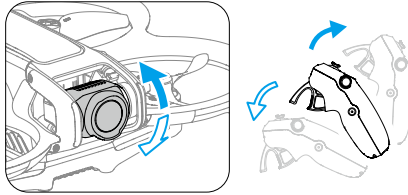


เมื่อต้องบินโดรนเป็นมุมลง ให้กดคันเร่งไปที่ตำแหน่งระดับที่สองไปพร้อมกับการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปด้านล่าง



การควบคุมทิศทางและกล้อง

เอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นและลงเพื่อควบคุมการก้มเงยของกิมบอล การก้มเงยของกิมบอลจะเปลี่ยนไปตามการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหว และสอดคล้องกับทิศทางของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเสมอ วงกลมในแนวนอนจะเลื่อนขึ้นและลง และไลฟ์วิวการบินจะเปลี่ยนไปตามนั้น



การสลับโหมดการบิน

ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมีสองโหมด ได้แก่ โหมด Normal และโหมด Sport โหมด Normal จะถูกเลือกไว้เป็นค่าเริ่มต้น

ให้กดปุ่มโหมดหนึ่งครั้งเพื่อสลับระหว่างโหมด Normal และโหมด Sport ขณะบินในโหมด Sport ความเร็วในการบินของโดรนจะเพิ่มขึ้น ธรรมชาติการทำงานของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะยังคงเดิมในโหมด Sport เช่นเดียวกับในโหมด Normal

โปรดดูที่ส่วน "โหมดการบิน" เพื่อเรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับความแตกต่างระหว่างการบินแต่ละโหมด



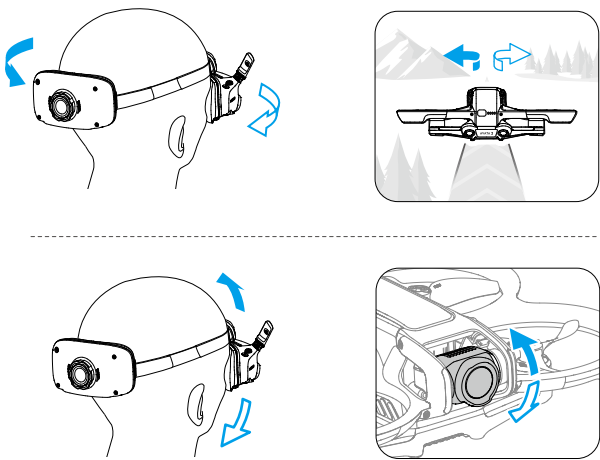
การติดตามศีรษะ

เมื่อเปิดใช้งานการติดตามศีรษะแล้ว คุณสามารถควบคุมทิศทางแนวราบของโดรนและการก้มเงยของกิมบอลผ่านการเคลื่อนไหวของศีรษะได้ เปิดเมนูปุ่มทางลัดจากไลฟ์วิวการบิน เข้าเมนูการเข้าถึงด่วน และคลิก  เพื่อเปิดการติดตามศีรษะ

เมื่ออยู่ในโหมดการติดตามศีรษะแล้ว ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะไม่สามารถควบคุมการก้มเงยของกิมบอลได้ และจะใช้การควบคุมผ่านโดรนได้เท่านั้น ผู้ใช้ยังสามารถควบคุมทิศทางที่โดรนมุ่งหน้าบินไปได้ด้วยการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวโดยไม่ต้องกดคันเร่ง



- คุณจะไม่สามารถใช้งานการติดตามศีรษะได้หลังจากถอดแว่นตา

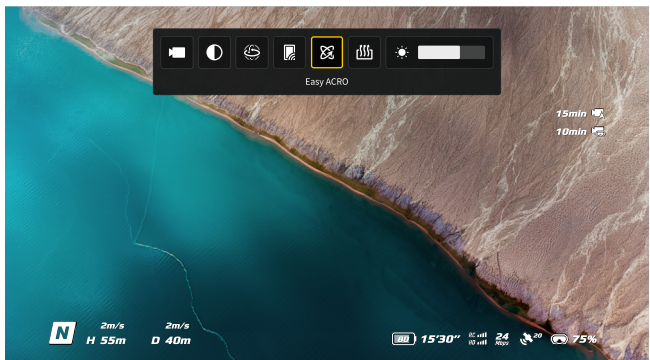


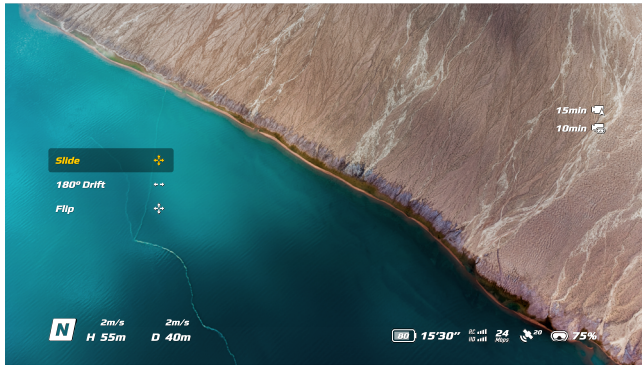
Easy ACRO (การบินผาดโผนอย่างง่าย)

ใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อใช้งาน Easy ACRO ที่ประกอบด้วยการพลิกหน้า การพลิกหลัง การหมุน และการดริฟต์ 180°

 • ใช้งาน Easy ACRO ในสภาพแวดล้อมเปิดเพื่อความปลอดภัยการบิน

1. เปิดเมนูลัดและเลือก Easy ACRO โดรนจะอยู่ในโหมด Easy ACRO Easy ACRO ประกอบการทำงานสามแบบ ได้แก่: การสไลด์ การดริฟต์ 180° และการพลิก ดูตัวเลือกการทำงานที่เลือกแล้วบนชายมือของไลฟ์วิวในแว่นตา



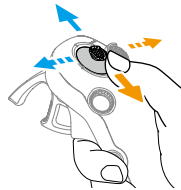
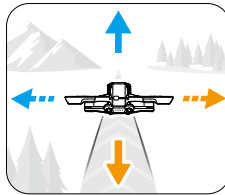


2. ใช้เป็นหมุนบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อสลับการทำงานต่าง ๆ ของ Easy ACRO
3. เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO ให้ขยับจอยสติ๊กเพื่อใช้งาน Easy ACRO แบบต่าง ๆ ตามที่แสดงไว้ด้านล่าง

การสไลด์

ดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนบินขึ้นหรือลง

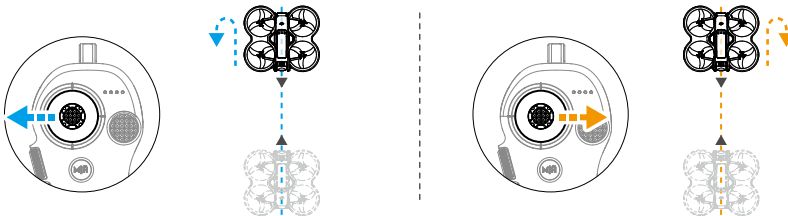
ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา



การดริฟต์ 180°

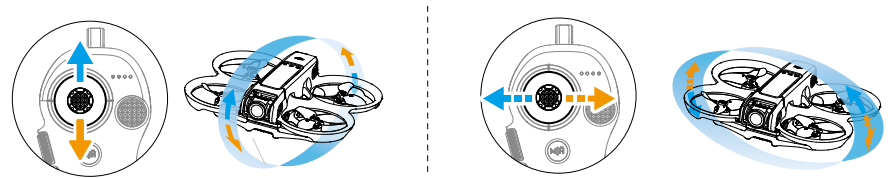
ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนดริฟต์ 180° ไปซ้ายหรือขวา

ในการทำงานโหมดนี้ โดรนจะไม่ตอบสนองเมื่อดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลง



การพลิก

ดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนพลิกหน้าหรือพลิกหลัง
ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนหมุนหนึ่งครั้งไปซ้ายหรือขวา



- 
 - คุณจะไม่สามารเปิดใช้งาน Easy ACRO ได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - a. ขณะบินที่กวิติโอ
 - b. ขณะเปิดใช้งานการติดตามที่ระยะ
 - c. ขณะใช้งานร่วมกับรีโมทคอนโทรล DJI FPV 3
- 
 - คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมและตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสิ่งกีดขวางในบริเวณใกล้เคียงก่อนใช้งาน Easy ACRO
 - Easy ACRO จะไม่สามารถใช้งานได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - a. โดรนกำลังบินขึ้น บินอยู่กับที่ ลงจอด หรือกลับจุดขึ้นบิน
 - b. โดรนอยู่ในโหมด Sport
 - c. ระดับแบตเตอรี่ของโดรนน้อยกว่า 25%
 - d. ระดับความสูงของโดรนน้อยกว่า 1.5 เมตร
 - e. บินในสภาพแวดล้อมที่มีลมแรง (ความเร็วลมเกิน 10 เมตร/วินาที)
 - f. ประสิทธิภาพในการวางตำแหน่งไม่ดี (สัญญาณ GNSS อ่อน)
 - g. โดรนอยู่ในเขตกันชนของโซนจำกัดการบินหรือโซนจำกัดความสูง หรือกำลังบินถึงระยะบินสูงสุด
 - ขณะที่มุมความสูงของโดรนเพิ่มขึ้น (เช่น เมื่อหันด้วยความเร็วสูง หรือเมื่อเร่งความเร็วหรือเมื่อลดความเร็วทันที) จะต้องเพิ่มระดับความสูงของโดรนด้วย มิฉะนั้นจะไม่สามารถใช้ Easy ACRO ได้

คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ

1. รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินออกแบบมาเพื่อช่วยให้ผู้ใช้บินและถ่ายวิดีโอได้อย่างปลอดภัย ให้ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
2. ขอแนะนำให้ถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอเมื่อบินในโหมด Normal
3. ห้ามบินในสภาพอากาศที่เลวร้าย เช่น ในวันที่ฝนตกหรือวันที่มีลมแรง
4. เลือกการตั้งค่ากล้องที่เหมาะสมกับความต้องการของคุณที่สุด
5. ทำการทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อดูสภาพแวดล้อมก่อนบินจริง
6. เมื่อทำการบิน ควบคุมแรงที่ใช้กับคันเร่งเพื่อให้การเคลื่อนที่ของโดรนเป็นไปอย่างราบรื่นและเสถียร

ໂດສ

โดรน

โหมดการบิน

โดรนรองรับโหมดการบินต่อไปนี้ คุณสามารถสลับโหมดการบินระหว่างโหมด Normal และโหมด Sport ได้โดยการกดปุ่มโหมดที่อยู่บนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

โหมด Normal: โดรนสามารถบินวนอยู่กับที่ได้แม่นยำและบินได้เสถียรในโหมดนี้ จึงเหมาะกับการถ่ายภาพการบินส่วนใหญ่

โหมด Sport: ความเร็วในการบินในแนวราบสูงสุดของโดรนจะเพิ่มขึ้นขณะบินในโหมด Sport

โหมด Manual: โหมดควบคุมโดรน FPV แบบดั้งเดิมที่มีความคล่องแคล่วสูงสุด ในโหมด Manual ฟังก์ชันช่วยเหลือการบินทั้งหมดซึ่งประกอบด้วย การบินอยู่กับที่ที่แม่นยำ และการเบรกอัตโนมัติ จะถูกปิดใช้งานและจำเป็นต้องมีทักษะการควบคุมที่เชี่ยวชาญ

ในโหมด Normal หรือ Sport โดรนจะเกิดการรบกวนในแนวราบและไม่สามารถใช้งาน RTH เมื่อระบบจับภาพวัตถุด้านล่างไม่สามารถใช้งานได้หรือถูกปิดใช้งาน และเมื่อสัญญาณ GNSS อ่อนหรือเริ่มเกิดถูกรบกวน ในกรณีนี้ โดรนไม่สามารถบินอยู่กับที่หรือเบรกอัตโนมัติได้ ให้นำโดรนลงจอดโดยเร็วที่สุดเพื่อหลีกเลี่ยงอุบัติเหตุ หรือมีแสงสว่างไม่เพียงพอ

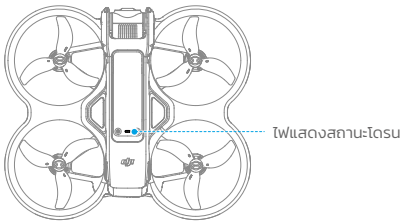
- 
- เพื่อความปลอดภัย โดรนจะบินในโหมด Beginner โดยเป็นค่าเริ่มต้นเมื่อบินครั้งแรก ในโหมด Beginner ความเร็วในการบินสูงสุดของโดรนจะอยู่ที่ 1 เมตร/วินาที หากต้องการออกจากโหมด Beginner ให้เปิดเมนูในแท็บที่ Setting (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Beginner Mode (โหมด Beginner)
 - ระบบจะรองรับโหมด Manual เมื่อใช้รีโมทคอนโทรล DJI FPV 3 เพื่อบังคับโดรนเท่านั้น และสามารถปรับแรงต้านของจอยสติ๊กได้ DJI Motion Controller 3 ไม่รองรับโหมด Manual ดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับโหมด Manual ได้ที่คู่มือการใช้งานรีโมทคอนโทรล DJI FPV 3

- 
- ระยะเบรกขั้นต่ำ 10 เมตรเป็นสิ่งจำเป็นในสภาวะที่ไม่มีลมในขณะที่โดรนบินขึ้นและลงในโหมด Sport หรือโหมด Normal
 - อัตราความเร็วสูงสุดในการบินและระยะเบรกของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในโหมด Sport คุณจะต้องมีระยะเบรกขั้นต่ำอย่างน้อย 30 เมตรในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
 - การตอบสนองของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในโหมด Sport ซึ่งหมายความว่าความล่าช้าของจอยสติ๊กเพียงเล็กน้อยบนรีโมทคอนโทรลจะทำให้โดรนเคลื่อนที่ไปได้ไกลมาก ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน

- เมื่อระดับความสูงในการบินของโดรนน้อยกว่า 5 เมตรหรือเมื่อมีสิ่งกีดขวางภายในรัศมี 5 เมตรรอบโดรน โปรดใช้ความระมัดระวังขณะเปิดโหมด Manual ระดับความสูงอาจไม่เสถียรเมื่อเสียวโดรนในโหมด Manual ในสถานการณ์ที่กล่าวไว้ด้านล่าง ให้บินโดรนด้วยความระมัดระวังเพื่อให้แน่ใจว่าการบินมีเสถียรภาพ
 - เมื่อเสียวโดรนด้วยความเร็วสูง
 - เมื่อความสูงของการบินเกิน 3,000 เมตรเหนือระดับน้ำทะเล
 - เมื่อความเร็วในการบินเกิน 13 เมตร/วินาที หรือความเร็วลมเกิน 7.9 เมตร/วินาที

ไฟแสดงสถานะโดรน

โดรนมีไฟแสดงสถานะโดรนอยู่ด้านบนของตัวเครื่อง



คำอธิบายไฟแสดงสถานะโดรน

สถานะปกติ		
	ไฟกะพริบเป็นสีแดง เหลือง และเขียวสลับกัน	เปิดเครื่องและทดสอบการวิเคราะห์ตนเองของโดรน
	ไฟกะพริบเป็นสีเขียวช้า ๆ	เปิดใช้งาน GNSS หรือระบบการมองเห็นเพื่อการวางตำแหน่ง
	ไฟกะพริบเป็นสีเหลืองช้า ๆ	ปิดใช้งาน GNSS และระบบการมองเห็น
	ไฟกะพริบสีม่วงช้า ๆ	โดรนอยู่ในโหมด Normal
สถานะส่งสัญญาณเตือน		
	ไฟกะพริบเป็นสีเหลืองเร็ว ๆ	สัญญาณของอุปกรณ์โมดูลคอนโทรลขาดหาย
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงช้า ๆ	การบินขึ้นถูกปิดใช้งาน เช่น แบตเตอรี่อ่อน ^[1]
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงเร็ว ๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
	ไฟกะพริบเป็นสีแดง	IMU ผิดพลาด
	ไฟสีแดงค้าง	มีข้อผิดพลาดร้ายแรง
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	ต้องมีการปรับเทียบเข็มทิศใหม่

[1] หากโดรนไม่สามารถบินขึ้นได้ในขณะที่ไฟแสดงสถานะกะพริบเป็นสีแดงอย่างช้า ๆ โปรดดูข้อความเตือนในเว้นแต่

Return to Home (กลับจุดขึ้นบิน)

ฟังก์ชัน Return to Home (RTH) คือการที่โดรนบินกลับมายังจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุดโดยอัตโนมัติ ฟังก์ชัน RTH สามารถทำงานได้สามวิธี ได้แก่ เมื่อผู้ใช้ตั้งใจเปิดใช้งานฟังก์ชัน RTH, โดรนมีแบตเตอรี่เหลือน้อย หรือสัญญาณควบคุมโมทอคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอของโดรนขาดหายไป (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ (Failsafe RTH) จะเริ่มทำงาน) หากโดรนบันทึกจุดขึ้นบินได้สำเร็จ และระบบกำหนดตำแหน่งทำงานได้ตามปกติ เมื่อฟังก์ชัน RTH ทำงาน โดรนจะบินกลับและลงจอดที่จุดขึ้นบินโดยอัตโนมัติ

	GNSS	คำอธิบาย
จุดขึ้นบิน	 10	จุดแรกที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS ที่แรงหรือแรงปานกลาง (บ่งชี้ด้วยไอคอนสีเขียว) จะบันทึกเป็นจุดขึ้นบินเริ่มต้น โดรนสามารถอัปเดตจุดขึ้นบินเมื่อขึ้นบินได้ ตามใดที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS อื่นที่แรงหรือแรงปานกลาง หากสัญญาณอ่อน โดรนจะไม่อัปเดตจุดขึ้นบิน ไฟแสดงสถานะโดรนจะเป็นไฟสีเขียวกะพริบเร็ว ๆ และมีข้อความขึ้นที่หน้าจอเพื่อยืนยันว่าจุดขึ้นบินได้รับการอัปเดตเรียบร้อยแล้ว ขณะบิน สัญลักษณ์ H จะแสดงในหน้าจอเพื่อแสดงตำแหน่งของจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุดของโดรน

คำเตือน

- 
- ขณะฟังก์ชัน RTH ทำงาน โดรนจะไม่สามารถตรวจจับหรือหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางที่อยู่รอบด้านและอยู่เหนือโดรนได้
 - โดรนจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณ หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณหลังจากที่มีการกระตุ้นให้เข้าสู่โหมด Failsafe RTH โดรนจะลดระดับและลงจอดอัตโนมัติ
 - อย่าลืมตั้งค่าระดับความสูง RTH ก่อนการบินแต่ละครั้ง โดยไปที่ Settings (การตั้งค่า) > Safety (ความปลอดภัย) ในหน้าจอและตั้งค่าระดับความสูง RTH ที่เหมาะสม
 - GEO Zone จะมีผลต่อฟังก์ชัน RTH โดรนจะลอยตัวอยู่กับที่หากบินเข้าไปใน GEO Zone ขณะฟังก์ชัน RTH ทำงาน
 - เมื่อความเร็วลมแรงเกินไป โดรนอาจจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ ให้บินด้วยความระมัดระวัง
 - เมื่อโดรนบินในสภาพแวดล้อมที่มีสิ่งกีดขวางล้อมรอบ (เช่น ใกล้กับตึกสูง) หรือเมื่อสัญญาณ GNSS อ่อน ตำแหน่งของจุดขึ้นบินอาจไม่แม่นยำ ซึ่งจะทำให้ระยะทางในแนวราบระหว่างโดรนและจุดขึ้นบินที่แสดงในหน้าจอเกิดข้อผิดพลาดอย่างรุนแรงขึ้นได้ ให้บินด้วยความระมัดระวัง

วิธีการเปิดใช้งาน

ผู้ใช้งานตั้งใจเปิดใช้งาน RTH

ให้กดปุ่มโหมดบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวก้างไว้เพื่อเริ่มใช้งาน RTH โดรนจะบินกลับไปยังจุดขึ้นบินที่อัปเดตล่าสุดเมื่อโดรนอยู่ในโหมด RTH ให้กดปุ่มลือกหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH หลังออกจากโหมด RTH แล้ว ผู้ใช้จะควบคุมโดรนได้อีกครั้ง

แบตเตอรี่ไดรอนอ่อน

ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นในแว่นตาและ RTH จะเริ่มต้นทำงานหลังจากข้อความแจ้งเตือนปรากฏเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำและเพียงพอสำหรับการบินไปที่จุดขึ้นบินเท่านั้น คุณสามารถยกเลิก RTH ได้โดยใช้อุปกรณ์รีโมทคอนโทรล หากมีการยกเลิก RTH แล้วตามมาด้วยการเตือนแบตเตอรี่อ่อน แบตเตอรี่ไดรอนอัจฉริยะอาจมีพลังงานไม่เพียงพอให้ไดรอนลงจอดอย่างปลอดภัย ซึ่งอาจส่งผลให้ไดรอนตกหรือสูญหายได้

ไดรอนจะลงจอดโดยอัตโนมัติ หากระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันยังให้พลังงานกับไดรอนนานพอในการลดระดับลงจากความสูงปัจจุบัน การลงจอดอัตโนมัติจะไม่สามารถยกเลิกได้ แต่คุณสามารถใช้อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลเพื่อควบคุมการเคลื่อนที่ของไดรอนในแนวราบระหว่างการลงจอดได้

สัญญาณรีโมทคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอขาดหาย

เมื่อสัญญาณรีโมทคอนโทรลหรือการส่งวิดีโอขาดหาย ไดรอนจะเริ่มใช้งาน Failsafe RTH โดยอัตโนมัติหากมีการตั้งค่าการดำเนินการเมื่อสัญญาณขาดหายเป็น RTH

ไดรอนจะบินกลับเป็นระยะทาง 50 เมตรตามเส้นทางการบินเดิม จากนั้นจะเข้าสู่ขั้นตอน RTH ไดรอนจะเข้าสู่ขั้นตอน RTHทันทีหากสัญญาณกลับคืนมาขณะบินกลับไปตามเส้นทางการบินเดิม



- คุณสามารถปรับเปลี่ยนการตอบสนองของไดรอนเมื่อสัญญาณขาดหายได้ที่แว่นตา ไดรอนจะไม่เริ่มการทำงานของ Failsafe RTH หากมีการเลือกให้ลงจอดหรือบินอยู่กับที่ในการตั้งค่า

ขั้นตอน RTH

1. มีการบินที่จุดขึ้นบินไว้เรียบร้อยแล้ว
2. RTH เริ่มทำงาน
3. เมื่อ RTH เริ่มทำงาน ขั้นตอน RTH จะแตกต่างกันไปตามระยะ RTH (ระยะในแนวราบระหว่างไดรอนและจุดขึ้นบิน) ดังนี้:
 - a. ไดรอนจะลงจอดทันที หากไดรอนอยู่ห่างจากระยะ RTH น้อยกว่า 5 เมตร
 - b. หากระยะ RTH โทลเกิน 5 เมตร แต่ไม่เกิน 20 เมตร ไดรอนจะบินไปยังจุดขึ้นบินเป็นเส้นตรงที่ระดับความสูงปัจจุบัน
 - c. หากไดรอนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินเกิน 20 เมตร ไดรอนจะบินขึ้นไปที่ระดับความสูง RTH แล้วบินกลับไปยังจุดขึ้นบิน หากระดับความสูงของ RTH ต่ำกว่าระดับความสูงปัจจุบัน ไดรอนจะบินไปยังจุดขึ้นบินในระดับความสูงปัจจุบัน
4. ไดรอนจะเริ่มลงจอดเมื่อบินไปถึงตำแหน่งเหนือจุดขึ้นบิน

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

ระบบการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะทำงานขณะอยู่ในโหมด RTH และการลงจอดอัตโนมัติ

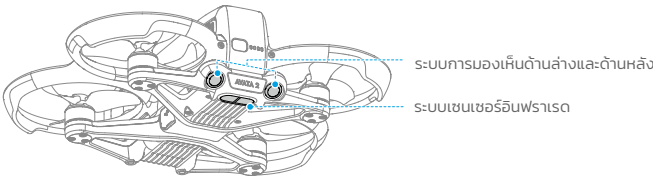
1. ในระหว่างการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด ไดรอนจะตรวจสอบโดยอัตโนมัติและลงจอดบนจุดที่เหมาะสม
2. หากตรวจสอบพื้นดินแล้วไม่เหมาะที่จะลงจอด ไดรอนจะบินอยู่กับที่และรอคำสั่งยืนยันจากนักบิน
3. หากการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดไม่ทำงาน แว่นตาจะแสดงข้อความแจ้งการลงจอด เมื่อไดรอนลดระดับจนถึง 0.25 เมตร ให้กดปุ่มล็อกบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้และไดรอนจะทำการลงจอด



- การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดเป็นเพียงการช่วยกำหนดสภาพแวดล้อมการลงจอดเท่านั้น คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมโดยรอบระหว่างการลงจอดเพื่อความปลอดภัยในการบิน
- ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจไม่พร้อมใช้งาน และโดรนอาจลงจอดทับกับพื้นที่ที่ไม่เหมาะสม:
 - a. บินเหนือพื้นผิวที่เป็นสีเดียว มีแสงสะท้อน หรือมีแสงน้อย บริเวณขนาดใหญ่ที่มีพื้นผิวไม่ชัดเจน หรือพื้นผิวที่มีการเคลื่อนไหว เช่น กระเบื้องเซรามิก พื้นโรงรถที่แสงสว่างไม่เพียงพอ และพื้นหญ้าที่มีลมพัด
 - b. บินเหนือสิ่งกีดขวางที่ไม่มีพื้นผิวที่ชัดเจน เช่น ก้อนหินขนาดใหญ่ หรือพื้นผิวที่สะท้อนแสงหรือเป็นสีเดียว เช่น พื้นกระเบื้องยก
 - c. บินเหนือสิ่งกีดขวางขนาดเล็กหรือละเอียด เช่น สายไฟฟ้าและกิ่งไม้
 - d. บินเหนือพื้นผิวที่คล้ายคลึงกับพื้นเรียบ เช่น พื้นไม้แบบและถูกตัดแต่ง ยอดไม้แบบ และพื้นเว้าลงไปเป็นครึ่งวงกลม
- ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจทำงานขึ้นโดยไม่ตั้งใจ และข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นในแว่นตาว่าโดรนไม่สามารถลงจอดได้:
 - a. บินเหนือพื้นผิวที่ระบบการมองเห็นอาจสับสนได้ว่าเป็นน้ำ เช่น พื้นเปียกและบริเวณที่เป็นแอ่ง
 - b. บินเหนือพื้นผิวเรียบ แต่ข้างเคียงมีผิวหน้าที่มีพื้นผิวชัดเจน (พื้นผิวลาดเอียงหรือบันได) เช่น หลังคารตเดียวและโต๊ะที่เป็นสีเดียว

ระบบจับภาพวัตถุและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด

โดรนมีทั้งระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็นด้านล่างและด้านหลัง



ฟังก์ชันการวางตำแหน่งของระบบการมองเห็นด้านล่างสามารถใช้ได้เมื่อสัญญาณ GNSS ไม่สามารถใช้งานได้หรืออ่อน โดยฟังก์ชันนี้จะเปิดใช้งานในโหมด Normal หรือโหมด Sport โดยอัตโนมัติ

ระยการตรวจจับ

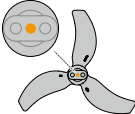
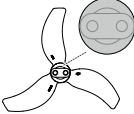
ด้านหล้ง	FOV: 78° (แนวราบ) 78° (แนวตั้ง)
ด้านล่าง	FOV: 78° (แนวราบ) 78° (แนวตั้ง) ระยะการวัดที่แม่นยำ: 0.3-20 เมตร ระยะการบินอยู่กับที่อย่างแม่นยำ: 0.3-10 เมตร

-  ให้คำนึงถึงสภาพแวดล้อมในการบิน ระบบการมองเห็นและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดสามารถทำงานได้ภายใต้บางสถานการณ์เท่านั้น และไม่สามารถทดแทนการควบคุมและการตัดสินใจของมนุษย์ได้ ในขณะที่บิน ให้คำนึงถึงสภาพแวดล้อมโดยรอบและดูค่าเตือนที่แว่นตา คุณจะต้องรับผิดชอบและรักษาการควบคุมโดรนตลอดเวลา
- โดรนมีเพดานระดับการบินอยู่กับที่สูงสุด 20 เมตรเมื่อใช้ระบบการมองเห็นในสภาพแวดล้อมแบบเปิดโล่งและเรียบที่มีพื้นผิวชัดเจน ระบบการมองเห็นจะทำงานได้ดีที่สุด เมื่อโดรนอยู่ระดับความสูง 0.5 - 10 เมตร คุณจะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษหากระดับความสูงของ โดรนเกิน 10 เมตร เนื่องจากประสิทธิภาพการระบุตำแหน่งการมองเห็นอาจจะได้รับผลกระทบ
 - เมื่อโดรนบินใกล้น้ำ ระบบการมองเห็นอาจทำงานได้ไม่ดีเท่าที่ควร ดังนั้นเมื่อลงจอด โดรนอาจไม่สามารถหลบหลีกพืชน้ำด้านล่างได้อย่างเต็มที่ ขอแนะนำให้รักษาการควบคุมการบินตลอดเวลา ใช้ดุลยพินิจอย่างสมเหตุสมผลตามสภาพแวดล้อมโดยรอบและหลีกเลี่ยงการพึ่งพาระบบการมองเห็นด้านล่างมากเกินไป
 - โปรดทราบว่าเมื่อโดรนบินเร็วเกินไปอาจทำให้ระบบการมองเห็นด้านล่างและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดทำงานได้ไม่ดีเท่าที่ควร
 - ระบบการมองเห็นจะไม่สามารถทำงานได้อย่างถูกต้องเมื่ออยู่ใกล้กับพื้นผิวที่มีรูปแบบที่ไม่ชัดเจนหรือมีแสงน้อยหรือจ้าเกินไป ระบบการมองเห็นจะไม่สามารถทำงานได้อย่างถูกต้องในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
 - บินเหนือพื้นผิวที่เป็นสีเดียว (เช่น สีดำล้วน สีขาวล้วน สีเขียวล้วน)
 - บินใกล้พื้นผิวที่สะท้อนแสงอย่างมาก
 - บินใกล้ผิวน้ำหรือพื้นผิวที่โปร่งแสง
 - บินใกล้พื้นผิวหรือวัตถุที่กำลังเคลื่อนที่
 - บินในพื้นที่ที่แสงมีการเปลี่ยนแปลงบ่อยหรือเปลี่ยนแปลงอย่างมาก
 - บินใกล้พื้นผิวที่มีดมาก (< 10 ลักซ์) หรือสว่างมาก (> 40,000 ลักซ์)
 - บินใกล้พื้นผิวที่สะท้อนอย่างมากหรือพื้นผิวที่ซึมซับแสงอินฟราเรด (เช่น กระจก)
 - บินใกล้พื้นผิวที่มีลวดลายหรือพื้นผิวที่ไม่ชัดเจน (เช่น เสาไฟฟ้า)
 - บินใกล้ผิวน้ำที่มีลวดลายหรือพื้นผิวที่เหมือนกันซ้ำไปซ้ำมา (เช่น กระจกที่มีลวดลายเดียวกัน)
 - บินใกล้สิ่งกีดขวางที่มีบริเวณผิวน้ำเล็ก (เช่น กิ่งไม้ และสายไฟ)
 - โปรดรักษาความสะอาดของเซนเซอร์อยู่เสมอ ห้ามดัดแปลงเซนเซอร์ ห้ามใช้โดรนในสภาพแวดล้อมที่มีฝุ่นมากหรือมีความชื้นสูง อย่าให้มีสิ่งกีดขวางระบบเซนเซอร์อินฟราเรด
 - หากโดรนเกิดการเอียงจน คุณอาจจำเป็นต้องปรับเทียบระบบการมองเห็น
 - ห้ามบินเมื่อฝนตก มีหมอกควัน หรือมีทัศนวิสัยต่ำกว่า 100 เมตร

- ตรวจสอบสิ่งต่อไปนี้ก่อนขึ้นบินทุกครั้ง:
 - a. ตรวจสอบว่าไม่มีสติกเกอร์หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดติดบนเซ็นเซอร์อินฟราเรดหรือระบบการมองเห็น
 - b. หากมีสิ่งสกปรก ฝุ่น หรือน้ำ ติดบนกระจกของเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็น ให้ใช้ผ้านุ่ม เช็ด ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์ทำความสะอาดที่มีแอลกอฮอล์เป็นส่วนประกอบ
 - c. ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจกของระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็น

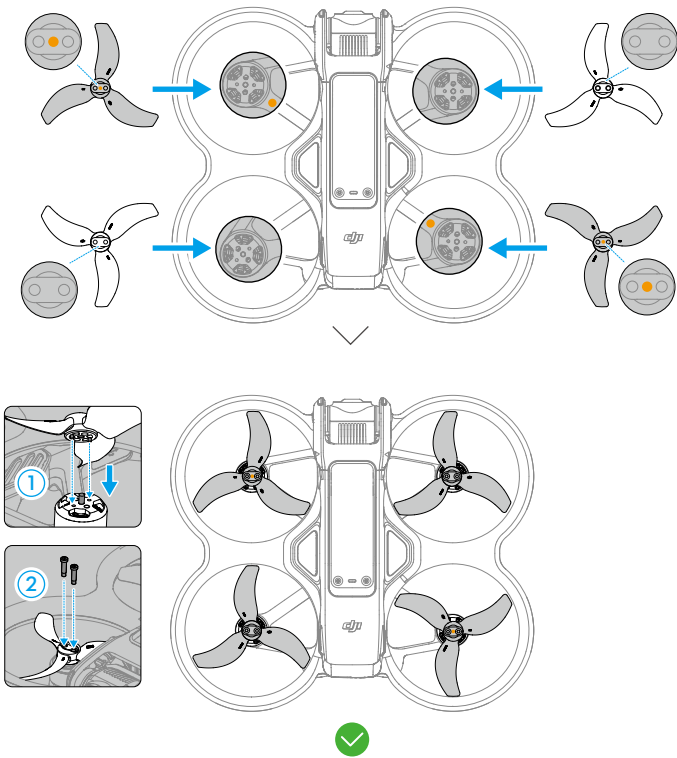
ใบพัด

ใบพัดมีอยู่สองประเภทด้วยกัน ซึ่งออกแบบมาให้หมุนไปในทิศทางแตกต่างกัน คุณจะต้องจับคู่ใบพัดกับมอเตอร์ตรงกันตามคำแนะนำ

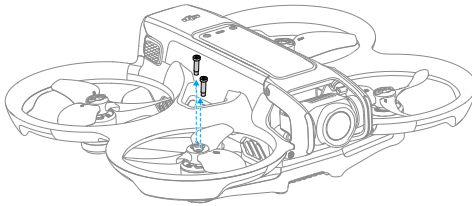
ใบพัด	มีเครื่องหมายสีส้ม	ไม่มีเครื่องหมายสีส้ม
ภาพประกอบ		
ตำแหน่งติดตั้ง	ติดตั้งกับมอเตอร์ของแขนที่มีเครื่องหมาย	ติดตั้งกับมอเตอร์ของแขนที่ไม่มีเครื่องหมาย

การติดตั้งและการถอดใบพัด

ติดใบพัดที่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ของแขนที่มีเครื่องหมาย และติดใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ของแขนที่ไม่มีเครื่องหมาย ใช้ไขควงขนาด 1.5 มม. จากบรรจุภัณฑ์ของโดรนเพื่อติดใบพัด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใบพัดเข้าที่แน่นหนาแล้ว



ใช้ไขควงจากบรรจุภัณฑ์ของโดรนเพื่อคลายสกรูและถอดใบพัดออกจากมอเตอร์



- ใบพัดมีความคม โปรดระมัดระวัง
- ใช้เฉพาะใบพัดอย่างเป็นทางการของ DJI เท่านั้น ห้ามใช้ใบพัดต่างชนิดกัน
- ใบพัดเป็นส่วนประกอบที่สามารถเปลี่ยนใหม่ได้ ให้ซื้อใบพัดเสริมหากจำเป็น
- คุณจะต้องใช้เฉพาะไขควงจากบรรจุภัณฑ์ของโดรนสำหรับติดตั้งใบพัดเท่านั้น การใช้ไขควงอื่น ๆ อาจทำให้สกรูเสียหายได้
- หากใบพัดแตกหัก ให้ถอดใบพัดและสกรูที่ติดอยู่กับมอเตอร์ออกแล้วทิ้งไป
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดและมอเตอร์ติดตั้งอย่างแน่นหนา ตรวจสอบให้แน่ใจว่าสกรูบนใบพัดยังแน่นอยู่เมื่อบินไปแล้วทุก ๆ 30 ชั่วโมง (เมื่อบินประมาณ 60 ครั้ง)
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดทั้งหมดอยู่ในสภาพดี (ปราศจากวัตถุแปลกปลอมด้านในหรือบนใบพัด) ห้ามใช้ใบพัดที่เก่า บิ่น หรือแตกหัก ทำความสะอาดใบพัดด้วยผ้าแห้งที่สะอาด หากมีสิ่งแปลกปลอมเกาะอยู่
- เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บ อย่าเข้าใกล้ใบพัดหรือมอเตอร์ที่กำลังหมุน
- เพื่อไม่ให้ใบพัดเสียหาย ให้บรรจุโดรนอย่างถูกต้องก่อนทำการขนส่งหรือจัดเก็บ ห้ามบีบหรืองอใบพัด หากใบพัดได้รับความเสียหาย อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของการบิน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามอเตอร์ติดตั้งอย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น หากมอเตอร์ติดขัดและไม่สามารถหมุนได้อย่างอิสระ ให้ถอดโดรนทันที
- ห้ามปรับแต่งส่วนประกอบของมอเตอร์
- ห้ามแตะหรือปล่อยให้มีมือหรือร่างกายสัมผัสกับมอเตอร์หลังการบิน เนื่องจากมอเตอร์อาจจะร้อน
- ห้ามปิดช่องระบายอากาศที่มอเตอร์หรือที่ตัวโดรน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดรนส่งเสียงบีนเมื่อเปิดเครื่อง

แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ

คุณสามารถใช้งานโดรนร่วมกับแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ DJI Avata 2 (BW520-2150-17.76) ได้ แบตเตอรี่รุ่นนี้เป็นแบตเตอรี่ 14.76V, 2150mAh ที่ใช้เซลล์แบตเตอรี่พลังงานสูงและระบบการจัดการแบตเตอรี่ขั้นสูง

คำเตือน



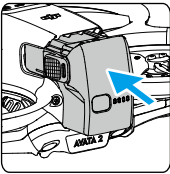
- โปรดดูแนวทางปฏิบัติเพื่อความปลอดภัยและสติ๊กเกอร์ที่แบตเตอรี่ก่อนใช้งาน ผู้ใช้จะต้องรับผิดชอบทั้งหมดในการควบคุมและการใช้งาน

- ห้ามชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะทันทีหลังจากเพิ่งบินเสร็จ เนื่องจากอุณหภูมิอาจสูงเกินไป ปลดปล่อยแบตเตอรี่เย็นลงจนอยู่ที่อุณหภูมิการชาร์จก่อนจะชาร์จอีกครั้ง
- แบตเตอรี่จะชาร์จเฉพาะเมื่ออุณหภูมิอยู่ระหว่าง 5°C ถึง 40°C (41°F ถึง 104°F) เท่านั้น เพื่อป้องกันความเสียหาย อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จอยู่ระหว่าง 22° ถึง 28° C (71.6° ถึง 82.4° F) ระหว่างที่ชาร์จอยู่ การชาร์จจะหยุดโดยอัตโนมัติ หากแบตเตอรี่มีอุณหภูมิสูงเกิน 55°C (131° F)
- คำเตือนอุณหภูมิต่ำ:
 - แบตเตอรี่ไม่สามารถใช้งานได้ในสภาพแวดล้อมที่ต่ำกว่า -10° C (14° F)
 - เมื่อบินในสภาพแวดล้อมอุณหภูมิต่ำระหว่าง -10° ถึง 5°C (14° ถึง 41°F) จะทำให้ความจุของแบตเตอรี่ลดลงอย่างมาก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่จนเต็มก่อนขึ้นบิน ขอแนะนำให้โดรนบินอยู่กับที่ก่อนสัปดาห์เพื่ออุ่นเครื่องแบตเตอรี่
 - เมื่ออยู่ในสภาพแวดล้อมอุณหภูมิต่ำ ให้เลิกบินทันทีที่แว่นตาแสดงข้อความแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่ต่ำ
 - เพื่อให้แน่ใจว่าจะมีประสิทธิภาพการทำงานสูงสุด คุณจะต้องทำให้แบตเตอรี่มีอุณหภูมิสูงกว่า 20° C (68° F) อยู่เสมอ
 - ความจุของแบตเตอรี่ที่ลดลงในสภาพแวดล้อมอุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพในการต้านแรงลมของโดรน ให้บินด้วยความระมัดระวัง
 - บินด้วยความระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อบินในที่สูงที่มีอุณหภูมิต่ำ
- เพื่อป้องกันไม่ให้แบตเตอรี่บวม เมื่อไม่มีการใช้งานสามวัน แบตเตอรี่จะคายประจุโดยอัตโนมัติจนเหลือ 96% และเมื่อไม่มีการใช้งานเก้าวัน แบตเตอรี่จะคายประจุโดยอัตโนมัติจนเหลือ 60% ทั้งนี้ โปรดทราบว่าป็นเรื่องปกติที่แบตเตอรี่จะปล่อยความร้อนออกมาในระหว่างกระบวนการคายประจุ
- การคายประจุมากเกินไปจะทำให้แบตเตอรี่เสียหายร้ายแรงได้ หากระดับแบตเตอรี่เหลือน้อย แบตเตอรี่จะเข้าสู่โหมดพักการทำงานเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไป

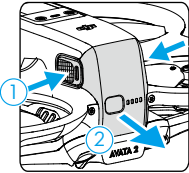
6. การป้องกันการคายประจุมากเกินไปจะทำงานและหยุดการคายประจุอัตโนมัติเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไปขณะไม่ได้ใช้งานแบตเตอรี่ ให้ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อกระตุ้นแบตเตอรี่ให้ออกจากโหมดป้องกันการคายประจุมากเกินไปก่อนใช้งานอีกครั้ง เมื่อแบตเตอรี่มีการใช้งาน จะไม่สามารถใช้การป้องกันการคายประจุมากเกินไปได้
7. ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม หากไม่ได้ใช้งานแบตเตอรี่เป็นเวลานาน อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของแบตเตอรี่หรือแม้กระทั่งทำให้แบตเตอรี่เสียหายถาวรได้
8. เพื่อความปลอดภัย ให้คงแบตเตอรี่ให้มีระดับพลังงานต่ำในระหว่างการขนส่ง ขอแนะนำให้คายประจุแบตเตอรี่จนเหลือ 30% หรือต่ำกว่าก่อนการขนส่ง

การใส่/ถอดแบตเตอรี่

ใส่แบตเตอรี่อัจฉริยะลงในช่องเสียบแบตเตอรี่ของโดรน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใส่แบตเตอรี่จนสุดพร้อมกับมีเสียงคลิก ซึ่งบ่งชี้ว่าหัวสายรัดแบตเตอรี่ยึดแน่นดีแล้ว



กดปลดล็อกตัวล็อกตรงส่วนของหัวสายรัดแบตเตอรี่ตรงส่วนที่เป็นลวดสายด้านข้างของแบตเตอรี่เพื่อถอดออกจากช่องใส่

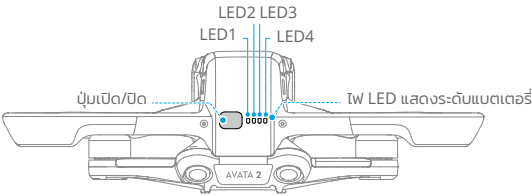


- ห้ามใส่หรือถอดแบตเตอรี่ในขณะที่โดรนเปิดอยู่
- คุณจะต้องใส่แบตเตอรี่โดยมีเสียงคลิกเข้าที่ ห้ามขึ้นบินโดรนเมื่อไม่ได้ติดตั้งแบตเตอรี่ให้แน่นหนา เนื่องจากอาจทำให้เกิดการสัมผัสที่ไม่ดีระหว่างแบตเตอรี่กับโดรนและเป็นอันตรายได้ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ได้รับการติดตั้งอย่างแน่นหนา

การใช้แบตเตอรี่

การตรวจสอบระดับแบตเตอรี่

กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน



TW LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จและการคายประจุ เราได้กำหนดสถานะของ TW LED ไว้ด้านล่าง ดังนี้:

- TW LED ติดอยู่ ● TW LED กระพริบ ○ TW LED ดับ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
●	●	●	●	88%-100%
●	●	●	●	76%-87%
●	●	●	○	63%-75%
●	●	●	○	51%-62%
●	●	○	○	38%-50%
●	●	○	○	26%-37%
●	○	○	○	13%-25%
○	○	○	○	0%-12%

การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้งค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดโดรน TW LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่เมื่อมีการเปิดโดรน TW LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะดับลงเมื่อปิดการทำงานของโดรน

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

หากมีแบตเตอรี่เพิ่มเติมที่ต้องได้รับการอัปเดต ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปที่ตัวโดรนและเปิดเครื่อง ข้อความแจ้งเตือนให้ อัปเดตแบตเตอรี่จะปรากฏขึ้นที่แว่นตา อย่าลืมอัปเดตแบตเตอรี่ก่อนขึ้นบิน

ตารางด้านล่างแสดงข้อมูลแบตเตอรี่ระหว่างกระบวนการอัปเดตและรูปแบบการกะพริบของ TW LED ที่เกี่ยวข้อง

รูปแบบการกะพริบ				ข้อมูล
LED1	LED2	LED3	LED4	
○	●	●	○	กำลังอัปเดตเฟิร์มแวร์แบตเตอรี่
○	●	●	○	อัปเดตเฟิร์มแวร์ไม่สำเร็จ

- ⚠ • หากอัปเดตไม่สำเร็จ ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปในโดรนอีกครั้งแล้วเปิดเครื่อง จากนั้นลองอัปเดตเฟิร์มแวร์ใหม่อีกครั้งโดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ส่วน "การอัปเดตเฟิร์มแวร์"

การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มก่อนการใช้งานแต่ละครั้ง ขอแนะนำให้ใช้อุปกรณ์ชาร์จที่ DJI จัดไว้ให้ เช่น อັบสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2, ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือที่ชาร์จ USB แบบตัวอื่น ๆ ทั้งอັบสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2 และที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W เป็นอุปกรณ์เสริมทั้งคู่ เยี่ยมชมร้านค้าออนไลน์ของ DJI ที่เป็นการเพื่อรับข้อมูลเพิ่มเติม



- เมื่อคุณชาร์จแบตเตอรี่ที่ติดตั้งเข้ากับโดรน กำลังไฟสูงสุดในการชาร์จที่รองรับคือ 30 วัตต์

การใช้ที่ชาร์จ

1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ติดตั้งแบตเตอรี่อย่างถูกต้องในโดรนแล้ว
2. ต่อที่ชาร์จเข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240V, 50/60 Hz โดยให้ใช้อะแดปเตอร์ชาร์จไฟฟ้าหากจำเป็น)
3. ต่อที่ชาร์จเข้ากับช่องชาร์จบนโดรน
4. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับของแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ
5. เมื่อไฟ LED แสดงระดับดับลง แสดงว่าแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว ถอดที่ชาร์จออก เมื่อแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว



- หากโดรนเปิดอยู่ แบตเตอรี่จะไม่สามารถชาร์จได้

การใช้อັบสำหรับการชาร์จ

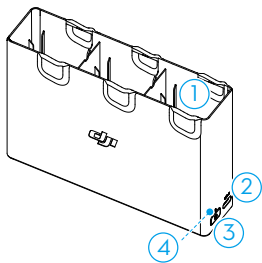


ไปที่ลิงก์ด้านล่างเพื่อดูวิดีโอสอนการใช้งานอັบสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2



<https://s.dji.com/guide77>

เมื่อใช้ร่วมกับที่ชาร์จที่รองรับ อັบสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Avata 2 สามารถชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ DJI Avata 2 ได้สูงสุดสามก้อนตามลำดับตั้งแต่ระดับพลังงานสูงไปต่ำ หลังจากใส่แบตเตอรี่อัจฉริยะแล้ว อັบสำหรับการชาร์จสามารถจ่ายไฟไปยังอุปกรณ์ภายนอกผ่านพอร์ต USB-C เช่น รีโมทคอนโทรลหรือโทรศัพท์มือถือ อັบสำหรับการชาร์จยังสามารถใช้ฟังก์ชันการสะสมพลังงานเพื่อถ่ายโอนพลังงานที่เหลืออยู่ของแบตเตอรี่พลังงานต่ำหลายก้อนไปยังแบตเตอรี่ที่มีพลังงานเหลืออยู่มากที่สุดได้อีกด้วย



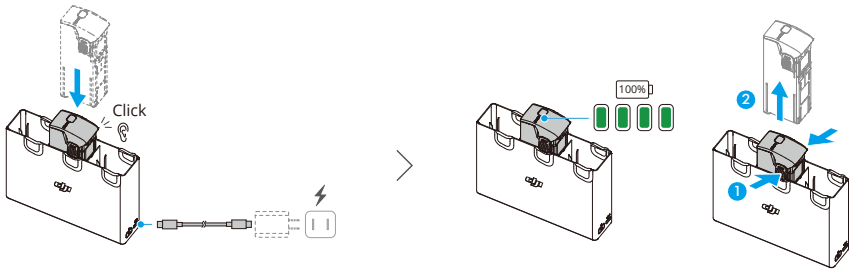
1. พอร์ตแบตเตอรี่
2. พอร์ต USB-C
3. ปุ่มฟังก์ชัน
4. ไฟ LED แสดงสถานะ



- เมื่อใช้สำหรับชาร์จเพื่อชาร์จแบตเตอรี่อัจฉริยะ: ขอแนะนำให้ใช้ที่ชาร์จพิกกา 65W ของ DJI หรือที่ชาร์จ USB แบบด่วน เมื่อใช้ร่วมกับที่ชาร์จแบบพิกกา DJI 65W ชับสำหรับการชาร์จสามารถชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะได้เต็มหนึ่งก้อนภายในเวลาประมาณ 45 นาที
- ชับสำหรับการชาร์จสามารถใช้ได้กับแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ: BWX520-2150-14.76 เท่านั้น ห้ามใช้สำหรับชาร์จกับแบตเตอรี่รุ่นอื่น ๆ
- วางชับสำหรับการชาร์จบนพื้นผิวที่เรียบและมั่นคงโดยมีการระบายอากาศที่ดีเมื่อชาร์จอุปกรณ์ภายนอกหรือกำลังสะสมพลังงาน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์มีอุณหภูมิความร้อนที่เหมาะสมเพื่อป้องกันอันตรายจากเพลิงไหม้
- ห้ามสัมผัสขั้วโลหะบนพอร์ตแบตเตอรี่: ทำความสะอาดขั้วโลหะด้วยผ้าแห้งที่สะอาด หากมีฝุ่นเกาะสะสมที่สังเกตเห็นได้
- คุณจะต้องชาร์จแบตเตอรี่ที่มีพลังงานแบตเตอรี่ต่ำให้ทันทั่วทั้ง: ขอแนะนำให้เก็บแบตเตอรี่ไว้ในชับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่

การชาร์จแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ:

1. ใส่แบตเตอรี่ลงในชับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่จนกว่าจะคลิกเข้าที่
2. ต่อชับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่กับปลั๊กไฟโดยใช้ที่ชาร์จ USB-C แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะที่มีระดับพลังงานสูงสุดจะถูกชาร์จก่อน และจากนั้นจะชาร์จแบตเตอรี่ที่เหลือตามลำดับโดยดูจากระดับพลังงาน ไฟ LED แสดงสถานะจะแสดงระดับแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จ ดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับรูปแบบการกะพริบของไฟ LED แสดงสถานะที่หัวข้อ "คำอธิบายไฟ LED แสดงสถานะ" ให้กดปุ่มฟังก์ชันเพื่อตรวจสอบระดับพลังงานของแบตเตอรี่ที่ใส่ไว้
3. สามารถเก็บแบตเตอรี่ไว้ในชับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ได้หลังจากชาร์จแล้ว ถอดแบตเตอรี่ออกจากชับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่เพื่อใช้งาน

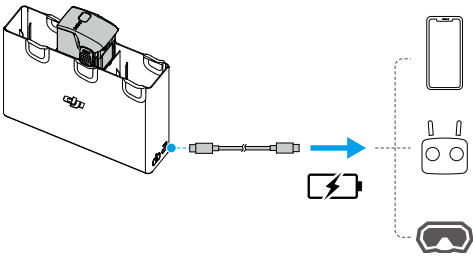


การใช้ฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่เป็นพาวเวอร์แบงก์

- 1. ใส่แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะลงไปในฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ เชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอกผ่านพอร์ต USB-C เช่น โทรศัพท์มือถือหรือโคมไฟคอนโทรล
- 2. แบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานต่ำสุดจะถูกใช้งานจนหมดก่อน ตามด้วยแบตเตอรี่ที่เหลือซึ่งจะใช้งานจนหมดไปตามลำดับ หากต้องการหยุดชาร์จอุปกรณ์ภายนอก ให้ถอดอุปกรณ์ภายนอกออกจากฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่



- หากแบตเตอรี่มีประจุเหลือน้อยกว่า 7% แบตเตอรี่จะไม่สามารถชาร์จอุปกรณ์ภายนอกได้
- ให้กดปุ่มฟังก์ชันเพื่อเปิดใช้งานการชาร์จหากการชาร์จไม่เริ่มโดยอัตโนมัติ

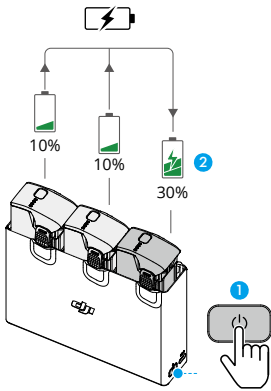


การสะสมพลังงาน

- 1. ใส่แบตเตอรี่มากกว่าหนึ่งก้อนลงในฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ และกดปุ่มฟังก์ชันค้างไว้จนกว่าไฟ LED สถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเขียว ไฟ LED แสดงสถานะของฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่จะกระพริบเป็นสีเขียวและประจุจะถ่ายโอนจากแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานต่ำที่สุดไปยังแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานสูงสุด
- 2. หากต้องการหยุดสะสมพลังงาน ให้กดปุ่มฟังก์ชันค้างไว้จนกว่าไฟ LED แสดงสถานะจะเปลี่ยนเป็นสีแดง หลังจากหยุดสะสมพลังงานแล้ว ให้กดปุ่มฟังก์ชันเพื่อตรวจสอบระดับพลังงานของแบตเตอรี่



- การสะสมพลังงานจะหยุดโดยอัตโนมัติในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - a. แบตเตอรี่ที่รับพลังงานถูกชาร์จจนเต็ม หรือแบตเตอรี่ภายนอกมีพลังงานเหลือน้อยกว่า 5%
 - b. ที่ชาร์จหรืออุปกรณ์ภายนอกที่ต่อกับฮับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่หรือแบตเตอรี่ใด ๆ ถูกใส่หรือดึงออกจากฮับสำหรับการชาร์จในระหว่างการสะสมพลังงาน
 - c. การสะสมของพลังงานหยุดลงนานกว่า 15 นาทีเนื่องจากอุณหภูมิแบตเตอรี่ผิดปกติ
- หลังจากสะสมพลังงานแล้ว ให้ชาร์จแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานต่ำสุดโดยเร็วที่สุดเพื่อหลีกเลี่ยงการคายประจุมากเกินไป



คำอธิบายไฟ LED แสดงสถานะ

รูปแบบการกะพริบ	คำอธิบาย	
—	สีเหลืองค้าง	ไว้สำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ว่างอยู่
—	กะพริบเป็นสีเขียว	กำลังชาร์จแบตเตอรี่หรือสะสมพลังงาน
—	สีเขียวค้าง	แบตเตอรี่ทั้งหมดถูกชาร์จจนเต็มแล้วหรือกำลังจ่ายไฟให้กับอุปกรณ์ภายนอก
.....	ไฟกะพริบสีเหลือง	แบตเตอรี่มีอุณหภูมิต่ำหรือสูงเกินไป (ไม่จำเป็นต้องดำเนินการเพิ่มเติม)
—	ไฟสีแดงค้าง	แหล่งจ่ายไฟหรือแบตเตอรี่มีข้อผิดพลาด (ให้ถอดและใส่แบตเตอรี่อีกครั้งหรือถอดปลั๊กและเสียบที่ชาร์จใหม่)

กลไกการปกป้องแบตเตอรี่

ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่สามารถแสดงการแจ้งเตือนการปกป้องแบตเตอรี่ที่จะทำงานหากการชาร์จมีสถานะผิดปกติได้

กลไกการปกป้องแบตเตอรี่					
LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกะพริบ	สถานะ
				LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบกระแสไฟเกิน
				LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการลัดวงจร
				LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจพบการชาร์จมากเกินไป
				LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจพบว่าที่ชาร์จมีแรงดันไฟเกิน
				LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำเกินไป
				LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงเกินไป

หากกลไกการปกป้องแบตเตอรี่ทำงาน ให้ถอดปลั๊กที่ชาร์จ แล้วค่อยเสียบปลั๊กใหม่อีกครั้งเพื่อชาร์จต่อ หากอุณหภูมิในการชาร์จผิดปกติ ให้รอนอุณหภูมิกลับสู่ระดับปกติเสียก่อน แบตเตอรี่จะชาร์จต่อโดยอัตโนมัติโดยไม่จำเป็นต้องถอดปลั๊กและเสียบปลั๊กที่ชาร์จอีกครั้ง

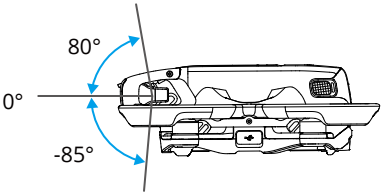
กิมบอลและกล้อง

ลักษณะของกิมบอล

กิมบอลของโดรนทำให้กล้องเสถียร ซึ่งจะช่วยให้ผู้ถ่ายภาพและวิดีโอได้ชัดและนิ่งเมื่อบินด้วยความเร็วสูง

มุมของกิมบอล

กิมบอลมีขอบเขตการควบคุมการก้มเงย -85° ถึง 80° ใช้อุปกรณ์โมคคอนโทรลเพื่อควบคุมการก้มเงยของกล้อง



โหมดของกิมบอล

โหมดของกิมบอลจะเปลี่ยนโดยอัตโนมัติตามโหมดการบิน

โหมด Normal/Sport: กิมบอลจะอยู่ในโหมดป้องกันการสั่นไหว มุมก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียรเมื่อเทียบกับระนาบแนวราบซึ่งเหมาะสำหรับการถ่ายภาพที่มีความเสถียร

โหมด Manual: กิมบอลจะอยู่ในโหมดล็อก มุมก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียร เมื่อเทียบกับตัวโดรน



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสติกเกอร์หรือวัตถุใด ๆ อยู่บนกิมบอลก่อนทำการบิน ห้ามแตะหรือเคาะกิมบอลหลังจากที่เปิดเครื่องโดรนแล้ว ให้ขึ้นบินจากพื้นที่โล่งและราบเรียบเพื่อป้องกันกิมบอล
- ชิ้นส่วนที่เกี่ยวข้องกับความแม่นยำของกิมบอลอาจเสียหายจากการชนหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติได้ คุณจะต้องป้องกันกิมบอลไม่ให้เกิดความเสียหาย
- อย่าให้ฝุ่นหรือทรายเกาะบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าให้เข้าไปในมอเตอร์ของกิมบอล
- มอเตอร์กิมบอลอาจเกิดความผิดพลาดขึ้นได้ หากโดรนอยู่บนพื้นที่ไม่สม่ำเสมอ กิมบอลถูกกีดขวางหรือหากกิมบอลชนหรือตก
- ห้ามกระแทกกิมบอลหลังจากที่เปิดโดรนแล้ว



- ห้ามเพิ่มน้ำหนักบรรทุกเพิ่มเติมกับกิมบอลนอกเหนือไปจากการติดตั้งอุปกรณ์เสริมของแท้ เนื่องจากอาจทำให้กิมบอลทำงานผิดปกติหรือแม้กระทั่งอาจทำให้มอเตอร์เสียหายถาวรได้
- อย่าสัมผัสฝาครอบกิมบอลก่อนเปิดเครื่องโดรน อย่าสัมผัสฝาครอบกิมบอลเมื่อไม่ได้ใช้งานโดรน
- การบินในสภาวะหิมะหนาหรือมีเมฆครึ้มอาจทำให้กิมบอลเปียก ซึ่งจะทำให้กิมบอลใช้งานไม่ได้ชั่วคราว เมื่อกิมบอลแห้งแล้ว กิมบอลจะกลับมาทำงานได้อย่างเต็มรูปแบบ

คำเตือน

- ห้ามปล่อยให้เลนส์กล้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่มีแสงเลเซอร์ เช่น การแสดงเลเซอร์ หรือหันกล้องไปยังแหล่งกำเนิดแสงที่มีความเข้มขึ้นเป็นเวลานาน เช่น ดวงอาทิตย์ในวันที่อากาศแจ่มใส เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เซนเซอร์ได้รับความเสียหาย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นอยู่ภายในช่วงที่เหมาะสมสำหรับกล้องในระหว่างการใช้งานและในการเก็บรักษา
- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์ไม่ให้เกิดความเสียหายหรือได้ภาพถ่ายคุณภาพแย่
- ห้ามปิดกั้นรูระบายอากาศที่กล้อง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายหรือผู้ใช้งานบาดเจ็บได้
- หากมีการใช้ซอฟต์แวร์กันสั่นแบบออฟไลน์ เช่น Gyroflow สำหรับการประมวลผลวิดีโอที่ถ่าย คุณจะต้องปิดการใช้งาน EIS และตั้ง FOV กล้องในหน้าต่างให้เป็นมุมกว้างเมื่อทำการถ่าย
- กล้องอาจไฟกัสนี้ไม่ถูกต้องในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - การถ่ายภาพวัตถุที่มืดจากระยะไกล
 - การถ่ายภาพวัตถุที่มีรูปแบบและพื้นผิวที่ดูซ้ำกัน หรือวัตถุที่ไม่มีรูปแบบหรือพื้นผิวที่ชัดเจน
 - การถ่ายภาพวัตถุที่มีแนวหรือสะท้อนแสง (เช่น ไฟถนนและกระจก)
 - การถ่ายภาพวัตถุที่มีแสงกะพริบ
 - การถ่ายภาพวัตถุที่เคลื่อนไหวเร็ว
 - เมื่อโดรนหรือกิมบอลเคลื่อนที่อย่างรวดเร็ว
 - การถ่ายภาพวัตถุที่มีระยะห่างต่างกันในระยะโฟกัส

การจัดเก็บและการส่งออกภาพถ่าย

การจัดเก็บภาพถ่าย

โดรนมาพร้อมกับพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในความจุ 46GB ภาพถ่ายและวิดีโอสามารถบันทึกลงในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในของโดรนเมื่อไม่มี microSD card ได้ โดรนรองรับการใช้ microSD card เพื่อเก็บรูปและวิดีโอของคุณ ควรใช้การ์ด microSD แบบ UHS-I Speed Grade 3 ขึ้นไปเพื่อการอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็นสำหรับข้อมูลวิดีโอความละเอียดสูง โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับการ์ด microSD ที่แนะนำที่ส่วน "ข้อมูลจำเพาะ"

ขอแนะนำให้ใช้การ์ด microSD สำหรับการจัดเก็บข้อมูลขนาดใหญ่



- คุณสามารถดูตัวอย่างภาพถ่ายและวิดีโอที่บันทึกด้วยโดรนได้ ใส่การ์ด microSD ของโดรนลงในช่องเสียบการ์ด microSD ของแว่นตา



- ห้ามถอดการ์ด microSD ออกจากโดรนขณะที่เครื่องเปิดอยู่หรือขณะถ่ายภาพหรือวิดีโอ มิฉะนั้น การ์ด microSD อาจเสียหายได้
- ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าไว้อย่างถูกต้องแล้ว
- ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอสำคัญ ให้ลองถ่ายภาพสองสามภาพเพื่อทดสอบว่ากล้องทำงานได้ถูกต้อง
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปิดโดรนอย่างถูกต้อง มิฉะนั้น พารามิเตอร์กล้องจะไม่ได้รับการบันทึก และวิดีโอที่คุณบันทึกไว้อาจได้รับผลกระทบได้ DJI ไม่รับผิดชอบต่อความสูญเสียใด ๆ อันเนื่องมาจากภาพหรือวิดีโอที่บันทึกไว้อยู่ในรูปแบบที่อุปกรณ์ไม่สามารถอ่านข้อมูลได้
- ประสิทธิภาพของพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในอาจลดลงหลังจากผ่านการใช้งานเป็นเวลานาน ให้ทำตามคำแนะนำในแว่นตาเพื่อย้ายและจัดรูปแบบข้อมูล เพื่อให้มั่นใจว่าพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในมีประสิทธิภาพดี

การส่งออกฟุตเทจ

ใช้ QuickTransfer เพื่อส่งออกฟุตเทจไปยังอุปกรณ์มือถือ โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ส่วน "QuickTransfer"

1. เชื่อมต่อโดรนกับคอมพิวเตอร์โดยใช้สายข้อมูล จากนั้นส่งออกฟุตเทจจากพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในของโดรนหรือจากการ์ด microSD ที่ติดตั้งไว้บนโดรน คุณไม่จำเป็นต้องเปิดเครื่องโดรนในระหว่างกระบวนการส่งออก
2. นำการ์ด microSD ออกจากโดรนและเสียบเข้ากับเครื่องอ่านการ์ด จากนั้นส่งออกฟุตเทจในการ์ด microSD ผ่านเครื่องอ่านการ์ด

QuickTransfer

โดรนสามารถเชื่อมต่อกับอุปกรณ์มือถือโดยตรงผ่าน Wi-Fi ทำให้ผู้ใช้สามารถดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอจากโดรนไปยังอุปกรณ์มือถือผ่าน DJI Fly ด้วยความเร็วสูง

ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อส่งออกฟุตเทจด้วย QuickTransfer:

1. เปิดโดรนและรอนกว่าการตรวจสอบตนเองของโดรนจะเสร็จสมบูรณ์
2. เปิดใช้งาน Bluetooth, Wi-Fi และการบริการตำแหน่งบนอุปกรณ์มือถือ
3. เปิด DJI Fly และการ์ด QuickTransfer ที่มุมซ้ายล่างของหน้าจอหลัก  แล้วเลือกโดรนที่จะเชื่อมต่อ เมื่อเชื่อมต่อ DJI Fly กับโดรนเป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบนโดรนค้างไว้เป็นเวลาสองวินาทีหลังจากข้อความแจ้งเตือนปรากฏขึ้นบนแอป iW LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะกระพริบไล่จากด้านในไปด้านนอก จากนั้นไฟจะติดค้าง DJI Fly จะแจ้งผู้ใช้ว่าจะเชื่อมต่อกับโดรนหรือไม่
4. เมื่อเชื่อมต่อสำเร็จ คุณจะสามารรถเข้าถึงและดาวน์โหลดไฟล์จากโดรนได้ด้วยความเร็วสูง



- เมื่อเชื่อมต่อโดรนกับ DJI Fly โดยใช้ QuickTransfer แล้ว โดรนจะตัดการเชื่อมต่อจากแว่นตาและรีโมทคอนโทรล การเชื่อมต่อจะถูกกู้คืนโดยอัตโนมัติหลังจากออกจาก QuickTransfer หาก DJI Fly ปิดตัวลงอย่างผิดปกติ การเชื่อมต่อจะถูกกู้คืนโดยอัตโนมัติหลังจากรีสตาร์ทโดรน



- อัตราการดาวน์โหลดสูงสุดสามารถทำได้เฉพาะในประเทศและภูมิภาคที่กฎหมายและระเบียบข้อบังคับอนุญาตให้ใช้ความถี่ 5.8 GHz เมื่อใช้อุปกรณ์ที่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz และการเชื่อมต่อ Wi-Fi และในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณรบกวนหรือสิ่งกีดขวาง หากระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น (เช่น ในญี่ปุ่น) ไม่อนุญาตให้ใช้ย่านความถี่ 5.8 GHz หรืออุปกรณ์มือถือของผู้ใช้จะไม่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz หรือสภาพแวดล้อมมีสัญญาณรบกวนอย่างรุนแรง QuickTransfer จะใช้ย่านความถี่ 2.4 GHz และอัตราการดาวน์โหลดสูงสุดจะลดลงอย่างมาก
- ให้ใช้ QuickTransfer ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสิ่งกีดขวางโดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งที่มาของสัญญาณรบกวน เช่น เราเตอร์ไร้สาย ลำโพง Bluetooth หรือหุฟฟง
- อย่าปุ่มเปิด/ปิดบนโดรนเป็นเวลานานเพื่อหลีกเลี่ยงการเรียกใช้กระบวนการเชื่อมต่อ

DJI Goggles 3

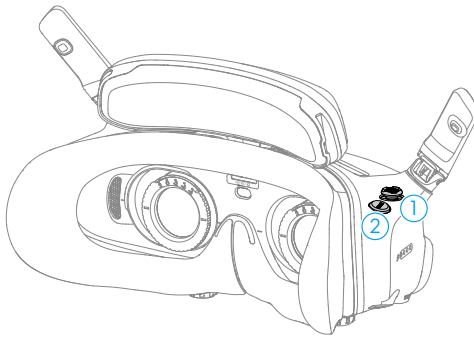
DJI Goggles 3

DJI Goggles 3 มาพร้อมกับจอแสดงผลประสิทธิภาพสูงสองจอ และการส่งข้อมูลภาพที่มีความหน่วงต่ำเป็นพิเศษ เพื่อใช้งานกับโดรน DJI ซึ่งจะช่วยให้คุณสัมผัสประสบการณ์มุมมองบุคคลที่หนึ่ง (FPV) ทางอากาศแบบเรียลไทม์ DJI Goggles 3 รองรับฟังก์ชันการติดตามศีรษะ เมื่อใช้ฟังก์ชันนี้ คุณสามารถควบคุมโดรนและกิมบอลได้โดยใช้การเคลื่อนไหวของศีรษะ เมื่อใช้งานกับ DJI Motion Controller 3 ผู้ใช้สามารถควบคุมโดรนและกิมบอลได้อย่างอิสระ เพื่อตอบสนองความต้องการในการถ่ายภาพในสถานการณ์ต่าง ๆ

แว่นตารองรับการปรับไดออปเตอร์โดยที่ไม่จำเป็นต้องใช้แว่นสายตาระหว่างการใช้งาน เพื่อมอบประสบการณ์ที่สะดวกสบายยิ่งขึ้น แว่นตามีกล้องสองตัวติดตั้งไว้ที่ด้านหน้า เพื่อให้ผู้ใช้สามารถมองเห็นสภาพแวดล้อมโดยรอบผ่านมุมมองจริงได้โดยไม่ต้องถอดแว่นตาออก นอกจากนี้ แว่นตายังสามารถชาร์จไฟวิ่งไปยังอุปกรณ์มือถือผ่าน Wi-Fi ได้อีกด้วย

การใช้งานแว่นตา

ปุ่มต่าง ๆ



1. ปุ่ม 5D

กดหรือดับไปทางขวาเพื่อเปิดเมนูการมุมมอง FPV ของแว่นตา กดไปด้านหน้าเพื่อเปิดแผงการตั้งค่ากล้อง และกดไปด้านหลังเพื่อเปิดเมนูทางลัด

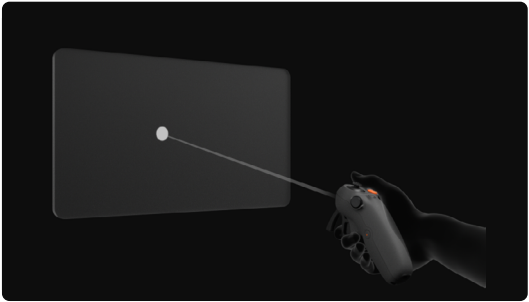
หลังจากเปิดแผงการตั้งค่าแล้ว ให้กดเพื่อเลื่อนไปยังเมนูต่าง ๆ หรือปรับค่าพารามิเตอร์ กดอีกครั้งเพื่อยืนยันการเลือก

2. ปุ่มย้อนกลับ

กดเพื่อกลับไปเมนูก่อนหน้าหรือออกจากมุมมองปัจจุบัน

เคอร์เซอร์ AR

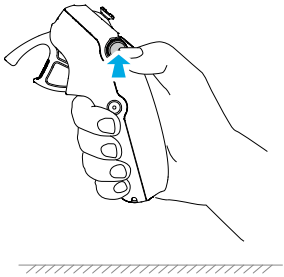
ก่อนการบินขึ้นหรือเมื่อใช้งานปุ่มลัดเพื่อให้โดรอนบินอยู่กับที่ ผู้ใช้สามารถใช้เคอร์เซอร์ AR (ลำแสงสีขาวที่มีวงกลมที่ปลายเส้น) เพื่อโต้ตอบกับหน้าจอของแว่นตาได้



• เคอร์เซอร์ AR จะไม่สามารถทำงานได้อย่างถูกต้องเมื่อใช้งานบนวัตถุที่กำลังเคลื่อนที่ เช่น รถยนต์และเรือ

ปรับกึ่งกลางเคอร์เซอร์ใหม่

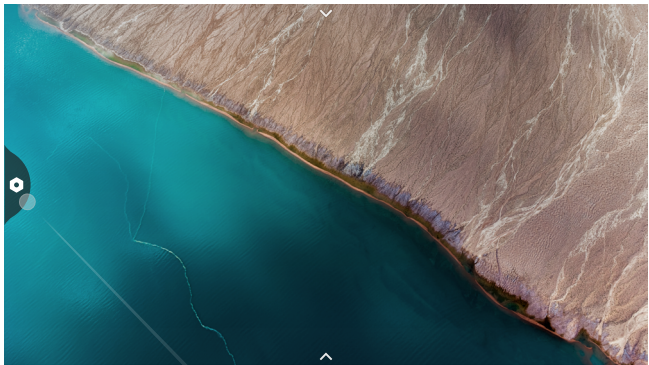
หากเคอร์เซอร์ไม่แสดงบนหน้าจอของแว่นตา ให้ถือตัวควบคุมการเคลื่อนไหวตามภาพด้านล่าง จากนั้นกดแป้นค้างด้านซ้ายมือของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้เพื่อปรับกึ่งกลางเคอร์เซอร์ใหม่



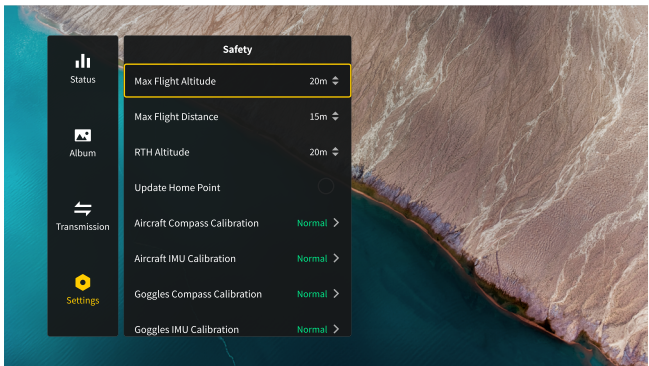
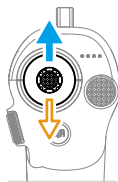
แต่ถ้าหากยังคงไม่พบเคอร์เซอร์ ให้เอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นหรือลงจนกว่าเคอร์เซอร์จะปรากฏบนหน้าจอ

การใช้งานเมนู

- ให้เลื่อนคอร์เซอร์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านซ้ายของหน้าจอโดยใช้การเคลื่อนไหวของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว กดคันเร่งไปที่ระดับแรกเบา ๆ จากนั้นคอร์เซอร์จะลดขนาดลงและเมนูจะเปิดขึ้นมา

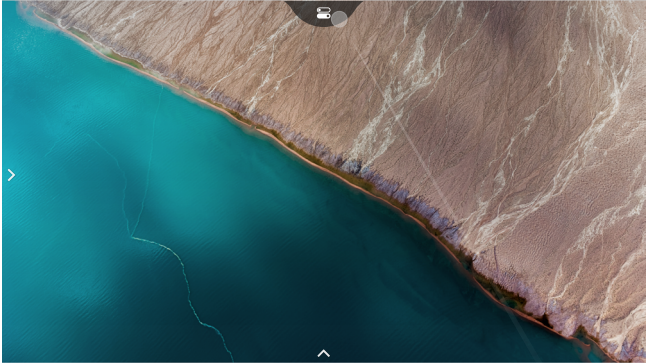


ใช้จอยสติ๊กกับตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อเลื่อนเมนูขึ้นหรือลง

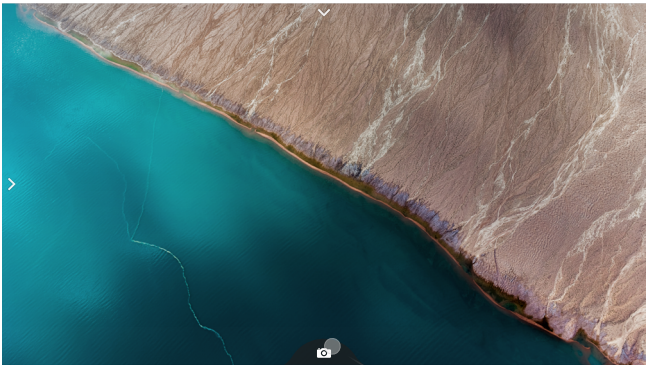


ดันคันเร่งไปข้างหน้าหรือกดคันเร่งเบา ๆ เมื่อคอร์เซอร์อยู่ที่จุดว่างเปล่าบนหน้าจอเพื่อออกหรือกลับไปเมนูก่อนหน้า

- เลื่อนเคอร์เซอร์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านบนของหน้าจอ กดคันเร่งเพื่อเข้าสู่เมนูทางลัด แล้วทำการกำหนดการตั้งค่า เช่น การบันทึกหรือการแสดงผลขั้นสูง



- เลื่อนเคอร์เซอร์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านล่างของหน้าจอ กดคันเร่งเพื่อเข้าสู่การตั้งค่ากล้อง แล้วทำการกำหนดการตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องบนโดรน



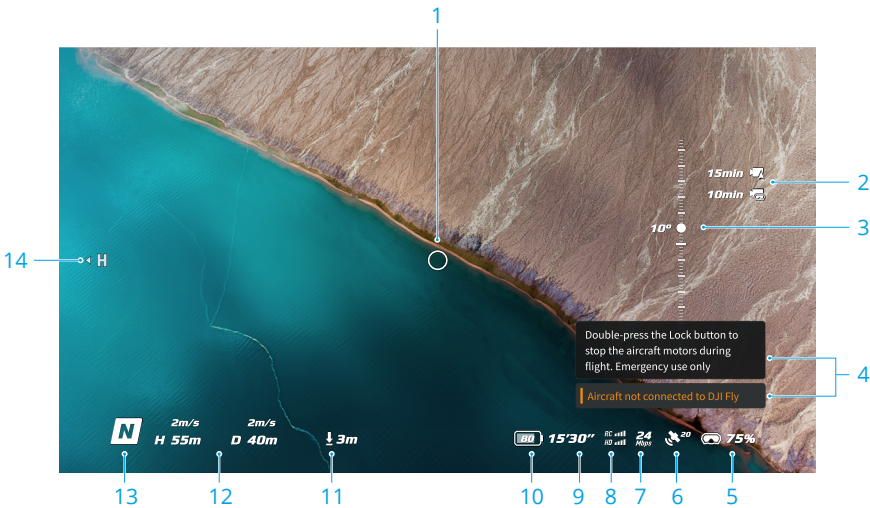
การควบคุมการเล่นวิดีโอ

เมื่อแสดงภาพถ่ายหรือวิดีโอที่จัดเก็บไว้ในการ์ด microSD ของแว่นตา สามารถใช้เคอร์เซอร์เพื่อควบคุมการเล่นหรือดำเนินการอื่น ๆ ให้เสร็จสมบูรณ์ได้ เช่น:

- กดคันเร่งเพื่อหยุดหรือเล่นวิดีโอต่อ ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อออก
- เลื่อนเคอร์เซอร์ไปทางซ้ายหรือขวาขณะกดคันเร่งลงเพื่อปรับแถบความคืบหน้า
- เลื่อนเคอร์เซอร์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านบนของหน้าจอ กดคันเร่งลงเพื่อเข้าสู่เมนูทางลัด แล้วปรับความสว่างหน้าจอหรือระดับเสียง

หน้าจอแว่นตา

มุมมอง FPV



1. ตัวระบุทิศทางการบิน

เมื่อควบคุมโดรนด้วยตัวควบคุมการเคลื่อนไหว วงกลมจะบอกทิศทางที่โดรนกำลังมุ่งหน้าไป

2. ข้อมูลของพื้นที่จัดเก็บข้อมูล

แสดงความจุที่เหลืออยู่ของพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของโดรนและแว่นตา

3. แถบเลื่อนกิมบอล

แสดงมุมเอียงของกิมบอล

4. ข้อความแจ้งเตือน

แสดงการแจ้งเตือนและข้อมูล เช่น เมื่อใช้โหมดใหม่หรือแบตเตอรี่อยู่ในระดับต่ำ

5. ระดับแบตเตอรี่ของแว่นตา

แสดงระดับแบตเตอรี่ของแว่นตา

6. สถานะ GNSS

แสดงสถานะความแรงปัจจุบันของสัญญาณ GNSS ของโดรน

หากไม่ได้ใช้อุปกรณ์เป็นระยะเวลานาน ระบบอาจใช้เวลาค้นหาสัญญาณ GNSS นานกว่าปกติ หากสัญญาณไม่มีสิ่งกีดขวาง ระบบจะใช้เวลาประมาณ 20 วินาทีในการค้นหาสัญญาณ GNSS เมื่อเปิดและปิดภายในช่วงเวลาสั้น ๆ เมื่อไอคอนเป็นสีขาว แสดงว่าสัญญาณ GNSS แรง เมื่อไอคอนเป็นสีส้ม แสดงว่าสัญญาณ GNSS อ่อน เมื่อไอคอนเป็นสีแดง แสดงว่าสัญญาณ GNSS อ่อนมาก

7. อัตราบิตวิดีโอ

แสดงอัตราบิตวิดีโอปัจจุบันของไลฟ์วิว

8. ความแรงของสัญญาณรีโมทคอนโทรลและสัญญาณส่งภาพ

แสดงความแรงของสัญญาณระหว่างโดรนกับอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล รวมถึงความแรงของสัญญาณส่งภาพระหว่างโดรนกับแว่นตา

ไอคอนเป็นสีขาวเมื่อสัญญาณแรง และเปลี่ยนเป็นสีเทาเมื่อสัญญาณขาดหาย

ไอคอนเป็นสีส้มเมื่อสัญญาณอ่อนปานกลาง และเปลี่ยนเป็นสีแดงเมื่อสัญญาณอ่อนมาก แถบข้อความแจ้งเตือนสีเดียวกันจะปรากฏขึ้นที่ด้านล่างของไลฟ์วิวการบิน

9. เวลาบินที่เหลือ

แสดงเวลาบินที่เหลือของโดรน

10. ระดับแบตเตอรี่ของโดรน

11. ระยะห่างจากพื้น

แสดงข้อมูลระดับความสูงปัจจุบันของโดรนจากพื้น เมื่อโดรนอยู่สูงจากพื้นน้อยกว่า 10 เมตร

12. การรับส่งข้อมูลทางไกลขณะบิน

แสดงระยะทาง (D) แนวราบระหว่างโดรนกับจุดขึ้นบิน ความสูง (H) จากจุดขึ้นบิน ความเร็วแนวราบของโดรน และความเร็วแนวตั้งของโดรน

13. โหมดการบิน

แสดงโหมดการบินปัจจุบัน

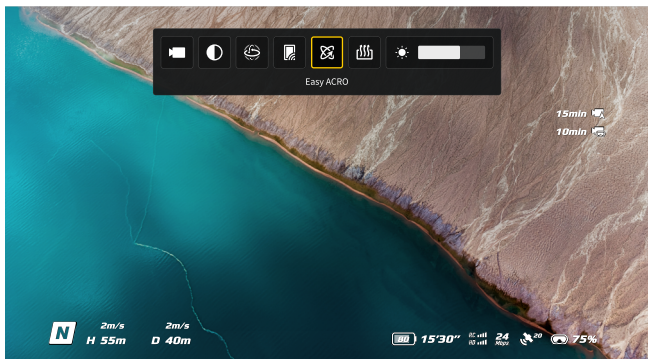
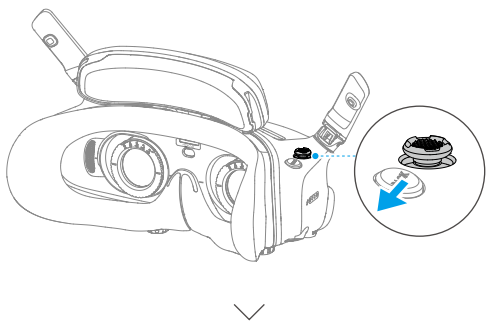
14. จุดขึ้นบิน

ระบุตำแหน่งที่เกี่ยวข้องของจุดขึ้นบิน

เมนูทางลัด

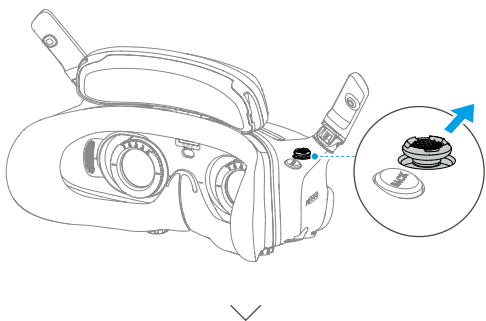
ดันปุ่ม 5D ไปข้างหลังเพื่อเปิดเมนูทางลัดจากมุมมอง FPV และเข้าถึงการควบคุมฟังก์ชันต่อไปนี้อย่างรวดเร็ว:

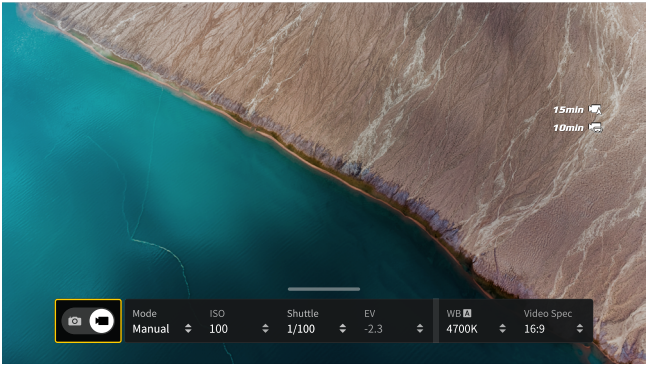
- ถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบินทันที
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการแสดงผลขึ้นสูง
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการติดตามศีรษะ
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการแชร์ไลฟ์วิวไปยังอุปกรณ์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งาน Easy ACRO
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการจำกัดฟ้าแว่นตา
- ปรับความสว่าง



การตั้งค่ากล้อง

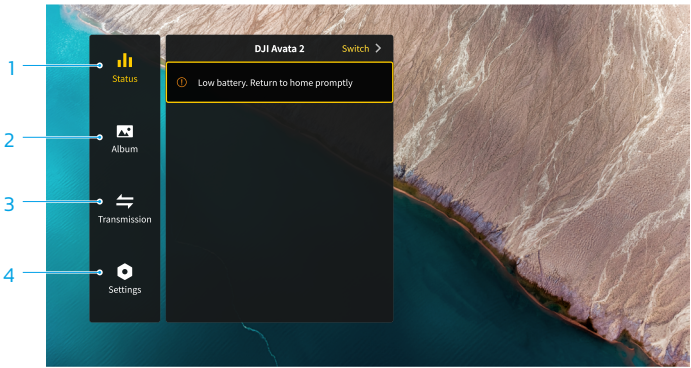
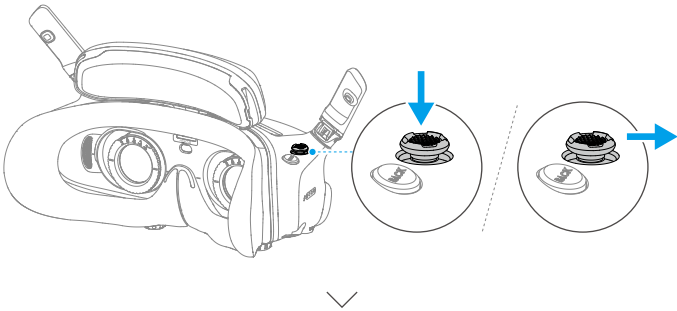
กดปุ่ม 5D ไปข้างหน้าเพื่อเปิดแผงการตั้งค่ากล้องและเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องกับกล้อง
ในแผงพารามิเตอร์ ให้กดไปทางขวาเพื่อดูและตั้งค่าพารามิเตอร์เพิ่มเติม





เมนูแว่นตา

กดปุ่ม 5D หรือดันไปทางขวาเพื่อเปิดเมนูจากมุมมอง FPV



1. สถานะ

- แสดงรุ่นของโดรนที่ใช้งานและข้อมูลรายละเอียดของข้อความแจ้ง
- ใช้ฟังก์ชัน Switch (สลับ) ที่ปุ่มขวามือเพื่อเปลี่ยนโดรน

2. อัลบั้ม

แสดงภาพถ่ายหรือวิดีโอที่จัดเก็บไว้ในการ์ด microSD ของแว่นตา เลือกไฟล์ที่ต้องการดูตัวอย่าง

3. การส่งข้อมูล

เมนู Transmission (การส่งข้อมูล) มีเมนูย่อย Pilot และเมนูย่อย Audience

- คุณสามารถตั้งค่าโหมดการส่งวิดีโอสำหรับอุปกรณ์ปัจจุบันได้ภายใต้เมนูย่อย Pilot ซึ่งรวมถึงแต่ไม่จำกัดเพียงดำเนินการต่อไปนี้:
 - a) เปิดหรือปิดโหมด Broadcast หมายเลขอุปกรณ์จะแสดงเมื่อเปิดใช้งานโหมด Broadcast เพื่อให้อุปกรณ์อื่น ๆ สามารถค้นหาอุปกรณ์และเข้าสู่ช่องสัญญาณเพื่อรับชมไลฟ์สตรีมการบินได้
 - b) ปิดใช้งานโหมด Focus หรือตั้งค่าเป็นอัตโนมัติ
 - c) ตั้งค่าโหมด Channel เป็น Auto หรือ Manual ขอแนะนำให้เลือกโหมด Auto เพื่อส่งวิดีโอสลับไปมาระหว่างย่านความถี่ที่แตกต่างกันโดยอัตโนมัติและเลือกช่องสัญญาณที่มีสัญญาณดีที่สุด
 - d) ตั้งค่าย่านความถี่ หากมีการตั้งค่าโหมด Channel เป็น Manual คุณสามารถเลือกความถี่ 2.4 หรือ 5.8 GHz ได้
 - e) ตั้งค่าแบนด์วิดท์ของการส่งวิดีโอ จำนวนช่องสัญญาณที่ใช้ได้จะแตกต่างกันไปตามแบนด์วิดท์ คุณสามารถเลือกช่องสัญญาณที่มีความแรงของสัญญาณดีที่สุดได้ด้วยตนเอง ยิ่งแบนด์วิดท์สูงเท่าไร อัตราการส่งวิดีโอก็จะสูงขึ้นและได้คุณภาพของภาพที่ชัดเจนยิ่งขึ้น อย่างไรก็ตาม ยังมีโอกาสสูงที่จะเกิดสัญญาณรบกวนแบบไร้สายและมีการจำกัดจำนวนอุปกรณ์ที่สามารถรองรับได้มากขึ้น เพื่อหลีกเลี่ยงสัญญาณรบกวนในการแข่งขันแบบผู้เล่นหลายคน ให้เลือกแบนด์วิดท์และช่องสัญญาณคงที่ด้วยตนเอง
- หากอุปกรณ์ส่งวิดีโอในบริเวณใกล้เคียงเปิดโหมด Broadcast คุณสามารถดูอุปกรณ์และความแรงของสัญญาณได้ในเมนูย่อย Audience จากนั้นเลือกช่องสัญญาณเพื่อดูไลฟ์สตรีมการบิน

4. การตั้งค่า

- ความปลอดภัย
 - a) ตั้งค่ากำหนดค่าความปลอดภัย เช่น ระดับความสูงสูงสุดในการบิน ระยะบินสูงสุด และระดับความสูง RTH ผู้ใช้ยังสามารถอัปเดตจุดขึ้นบิน และดู IMU และสถานะเข็มทิศของโดรนหรือแว่นตา และปรับเทียบได้อีกด้วยหากจำเป็น
 - b) คุณสมบัต Camera View Before Loss (มุมมองกล้องก่อนสัญญาณขาดหาย) ช่วยให้คุณหาตำแหน่งที่โดรนอยู่บนพื้นได้โดยใช้เวลา 30 วินาทีก่อนสัญญาณขาดหาย หากโดรนยังมีสัญญาณและแบตเตอรี่ ให้เปิดเสียงบี๊บ ESC เพื่อช่วยในการค้นหาโดรนโดยใช้เสียงบี๊บบังคับออกมาจากโดรน
 - c) การตั้งค่าความปลอดภัยขั้นสูงมีดังต่อไปนี้:
 - การดำเนินการเมื่อสัญญาณของโดรนขาดหาย: คุณสามารถตั้งค่าพฤติกรรมของโดรนให้ลอยอยู่ที่ลงจอด หรือ RTH เมื่อสัญญาณจากรีโมทคอนโทรลขาดหายไป
 - การหยุดในพัดฉุดฉุกเฉิน (ปิดใช้งานเป็นค่าเริ่มต้น): เมื่อเปิดใช้งานแล้ว คุณสามารถหยุดมอเตอร์ของโดรนระหว่างบินได้ตลอดเวลา เมื่อผู้ใช้กดปุ่มล็อกตัวควบคุมการเคลื่อนไหวสี่ครั้ง หากปิดใช้งานสวิตช์มอเตอร์จะหยุดทำงานในสถานการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น หากเกิดการชนกัน มอเตอร์หยุดกลางคัน โดรนหมุนกลางอากาศ หรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้และบินขึ้นหรือลงอย่างรวดเร็ว



- การดับเครื่องยนต์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

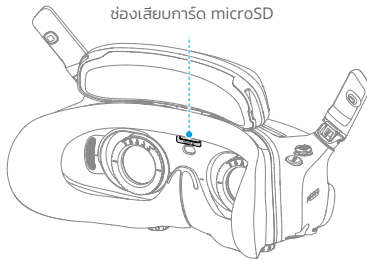
- การควบคุม
 - a) กำหนดค่าฟังก์ชันที่เกี่ยวข้องกับรีโมทคอนโทรล เช่น การตั้งค่าโหมดจอยสติ๊ก ปุ่มปรับแต่ง และการปรับเทียบ IMU กับเข็มทิศ
 - b) ดูคำแนะนำเกี่ยวกับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว เปลี่ยนมือข้างที่ถนัด ปรับการปรับจูนตัวรับสัญญาณ หรือปรับเทียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว
 - c) ปรับเทียบกิมบอล ปรับความเร็วการก้มเงยของกิมบอล ตั้งค่าเครื่อง หรือใช้โหมด Turtle เพื่อพลิกโดรนที่พลิกคว่ำให้ตั้งตรง
 - d) ดูบทช่วยสอนการใช้งานแว่นตา
- กล้อง
 - a) ตั้งค่าอัตราส่วนภาพ คุณภาพของวิดีโอ รูปแบบวิดีโอ เส้นตาราง อุปกรณ์จัดเก็บข้อมูล หรือฟอร์แมตการ์ด SD และอื่น ๆ



• คุณจะไม่สามารถกู้คืนข้อมูลหลังจากฟอร์แมตแล้ว โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

- b) การตั้งค่ากล้องขั้นสูง:
 - ตั้งค่าอุปกรณ์บันทึก พารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องกับหน้าจอ เปิดหรือปิดใช้งานการบันทึกอัตโนมัติเมื่อขึ้นบิน และอื่น ๆ
 - การบันทึกมุมมองกล้อง (เปิดใช้งานเป็นค่าเริ่มต้น): หากปิดใช้งาน การบันทึกหน้าจอแว่นตาจะรวมองค์ประกอบ OSD
- c) เลือก Reset Camera Parameters (รีเซ็ตพารามิเตอร์กล้อง) เพื่อกู้คืนการตั้งค่ากล้องทั้งหมดให้เป็นค่าเริ่มต้น
- การแสดงผล
 - a) ปรับความสว่างของหน้าจอ การปรับระดับการแสดงผล และแสดงหรือซ่อนจุดขึ้นบิน
 - b) การกำจัดฝ้าแว่นตา: หากเปิดใช้งานแล้ว พัดลมระบายความร้อนจะทำงานด้วยความเร็วสูงเพื่อลดการเกิดฝ้าบนเลนส์
 - c) ตั้งค่าการแสดงผลแบบมุมมองจริง
- เกี่ยวกับ
 - a) ดูข้อมูลอุปกรณ์ เช่น หมายเลขประจำเครื่อง เฟิร์มแวร์ของแว่นตา และอุปกรณ์ที่เชื่อมโยง
 - b) ตั้งค่าภาษาของระบบ
 - c) การเชื่อมต่อแบบไร้สาย OTG: คุณสามารถต่อแว่นตาเข้ากับ PC ผ่านสาย USB-C แบบชาร์จเร็วได้ทันที
 - d) ดูข้อมูลการปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับ
 - e) รีเซ็ตแว่นตาและอุปกรณ์ที่เชื่อมโยงให้เป็นการตั้งค่าเริ่มต้น
 - f) ล้างข้อมูลอุปกรณ์ทั้งหมด: ข้อมูลผู้ใช้ทั้งหมดที่สร้างขึ้นระหว่างใช้งานและบันทึกไว้ในโดรนจะถูกลบ

การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจแว่นตา



การจัดเก็บฟุตเทจ

แว่นตาจะรับการติดตั้งการ์ด microSD หลังจากใส่การ์ด microSD แล้ว หากคุณตั้งค่า Record With เป็นทั้งโดรนและแว่นตา ในขณะที่โดรนกำลังบันทึกวิดีโอ แว่นตาจะบันทึกไฟล์ฟุตเทจที่แสดงบนหน้าจอไปพร้อมกันและจัดเก็บไว้ในการ์ด microSD ของแว่นตา

การส่งออกฟุตเทจ

หากต้องการส่งออกฟุตเทจที่บันทึกไว้ ให้ทำตามขั้นตอนดังนี้:

1. เปิดแว่นตา
2. ต่อพอร์ต USB-C ของแว่นตาเข้ากับ PC โดยใช้สายแปลง USB-A เป็น USB-C และปฏิบัติตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อส่งออกฟุตเทจ



• หากต่อแว่นตาเข้ากับ PC ผ่านสาย USB-C แบบชาร์จเร็วแล้ว ให้ไปที่เมนูแว่นตาและเลือก Setting (การตั้งค่า) > About (เกี่ยวกับ) แล้วเข้าโหมดการเชื่อมต่อแบบใช้สาย OTG เพื่อส่งออกฟุตเทจ

การบันทึกหน้าจอจะรวมองค์ประกอบ OSD ไว้ด้วยตามค่าเริ่มต้น หากต้องการบันทึกหน้าจอที่ไม่มียกประกอบ OSD ให้เปลี่ยนการตั้งค่าตามที่แสดงด้านล่าง:

1. เปิดเมนูแว่นตา
2. เลือก Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Advanced Camera Settings (การตั้งค่ากล้องขั้นสูง) และปิดใช้งาน Camera View Recording (การบันทึกมุมมองกล้อง)

การฟอร์แมตการ์ด SD

หากต้องการฟอร์แมตการ์ด microSD ให้ทำตามขั้นตอนดังนี้:

1. เปิดเมนูแว่นตา
2. เลือก Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Format (ฟอร์แมต)
3. เลือกอุปกรณ์จัดเก็บข้อมูลเพื่อทำการฟอร์แมตและปฏิบัติตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อดำเนินการให้เสร็จสมบูรณ์



• คุณจะไม่สามารถกู้คืนข้อมูลหลังจากฟอร์แมตแล้ว โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

มุมมองจริง

DJI Goggles 3 มาพร้อมกับกล้องส่องทางไกลเพื่อให้ผู้ใช้มองเห็นสภาพแวดล้อมโดยรอบโดยไม่ต้องถอดแว่นตาให้แต่ละแรง ๆ สองครั้งที่ด้านขวาของแว่นตา หรือกดสองครั้งบนแป้นของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อเข้าสู่มุมมองจริง

ดำเนินการแบบเดียวกันอีกครั้งเพื่อออกและกลับสู่ไลฟ์วิวการบิน

เข้าเมนูแว่นตา เลือก Settings (การตั้งค่า) > Display (การแสดงผล) จากนั้นสามารถตั้งค่ามุมมองจริงให้เป็น 2D หรือ 3D ได้

โดย 3D จะให้มุมมองสามมิติที่สมจริงยิ่งขึ้น โปรดเลือกตามความชอบส่วนบุคคล

Real View PiP (มุมมองจริงแบบภาพต่อภาพ)

เมื่อใช้งานแว่นตาร่วมกับโดรน มุมมองจริงจะรองรับการแสดงผลไลฟ์วิวการบินแบบเรียลไทม์

1. เข้าเมนูแว่นตา เลือก Settings (การตั้งค่า) > Display (การแสดงผล) จากนั้นเปิดใช้งาน Real View PiP
2. แต่ละแรง ๆ สองครั้งที่ด้านขวาของแว่นตา หรือกดสองครั้งบนแป้นของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ไลฟ์วิวการบินจะแสดงผลที่มุมซ้ายบนของมุมมองจริง สภาพแวดล้อมจริงของคุณและการส่งวิดีโอจากโดรนจะแสดงบนหน้าจอแว่นตาพร้อมกัน

 • หากตั้งมุมมองจริงเป็น 3D จะไม่สามารถแสดงผลไลฟ์วิวการบินบนหน้าจอไปพร้อมกันได้

 • ขณะใช้งาน Real View PiP (มุมมองจริงแบบภาพต่อภาพ) ไลฟ์วิวการบินจะใช้สำหรับแสดงสถานะของโดรนเท่านั้น ห้ามพึ่งพาหน้าจอนี้ในการบิน

การแชร์ไลฟ์วิว

DJI Goggles 3 สามารถแชร์ไลฟ์วิวการบินผ่านวิธีที่แตกต่างกันสามวิธี

 • เปิดเครื่องโดรน แว่นตา และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เชื่อมต่ออุปกรณ์ทั้งหมดแล้ว

 • ดำเนินการแชร์ไลฟ์วิวล่วงหน้าก่อนขึ้นบิน หรือเมื่อโดรนกำลังเบรกหรือบินอยู่กับที่ เพื่อหลีกเลี่ยงการรบกวนการทำงานของนักบิน

- แวนตารองรับการเชื่อมต่ออุปกรณ์มือถือสำหรับการแชร์ไลฟ์วิวทั้งการเชื่อมต่อแบบไร้สายและใช้สายเพียงเครื่องเดียวเท่านั้น
- เมื่อเชื่อมต่อเข้ากับอุปกรณ์มือถือแล้ว การแชร์ไลฟ์วิวจะหยุดชั่วคราวหากแว่นตาสลับไปเป็นมุมมองจริงและการแชร์จะได้รับการกู้คืนอีกครั้งเมื่อแว่นตาสลับกลับไปสู่ไลฟ์วิวการบิน
- เมื่อเชื่อมต่อเข้ากับอุปกรณ์มือถือแล้ว การแชร์ไลฟ์วิวจะหยุดชั่วคราวเมื่อดูวิดีโอหรือภาพในอัลบั้มให้ออกจากอัลบั้มเพื่อกู้คืนการแชร์

การเชื่อมต่อแบบใช้สายกับอุปกรณ์มือถือ

1. ขอบแนะนำให้ใช้สายข้อมูลที่เหมาะสมหรือสาย USB-C OTG ที่ให้มาเพื่อต่ออุปกรณ์มือถือเข้ากับพอร์ต USB-C บนแว่นตา
2. เปิดแอป DJI Fly และแตะ GO FLY ที่มุมขวาล่างของหน้าจอเพื่อเข้าไลฟ์วิว

การเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ

1. เปิดเมนูทางลัดแล้วเลือก  แอร์ไลฟวิวไปยังอุปกรณ์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi
2. เปิด Wi-Fi และ Bluetooth บนอุปกรณ์มือถือของคุณ แล้วเปิดฟีเจอร์ตำแหน่งบนโทรศัพท์ของคุณ
3. เปิดแอป DJI Fly จากนั้นอุปกรณ์ใหม่สำหรับเชื่อมต่อ Wi-Fi จะปรากฏในกล่องบนหน้าจอ
4. แตะที่กล่องแล้วเลือกแท็บที่จะเชื่อมต่อ
5. เมื่อเชื่อมต่อ DJI Fly กับแท็บเป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบนแท็บค้างไว้เป็นเวลาสองวินาทีเมื่อข้อความแจ้งเตือนปรากฏ: IW LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะกระพริบไล่จากด้านในไปด้านนอก จากนั้นไฟจะดับค้าง DJI Fly จะแจ้งให้ผู้ใช้เชื่อมต่อกับแท็บหากจำเป็น เลือก Join (เชื่อมต่อ)
6. แตะ Watch Liveview (ดูไลฟ์วิว) เพื่อเข้าสู่ไลฟ์วิวจากแท็บ



- อย่ากดปุ่มเปิด/ปิดบนแท็บเป็นเวลานานเพื่อหลีกเลี่ยงการเรียกใช้กระบวนการเชื่อมต่อ
- หากการเชื่อมต่อ Wi-Fi ไปยังอุปกรณ์มือถือผ่าน Wi-Fi เปิดใช้งาน ระบบจะไม่รองรับการเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ
- ในโหมดการเชื่อมต่อแบบไร้สาย ให้ยกเลิกการเชื่อมต่อแท็บกับอุปกรณ์มือถือที่เชื่อมต่ออยู่ในขณะนั้นก่อนที่จะเชื่อมต่อแท็บเข้ากับอุปกรณ์มือถือเครื่องอื่นเพื่อทำการเชื่อมต่อ Wi-Fi
- หากข้อระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น (เช่น ในญี่ปุ่น) ไม่อนุญาตให้ใช้ย่านความถี่ 5.8 GHz คุณจะไม่สามารถใช้การเชื่อมต่อ Wi-Fi ไปยังอุปกรณ์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi ได้

การแพร่ภาพไปยังแท็บอื่น

ใช้โหมด Broadcast ในการเชื่อมต่อ Wi-Fi ไปยังแท็บเครื่องอื่นได้ หากมี DJI Goggles 3 เครื่องอื่นอยู่ในระยะใกล้เคียง

1. เข้าเมนูแท็บ เลือก Transmission (การส่งข้อมูล) แล้วเข้าเมนูย่อย Pilot
2. เปิดโหมด Broadcast จากนั้นหมายเลขอุปกรณ์จะปรากฏขึ้น
3. บน DJI Goggles 3 เครื่องอื่น ให้เข้าเมนูแท็บ เลือก Transmission (การส่งข้อมูล) แล้วเข้าเมนูย่อย Audience
4. หาก DJI Goggles 3 ในบริเวณใกล้เคียงเปิดโหมด Broadcast คุณสามารถดูอุปกรณ์และความแรงของสัญญาณได้ในเมนูย่อย Audience เลือกหมายเลขอุปกรณ์เพื่อเชื่อมต่อ Wi-Fi สลับเป็นเมนูย่อย Pilot เพื่อออกจากไลฟ์วิวที่ทำการเชื่อมต่อ

การเล่นวิดีโอพาโนรามา/3D

แท็บรองรับการเล่นวิดีโอพาโนรามาและวิดีโอ 3D ซึ่งจะช่วยมอบประสบการณ์การรับชมที่สมจริงให้แก่คุณ

1. นำเข้าวิดีโอพาโนรามา/3D ไปยังการ์ด microSD และเสียบเข้ากับแท็บ
2. เข้าเมนูแท็บ จากนั้นไปที่ Album (อัลบั้ม) แล้วเลือกไฟล์วิดีโอที่จะเล่น
3. ดันปุ่ม 5D ไปด้านหลังเพื่อเปิดเมนูเพลย์แบ็กและเลือก  Display Switch Settings (การตั้งค่าสลับการแสดงผล)
4. ตั้งค่าโหมดการแสดงผล
 - หากวิดีโอเป็นพาโนรามา ให้เลือก 2D ก่อน จากนั้นจึงตั้ง FOV ให้เป็นพาโนรามา
 - หากวิดีโอเป็น 3D ให้เลือกโหมดการแสดงผลเป็น 3D โดยอิงจากรูปแบบวิดีโอ จากนั้นเลือก FOV และเลือกว่าจะย้อนกลับไปยังซ้ายหรือทางขวา

5. ออกจากเมนูหลังจกยืนยันการเลือกแล้ว จากนั้นวิดีโอพาโนรามา/3D จะเล่นโดยอิงจากการตั้งค่าการแสดงผล

- 
- โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับรูปแบบวิดีโอที่รองรับที่ส่วน "ข้อมูลจำเพาะ"
 - แวนตาไม่มีลำโพงแต่สามารถต่อกับหูฟังได้ผ่านพอร์ต USB-C ทั้งนี้ แวนตารองรับหูฟัง Type-C และอะแดปเตอร์หูฟังที่มี DAC (ตัวแปลงแบบดิจิทัลเป็นแอนะล็อก) ในตัวเท่านั้น
-

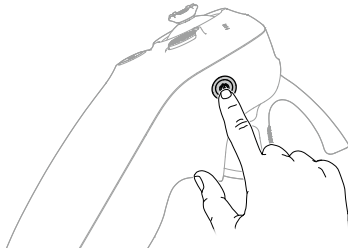
ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ของ DJI

ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวของ DJI

การใช้งาน

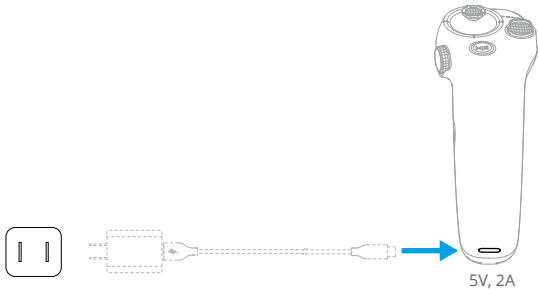
การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน ชาร์จก่อนใช้งาน ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป กดหนึ่งครั้งแล้วกดอีกครั้งค้างไว้สองวินาที เพื่อเปิดหรือปิดตัวควบคุมการเคลื่อนไหว



การชาร์จแบตเตอรี่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C ของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว



- ให้ชาร์จรีโมทคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำ
- ให้ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

คุณสมบัติของปุ่ม



ปุ่มล็อก

- บินขึ้น: กดสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบินขึ้น โดรนจะบินขึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร แล้วลอยอยู่กับที่
- ลงจอด: กดค้างไว้ในขณะที่โดรนบินอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดและหยุดการทำงานของมอเตอร์
- เบรก: กดระหว่างที่บินอยู่เพื่อทำให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่



จอยสติ๊ก

- ขยับขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนบินขึ้นหรือลง
 - โยกซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา
- เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO ให้ขยับจอยสติ๊กเพื่อใช้งาน Easy ACRO แบบต่าง ๆ



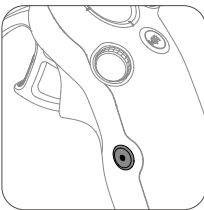
ปุ่มโหมด

- กดเพื่อสลับระหว่างโหมด Normal และ Sport
- กดค้างไว้เพื่อเริ่มการกลับจุดขึ้นบิน (RTH) เมื่อโดรนอยู่ในโหมด RTH ให้กดปุ่มโหมดหรือปุ่มล็อกหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH
- ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นในแว่นตาและ RTH จะเริ่มต้นทำงานหลังจากข้อความแจ้งเตือนปรากฏเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำและเพียงพอสำหรับการบินไปที่จุดขึ้นบินเท่านั้น ให้กดปุ่มโหมดหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิกข้อความแจ้งเตือน



แป้นหมุน

- กดสองครั้งเพื่อสลับระหว่างไลฟ์วิวการบินและมุมมองจริงในแว่นตา
- เลื่อนขึ้นหรือลงเพื่อเลือกกล้องก่อนขึ้นบินหรือระหว่าง RTH และลงจอด
- ให้เลื่อนแป้นเพื่อสลับระหว่าง Easy ACRO แบบต่าง ๆ เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO
- กดแป้นค้างไว้เพื่อปรับศูนย์แคโรลินบนหน้าจอใหม่เมื่อใช้งานแคโรลิน AR



Shutter/Record Button (ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก)

- กดหนึ่งครั้ง: ถ่ายภาพหรือเริ่มหรือหยุดการบินก็ก
- กดค้างไว้: สลับระหว่างโหมดภาพถ่ายกับโหมดวิดีโอ



คันเร่ง

ใช้คันเร่งเพื่อควบคุมทิศทางของโดรนและเร่งความเร็ว เมื่อกดคันเร่งจะมีระดับหยุดสองระดับ เมื่อกดคันเร่งเบา ๆ ผู้ใช้จะรู้สึกได้ถึงแรงต้านเมื่อกดคันเร่งถึงระดับแรก

- หลังจากกดคันเร่งเบา ๆ ไปหยุดที่ระดับแรก คุณสามารถปรับทิศทางของโดรนโดยการเอียงส่วนบนสุดของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทางซ้ายหรือขวาได้ ทั้งนี้โปรดทราบว่าโดรนจะไม่บินไปข้างหน้าในตอนนี
- กดคันเร่งผ่านระดับหยุดแรกเพื่อบินโดรนไปในทิศทางของวงกลมที่ปรากฏในแว่นตา ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินไปข้างหน้า กดคันเร่งมากขึ้นก็ศทางใดทิศทางหนึ่งเพื่อเร่งความเร็ว
- เมื่อไม่ได้กดคันเร่ง โดรนจะบินอยู่กับที่

Optimal Transmission Zone (โซนส่งสัญญาณที่เหมาะสม)

สัญญาณระหว่างอุปกรณ์ทั้งหมดจะมีประสิทธิภาพที่สุดเมื่อตัวควบคุมการเคลื่อนไหวและแว่นตามีระยะห่างที่สัมพันธ์กันน้อยกว่า 3 เมตร



- ⚠ • ขอแนะนำให้ใช้งานอุปกรณ์ในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดโล่งเพื่อหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางระหว่างตัวควบคุมการเคลื่อนไหวกับแว่นตา มิฉะนั้นอาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของการส่งข้อมูลได้
- เพื่อหลีกเลี่ยงสัญญาณรบกวน ห้ามใช้อุปกรณ์ไร้สายอื่น ๆ ที่มีคลื่นความถี่เดียวกันกับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

การแจ้งเตือนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อยู่ในช่วงระดับ 6% ถึง 10% คุณสามารถปิดการแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่อ่อนได้โดยกดปุ่มเปิดปิด การแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่จะดังขึ้น เมื่อระดับแบตเตอรี่น้อยกว่า 5% และไม่สามารถปิดเสียงได้ โดยรีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนระหว่าง RTH ซึ่งไม่สามารถปิดเสียงได้

การปรับเทียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

คุณสามารถปรับเทียบเข็มทิศ IMU และตัวเร่งความเร็วของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวได้

ให้ปรับเทียบโมดูลทันทีเมื่อได้รับแจ้งให้ดำเนินการ โดยมีวิธีดังนี้:

1. กดปุ่ม 5D ในไลฟ์วิวการบินเพื่อเปิดเมนู
2. เลือก Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Motion Controller (ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) > RC Calibration (การปรับเทียบ RC)
3. เลือกโมดูลและทำตามคำแนะนำเพื่อปรับเทียบให้เสร็จสิ้น



- ห้ามปรับเทียบเข็มทิศของคุณในบริเวณที่มีสัญญาณแม่เหล็กทรงพลังอย่างรุนแรง เช่น ใกล้กับแม่เหล็ก ลานจอดรถ หรือพื้นที่ก่อสร้างที่มีโครงสร้างเสริมคอนกรีตใต้ดิน
- ห้ามพกพาวัสดุที่เป็นสารที่มีอำนาจแม่เหล็ก เช่น โทรศัพท์มือถือ ระหว่างที่ทำการปรับเทียบ

แอป DJI Fly

แอป DJI Fly

เชื่อมต่อแว่นตากับอุปกรณ์มือถือ เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่หน้าจอหลัก ผู้ใช้สามารถดำเนินการต่อไปนี้ได้จากหน้าจอหลัก:

- ค้นหาตำแหน่งการบินที่แนะนำ, ตรวจสอบ GEO Zones และหาข้อมูลเกี่ยวกับกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น, ดูการสอบใช้งานฟังก์ชัน และอ่านคู่มือการใช้งานผลิตภัณฑ์
- ไปที่อัลบั้มเพื่อดูรูปภาพและวิดีโอ หรือสำรวจฟุตเทจที่แชร์ไว้เพิ่มเติมจาก SkyPixel
- เข้าสู่ระบบด้วยบัญชี DJI ของคุณเพื่อตรวจสอบข้อมูลบัญชีและบันทึกการบินของคุณ
- อัปเดตเฟิร์มแวร์, หาตำแหน่งโดรนที่สูญหายด้วย Find My Drone (หาโดรนของคุณ), เยี่ยมชม DJI Forum หรือชื่อของ DJI Store

และ GO FLY เพื่อแสดงการส่งวิดีโอซึ่งช่วยให้คุณแชร์มุมมองกล้อง FPV ได้



- คุณจะต้องชาร์จโทรศัพท์มือถือให้เต็มก่อนเปิดแอป DJI Fly
- และจำเป็นต้องใช้อินเทอร์เน็ตมือถือเมื่อใช้แอป DJI Fly ติดต่อผู้ให้บริการเครือข่ายไร้สายของคุณเพื่อขอทราบค่าใช้จ่ายอินเทอร์เน็ต
- หากคุณใช้โทรศัพท์มือถือเป็นอุปกรณ์แสดงผล ห้ามรับสายโทรเข้าหรือใช้ฟิเจอร์รับส่งข้อความระหว่างการบิน
- อ่านคำแนะนำเกี่ยวกับความปลอดภัย ข้อความเตือน และข้อสงวนสิทธิ์ทั้งหมดโดยละเอียด ทำความคุ้นเคยกับระเบียบข้อบังคับที่เกี่ยวข้องในพื้นที่ของคุณ คุณมีหน้าที่ต้องรับทราบเกี่ยวกับระเบียบข้อบังคับที่เกี่ยวข้องและรูปแบบการบินที่เป็นไปตามระเบียบข้อบังคับ
- การใช้งานแอปนี้จะต้องเป็นไปตามข้อกำหนดการใช้งานของ DJI Fly และนโยบายความเป็นส่วนตัวของ DJI ข้อกำหนดการใช้งานและนโยบายความเป็นส่วนตัวนี้จำกัดความรับผิดชอบทางกฎหมายบางประการของ DJI อ่านข้อกำหนดและนโยบายอย่างละเอียดได้ที่ <https://developer.dji.com/policies/>

ภาคผนวก

ภาพผนวก

ข้อมูลจำเพาะ

DJI Avata 2

น้ำหนักเมื่อขึ้นบิน	ประมาณ 377 กรัม
ขนาด	185×212×64 มม. (ยาว×กว้าง×สูง)
ความเร็วสูงสุดในการขึ้นบิน	6 เมตร/วินาที (โหมด Normal) 9 เมตร/วินาที (โหมด Sport)
ความเร็วสูงสุดในการบินลง	6 เมตร/วินาที (โหมด Normal) 9 เมตร/วินาที (โหมด Sport)
ความเร็วแนวราบสูงสุด (ไถลระดับน้ำทะเลและไม่มีลม)	8 เมตร/วินาที (โหมด Normal) 16 เมตร/วินาที (โหมด Sport) 27 เมตร/วินาที (โหมด Manual)* * สำหรับโหมด Manual ในภูมิภาคยุโรปจะเร็วได้ไม่เกิน 19 เมตร/วินาที
ความสูงสูงสุดที่บินขึ้นได้ ^[1]	5000 เมตร
ระยะเวลาบินสูงสุด ^[2]	ประมาณ 23 นาที
ระยะเวลาในการบินอยู่กับที่สูงสุด ^[3]	ประมาณ 23 นาที
ระยะบินสูงสุด ^[4]	13.0 กม.
การต้านความเร็วลมสูงสุด	10.7 เมตร/วินาที (ระดับ 5)
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40°C (14° ถึง 104°F)
ระบบเครือข่ายดาวเทียมนำทางที่ ครอบคลุมโลก	GPS + Galileo + BeiDou
ระยะความแม่นยำในการบินอยู่กับที่	แนวตั้ง: ±0.1 ม. (พร้อมการปรับตำแหน่งการมองเห็น) ±0.5 ม. (พร้อมการปรับตำแหน่ง GNSS) แนวราบ: ±0.3 ม. (พร้อมการปรับตำแหน่งการมองเห็น) ±1.5 ม. (ด้วยการปรับตำแหน่ง GNSS)
พื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายใน	46 GB
กล้อง	
เซนเซอร์ภาพ	เซนเซอร์ภาพขนาด 1/1.3 นิ้ว พิกเซลที่ถ่ายได้: 12 MP
เลนส์	FOV: 155° เทียบเท่ากับฟอร์แมต: 12 มม. รูรับแสง: f/2.8 โฟกัส: 0.6 เมตร ถึง ∞
ระยะ ISO	100-25600 (อัตโนมัติ) 100-25600 (แมนวล)

ความไวชัตเตอร์	วิดีโอ: 1/8000-1/30 วินาที ภาพถ่าย: 1/8000-1/50 วินาที
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	4000×2256 (16:9) 4000×3000 (4:3)
โหมดถ่ายภาพนิ่ง	ถ่ายภาพเดียว
รูปแบบภาพถ่าย	JPEG
ความละเอียดวิดีโอ	4K (4:3): 3840×2880@30/50/60fps 4K (16:9): 3840×2160@30/50/60fps 2.7K (4:3): 2688×2016@30/50/60fps 2.7K (16:9): 2688×1512@30/50/120fps 1080p (4:3): 1440×1080@30/50/120fps 1080p (16:9): 1920×1080@30/50/120fps
รูปแบบวิดีโอ	MP4 (H.264/H.265)
อัตราบิตของวิดีโอสูงสุด	130 Mbps
ระบบไฟล์ที่รองรับ	exFAT
โหมดสี	มาตรฐาน D-Log M
กล้อง FOV	รองรับโหมดมาตรฐาน โหมดมุมมองกว้าง และโหมดมุมมองกว้างพิเศษ:
EIS	รองรับ RockSteady 3.0+ และ HorizonSteady สามารถเปิดใช้งานได้ * ขณะที่ปิดกันสั่น การถ่ายฟุตเทจด้วยมุมมองกว้างจะรองรับระบบป้องกันภาพสั่นไหวแบบออฟไลน์ Gyroflow
กิมบอล	
ระบบกันสั่น	กลไกกิมบอลแบบแกนเดียว (กิมเจย)
ระยะของกลไก	กิมเจย: -95° ถึง 90°
ระยะที่ควบคุมได้	กิมเจย: -85° ถึง 80°
ความเร็วควบคุมสูงสุด (กิมเจย)	100°/วินาที
ขอบเขตการสั่นสะเทือนเชิงมุม	±0.01°
แกนหมุนอิเล็กทรอนิกส์	ไม่สามารถใช้การแก้ไขหน้าจอแบบเรียลไทม์ระหว่างการอัด แต่สามารถใช้กับฟุตเทจที่ถ่ายไว้บนไดรฟ์ได้
การตรวจจับ	
ประเภทการตรวจจับ	ตำแหน่งการมองเห็นด้านล่างและด้านหลัง
ด้านล่าง	เซนเซอร์ TOF วัดความสูงในระยะที่มีประสิทธิภาพ: 10 เมตร ระยะการบินอยู่กับที่ที่แม่นยำ: 0.3-10 เมตร ระยะการวัด: 0.3-20 เมตร FOV: แนวราบ 78°, แนวตั้ง 78°
ด้านหลัง	ระยะการวัด: 0.5-20 เมตร FOV: แนวราบ 78°, แนวตั้ง 78°

สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	พื้นที่ที่สะท้อนแสงแบบกระจายและมีรูปแบบที่มองเห็นได้ โดยสะท้อนแสงแบบกระจายมากกว่า 20% (เช่น พื้นคอนกรีต) มีแสงเพียงพอ (lux > 15, สภาพแสงปกติภายในอาคาร)
การส่งวิดีโอ	
ระบบการส่งวิดีโอ	O4
คุณภาพไลฟ์วิว	1080p@30/50/60/100fps
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.170-5.250 GHz* 5.725-5.850 GHz* * สามารถใช้ 5.170-5.250 GHz and 5.725-5.850 GHz ได้ในประเทศและภูมิภาคที่กฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นอนุญาตเท่านั้น
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: < 23 dBm (CE) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
แบนด์วิดท์การสื่อสาร	สูงสุด 60 MHz
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการรบกวน) ^[5]	FCC: 13 กม. (ขึ้นอยู่กับระยะเวลานับได้นานที่สุดของโดรน) CE: 10 กม. SRRC: 10 กม. MIC: 10 กม.
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง มีสัญญาณรบกวน) ^[6]	มีสัญญาณรบกวนรุนแรง: เขตเมือง, ประมาณ 1.5-4 กม. มีการรบกวนปานกลาง: เขตชานเมือง, ประมาณ 4-10 กม. มีสัญญาณรบกวนต่ำ: เขตชานเมือง/ชายทะเล, ประมาณ 10-13 กม.
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (มีสิ่งกีดขวาง มีสัญญาณรบกวน) ^[7]	มีสัญญาณรบกวนต่ำและมีอาคารกีดขวาง: ประมาณ 0-0.5 กม. มีสัญญาณรบกวนต่ำและไม่มีกีดขวาง: ประมาณ 0.5-3 กม.
ความเร็วดาวน์โหลดสูงสุด	Wi-Fi: 25 MB/s* * วัดในสภาพแวดล้อมของห้องทดลองที่มีสัญญาณรบกวนเพียงเล็กน้อยในประเทศ/ภูมิภาคที่รองรับทั้ง 2.4 GHz และ 5.8 GHz ความเร็วในการดาวน์โหลดอาจแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อมจริง
ความหน่วงต่ำสุด	เมื่อใช้กับ DJI Goggles 3: คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/100fps: 24 ms คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/60fps: 40 ms
อัตราบิตของวิดีโอสูงสุด	60Mbps
เสาอากาศ	เสาอากาศ 4 เสา, 2T4R
Wi-Fi	
โปรโตคอล	802.11a/b/g/n/ac
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <20 dBm (FCC/SRRC), < 14 dBm (CE)

Bluetooth	
โปรโตคอล	Bluetooth 5.0
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	<10 dBm
แบตเตอรี่ลิเธียม:	
ความจุ	2150 mAh
น้ำหนัก	ประมาณ 145 กรัม
แรงดันไฟฟ้ามาตรฐาน	14.76 V
แรงดันการชาร์จสูงสุด	17 V
ชนิดแบตเตอรี่	Li-ion
พลังงาน	31.7 Wh@0.5C
อุณหภูมิขณะชาร์จ	5° ถึง 40°C (41° ถึง 104°F)
เวลาในการชาร์จ	ด้วยอับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ (กำลังไฟในการชาร์จสูงสุด 60W): จาก 0 ถึง 100%: ประมาณ 45 นาที จาก 10 ถึง 90%: ประมาณ 30 นาที การชาร์จโดยตรง: (กำลังไฟในการชาร์จสูงสุด 30W): จาก 0 ถึง 100%: ประมาณ 88 นาที จาก 10 ถึง 90%: ประมาณ 60 นาที
ที่ชาร์จ	
ที่ชาร์จที่แนะนำ	ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W ที่ชาร์จในรถ DJI 65W ที่ชาร์จ USB แบบด่วน
อับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่	
อินพุต	5-20 V สูงสุด 3 A
อับสำหรับการชาร์จ	
เอาต์พุต (การสะสมพลังงาน)	สูงสุด 65 V
เอาต์พุต (การชาร์จ)	สูงสุด 17 V
เอาต์พุต (USB)	5 V, 2 A
ประเภทการชาร์จ	ชาร์จแบตเตอรี่สามก้อนตามลำดับ
ความเข้ากันได้	แบตเตอรี่ลิเธียม DJI Avata 2

พื้นที่จัดเก็บข้อมูล

การ์ด microSD ที่แนะนำ	SanDisk Extreme PRO 32GB U3 A1 V30 microSDHC Lexar Professional 1066x 64GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 128GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 256GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 512GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS Go! Plus 64GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS Go! Plus 128GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 64GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 128GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 256GB U3 A1 V90 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB U3 A2 V30 microSDXC
------------------------	---

- [1] วัดจากการบินขึ้นในสภาพแวดล้อมที่ไล่ลมที่ระดับความสูง 5,000 เมตร และลดระดับลงในแนวตั้ง 500 เมตร โดยใช้โหมด Sport และบินตั้งแต่ระดับแบตเตอรี่ 100% จนถึง 20% ข้อมูลสำหรับใช้อ้างอิงเท่านั้น โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแวนดาร์หว่างที่บิน
- [2] วัดจากการบินไปข้างหน้าด้วยความเร็ว 21.6 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไล่ลมที่ระดับน้ำทะเล โดยตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องไว้ที่ 1080p/30fps, ปิดโหมดวิดีโอ และบินตั้งแต่ระดับแบตเตอรี่ 100% จนถึง 0% ข้อมูลสำหรับใช้อ้างอิงเท่านั้น โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแวนดาร์หว่างที่บิน
- [3] วัดจากการบินอยู่กับที่ในสภาพแวดล้อมที่ไล่ลมที่ระดับน้ำทะเล โดยตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องไว้ที่ 1080p/30fps, ปิดโหมดวิดีโอ และบินตั้งแต่ระดับแบตเตอรี่ 100% จนถึง 0% ข้อมูลสำหรับใช้อ้างอิงเท่านั้น โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแวนดาร์หว่างที่บิน
- [4] วัดจากการบินไปข้างหน้าด้วยความเร็ว 43.2 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไล่ลมที่ระดับน้ำทะเล โดยตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องไว้ที่ 1080p/30fps, ปิดโหมดวิดีโอ และบินตั้งแต่ระดับแบตเตอรี่ 100% จนถึง 0% ข้อมูลสำหรับใช้อ้างอิงเท่านั้น โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแวนดาร์หว่างที่บิน
- [5] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่ไม่มีสิ่งกีดขวางและไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลข้างต้นแสดงระยะการสื่อสารที่ไกลที่สุดสำหรับการบินเที่ยวแบบไม่ไปกลับภายใต้มาตรฐานแต่ละข้อ โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแวนดาร์หว่างที่บิน
- [6] ข้อมูลได้จากการทดสอบภายใต้มาตรฐาน FCC ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสิ่งกีดขวางและมีสัญญาณรบกวนตามปกติ ใช้สำหรับการอ้างอิงเท่านั้นและไม่รับประกันระยะเวลาจริงของการส่งข้อมูล
- [7] ข้อมูลได้จากการทดสอบภายใต้มาตรฐาน FCC ในสภาพแวดล้อมที่มีสัญญาณรบกวนต่ำตามปกติ ใช้สำหรับการอ้างอิงเท่านั้นและไม่รับประกันระยะเวลาจริงของการส่งข้อมูล

DJI Goggles 3

รุ่น	TKGS3
น้ำหนัก	ประมาณ 470 กรัม
ขนาด (ยาว×กว้าง×สูง)	เมื่อพับเสื่ออากาศ: 170×109×112 มม. (ยาว×กว้าง×สูง) เมื่อกางเสื่ออากาศ: 205×109×112 มม. (ยาว×กว้าง×สูง)
ขนาดหน้าจอ (หน้าจอเดียว)	0.49 นิ้ว
ความละเอียด (หน้าจอเดียว)	1920×1080
อัตราารีเฟรช	สูงสุด 100 Hz
ระยะห่างระหว่างรูมันตา	56–72 มม.
ระยะการปรับไดออพเตอร์	–6.0 D ถึง +2.0 D
FOV (หน้าจอเดียว)	44°
รูปแบบการบันทึกวิดีโอ	MOV
รูปแบบการเล่นวิดีโอและเสียงที่รองรับ:	MP4, MOV (รูปแบบการเข้ารหัสวิดีโอ: H.264, H.265, รูปแบบเสียง: AAC, PCM) วิดีโอพาโนรามา: วิดีโอพาโนรามาแบบทรงกลม 2D วิดีโอ 3D: Half-Side-by-Side (HSBS), Full-Side-by-Side (FSBS), Half Over-Under (HOU), Full Over-Under (FOU) ข้อมูลจำเพาะของวิดีโอสูงสุด: 4K/60fps
FOV มุมมองจริง	44°
อุณหภูมิในการทำงาน	–10° ถึง 40°C (14° ถึง 104°F)
กำลังไฟเข้า	แบตเตอรี่ในตัว
การ์ด SD ที่รองรับ	microSD (สูงสุด 512 GB)
การ์ด microSD ที่แนะนำ	Sandisk Extreme Pro 32GB U3 A1 V30 microSDHC Lexar 1066x 64GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 128GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 256GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 512GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 128GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas React Plus 64GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston Canvas React Plus 128GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston Canvas React Plus 256GB U3 A1 V90 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB U3 A2 V30 microSDXC
การส่งวิดีโอ	
การส่งวิดีโอ	เมื่อใช้กับโดรนหลายลำ แวน์อาจจะเลือกเฟรมเวิร์กที่เกี่ยวข้องโดยอัตโนมัติเพื่อให้ตรงกับข้อมูลจำเพาะในการส่งวิดีโอของโดรน เมื่อใช้กับ DJI Avata 2: DJI O4
ความถี่ในการทำงาน ^[1]	2.4000–2.4835 GHz 5.170–5.250 GHz 5.725–5.850 GHz

กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <23 dBm (CE) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
ความหน่วง ^[2]	เมื่อใช้กับ DJI Avata 2: คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/100fps: ความหน่วงลดลงเหลือ 24 ms คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/60fps: ความหน่วงลดลงเหลือ 40 ms
ระยะการส่งสูงสุด	DJI Goggles 3 สามารถส่งวิดีโอในระยะการส่งวิดีโอสูงสุดต่อไปไม่ได้ เมื่อใช้งานร่วมกับ DJI Avata 2: 13 กม. (FCC), 10 กม. (CE/SRRC/MIC)
อัตราบิตของวิดีโอสูงสุด ^[3]	60Mbps
Wi-Fi	
โปรโตคอล	802.11a/b/g/n/ac
ความถี่ในการทำงาน ^[1]	2.4000–2.4835 GHz 5.170–5.250 GHz 5.725–5.850 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	2.4 GHz: <20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <20 dBm (FCC/CE/MIC) 5.8 GHz: <20 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
บลูทูธ	
โปรโตคอล	Bluetooth 5.0
ความถี่ในการทำงาน	2.4000–2.4835 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	<10 dBm
GFSK	
ความถี่ในการทำงาน	2.4000–2.4835 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	<26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC)
แบตเตอรี่	
ขนาด	121×65×52.5 มม. (ยาว×กว้าง×สูง)
ความจุ	3000 mAh
แรงดันไฟ	5.6–8.4 V
หมวดหมู่	Li-ion
ระบบสารเคมี	LiNiMnCoO2
พลังงาน	21.6 Wh
อุณหภูมิขณะชาร์จ	0° ถึง 50°C (32° ถึง 122°F)
กำลังการชาร์จสูงสุด	20 W (ชาร์จเมื่อปิดเครื่อง)
ระยะเวลาใช้งาน ^[4]	ประมาณ 3 ชั่วโมง

[1] ในบางประเทศหรือภูมิภาคห้ามใช้ย่านความถี่ 5.1 GHz หรือ 5.8 GHz หรือทั้งสองย่านความถี่ ในบางประเทศและบางภูมิภาคอนุญาตให้ใช้ความถี่ 5.1 GHz ได้สำหรับการใช้งานภายในอาคารเท่านั้น ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ตรวจสอบและปฏิบัติตามข้อบังคับของท้องถิ่นก่อนการบิน

- [2] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดโล่งโดยไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลจริงจะแตกต่างกันไปตามโดรนแต่ละรุ่น
- [3] วัดในสภาพแวดล้อมเปิดโล่งกลางแจ้งโดยไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลจริงจะแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อมการทำงาน
- [4] ระยะเวลาในการทำงานสูงสุด 3 ชั่วโมงวัดจากอุณหภูมิแวดล้อมที่ 25° C (77° F), ความสว่างหน้าจอระดับ 4, เชื่อมต่อกับโดรน DJI Avata 2, ตั้งค่าการส่งวิดีโอไว้ที่ 1080p/100fps, ปิดการติดตามศีรษะ, ปิดมุมมองจริง และชาร์จบattery แวนตาจนเต็มและไม่ได้จ่ายไฟให้กับอุปกรณ์ภายนอก เช่น สมาร์ทโฟน

DJI RC Motion 3

รุ่น	TKMO3
น้ำหนัก	ประมาณ 118 กรัม
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4000-2.4835 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC)
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการรบกวน) ^[1]	เมื่อใช้กับ DJI Avata 2 และ DJI Goggles 3: FCC: 13 กม. CE/SRRC/MIC: 10 กม.
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40°C (14° ถึง 104°F)
ระยะเวลาในการใช้งาน	ประมาณ 10 ชั่วโมง* * วัดด้วยอุณหภูมิแวดล้อม 25° C (77° F) เมื่อเชื่อมต่อกับ DJI Avata 2 และในขณะที่เครื่อง อยู่นิ่ง

แบตเตอรี่	
อุณหภูมิขณะชาร์จ	0° ถึง 50°C (32° ถึง 122°F)
เวลาในการชาร์จ	ประมาณ 2 ชั่วโมง
ประเภทการชาร์จ	5 V, 2 A
ความจุแบตเตอรี่	2600 mAh

[1] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่ไม่มีสิ่งกีดขวางและไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลข้างต้นแสดงระยะการสื่อสารที่ไกลที่สุดสำหรับการบินเที่ยวเดียวแบบไม่ไปกลับภายใต้มาตรฐานแต่ละข้อ โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนบนหน้าจอของแว่นตาระหว่างที่บิน

ผลิตภัณฑ์ที่ใช้ร่วมกันได้

ไปที่ลิงก์ต่อไปนี้เพื่อดูผลิตภัณฑ์ที่ใช้ร่วมกันได้:
<https://www.dji.com/avata-2/faq>

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้วิธีการใดวิธีการหนึ่งต่อไปนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์:

1. ใช้แอป DJI Fly เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์สำหรับอุปกรณ์ทั้งหมด ซึ่งประกอบด้วยโดรน แวนตา และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล
2. ใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของอุปกรณ์ชิ้นเดียว

การใช้แอป DJI Fly

เปิดเครื่องโดรน แวนตา และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เชื่อมต่ออุปกรณ์ทั้งหมดแล้ว ให้ต่อพอร์ต USB-C ของแวนตาเข้ากับอุปกรณ์มือถือ เปิดแอป DJI Fly แล้วทำตามคำแนะนำเพื่ออัปเดต คุณจำเป็นต้องทำการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

1. เปิดอุปกรณ์ ต่ออุปกรณ์เข้ากับคอมพิวเตอร์ด้วยสาย USB-C
2. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) แล้วล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
3. เลือกอุปกรณ์ แล้วคลิก Firmware Update (การอัปเดตเฟิร์มแวร์) ทางด้านซ้ายของหน้าจอ
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ที่คุณต้องการอัปเดต
5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มขึ้นโดยอัตโนมัติ
6. อุปกรณ์จะรีสตาร์ทอัตโนมัติหลังจากอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อยแล้ว



- หากมีแบตเตอรี่ตัวอื่น ๆ ที่ต้องได้รับการอัปเดต ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปที่ตัวโดรนแล้วเปิดเครื่อง ข้อความแจ้งเตือนให้อัปเดตแบตเตอรี่จะปรากฏขึ้นที่แวนตา อย่าลืมอัปเดตแบตเตอรี่ก่อนขึ้นบิน
- คุณจะต้องทำตามขั้นตอนทั้งหมดเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ มีฉะนั้นการอัปเดตอาจล้มเหลว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคอมพิวเตอร์ได้เชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตแล้วในระหว่างการอัปเดต
- ห้ามปลั๊กสาย USB-C ระหว่างการอัปเดต
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะใช้เวลาหลายนาที ในระหว่างกระบวนการอัปเดต เป็นเรื่องปกติที่กิมบอลจะไม่ทำงาน ไฟแสดงสถานะโดรนกะพริบ และโดรนจะรีบูตเองและลงเสียงบี๊ป โปรดรอสักครู่เพื่อให้การอัปเดตเสร็จสมบูรณ์
- ก่อนจะอัปเดต คุณจะต้องชาร์จแวนตาแล้วอย่างน้อย 20% และชาร์จอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลแล้วอย่างน้อย 15%
- โปรดทราบว่า การอัปเดตอาจรีเซ็ตพารามิเตอร์การบินต่าง ๆ เช่น ระดับความสูง RTH และระยะทางบินสูงสุด ให้จดบันทึกการตั้งค่าที่คุณต้องการก่อนอัปเดต แล้วค่อยปรับการตั้งค่าใหม่หลังจากอัปเดต
- ห้ามใช้อาร์ดรเวอร์และซอฟต์แวร์ที่ DJI ไม่ได้รับรอง

ไปที่ลิงก์ต่อไปนี้และดูข้อมูลการอัปเดตเฟิร์มแวร์ในบันทึกการเผยแพร่:

<https://www.dji.com/avata-2/downloads>

คำแนะนำในการบำรุงรักษา

เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เด็กและสัตว์ได้รับบาดเจ็บอย่างรุนแรง โปรดปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้:

1. ชิ้นส่วนขนาดเล็ก เช่น สายเคเบิลและแถบรัด เป็นอันตรายหากกลืนกินเข้าไป ให้เก็บชิ้นส่วนทุกอย่างให้พ้นมือเด็กและสัตว์
2. เก็บแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะและรีโมทคอนโทรลไว้ในที่แห้งและเย็น ห่างจากแสงแดดโดยตรงเพื่อให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ LiPo ในตัวจะไม่ร้อนเกินไป อุณหภูมิการเก็บรักษาที่แนะนำ: ระหว่าง 22° ถึง 28° C (71° ถึง 82° F) หากเก็บรักษาเป็นระยะเวลานานกว่าสามเดือน ห้ามเก็บในสภาพแวดล้อมที่ไม่ได้อยู่ในช่วงอุณหภูมิ -10° ถึง 45° C (14° ถึง 113° F)
3. อย่าให้กล่องสัมผัสกับหรือจุ่มลงในน้ำหรือของเหลวอื่น ๆ หากโดรนเปียก ให้เช็ดให้แห้งด้วยผ้าเนื้อนุ่มที่ซับน้ำได้ การเปิดโดรนที่ตกน้ำอาจทำให้ส่วนประกอบเสียหายอย่างถาวร ห้ามใช้สารที่มีส่วนผสมของแอลกอฮอล์ เบนซิน กิโนเนอร์ หรือสารไวไฟอื่น ๆ ในการทำความสะอาดหรือบำรุงรักษากล่อง ห้ามเก็บกล่องไว้ในพื้นที่ชื้นหรือมีฝุ่นมาก
4. ห้ามเชื่อมต่อผลิตภัณฑ์กับกับอินเทอร์เฟซ USB ที่ต่ำกว่าเวอร์ชัน 3.0 ห้ามต่อผลิตภัณฑ์นี้เข้ากับ “พาวเวอร์ USB” หรืออุปกรณ์ที่คล้ายกัน
5. ตรวจสอบชิ้นส่วนของโดรนทุกชิ้นหลังจากเกิดการชนทุก ๆ ครั้ง หรือการถูกรบกวนอย่างรุนแรง หากมีปัญหาหรือข้อสงสัยใด ๆ โปรดติดต่อตัวแทนจำหน่ายที่ได้รับอนุญาตของ DJI
6. ตรวจสอบไฟแสดงระดับแบตเตอรี่อย่างสม่ำเสมอ เพื่อดูระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันและอายุการใช้งานแบตเตอรี่โดยรวม แบตเตอรี่ชาร์จได้ 200 ครั้ง ไม่แนะนำให้ใช้งานต่อเนื่องหลังจากนั้น
7. รายการตรวจสอบหลังการบิน
 - a. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะและใบพัดอยู่ในสภาพดี
 - b. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์กล้องและเซ็นเซอร์ระบบจับภาพวัตถุเสถียร
 - c. อย่าลืมใส่ถรอกิมบอลก่อนจัดเก็บหรือเคลื่อนย้ายโดรน
8. คุณจะต้องเคลื่อนย้ายโดรนโดยพับขาโดรนเมื่อปิดเครื่องแล้ว
9. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เคลื่อนย้ายรีโมทคอนโทรลโดยพับเสาอากาศเมื่อปิดเครื่องแล้ว
10. แบตเตอรี่จะเข้าสู่โหมดสลีปหลังจากการจัดเก็บเป็นเวลานาน ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อให้ออกจากโหมดสลีป
11. ใช้ฟิลเตอร์ ND หากจำเป็นต้องใช้เวลานานในการเปิดรับแสง โปรดดูข้อมูลผลิตภัณฑ์เกี่ยวกับวิธีติดตั้งฟิลเตอร์ ND
12. จัดเก็บโดรน รีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่ และที่ชาร์จไว้ในที่แห้ง
13. ถอดแบตเตอรี่ออกก่อนซ่อมบำรุงโดรน (เช่น ทำความสะอาด หรือใส่และถอดใบพัด) คุณจะต้องทำให้โดรนและใบพัดสะอาดโดยการขจัดสิ่งสกปรกหรือฝุ่นด้วยผ้านุ่ม ห้ามทำความสะอาดโดรนด้วยผ้าเปียกหรือใช้น้ำยาทำความสะอาดที่มีแอลกอฮอล์ ของเหลวสามารถซึมผ่านตัวเครื่องด้านนอกของโดรนได้ ซึ่งอาจทำให้เกิดไฟฟ้าลัดวงจรและอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์เสียหาย
14. อย่าลืมปิดแบตเตอรี่ก่อนเปลี่ยนหรือตรวจสอบใบพัด

ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา

1. เหตุใดจึงไม่สามารถใช้แบตเตอรี่ก่อนการบินครั้งแรกได้
แบตเตอรี่ต้องได้รับการกระตุ้นด้วยการชาร์จแบตเตอรี่ก่อนใช้งานครั้งแรก
2. ปัญหาที่มบอสมีอาการโคลงเคลงในระหว่างการบินมีวิธีแก้ไขอย่างไร
เปรียบเทียบ IMU และเข็มทิศใน DJI Fly หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
3. อุปกรณ์ไม่ทำงาน
ตรวจสอบว่าแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะและรีโมทคอนโทรลได้รับการกระตุ้นด้วยการชาร์จหรือไม่ หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
4. ปัญหาการเปิดและสตาร์ทเครื่อง
ตรวจสอบว่าแบตเตอรี่มีพลังงานหรือไม่ หากมี ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI หากไม่สามารถสตาร์ทเครื่องได้ตามปกติ
5. ปัญหาการอัปเดต SW
ปฏิบัติตามคำแนะนำในคู่มือการใช้งานเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ หากอัปเดตเฟิร์มแวร์ไม่สำเร็จ ให้รีเซ็ตกลุ่มอุปกรณ์ทั้งหมดแล้วลองอีกครั้ง หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
6. ขั้นตอนในการรีเซ็ตเป็นค่าเริ่มต้นจากโรงงานหรือการกำหนดค่าการทำงานที่ทราบล่าสุด
เปิดเมนูหน้าต่างแล้วเลือก Settings (การตั้งค่า) > About (เกี่ยวกับ) > Reset to Factory Default (รีเซ็ตเป็นค่าเริ่มต้นจากโรงงาน)
7. ปัญหาการปิดระบบและปิดเครื่อง
ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
8. วิธีตรวจหาการจัดการหรือการจัดเก็บอย่างปลอดภัยในสภาวะที่ไม่ปลอดภัย
ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
9. การเรียกคืนการใช้งานหลังจากจัดเก็บระยะยาวมีวิธีอย่างไร
ชาร์จอุปกรณ์ให้เต็มก่อน จากนั้นจะใช้งานได้ตามปกติ

ความเสี่ยงและคำเตือน

DJI Avata 2

เมื่อโดรนตรวจพบความเสี่ยงหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนใน DJI Fly

โปรดดูรายการสถานการณ์ด้านล่าง

1. หากสถานที่ไม่เหมาะสมสำหรับการบินขึ้น
2. หากตรวจพบสิ่งกีดขวางในระหว่างการบิน
3. หากตำแหน่งไม่เหมาะสมสำหรับการลงจอด
4. หากเข็มทิศและ IMU เกิดการรบกวนและจำเป็นต้องปรับเทียบ
5. ปฏิบัติตามคำแนะนำบนหน้าจอเมื่อได้รับแจ้ง

DJI Goggles 3

เมื่อโดรนตรวจพบความเสี่ยงใดหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนปรากฏบนหน้าจอแว่นตา โปรดดูข้อความแจ้งเตือนที่ปรากฏขณะบินและดำเนินการที่จำเป็นตามข้อความเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อตัวผลิตภัณฑ์หรือความเสี่ยงที่จะเกิดการบาดเจ็บ

เมื่อสัญญาณรีโมทคอนโทรลหรือการรับส่งวิดีโอขาดหาย โดรนจะเริ่มต้น Failsafe RTH โดยอัตโนมัติและบินกลับไปยังจุดขึ้นบินที่บันทึกไว้ล่าสุด หากคุณตั้งค่าการดำเนินการเมื่อสัญญาณขาดหายเป็น RTH

คุณสามารถหยุดมอเตอร์ได้โดยกดปุ่มล็อกสวิตช์บนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเมื่อเกิดสถานการณ์ฉุกเฉินขณะบิน เช่น เกิดการชน มอเตอร์หยุดกลางคัน โดรนหมุนกลางอากาศ หรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้และบินขึ้นหรือลงอย่างรวดเร็ว



- การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

หากหน้าจอแว่นตาดับลงกะทันหันระหว่างบิน ให้กดปุ่มล็อกบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวหนึ่งครั้งเพื่อเบรกโดรนเป็นอันดับแรก จากนั้นเริ่ม RTH ด้วยตนเอง หลังจากที่ดินบินกลับมาแล้ว ให้ตรวจสอบระดับพลังงานของแว่นตาและลอจิสติกส์แว่นตา หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI

การกำจัด



คุณจะต้องปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นเกี่ยวกับอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์เมื่อต้องการทิ้งโดรนและรีโมทคอนโทรล

การทิ้งแบตเตอรี่

ทิ้งแบตเตอรี่ลงในถังรีไซเคิลโดยเฉพาะหลังจากคายประจุจนหมดแล้วเท่านั้น ห้ามทิ้งแบตเตอรี่ลงถังขยะทั่วไป ปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นเกี่ยวกับการทิ้งและรีไซเคิลแบตเตอรี่อย่างเคร่งครัด

ทิ้งแบตเตอรี่กันที่ หากไม่สามารถเปิดใช้ได้หลังจากการคายประจุมากเกินไป

หากปุ่มเปิด/ปิดบนแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะใช้งานไม่ได้และแบตเตอรี่ไม่สามารถคายประจุออกได้หมด ให้ติดต่อตัวแทนกำจัด/ตัวแทนรีไซเคิลแบตเตอรี่มืออาชีพเพื่อขอความช่วยเหลือเพิ่มเติม

ข้อมูลการบิน

ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และตัวแปรอื่น ๆ จะได้รับการบันทึกไปที่ตัวบันทึกข้อมูลภายในโดรนโดยอัตโนมัติ คุณสามารถเข้าถึงข้อมูลได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

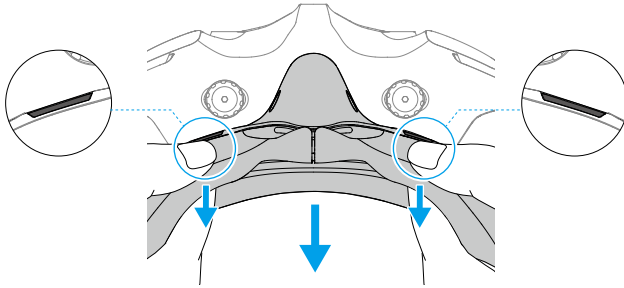
ข้อมูลหลังการขาย

ไปที่ <https://www.dji.com/support> เพื่อเรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านบริการหลังการขาย บริการซ่อมแซม และการสนับสนุน

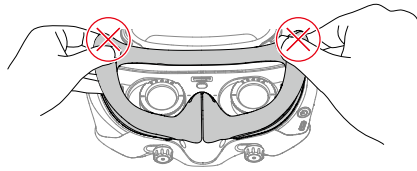
การบำรุงรักษา

การเปลี่ยนโฟมบุให้กับแว่นตา

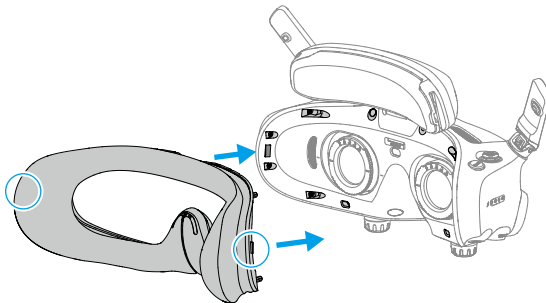
1. จับส่วนล่างของโฟมบุไว้ แล้วค่อย ๆ ดึงออกตามที่แสดงด้านล่าง



- ห้ามดึงด้านข้างเมื่อถอดแผ่นโฟมออก มิฉะนั้นอาจทำให้แผ่นโฟมเสียหายได้



2. จัดตำแหน่งการวางแนวโฟมบุใหม่ให้ตรงกับรูบนแว่นตา ติดตั้งแล้วกดตามแนว คุณจะได้ยินเสียง "คลิก" เมื่อกดทั้งสองด้านของโฟมบุ ให้ตรวจสอบดูว่าไม่มีช่องว่างระหว่างโฟมบุกับแว่นตา



การทำความสะอาดและบำรุงรักษาแว่นตา

ทำความสะอาดพื้นผิวของแว่นตาด้วยผ้านุ่มที่แห้งและสะอาด ใช้ผ้าทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์โดยเช็ดเป็นวงกลมจากตรงกลางถึงขอบด้านนอก



- ห้ามทำความสะอาดส่วนประกอบเลนส์ด้วยผ้าชุบแอลกอฮอล์ คุณสามารถทำความสะอาดเลนส์แก้ไขสายตาที่ติดตั้งด้วยแผ่นแอลกอฮอล์แบบใช้แล้วทิ้งได้
- โดยจะต้องทำความสะอาดเลนส์อย่างเบามือ อย่าให้มีรอยขีดข่วน เพราะจะส่งผลต่อคุณภาพการรับชม
- ห้ามใช้แอลกอฮอล์หรือน้ำยาทำความสะอาดอื่น ๆ เช็ดแผ่นโฟมบุและด้านนุ่มของช่องใส่แบตเตอรี่
- ห้ามจิกหรือขีดข่วนแผ่นโฟมบุ แผ่นรองหน้าผากเสริม และช่องใส่แบตเตอรี่ด้านนุ่มด้วยวัตถุมีคม
- เก็บแว่นตาไว้ในห้องที่อุณหภูมิห้องปกติและไม่มีความชื้น เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เลนส์และชิ้นส่วนประกอบอุปกรณ์อื่น ๆ ได้รับความเสียหายจากอุณหภูมิสูงและสภาพแวดล้อมที่ชื้น
- อย่าให้เลนส์โดนแสงแดดโดยตรงเพื่อป้องกันไม่ให้หน้าจอสีหาย

เราพร้อมให้ความช่วยเหลือ



ข้อมูลติดต่อ
ฝ่ายสนับสนุนของ DJI

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้



<https://www.dji.com/avata-2/downloads>

หากคุณมีข้อสงสัยเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI โดยส่ง
ข้อความไปที่ DocSupport@dji.com

DJI และ DJI AVATA เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI
ลิขสิทธิ์ © 2024 DJI สงวนลิขสิทธิ์