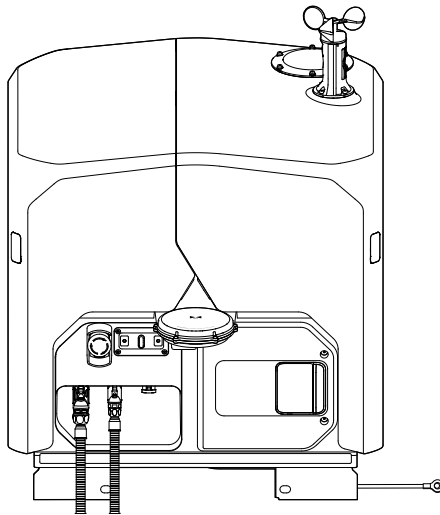
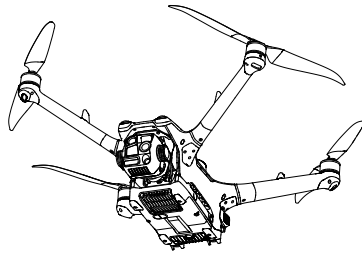


dji DOCK 3

DJI Matrice 4D-serie

Vlieghandleiding onbemande drone

v1.2 2025.06





Dit document is auteursrechtelijk beschermd door DJI met alle rechten voorbehouden. Tenzij anderszins geautoriseerd door DJI, bent u niet gerechtigd om het document of een deel van het document gebruiken of anderen toe te staan het te gebruiken door het document te reproduceren, over te dragen of te verkopen. Raadpleeg dit document en de inhoud ervan alleen als gebruiksaanwijzing voor DJI-producten. Het document mag niet voor andere doeleinden worden gebruikt.

In geval van verschillen tussen verschillende versies, geldt de Engelse versie.

Zoeken naar trefwoorden

Zoek naar trefwoorden, zoals 'batterij' en 'installeren' om een onderwerp te vinden. Als u Adobe Acrobat Reader gebruikt om dit document te lezen, druk dan op Ctrl+F (Windows) of Command+F (Mac) om een zoekopdracht te starten.

Naar een onderwerp navigeren

Bekijk de volledige lijst met onderwerpen in de inhoudsopgave. Klik op een onderwerp om naar dat gedeelte te navigeren.

Dit document afdrukken

Dit document ondersteunt afdrukken met hoge resolutie.

Het gebruik van deze handleiding

- ⚠ • Het voldoet niet aan de standaard bedrijfstemperatuur voor militaire toepassingen (-55 °C tot 125 °C), die vereist is om een grotere diversiteit aan omgevingsvariabelen te doorstaan. Gebruik het product op de juiste manier en alleen voor toepassingen waarbij wordt voldaan aan de vereisten voor het bedrijfstemperatuurbereik.
-

Dit document is ontwikkeld volgens het proces, de inhoud en de structuur die zijn gedefinieerd in ASTM-specificatie F2908.

Legenda

⚠ Belangrijk

💡 Hints en tips

📖 Verwijzing

Voor gebruik doorlezen

DJI™ biedt gebruikers instructievideo's en de volgende documenten.

1. *Veiligheidsrichtlijnen*
2. *Snelle installatiegids*
3. *Handleiding voor installatie en instelling*
4. *Gebruiksaanwijzing*

Het wordt aanbevolen om ook alle instructievideo's te bekijken en *veiligheidsrichtlijnen* te lezen voordat u voor het eerst aan de slag gaat. Bereid u voor op de installatie van het dock en de eerste vlucht door de *snelle installatiegids* te lezen. Raadpleeg de *handleiding voor installatie en instelling* en deze *gebruiksaanwijzing* voor meer informatie.

- ⚠ • Het dock moet worden geïnstalleerd en ingesteld door een geautoriseerde dienstverlener. Ongeautoriseerde installatie en instelling kan leiden tot veiligheidsrisico's. Neem contact op met DJI Support voor informatie over geautoriseerde dienstverleners.
-

Instructievideo's

Ga naar het onderstaande adres of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken, waarin u kunt zien hoe u het product veilig kunt gebruiken:




<https://enterprise.dji.com/dock-3/video>

Download DJI Enterprise-app

Scan de QR-code om de nieuwste versie te downloaden.



-
-  Ga naar <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-enterprise> om de versies van het besturingssysteem te controleren die door de app worden ondersteund.
 - De interface en functies van de app kunnen variëren naarmate de softwareversie wordt bijgewerkt. De daadwerkelijke gebruikerservaring is gebaseerd op de gebruikte softwareversie.
-

Download DJI Assistant 2

Download en installeer DJI ASSISTANT™ 2 (Enterprise-serie) via de onderstaande link:

<https://www.dji.com/downloads/software/assistant-dji-2-for-matrice>

Inhoud

Het gebruik van deze handleiding	3
Legenda	3
Voor gebruik doorlezen	3
Instructievideo's	3
Download DJI Enterprise-app	4
Download DJI Assistant 2	4
1 Algemene informatie en systeembeschrijving	9
1.1 Drone	9
Aan- en uitzetten	10
Statuslampjes van de drone	10
Baken	11
Camera	12
Foto's en video's opslaan en exporteren	12
Gimbal-opmerking	13
Oppervlakken vluchtcontrole	13
Voorstuwingssysteem	13
De propellers vervangen	14
Kennisgeving over propellers	14
Avionica	16
Vluchtcontrole- en navigatiesysteem	16
Communicatieapparatuur	16
RTK-drone	16
Detectiesysteem	17
Zichtondersteuning	20
DJI AirSense	21
Intelligent Flight-batterij	23
Opmerking	23
De batterij monteren/verwijderen	23
Het batterijniveau controleren	24
Batterij opwarmen	25
Opwarming van het dock	25
IP-classificatie van de drone	25
1.2 Bedieningsstation	27
Overzicht	27
Elektrisch kastpaneel	28
Indicatielampjes schakelkast	28
Back-upaccu	29
Dockafdekking	29

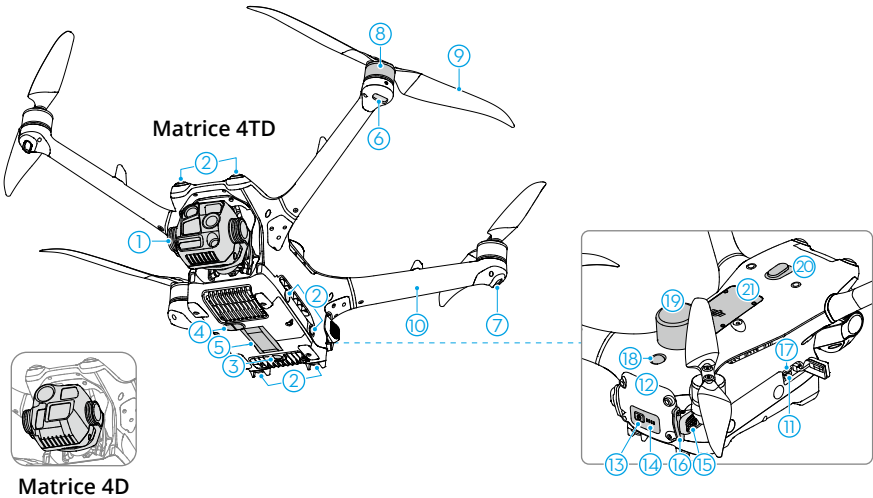
Dock-omgevingssensoren	32
Landingsplatform	34
Airconditioning-systeem	35
Netwerkverbinding van het dock	35
IP-classificatie van het dock	36
DJI FlightHub 2 gebruiken	36
Afstandsbediening	37
De batterij opladen	38
Combinatieknoppen	39
Het aanraakscherm bedienen	39
Ledlampjes van de afstandsbediening	40
Waarschuwing afstandsbediening	41
Optimale transmissiezone	42
DJI Pilot 2-app	43
Startpagina	43
Cameraweergave	44
1.3 Opdrachts- en bedieningsverbinding (C2-verbinding)	47
1.4 Instellen operationeel gebied op de grond	48
2 Prestaties en beperkingen	49
2.1 Specificaties	49
2.2 Verboden acties	49
2.3 Midden van zwaartekrachtbeperkingen	50
3 Normale procedures	51
3.1 Luchtvaart- en radiofrequentieomgevingseisen	51
3.2 Vluchtbeperkingen	52
GEO-systeem (Geospatial Environment Online)	52
GEO-zones	52
Bufferzone	53
Aangepast vluchtgebied	54
GEO-zones ontgrendelen	55
Limieten voor vlieghoogte en afstand	55
3.3 Gebruik van opstijgings- en landingsapparatuur	56
3.4 Afstand tot bedieningsstation	57
3.5 Installatie en aansluiting	58
3.6 Checklist vluchttest	58
3.7 Opstijgen / landen	59
Automatische opstijgen/landen	59
3.8 Geplande en handmatige vlucht	60
Vluchtprocedure	60
Taken voor vluchtroutes	60

	Live vluchtbesturing	62
	Voertuig-gemonteerde bediening	62
	Dubbele drone rotatie	64
3.9	Terug naar thuisbasis	64
	Opmerking	64
	Geavanceerde RTH	66
	Activeringsmethode	67
	RTH-procedure	68
	RTH instellingen	69
	Detectie van dock-landing	71
3.10	Systeem uitschakelen	71
3.11	Inspectie na de vlucht	72
4	Noodprocedures	73
4.1	Brand	73
4.2	Verlies van C2-verbinding	73
4.3	Verlies van navigatiesystemen	74
4.4	Storingen in het besturingsstation	74
	Verlies van bedieningssignaal	74
	Storing van DJI FlightHub 2 gebruiken	74
	Alternatieve landing	74
	Afstandsbediening B	75
	De afstandsbediening aansluiten als Controller B	75
	Controle verkrijgen via Controller B	75
	Vliegmodi	76
	Noodstopknop	77
	Andere storingen	78
4.5	Wegvliegen	78
5	Hantering, service en instructies voor onderhoud	79
5.1	Opslag	79
	Dockopslag	79
	Opslag van de drone	79
	Opslag van batterijen	80
5.2	De batterij opladen	80
	Opladen via het dock	80
	Oplaadmodus	81
	De oplaadhub gebruiken	82
	Ledlampjes voor batterijniveau	83
	Mechanismen voor het beschermen van de batterij	83
5.3	Batterijen conditioneren	84
5.4	Reiniging en onderhoud	85

6	Bijlage	86
6.1	Firmware-update	86
	DJI FlightHub 2 gebruiken gebruiken	86
	DJI Assistant 2 (Enterprise-serie) gebruiken	86
	Firmware-update voor drone en controlestation	86
	Opmerkingen	87
6.2	Uitbreidingspoort	87
	Vereisten voor installatie	87
	Vereisten voor lading van derden	88
6.3	Verbeterde transmissie	89
	De nano-simkaart installeren	89
	Bezig met installeren DJI Cellulaire dongle 2	90
	Verbeterde transmissie gebruiken	90
	Beveiligingsstrategie	91
	4G-netwerkvereisten	91
6.4	Procedures voor probleemoplossing	92
6.5	Risico's en waarschuwingen	92
6.6	Weggoeien	93
6.7	C2- en C6-certificering	93
	Waarschuwingen met betrekking tot de afstandsbediening	95
	Directe ID op afstand	96
	Geo Caging	96
	Remafstand in NV	99
	Flight Termination System (FTS)	100
	EASA-kennisgeving	103
	Originele instructies	103

1 Algemene informatie en systeembeschrijving

1.1 Drone



Matrice 4D

- | | |
|--|------------------------------------|
| 1. Gimbal Camera ^[1] | 12. Intelligent Flight-batterij |
| 2. Zichtstelsysteem | 13. Aan-uitknop |
| 3. Hulpverlichting | 14. Ledlampjes voor accuniveau |
| 4. Infrarooddetectiesysteem | 15. Batterijklem |
| 5. Interne Oplaadmodules ^[2] | 16. Batterijvergrendelingsarm |
| 6. Ledlampjes voorzijde | 17. microSD-kaartsleuf |
| 7. Statuslampjes van de drone | 18. Baken |
| 8. Motoren | 19. GNSS/RTK-antenne |
| 9. Propellers | 20. E-poort |
| 10. Frame-armen (incl. interne antennes) | 21. Cellulaire dongle-compartiment |
| 11. USB-C-assistentpoort (E-poort Lite) | |

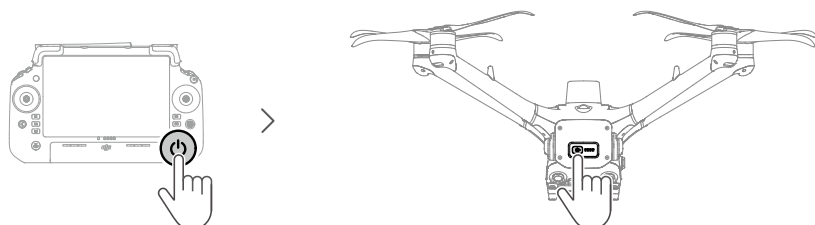
[1] DJI Matrice 4D en DJI Matrice 4TD zijn uitgerust met verschillende camera's. Raadpleeg het daadwerkelijk gekochte product.

[2] Blokkeer de interne oplaadmodule NIET.

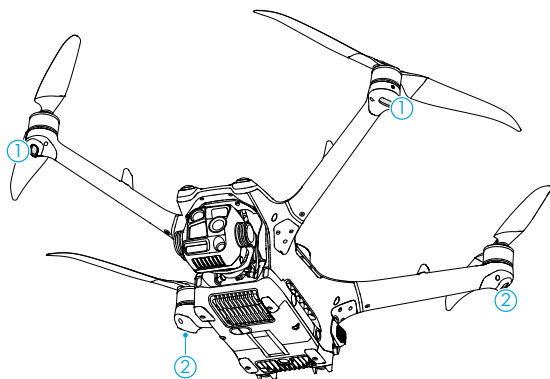
- ⚠ • Neem bij beschadiging van de afstandsbediening contact op met DJI of een erkende DJI-dealer voor de vervanging van de componenten. Demonteer het product NIET zonder hulp van een erkende DJI-dealer (met uitzondering van onderdelen die volgens deze handleiding door gebruikers mogen worden gedemonteerd). U loopt anders het risico dat de garantie vervalt.
-

Aan- en uitzetten

Aan- en uitzetten: Indrukken, vervolgens indrukken en vasthouden.



Statuslampjes van de drone



1. Led voorzijde






2. Dronestatusindicator

Wanneer de drone is ingeschakeld, maar de motoren niet draaien, branden de leds aan de voorkant rood om de richting van de drone weer te geven.

Wanneer de drone is ingeschakeld maar de motoren niet draaien, geven de statuslampjes van de drone de huidige status van de drone weer.

Beschrijving van statuslampjes van de drone

Normale statuses

	Knippert afwisselend rood, geel en groen	Inschakelen en zelfdiagnosetesten uitvoeren
	Knippert vier keer geel	Opwarmen
	Knippert langzaam groen	GNSS ingeschakeld
	Knippert herhaaldelijk twee keer groen	Zichtsystemen ingeschakeld
	Knippert langzaam geel	GNSS en zichtstelsysteem uitgeschakeld (ATTI-modus ingeschakeld)

Waarschuwingsstatuses

	Knippert snel geel	Signaal afstandsbediening verloren
	Knippert langzaam rood	Opstijgen is uitgeschakeld (bijv. laag batterijniveau) ^[1]
	Knippert snel rood	Batterijniveau is kritiek laag
	Continu rood	Kritieke fout
	Knippert afwisselend rood en geel	Kalibratie van kompas vereist


[1] Als de drone niet kan opstijgen terwijl de statuslampjes langzaam rood knipperen, bekijk dan de waarschuwing in DJI Pilot 2.

Nadat de motor is gestart, knipperen de voorste leds afwisselend rood en groen en knipperen de dronestatusindicatoren groen.

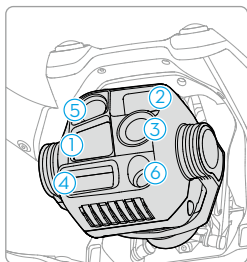
-  Verlichtingsvereisten variëren afhankelijk van de regio. Houd rekening met de plaatselijke wet- en regelgeving.
- Voor betere beelden worden de leds aan de voorzijde automatisch uitgeschakeld wanneer u foto's en video's maakt. Dit geldt alleen als de leds aan de voorzijde op Automatisch zijn ingesteld in DJI Pilot 2.

Baken

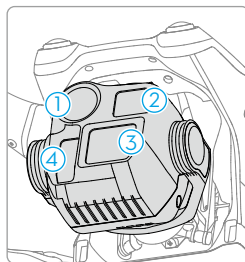
Dankzij het baken op de drone kunt u de drone vinden als u 's nachts vliegt. Het baken kan handmatig worden in- of uitgeschakeld in DJI FlightHub 2 gebruiken.

-  Kijk NIET direct in de bakens als ze in gebruik zijn om schade aan uw ogen te voorkomen.

Camera




DJI Matrice 4TD




DJI Matrice 4D

- | | |
|---------------------------|--------------------------------|
| 1. Telecamera | 4. Laserafstandsmeter |
| 2. Middelgrote telecamera | 5. Infrarood thermische camera |
| 3. Groothoekcamera | 6. NIR-hulplamp |

-
-  • Vanwege de eigenschappen van de infraroodsensor, kan deze verbranden voordat de bescherming tegen zonlicht in werking treedt. Stel de infrarood cameralenzen NIET bloot aan een sterke energiebron zoals de zon, lava, of een laserstraal. Anders kan de camerasensor doorbranden, wat kan leiden tot permanente schade.
- Zorg ervoor dat de temperatuur en de vochtigheid tijdens gebruik en opslag geschikt zijn voor de camera.
 - Gebruik een lensreiniger voor het schoonmaken van de lens om schade of een slechte beeldkwaliteit te voorkomen.
 - Blokkeer de ventilatiegaten op de camera NIET, aangezien de warmte die gegenereerd wordt het apparaat kan beschadigen of letsel kan veroorzaken.
-

Foto's en video's opslaan en exporteren

De drone ondersteunt het gebruik van een microSD-kaart om uw foto's en video's op te slaan. Raadpleeg de technische gegevens voor meer informatie over aanbevolen microSD-kaarten.

-
-  • Zorg ervoor dat de SD-kaartsleuf en de microSD-kaart schoon zijn en geen vreemde voorwerpen bevatten tijdens gebruik.
- Verwijder de microSD-kaart NIET uit de drone wanneer u foto's of video's maakt. Anders kan de microSD-kaart beschadigd raken.

- Controleer vóór gebruik de camera-instellingen om te controleren of ze naar wens zijn geconfigureerd.
 - Maak een paar foto's of video's voordat u belangrijke foto's of video's gaat maken om te testen of de camera correct werkt.
-

Gimbal-opmerking

- ⚠ • Zorg ervoor dat er geen stickers of voorwerpen op de gimbal zitten voordat u opstijgt. Tik of klop NIET op de gimbal wanneer de drone is ingeschakeld. Laat de drone vanaf een open en vlakke ondergrond opstijgen om de gimbal te beschermen.
 - Zorg dat er geen stof of zand op de gimbal, met name in de motoren, terecht komt.
 - Voeg GEEN extra lading toe aan de gimbal anders dan een officiële accessoire. Het is mogelijk dat de gimbal hierdoor niet meer normaal kan functioneren en het kan zelfs leiden tot blijvende motorschade.
 - Precisie-elementen in de gimbal kunnen beschadigd raken door een botsing of stoten, waardoor de gimbal abnormaal zal functioneren. Zorg ervoor dat de gimbal niet beschadigd kan worden.
 - Een gimbalmotor kan overschakelen naar de beschermingsmodus als de gimbal wordt belemmerd door andere objecten of als de gimbal een buitensporige externe kracht ervaart, zoals tijdens een botsing.
 - Verwijder de gimbalbescherming voordat u het apparaat inschakelt. Bevestig de gimbalbescherming wanneer het apparaat niet in gebruik is.
 - Bij het vliegen in zware mist of wolken kan de gimbal nat worden, wat tot een tijdelijke storing kan leiden. De gimbal herstelt zijn volledige functionaliteit als deze eenmaal droog is.
-

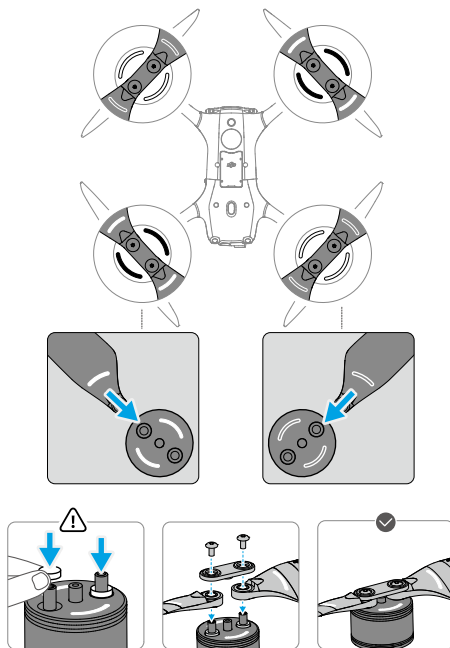
Oppervlakken vluchtcontrole

Niet van toepassing op multicopters.

Voorstuwingssysteem

Het voorstuwingssysteem bestaat uit motoren, ESC's en inklapbare propellers, voor een stabiele en krachtige stuwkracht.

De propellers vervangen



Kennisgeving over propellers

- ⚠ • De propellerbladen zijn scherp. Ga er voorzichtig mee om persoonlijk letsel of vervorming van de propeller te voorkomen.
- Controleer vóór elke vlucht of de propellers en motoren stevig en correct zijn geïnstalleerd.
- Gebruik alleen officiële propellers van DJI. Gebruik GEEN verschillende soorten propellers door elkaar.
- Propellers zijn verbruiksgoederen. Koop indien noodzakelijk extra propellers.
- Controleer vóór elke vlucht of de propellers in goede staat zijn. Gebruik GEEN verouderde, beschadigde of kapotte propellers. Maak de propellers schoon met een zachte, droge doek als er vuil of vreemde stoffen aanwezig zijn.
- Blijf op afstand van de draaiende propellers en motoren om letsel te voorkomen.

- Plaats de drone tijdens vervoer of opslag op de juiste manier om te voorkomen dat de propellers beschadigd raken. Knijp niet in of buig de propellers NIET. Als propellers beschadigd zijn, kunnen de vliegprestaties worden beïnvloed.
- Controleer of de motoren stevig gemonteerd zijn en soepel draaien. Laat de drone onmiddellijk landen als een motor vastgelopen is en niet meer vrij kan draaien.
- Probeer de constructie van de motoren NIET te wijzigen.
- Raak de motoren NIET aan en laat uw handen en andere lichaamsdelen niet in contact komen met de motoren na de vlucht omdat deze heet kunnen zijn. Het is normaal dat de voorste motoren een hogere temperatuur hebben dan de achterste motoren.
- Blokkeer de ventilatiegaten in de motoren of het chassis van de drone NIET.
- Controleer of de ESC's normaal klinken wanneer deze worden ingeschakeld.
- Gebruik alleen de schroevendraaier uit de droneverpakking voor het monteren van propellers. Het gebruik van andere schroevendraaiers kan de schroeven beschadigen.
- Zorg ervoor dat u de schroeven verticaal houdt terwijl u ze aandraait. De schroeven mogen niet schuin ten opzichte van het montageoppervlak staan. Controleer na de installatie of de schroeven gelijk liggen en draai de propellers om te controleren op abnormale weerstand.
- De schroevendraaier wordt alleen gebruikt om de propellers te monteren. Gebruik de schroevendraaier NIET om de drone te demonteren.
- Als een propeller kapot is, verwijder dan alle propellers en schroeven op de bijbehorende motor en gooi ze weg. Gebruik twee propellers uit dezelfde verpakking. Gebruik propellers uit verschillende verpakkingen NIET door elkaar.
- Zorg ervoor dat u de meegeleverde sluitringen en schroeven gebruikt bij het vervangen van de propellers. Gebruik oude sluitringen of schroeven NIET opnieuw. Gebruik schroeflijm (aanbevolen model: 243) op de schroeven bij het vervangen van de propellers.
- Kras NIET op het oppervlak van de propeller. Gebruik GEEN oplosmiddelen die olie of alcohol bevatten bij het reinigen van de propellerbladen. Anders kan de waterbestendige coating beschadigd raken. Vervang de propellers na 450 vluchten voor optimale antivriesprestaties.

Avionica

Vluchtcontrole- en navigatiesysteem

Het in de drone ingebouwde vluchtcontrole- en navigatiesysteem heeft modules zoals de vluchtcontroller, IMU, barometer, GNSS-ontvanger, RTK-module en een kompas, voor stabiele en betrouwbare navigatie en controle. De speciale industriële vluchtcontroller biedt meerdere bedieningsmodi voor verschillende toepassingen.

Communicatieapparatuur

De drone beschikt over het DJI O4+ Enterprise-videotransmissiesysteem met OcuSync-videotransmissieantennes, wat een stabiele en betrouwbare communicatie met het bedieningsstation biedt.

RTK-drone

Wanneer de drone wordt gebruikt met de RTK-module van het dock, kunnen positioneringsgegevens op centimeterniveau worden verkregen, waardoor een nauwkeurige vluchtroute en landing mogelijk is.

D-RTK 3 Multifunctioneel basisstation (apart verkocht) wordt ook ondersteund.

Bezoek <https://enterprise.dji.com/d-rtk-3/downloads> om de gebruikershandleiding van de accessoires te bekijken voor informatie over hoe het product moet worden gebruikt.

Gebruikers kunnen verschillende positioneringsnauwkeurigheden kiezen bij het maken van taakplannen in DJI FlightHub 2 gebruiken:

- RTK: De drone zal opstijgen en wachten tot de RTK-gegevens samenkomen voordat een taak wordt uitgevoerd. Tijdens de convergentie kan de taak niet worden gepauzeerd. Het wordt aanbevolen om deze taak te kiezen wanneer een hoge positioneringsnauwkeurigheid vereist is.
- GNSS: De drone zal een taak rechtstreeks uitvoeren zonder RTK-gegevens te convergeren. Het wordt aanbevolen om deze taak te kiezen als de basispositioneringsnauwkeurigheid aanvaardbaar is. Zorg ervoor dat er zich binnen 20 meter langs de vluchtroute geen obstakels bevinden voordat u aan het taakplan begint.

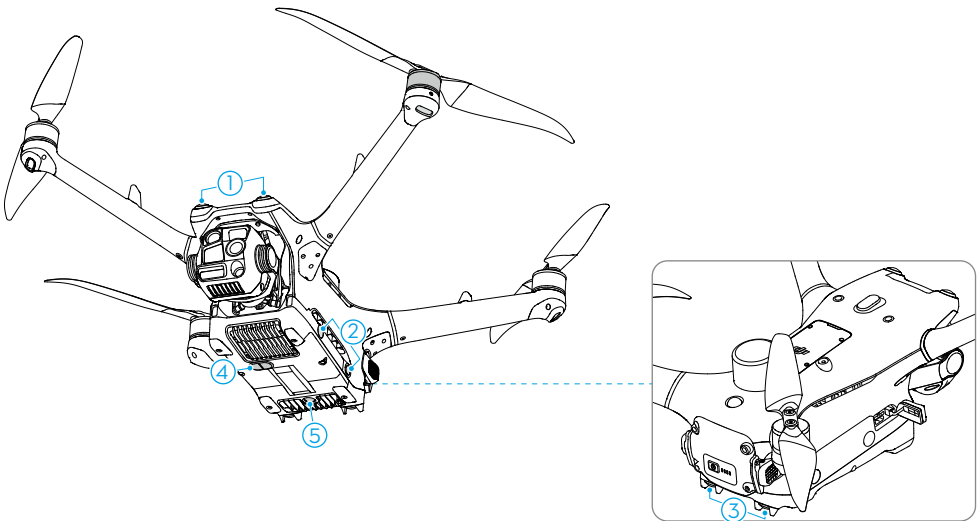


- Het aantal gezochte satellieten moet groter zijn dan 20 om de RTK-gegevens van de drone te laten convergeren. Bij sterke signaalinterferentie of ionosferische scintillatie is het mogelijk dat de RTK-gegevens van de drone niet convergeren.
- De RTK-positionering moet worden uitgevoerd in een omgeving met een sterk GNSS-signaal (buiten in een open ruimte zonder obstakels) om een uiterst

nauwkeurige positionering te garanderen. De RTK-oplossing is zo ingesteld dat deze convergeert naar nauwkeurigheid op centimeterniveau.

- Zorg ervoor dat de RTK van het dock vóór een RTK-taak is gekalibreerd om een nauwkeurige vlucht langs de vluchtroute te kunnen garanderen.
- Als het RTK-type van de drone wordt gewijzigd (bijvoorbeeld RTK inschakelen met behulp van afstandsbediening B en vervolgens de drone en het dock opnieuw koppelen), zorg er dan voor dat u de drone opnieuw opstart voordat u vluchttaken uitvoert.

Detectiesysteem




1. Voorwaarts en opwaarts zichtstelsysteem
2. Zijwaarts zichtstelsysteem
3. Achterwaarts en neerwaarts zichtstelsysteem
4. Infrarooddetectiesysteem
5. Hulpverlichting

Het voorwaartse zichtstelsysteem werkt het best bij voldoende verlichting en duidelijk gemarkeerde of gestructureerde obstakels. Het zichtstelsysteem wordt automatisch geactiveerd wanneer de drone in de Normale modus is en Obstakeldetectie is ingeschakeld in DJI FlightHub 2 gebruiken / DJI Pilot 2. De positioneringsfunctie is van toepassing wanneer GNSS-signalen niet beschikbaar of zwak zijn.

Het hulplicht aan de onderkant van de drone kan het neerwaartse zichtsysteem helpen. Het wordt standaard automatisch ingeschakeld in omgevingen met weinig licht wanneer de vlieghoogte minder dan 5 meter bedraagt na opstijging.

-  Wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld, vertrouwt de drone alleen op GNSS om te zweven, obstakeldetectie is niet beschikbaar en de drone vertraagt niet automatisch tijdens afdaling dicht bij de grond. Extra voorzichtigheid is vereist wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld. Het uitschakelen van zichtpositionering en obstakeldetectie heeft alleen effect als u handmatig vliegt en heeft geen effect bij gebruik van automatische modi zoals RTH of automatisch landen.
 - Maak de lenzen van het detectiesysteem regelmatig schoon. Als de lenzen van de zichtsensoren wazig zijn, verschijnt er een waarschuwing. Maak de lenzen zo snel mogelijk schoon nadat de waarschuwing verschijnt.
 - Bij het vliegen in de buurt van omgevingen met gecompliceerde obstakels, zoals nabij het elektriciteitsnetwerk, wordt aanbevolen om het obstakeldetectiemodul voor de drone te installeren.
-

Opmerking

-  Let op de vliegomgeving. Het detectiesysteem werkt alleen in bepaalde scenario's en kunnen menselijke bediening en beoordeling niet vervangen. Let tijdens een vlucht altijd op de omgeving en op de waarschuwingen in DJI FlightHub 2 gebruiken. Neem te allen tijde de verantwoordelijkheid voor de drone en houd er de controle over.
- Als er geen GNSS beschikbaar is, zal het neerwaartse visiesysteem helpen bij de positionering van de drone en werkt het het beste wanneer de drone zich op een hoogte van 0.5 m tot 30 m bevindt. Extra voorzichtigheid is vereist als de hoogte van de drone boven de 30 m ligt, aangezien de prestaties van de zichtpositionering kunnen worden beïnvloed.
- In omgevingen met weinig licht bereikt het zichtsysteem mogelijk geen optimale positioneringsprestaties, zelfs niet als het hulplicht is ingeschakeld. Als het GNSS-sigitaal in dergelijke omgevingen zwak is, vlieg dan met de nodige behoedzaamheid.
- Het neerwaartse zichtsysteem werkt mogelijk niet goed als de drone in de buurt van water vliegt. Het wordt aanbevolen om te allen tijde de vluchtbesturing te behouden, redelijke oordelen te vellen op basis van de omgeving en te voorkomen dat u te veel vertrouwt op het systeem voor neerwaarts zicht.

- Het zichtsysteem kan grote structuren met frames en kabels zoals torenkranen, hoogspanningsmasten, hoogspanningslijnen, tuibruggen en hangbruggen niet nauwkeurig identificeren.
- Het zichtsysteem kan niet goed functioneren in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke variaties in patroon of waar het licht te zwak of te sterk is. Het zichtsysteem werkt in de volgende situaties mogelijk niet goed:
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die uit één kleur bestaan (bijv. volkomen zwart, wit, rood of groen).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van sterk reflecterende oppervlakken.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van water, ijs of transparante oppervlakken.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van bewegende oppervlakken of objecten.
 - ♦ Vliegen in een gebied met frequente en drastische veranderingen in de verlichting.
 - ♦ Vliegen in de buurt van extreem donkere (bijv. donkere binnenomgevingen) of extreem heldere (bijv. buitenomgevingen met direct zonlicht) oppervlakken.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die infraroodgolven sterk reflecteren of absorberen (bijv. spiegels).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke patronen of textuur.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken met identiek herhalende patronen of textuur (bijv. tegels met hetzelfde ontwerp).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van obstakels met kleine oppervlakken (bijv. takken van bomen en hoogspanningslijnen).
- Zorg dat de sensoren altijd schoon zijn. De sensoren NIET krassen of ermee knoeien. Gebruik de drone NIET in stoffige of vochtige omgevingen.
- Vermijd vliegen als het regent, mistig is of als het zicht minder is dan 100 m. Let op de app-meldingen en vlieg voorzichtig.
- U mag het detectiesysteem NIET afdekken.
- Controleer het volgende vóór elk gebruik:
 - ♦ Zorg ervoor dat stickers of andere obstakels het glas van het detectiesysteem niet blokkeren.
 - ♦ Gebruik een zachte doek als er vuil, stof of water op het glas van het detectiesysteem zit. Gebruik GEEN alcoholhoudend reinigingsproduct.
 - ♦ Neem contact op met DJI Support als de lenzen van het detectiesysteem zijn beschadigd.

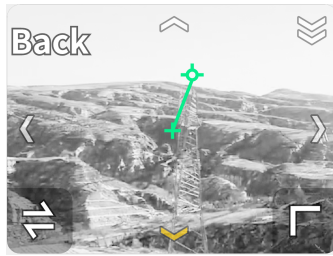
- De drone kan op elk moment van de dag of nacht vliegen. Het zichtsysteem is echter niet meer beschikbaar wanneer u in omgevingen met weinig licht vliegt met de drone. Vlieg voorzichtig.
 - Het infrarooddetectiesysteem detecteert in de volgende situaties mogelijk NIET de juiste afstand:
 - ♦ Bij het vliegen boven oppervlakken die geluidsgolven kunnen absorberen (bijv. asfaltwegoppervlakken).
 - ♦ Vliegen in de buurt van een groot gebied met sterke reflectoren (bijv. meerdere verkeersborden naast elkaar geplaatst).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van kleine obstakels (bijv. ijzerdraden, kabels, boomtakken of bladeren).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van spiegels of transparante voorwerpen (bijv. water of glas).
 - ♦ Bij het vliegen in omgevingen met slecht zicht (bijv. zware mist of sneeuw).
-

Zichtondersteuning

De zichtondersteuningsweergave verandert het beeld op de weergave van de corresponderende zichtsensoren op basis van de vliegsnelheid. Zo kunnen gebruikers tijdens de vlucht beter navigeren en obstakels waarnemen.



- Bij gebruik van zichtondersteuning kan de kwaliteit van de videotransmissie lager zijn vanwege de bandbreedtelimieten voor de transmissie of de resolutie voor de videotransmissie van het scherm op de afstandsbediening.
 - Het is normaal dat propellers in het zichthulpweergave verschijnen.
 - Zichtweergave mag alleen ter referentie worden gebruikt. Glazen wanden en kleine voorwerpen zoals boomtakken, elektrische kabels en vliegerkoorden kunnen niet nauwkeurig worden weergegeven.
 - Zichthulp is niet beschikbaar wanneer de drone niet is opgestegen of wanneer het videotransmissiesignaal zwak is.
-



Tik op de pijl om te schakelen tussen verschillende richtingen van de zichtondersteuningsweergave. Tik en houd ingedrukt om de richting te vergrendelen. Tik op het midden van het scherm om de zichtondersteuningsweergave te maximaliseren.

-
- ⚠ • Wanneer de richting niet in een bepaalde richting is vergrendeld, schakelt de zichtondersteuningsweergave automatisch over naar de huidige vliegrichting. Tik op een andere richtingspijl om de richting van de zichtondersteuningsweergave tijdelijk te wijzigen voordat u terugkeert naar het zicht van de huidige vliegrichting.
 - Wanneer de richting van de zichtondersteuning in een specifieke richting is vergrendeld, tik op een andere pijl om te ontgrendelen en de zichtondersteuningsweergave te wijzigen.
-

DJI AirSense

Bemande vliegtuigen of helikopters met Automatic Dependent Surveillance-Broadcast (ADS-B)-zenders kunnen vluchtinformatie uitzenden. De DJI-drone uitgerust met DJI AirSense kan de vluchtinformatie ontvangen die wordt uitgezonden door ADS-B-zenders die voldoen aan de 1090ES (RTCA DO-260)- of UAT (RTCA DO-282)-standaard en binnen een straal van 10 km. DJI AirSense geeft onder bepaalde omstandigheden alleen waarschuwingsberichten af wanneer specifieke bemande vliegtuigen of helikopters naderen en niet in staat zijn de DJI-drone actief te bedienen of over te nemen om botsingen te voorkomen. DJI AirSense heeft de volgende beperkingen:

1. DJI AirSense kan alleen berichten ontvangen die worden uitgezonden door bemande vliegtuigen of helikopters die zijn uitgerust met een ADS-B Out-apparaat dat voldoet aan de 1090ES- of UAT-standaard. DJI AirSense kan geen berichten ontvangen van bemande vliegtuigen of helikopters die niet zijn uitgerust met ADS-B Out-apparaten of zijn uitgerust met apparaten die niet goed functioneren.
2. DJI AirSense maakt gebruik van satelliet- en radiosignalen om ADS-B-berichten te ontvangen. Als er een obstakel is tussen een bemand vliegtuig of helikopter


en een DJI-drone, kan DJI AirSense mogelijk geen uitzendingen ontvangen en waarschuwingsberichten afgeven.

3. Waarschuwingsberichten kunnen met vertraging worden verzonden als DJI AirSense enige interferentie van de omgeving ondervindt. Gebruikers moeten de omgeving observeren en voorzichtig vliegen.
4. Waarschuwingsberichten zijn mogelijk niet nauwkeurig wanneer de DJI-drone geen locatie-informatie kan verkrijgen.
5. DJI AirSense kan geen uitzendingen ontvangen van bemande vliegtuigen of helikopters, noch waarschuwingsberichten verzenden naar DJI FlightHub 2 gebruikers-gebruikers wanneer DJI AirSense is uitgeschakeld of niet goed functioneert.

DJI FlightHub 2 gebruiken verzamelt alle DJI AirSense-gegevens die door de dockdrones in het project worden gerapporteerd en geeft de locatie van een naderend bemand vliegtuig of helikopter weer, evenals een waarschuwingsbericht op de webpagina wanneer er een potentieel risico op een botsing bestaat. DJI AirSense kan de locatie, hoogte, oriëntatie en snelheid van het bemande vliegtuig of helikopter verkrijgen en analyseren en de informatie vergelijken met de huidige locatie, hoogte, oriëntatie en snelheid van de dockdrone om het botsingsrisico in realtime te evalueren.

- Waarschuwing (hoog botsingsrisico): Er verschijnt een rood vliegtuigpictogram op de kaart en op de webpagina wordt het bericht weergegeven: 'Crewed aircraft nearby. Take over aircraft promptly to avoid' (Bemand vliegtuig in de buurt. Neem de drone onmiddellijk over om het te vermijden). DJI FlightHub 2 gebruiken-gebruikers kunnen op de docknaam klikken om het apparaatstatusvenster te openen en controle over de drone te krijgen om botsingen te voorkomen.
- Let op (gemiddeld botsingsrisico): Er verschijnt een geel vliegtuigpictogram op de kaart wanneer een bemand vliegtuig of helikopter zich relatief dichtbij de dockdrone bevindt.
- Normaal (laag botsingsrisico): Er verschijnt een blauw vliegtuigpictogram op de kaart wanneer het bemande vliegtuig of de helikopter relatief ver verwijderd is van de dockdrone.



- Gebruikers kunnen in de rechterbenedenhoek van de kaart op  klikken om te beslissen of de waarschuwingen voor een laag en gemiddeld botsingsrisico op de kaart moeten worden weergegeven.
-

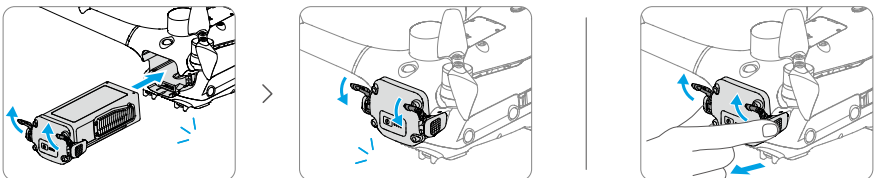
Intelligent Flight-batterij

Opmerking

- ⚠ • Raadpleeg vóór gebruik de veiligheidsrichtlijnen en de stickers op de batterij. Gebruikers zijn volledig aansprakelijk voor alle handelingen en elk gebruik.

1. Laad een Intelligent Flight-batterij NIET direct na het vliegen op, omdat deze op dat moment te heet kan zijn. Wacht totdat de batterij is afgekoeld tot de toegestane oplaadtemperatuur voordat u de batterij weer oplaadt.
2. Laad de batterij alleen op als de batterijtemperatuur binnen het toegestane bereik voor de oplaadtemperatuur ligt om schade te voorkomen. Het ideale temperatuurbereik voor opladen is 22 °C tot 28 °C. Opladen bij het ideale temperatuurbereik kan de levensduur van de batterij verlengen.
3. Een volledig opgeladen batterij ontladend automatisch wanneer deze gedurende een bepaalde tijd niet wordt gebruikt. Houd er rekening mee dat het normaal is dat de batterij tijdens het ontladproces warmte afgeeft.
4. Laad de batterij minimaal eenmaal per drie maanden volledig op om ervoor te zorgen dat de batterij in goede staat blijft. Als de batterij langere tijd niet wordt gebruikt, kunnen de prestaties van de batterij worden beïnvloed of kan er zelfs permanente schade aan de batterij ontstaan. Als een batterij gedurende drie maanden of langer niet is opgeladen of ontladen, valt de batterij niet langer onder de garantie.
5. Zorg er om veiligheidsredenen voor dat de batterijen tijdens transport een laag energieniveau hebben. Het wordt aanbevolen om de batterijen voor transport tot 30% of minder te ontladen.
6. De bescherming tegen overontlading is ingeschakeld en het ontladen stopt automatisch om overontlading te voorkomen wanneer de drone inactief is. Laad de batterij op om deze uit de bescherming tegen overontlading te halen voordat u deze opnieuw gebruikt. De bescherming tegen overontlading is niet ingeschakeld tijdens het vliegen.

De batterij monteren/verwijderen



- ⚠️ • Plaats of verwijder de batterij NIET terwijl de drone is ingeschakeld.
- Zorg ervoor dat de batterij met een klikgeluid is geplaatst. Start de drone NIET wanneer de batterij niet stevig is gemonteerd, omdat dit slecht contact tussen de batterij en de drone kan veroorzaken en gevaar kan opleveren.

Het batterijniveau controleren

Druk één keer op de aan-/uitknop om het huidige batterijniveau te controleren.




De ledlampjes voor batterijniveau geven het energieniveau van de batterij aan tijdens het laden en ontladen. De statussen van de ledlampjes worden hieronder beschreven:

- De ledlampjes branden
- ☀️ De ledlampjes knipperen
- De ledlampjes zijn uit

Knipperpatroon	Batterijniveau
● ● ● ●	92-100%
● ● ● ☀️	76-91%
● ● ● ○	63-75%
● ● ☀️ ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ☀️ ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
☀️ ○ ○ ○	0-12%

DJI FlightHub 2 gebruiken gebruiken

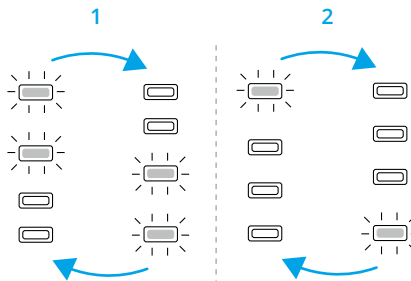
Er zijn twee manieren om de informatie van de batterij in DJI FlightHub 2 gebruiken te controleren.

- Open de Project-pagina, klik op  >  om het batterijniveau en de status van de batterij te bekijken.
- Open de pagina Apparaten en klik op **Dock** >  om het batterijniveau, de temperatuur van de batterij, de batterijcycli en andere informatie te bekijken.

Batterij opwarmen

De accu heeft een ingebouwde opwarmfunctie voor gebruik bij lage temperaturen:

- Als de accu in de drone is geplaatst en ingeschakeld, start de opwarming automatisch wanneer de accutemperatuur laag is. De drone zal opstijgen nadat de accu is opgewarmd.
- Als de batterij niet in de drone is geplaatst, houdt u de aan/uit-knop op de batterij ingedrukt om de zelfopwarming te activeren. Houd de aan/uit-knop opnieuw ingedrukt om de zelfopwarming te stoppen.
- Wanneer de batterij aan het opwarmen is (1) en warm blijft (2), knipperen de LED's voor het batterijniveau als volgt.



Opwarming van het dock

Als de drone in een omgeving met lage temperaturen wordt uitgeschakeld, zal het dock de batterij voortdurend van stroom voorzien om deze warm te houden, zodat de drone in koude omgevingen altijd kan opstijgen. Nadat het opladen van de batterij is voltooid en de drone zich in de inactieve status bevindt, blijft de batterij warm bij een temperatuur boven 10 °C.

De batterij houdt zichzelf niet langer warm wanneer de gebruiker een directe vluchttaak start, de drone inschakelt of begint met het opladen van de batterij.

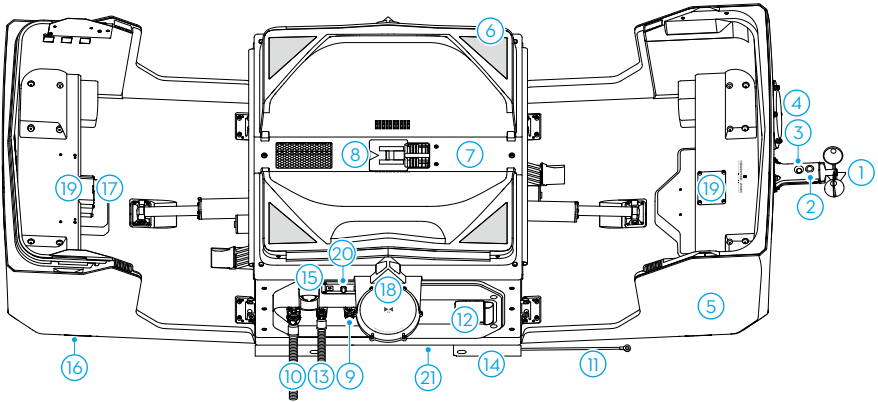
IP-classificatie van de drone

1. Onder stabiele laboratoriumomstandigheden bereikt de DJI Matrice 4D-serie drone een beschermingsklasse IP55 volgens IEC 60529-normen wanneer uitgerust met de Intelligent Flight Battery. De beschermingsclassificatie is niet permanent en kan na verloop van tijd dalen.
 - **Vlieg NIET** wanneer de hoeveelheid regenval groter is dan 100 mm/24 uur.

- Zorg ervoor dat de batterijoppervlakken, batterijpoorten en de poorten en oppervlakken van het batterijcompartiment droog zijn voordat u de batterij plaatst.
 - De productgarantie dekt geen waterschade.
2. In de volgende omstandigheden kan de drone niet aan de beschermingsclassificatie IP55 voldoen:
- Er worden andere batterijen dan de officiële batterij gebruikt.
 - De batterij is niet stevig geïnstalleerd.
 - De afdekkingen voor de uitbreidingspoorten zijn niet stevig gesloten als ze niet worden gebruikt.
 - Het compartiment voor de mobiele dongle of externe apparaten zoals de luidspreker of de spotlight zijn niet stevig geïnstalleerd of de schroeven zijn niet vastgedraaid.
 - De behuizing van de drone is gebarsten of de waterdichte lijm is verouderd of beschadigd.
3. De behuizing van de drone kan na langdurig gebruik verkleuren. Deze kleurverandering heeft echter geen invloed op de prestaties en de IP-classificatie van het apparaat.

1.2 Bedieningsstation

Overzicht

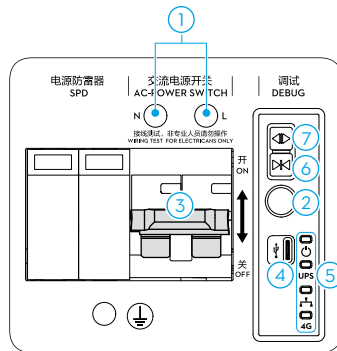


- | | |
|---|---|
| 1. Windsnelheidsmeter | 13. LAN-IN-poort |
| 2. Dockcamera | 14. Montage basisbeugels |
| 3. Camerahulpverlichting | 15. Noodstopknop ^[2] |
| 4. Neerslagmeter | 16. Statusindicatoren |
| 5. Dockafdekking | 17. Cellulaire dongle-compartment |
| 6. Positioneringsmarkeringen | 18. RTK-module |
| 7. Landingsplatform | 19. Voor op het voertuig gemonteerde gimbalhouder |
| 8. Drone-oriëntatiemarkering ^[1] | 20. E-Port |
| 9. PoE-uitgangspoort | 21. Afvoerbuigat (bevindt zich onder het dock) |
| 10. AC-IN-poort | |
| 11. Aarddraad | |
| 12. Schakelkast | |

[1] Het dock wordt geleverd met een ingebouwde oplaadmodule. Zorg ervoor dat het oppervlak van het landingsplatform vrij is van metalen voorwerpen om hoge temperaturen te voorkomen die het landingsplatform kunnen beschadigen.

[2] De dockafdekking gaat niet open of dicht als de noodstopknop wordt ingedrukt.

Elektrisch kastpaneel



1. Draadtestklemmen

Sluit aan op een multimeter om de spanning te testen tijdens het configureren van het dock.

2. Multifunctionele knop

Ingedrukt houden: Het dock gaat in de koppelmodus.

Druk eenmaal, en vervolgens drukken en ingedrukt houden: Zet de reservebatterij aan/uit.

3. AC-stroomschakelaar

Schakel het dock in/uit.

4. USB-C-poort

Maak verbinding met een computer om toegang te krijgen tot DJI Assistant 2.

Verbind met een mobiele telefoon om DJI Enterprise-app te gebruiken.

5. Indicatielampjes schakelkast

Geeft de werkstatus van de voeding, de reserveaccu, het bekabelde netwerk en het draadloze netwerk aan.

6. Sluitknop











Druk en houd ingedrukt om de dockdeksel te sluiten.

7. Openen knop

Druk en houd ingedrukt om de dockdeksel te openen.

Indicatielampjes schakelkast

🔌 Stroomindicator

 —	Continu rood	AC-voeding is normaal.
	Uit	Geen AC-voeding.
UPS Indicator back-upbatterij		
 —	Continu blauw	De back-upbatterij is vol of levert stroom aan het dock.
	Knippert langzaam blauw	Back-upbatterij wordt opgeladen.
	Knippert snel blauw	Back-upbatterij heeft een laag batterijvermogen.
	Uit	De back-upbatterij is niet geïnstalleerd.
Indicator bekabeld netwerk		
	Knippert snel groen	De ethernetkabel is verbonden en heeft gegevensoverdracht met het dock.
	Uit	De ethernetkabel is losgekoppeld.
4G Indicator 4G-netwerk		
	Knippert snel groen	4G-netwerk is verbonden en heeft gegevensoverdracht met het dock.
	Uit	Verbinding met 4G-netwerk is verbroken of er is geen gegevensoverdracht met het dock.

Back-upaccu

Als het dock vanwege een noodstroomuitval wordt uitgeschakeld, kan de back-up-accu stroom aan het dock leveren, zodat de drone veilig kan terugkeren en landen.

- ⚠ • Na een stroomuitval ondersteunt het dock geen functies zoals het opladen van de drone en airconditioning. Controleer en verhelp de storingen zo snel mogelijk om de stroom naar het dock te herstellen. Zorg ervoor dat u de back-up-accu uitschakelt als de stroomvoorziening gedurende langere tijd niet kan worden hersteld. Anders raakt de reservebatterij te diep ontladen.
- Wanneer het dock gedurende langere tijd niet in gebruik is, zorg er dan voor dat u de back-up-accu onderhoudt door deze op te laden. Raadpleeg de Installatie- en Setup-handleiding voor meer informatie over het opladen en onderhouden van de back-up-accu.




Dockafdekking

- ⚠ • Zorg ervoor dat de interne antennes voor videotransmissie niet worden geblokkeerd door sneeuw, ijs of vreemde voorwerpen.

- Controleer regelmatig of de propellerbumpers in goede staat zijn. Vervang versleten of beschadigde onderdelen indien nodig.
 - Zorg ervoor dat voordat u de dockafdekking opent de noodstopknop is losgelaten. Als de noodstopknop niet is losgelaten, trekt u deze uit of draait u deze met de klok mee om de noodstopknop los te laten.
 - Zorg ervoor dat het oppervlak van de dockdeksel vrij is van zware voorwerpen en dat het bedieningsbereik vrij is van obstakels. Houd een veilige afstand van het dock om letsel te voorkomen. Druk indien nodig op de noodstopknop.
 - Druk niet, of plaats GEEN zware voorwerpen op de dockafdekking nadat deze is geopend.
 - De dockafdekking wordt automatisch gesloten wanneer het batterijniveau van de drone laag is. Houd een veilige afstand wanneer de dockafdekking sluit om letsel te voorkomen.
-

De dockafdekking openen en sluiten

DJI FlightHub 2 gebruiken gebruiken

Open de DJI FlightHub 2 gebruiken-projectpagina, klik op  >  > **Action (Actie)** en schakel **Remote Debugging** (Foutopsporing op afstand) in; of open de pagina Apparaten, klik op **Dock** >  en schakel **Foutopsporing op afstand** in om de dockafdekking te openen of te sluiten.

Als het dock de drone niet kan detecteren, controleer dan of de drone zich op het landingsplatform bevindt met behulp van de dock-livestream, en volg de instructies die worden weergegeven in DJI FlightHub 2 gebruiken. Klik op **Force Close Dock Cover** (Forceer dockafdekking sluiten) als de drone zich niet op het landingsplatform bevindt. Klik op **Close Dock Cover** (Dockafdekking sluiten) als de drone zich op het landingsplatform bevindt.



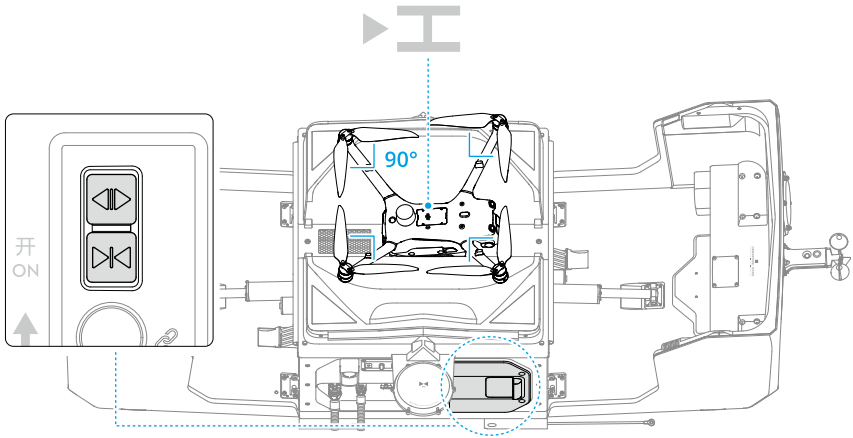
- Bij het sluiten van de dockafdekking wordt de drone automatisch ingeschakeld en draaien de propellers langzaam om schade aan de propellers te voorkomen.



- Open de dockafdekking in DJI FlightHub 2 gebruiken NIET op afstand als het dock geen stroomvoorziening heeft.
 - Klik NIET op **Forceer dockafdekking sluiten** als de drone zich op het landingsplatform bevindt. Anders kunnen de propellers en de dockafdekking beschadigd raken.
-

De Open- of Sluit-knop gebruiken





Houd de open- of sluitknop ingedrukt en de dockafdekking gaat open of dicht.





-
- ⚠ • Houd uw handen uit de buurt van de dockafdekking om letsel te voorkomen.
- Voordat u de dockafdekking sluit, moet u de propellerpositie aanpassen zoals weergegeven in het diagram om te voorkomen dat de propellers breken bij het sluiten van de dockafdekking.
-

Statusindicator dockafdekking en zoemer-alarmen

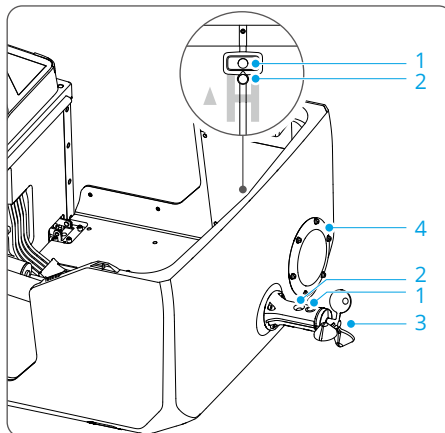
Normale statuses

	Knippert wit	Het dock werkt normaal en de drone is klaar om op te stijgen.
	Knippert blauw	Het dock en de drone zijn aan elkaar gekoppeld en de zoemer laat een korte pieptoon horen.
	Knippert groen	De drone is van het dock opgestegen en voert een vluchttaak uit.
 —	Continu blauw	Het dock wordt bijwerkt of gedebugt (inclusief debuggen op afstand en debuggen op locatie).

Waarschuwingsstatuses

	Knippert rood	De dockafdekking beweegt of de drone start of landt en de zoemer laat een lange pieptoon horen. ⚠ Houd een veilige afstand van het dock om letsel te voorkomen.
	Knippert afwisselend rood en geel	Een van de noodstopknoppen op het dock wordt ingedrukt.

Dock-omgevingssensoren



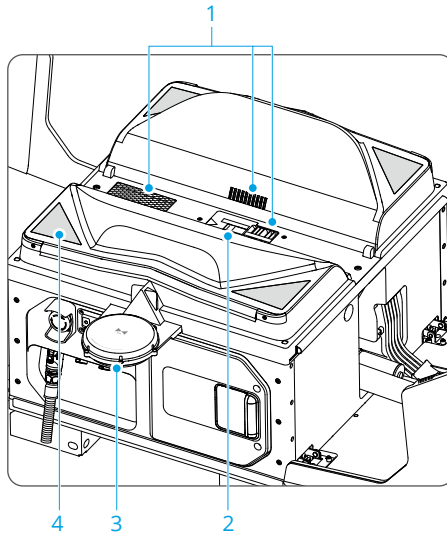
1. Dock-camera: Gebruikt om de realtime dockomgeving te controleren.

2. Camerahulpverlichting: Schakelt automatisch in 's nachts of bij weinig licht, waardoor een duidelijker camerabeeld mogelijk is.
3. Windsnelheidsmeter: Gebruikt om de windsnelheid nabij de dock te meten. De windsnelheidsmeter is voorzien van een opwarmfunctie en kan werken in omgevingen met lage temperaturen. De drone kan niet opstijgen bij hoge windsnelheden.
4. Neerslagmeter: Gebruikt om regenvalinformatie in de buurt van het dock te meten. De neerslagmeter is voorzien van een opwarmfunctie en kan werken in omgevingen met lage temperaturen.
5. Omgevingstemperatuursensor: Gelegen bij de dockafdekking en nabij het luchtfilter. Gebruikt om de buitentemperatuur te meten. De drone kan niet opstijgen wanneer de buitentemperatuur onder het bedrijfsbereik ligt.
6. Sensor voor onderdompeling in water: Gebruikt om te detecteren of er wateronderdompeling in het dock is. Als er een waarschuwing voor onderdompeling in water verschijnt in DJI FlightHub 2 gebruiken, neem dan contact op met een gekwalificeerde elektricien om de voeding van het dock los te koppelen en het water te verwijderen. Als het dock goed werkt, hervat u de voeding van het dock. Als het dock niet goed werkt, schakel dan het dock en de back-upaccu uit en neem contact op met DJI Support.



- De windsnelheidsmeter kan alleen de windsnelheid bij het dock meten, die kan verschillen van de windsnelheid die door de lokale meteorologische diensten wordt geleverd. Als de drone naar grote hoogte stijgt, kunnen de windsnelheid en -richting aanzienlijk veranderen. Vlieg met voorzichtigheid wanneer de gemeten windsnelheid dicht bij de maximale windweerstand van de drone ligt.
 - Druk NIET hard op het oppervlak van de neerslagmeter. Anders kan de sensormodule binnenin beschadigd raken.
 - Maak het oppervlak van de regenmeter regelmatig schoon. Vervang de neerslagmeter onmiddellijk als deze vervormd of beschadigd is.
 - Als het dok in de buurt van een trillingsbron wordt geïnstalleerd, zoals in de buurt van spoorwegen, kan er een foute detectie van regenval worden geactiveerd. Probeer het dock uit de buurt te houden van gebieden met sterke trillingsbronnen of sterk lawaai.
-

Landingsplatform





1. Retourventilatie en toevoerventilatie: Reinig de retouropening en de toevoeroening regelmatig om stof en vuil te verwijderen.
2. Drone-oriëntatiemarkering: Zorg er bij het plaatsen van de drone op het landingsplatform voor dat de koers van de drone is uitgelijnd met de oriëntatiemarkering van de drone. Anders kan de drone beschadigd raken.
3. RTK-module: Zorg ervoor dat het landingsplatform vrij is van obstakels en dat de interne RTK-antennes niet bedekt zijn. Anders kunnen de signalen niet goed ontvangen worden en de positioneringsprestaties nadelig beïnvloed worden.
4. Positioneringsmarkeringen: Er zijn vier positioneringsmarkeringen op het landingsplatform zodat de drone de positie van het dock kan identificeren.

-
- ⚠ • Nadat het dock is ingeschakeld, mag u GEEN metalen voorwerpen, zoals ringen of elektronische apparaten, op het landingsplatform plaatsen en het oppervlak van het landingsplatform niet aanraken wanneer u de drone op het landingsplatform plaatst, om brandwonden te voorkomen.
- Het dock kan de dronebatterij niet opladen als er vreemde metalen voorwerpen op het landingsplatform worden gedetecteerd.
-

Airconditioning-systeem

Wanneer het dock in de inactieve status staat, past het airconditioning-systeem automatisch de temperatuur in het dock aan, waardoor een geschikte omgeving wordt gecreëerd voor de drone en de Intelligent Flight-batterij.


Gebruikers kunnen de pagina DJI FlightHub 2 gebruiken-apparaten openen, op **Dock** >  klikken en **Op afstand fouten opsporen** inschakelen om te beginnen met verwarmen of koelen.

-  • Om de levensduur van het airconditioning-systeem te garanderen, is een interval van vijf minuten vereist bij het schakelen tussen koelen en verwarmen. Er verschijnt een aftelling in DJI FlightHub 2 gebruiken. Wacht tot het aftellen is beëindigd voordat u van bediening wisselt.

Netwerkverbinding van het dock

Het dock kan worden aangesloten op een bekabeld netwerk of een 4G-netwerk^[1] om toegang te krijgen tot het internet. Gebruikers kunnen op basis van hun behoeften verschillende internetverbindingen kiezen. Wanneer het dock zowel op een bekabeld netwerk als op een 4G-netwerk is aangesloten, wordt eerst het bekabelde netwerk gebruikt.

[1] 4G-netwerkservice is in sommige landen of regio's niet beschikbaar. Neem voor meer informatie contact op met uw plaatselijke geautoriseerde DJI-dealer of met DJI-ondersteuning.

-  • Raadpleeg het gedeelte '[Verbeterde transmissie](#)' voor meer informatie over het installeren van de DJI Cellulaire dongle 2 en het gebruik van Verbeterde transmissie.

Dataverbruik

Het gebruik van een draadloos 4G-netwerk voor het dock verbruikt dataverkeer. Het werkelijke dataverbruik is gerelateerd aan het aantal, het bestandstype, de resolutie van de overgedragen mediabestanden en de duur van de livevergave. Het volgende dataverbruik is alleen ter referentie:

Infraroodfoto's	Ongeveer 1 MB per foto
Zichtbaar licht foto (4K)	Ongeveer 4,5 MB per foto
Zichtbaar licht foto (8K)	Ongeveer 11 MB per foto
Video (4K)	Ongeveer 160-450 MB per minuut
Video (1080p)	Ongeveer 63-105 MB per minuut

IP-classificatie van het dock

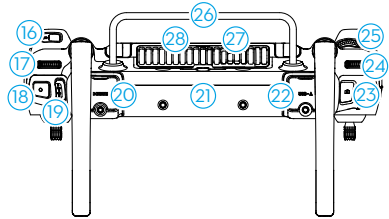
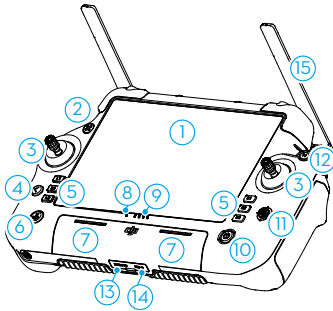
1. Onder stabiele laboratoriumomstandigheden bereikt DJI Dock 3 een IP56-beschermingsclassificatie volgens IEC 60529-normen wanneer gebruikt met DJI Matrice 4D-serie. De beschermingsclassificatie is niet permanent en kan na verloop van tijd dalen. Onderhoud het apparaat regelmatig.
2. Onder de volgende omstandigheden heeft het apparaat geen IP56-beschermingsclassificatie:
 - De deur van de elektrische kast is niet stevig gesloten of de schroeven zijn niet vastgedraaid.
 - Wanneer de dockafdekking niet goed is gesloten.
 - De afdekkingen voor de uitbreidingspoorten zijn niet stevig gesloten als ze niet worden gebruikt.
 - Externe modules (zoals de windsnelheidsmeter module en de RTK module) zijn niet stevig geïnstalleerd.
 - Wanneer de behuizing van het dock is gebarsten of de waterdichte lijm is verouderd of beschadigd.
3. De behuizing van de drone kan na langdurig gebruik verkleuren. Deze kleurverandering heeft echter geen invloed op de prestaties en de IP-classificatie van het apparaat.

DJI FlightHub 2 gebruiken

DJI FlightHub 2 gebruiken ondersteunt taakplanning, live vluchtbesturingen en apparaatbeheer voor het dock en de drone. Maak een account aan en log in op <https://fh.dji.com>.

Raadpleeg voor meer informatie de DJI FlightHub 2 gebruiken gebruikershandleiding die beschikbaar is op <https://fh.dji.com/user-manual/en/overview.html>.

Afstandsbediening



1. Aanraakscherm
2. Led voor verbindingstatus
3. Joystick
4. Terug-/Functieknop

Druk eenmaal om terug te keren naar het vorige scherm. Tik hier tweemaal op om naar het startscherm terug te keren.

Gebruik de terugknop en een andere knop om de combinatieknoppen te activeren. Raadpleeg het gedeelte [Combinatieknoppen](#) voor meer informatie.

5. L1/L2/L3/R1/R2/R3-knoppen
Ga naar cameraweergave in DJI Pilot 2 om de specifieke functies van deze knoppen te bekijken.
6. Knop Terug naar thuisbasis (RTH)
Druk en houd ingedrukt om RTH te starten. Druk nogmaals om RTH te annuleren.
7. Microfoon
8. Statuslampje
9. Leds voor batterijniveau
10. Aan-/uitknop

Druk eenmaal om het huidige batterijniveau te controleren. Druk eenmaal, druk vervolgens opnieuw en houd ingedrukt om de afstandsbediening in of uit te schakelen. Wanneer de afstandsbediening is ingeschakeld, drukt u eenmaal om het aanraakscherm in of uit te schakelen.

11. 5D-knop
12. Vliegpauzeknop
Druk eenmaal om de drone te laten remmen en op zijn plaats te laten zweven (alleen wanneer GNSS of zichtsysteem beschikbaar zijn).
13. microSD-kaartsleuf
14. USB-C-poort
15. Externe antennes
16. Aanpasbare C3-knop
17. Gimbalwiel
18. Opnameknop
19. Vliegmodus-schakelaar
20. HDMI-poort
21. Interne antennes
22. USB-A-poort

Gebruikers kunnen apparaten van derden plaatsen, zoals een USB-stick of een geheugenkaart.

23. Scherpstellings-/sluiterknop

Druk de knop half in om automatisch scherp te stellen en druk de knop helemaal in om een foto te maken.

24. Camerazoomwiel

25. Aanpasbaar C4-scrollwiel

26. Handgreep

27. Luidspreker

28. Ventilatieopening

29. Gereserveerde montagegaten

30. Aanpasbare C1-/C2-knoppen

31. Achterkap

32. Batterij-ontgrendelknop

33. Batterijcompartiment

Voor het installeren van de intelligente WB37-batterij.

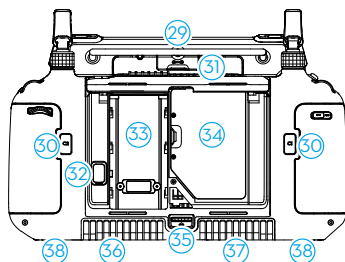
34. Cellulaire dongle-compartiment

35. Ontgrendelknop achterkap

36. Alarm

37. Luchtinlaat

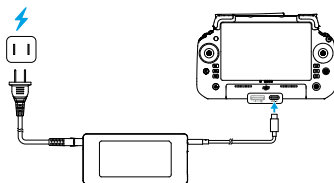
38. M4-schroefgaten



De batterij opladen

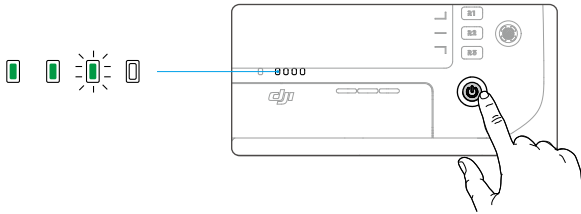
- Laad de afstandsbediening elke drie maanden volledig op. De batterij loopt leeg als het voor langere tijd wordt opgeslagen.

- Het wordt aanbevolen om de meegeleverde USB-C-naar-USB-C-kabel te gebruiken voor optimaal opladen.
-



Het batterijniveau controleren

Druk eenmaal op de aan/uit-knop van de afstandsbediening om het interne batterijniveau te controleren.



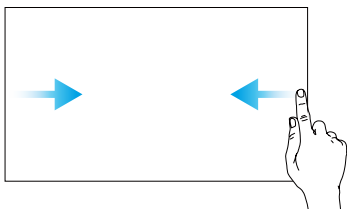
Combinatieknoppen

Sommige veelgebruikte functies kunnen geactiveerd worden door combinatieknoppen te gebruiken. Om toetscombinaties te gebruiken, houdt u de Terug-knop ingedrukt en bedient u de andere knop in de combinatie. Bij daadwerkelijk gebruik opent u het startscherm van de afstandsbediening en tikt u op Begeleiden om snel alle beschikbare combinatie-toetsen te controleren.

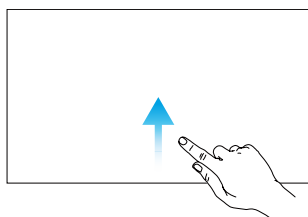
De standaard combinatieknoppen kunnen niet worden gewijzigd. De volgende tabel geeft de functie van elke standaard combinatieknop weer.

Combinatiebediening	Functie
Knop Terug + Linkerdraaiknop	Helderheid aanpassen
Knop Terug + Rechterdraaiknop	Volume aanpassen
Knop Terug + knop Opnemen	Scherm Opnemen
Knop Terug + Sluiterknop	Schermopname
Knop Terug + 5D-knop	Omschakelen - Home; Omlaag - Sneltoetsinstellingen; Links schakelen - Onlangs geopende apps

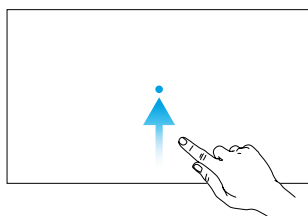
Het aanraakscherm bedienen



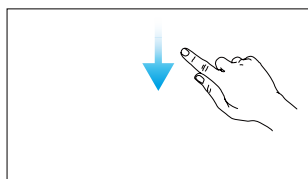
Schui f van links naar rechts naar het midden van het scherm om terug te keren naar het vorige scherm.



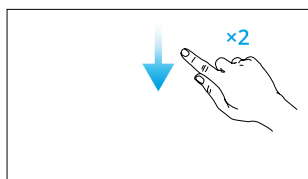
Schuif omhoog vanaf de onderkant van het scherm om terug te keren naar de startpagina.



Schuif omhoog vanaf de onderkant van het scherm en houd vast om toegang te krijgen tot de recentelijk geopende apps.



Om de statusbalk te openen schuift u in DJI Pilot 2 vanaf de bovenkant van het scherm naar beneden. De statusbalk geeft informatie weer zoals tijd, Wifi-siginaal en batterijniveau van de afstandsbediening.



Schuif in DJI Pilot 2 vanaf de bovenkant van het scherm twee keer naar beneden om Snelle instellingen te openen. Wanneer u zich niet in DJI Pilot 2 bevindt, schuif dan één keer omlaag vanaf de bovenkant van het scherm om Snelle instellingen te openen.

Ledlampjes van de afstandsbediening









Statusled

Knipperpatroon	Beschrijving
 — Continu rood	Ontkoppeld van de drone.
 Rood knipperend	Het batterijniveau van de drone is laag.
 — Continu groen	Verbonden met de drone.
 Blauw knipperend	De afstandsbediening is gekoppeld aan een drone.
 — Continu geel	Bijwerken firmware mislukt.
 — Continu blauw	Bijwerken firmware gelukt.

Knipperpatroon	Beschrijving
 Geel knipperend	Het batterijniveau van de afstandsbediening is laag.
 Cyaan knipperend	Joysticks niet gecentreerd.

Ledlampjes voor accuniveau

De ledlampjes voor het accuniveau geven het accuniveau van de afstandsbediening weer.

Ledlampjes voor accuniveau	Accuniveau
	88-100%
	75-87%
	63-74%
	50-62%
	38-49%
	25-37%
	13-24%
	0-12%

Waarschuwing afstandsbediening

De afstandsbediening piept om aan te geven dat er een fout of waarschuwing is. Let op wanneer er meldingen op het aanraakscherm of in DJI Pilot 2 verschijnen.

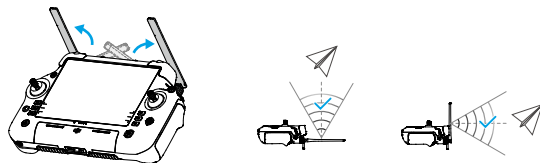
Schuif omlaag vanaf de bovenkant van het scherm en selecteer dempen om alle waarschuwingen uit te schakelen, of schuif de volumebalk naar 0 om sommige waarschuwingen uit te schakelen.

De afstandsbediening geeft tijdens RTH een geluidswaarschuwing die u niet kunt annuleren. De afstandsbediening geeft een geluidswaarschuwing wanneer het batterijniveau van de afstandsbediening laag is. Een waarschuwing voor een laag batterijniveau kunt u annuleren door op de aan-/uitknop te drukken. Als het batterijniveau kritiek laag is, kunt u de waarschuwing niet annuleren.

Er wordt een waarschuwing gegeven als de afstandsbediening een tijdje niet wordt gebruikt terwijl deze is ingeschakeld maar niet is verbonden met de drone. Het schakelt automatisch uit nadat de waarschuwing is gestopt. Beweeg de joysticks of druk op een willekeurige knop om de waarschuwing te annuleren.

Optimale transmissiezone

Til de antennes op en stel ze af. De sterkte van het signaal van de afstandsbediening wordt beïnvloed door de positie van de antennes.

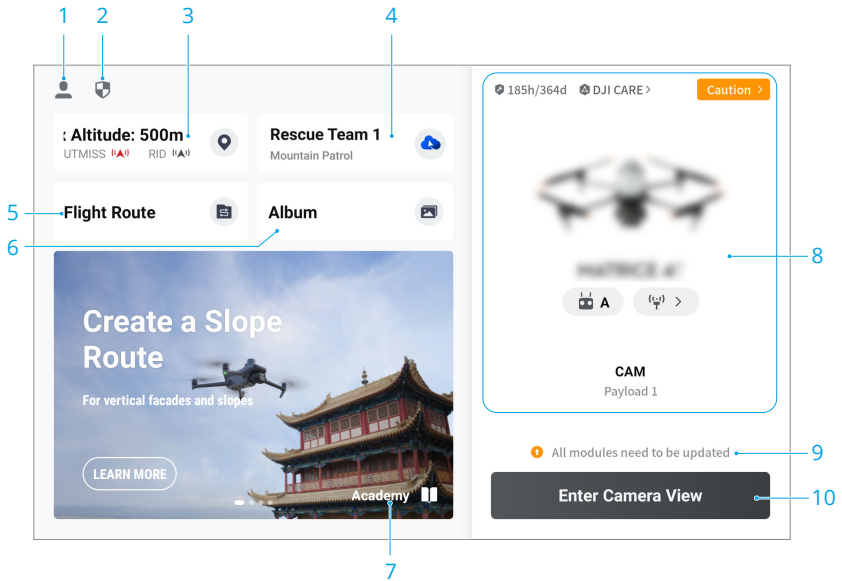


Pas de richting van de externe antennes aan en zorg ervoor dat de platte kant naar de drone is gericht, zodat de afstandsbediening en de drone zich binnen de optimale zendzone bevinden.

-
- ⚠ • Strek de antennes NIET te ver uit om schade te voorkomen. Neem contact op met DJI Support om de afstandsbediening te repareren als de antennes beschadigd zijn. Een beschadigde antenne vermindert de prestaties van de afstandsbediening aanzienlijk en kan de vliegveiligheid beïnvloeden.
 - Gebruik tijdens de vlucht NIET tegelijkertijd andere 2,4 GHz of 5,8 GHz communicatieapparatuur in dezelfde frequentieband, om het communicatiesignaal van de afstandsbediening niet te verstoren. Zoals het inschakelen van de wifi van de mobiele telefoon.
 - Er verschijnt een melding in DJI Pilot 2 als het transmissiesignaal tijdens de vlucht zwak is. Pas de antennes aan zodat de drone binnen het optimale zendbereik is.
-

DJI Pilot 2-app

Startpagina



1. Profiel

Tik om vluchtgegevens te bekijken, offline kaarten te downloaden, GEO-zoneontgrendeling te beheren, helpdocumentatie te lezen, een taal te selecteren en meer.

2. Gegevens en privacy

Tik op om de netwerkbeveiligingsmodi te beheren, beveiligingscodes in te stellen, app-cache te beheren en logboeken van DJI-apparaten te wissen.

3. GEO-zonekaart

Tik om te bekijken of het huidige werkgebied zich in een beperkte zone of autorisatiezone bevindt, en de huidige hoogte van de flyable.

4. Cloudservice

Tik om de verbindingstatus van de cloudservice te bekijken, het type service te selecteren of over te schakelen van de momenteel verbonden service naar een andere cloudservice.

-
- ☀️ • Als het DJI-account dat is ingelogd door de gebruiker de DJI FlightHub 2 gebruiken-licentie heeft, tikt u op de cloudservice op de startpagina van de app om automatisch in te loggen op DJI FlightHub 2 gebruiken.
Bezoek de DJI FlightHub 2 gebruiken-pagina op de officiële DJI-website voor meer informatie: <https://www.dji.com/flighthub-2>.
-

5. Vliegroute

Tik hierop om de vliegroutebibliotheek te openen. Gebruikers kunnen alle vluchttaken maken en bekijken. Vluchttaken kunnen worden geïmporteerd en geëxporteerd in batches naar de afstandsbediening of een ander extern mobiel opslagapparaat. Als DJI FlightHub 2 gebruiken is verbonden, kunt u ook alle vluchttaken bekijken die vanuit de cloud zijn verzonden of lokale taken naar de cloud uploaden.

6. Album

7. Academie

8. Health Management System

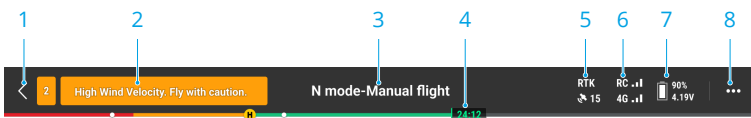
9. Snelkoppeling firmware-update

-
- ☰ • Een consistente firmware-update is vereist wanneer de firmwareversies van sommige modules van de drone niet overeenkomen met de compatibele versie van het systeem.
-

10. Cameraweergave openen

Cameraweergave

De bovenste balk



1. Terug

2. Systeemstatusbalk

Als er tijdens de vlucht een nieuwe waarschuwing verschijnt, wordt deze hier weergegeven en blijft deze knipperen. Tik om de informatie te bekijken en het knipperen te stoppen.

3. Vluchtstatus

Tik om de weergave Controle vóór vlucht te openen.

4. Indicatorbalk batterijniveau

Toont het batterijniveau en de resterende vliegtijd van de Intelligent Flight-batterij na het opstijgen.

5. GNSS-positioneringsstatus

Toont het aantal gezochte satellieten. Wanneer de RTK-service niet is ingeschakeld, is het RTK-pictogram grijs. Wanneer de RTK-gegevens zijn geconvergeerd, wordt het RTK-pictogram wit. Tik op het pictogram GNSS-positioneringsstatus om de RTK-modus en GNSS-positioneringsinformatie te bekijken.

6. Signaalsterkte

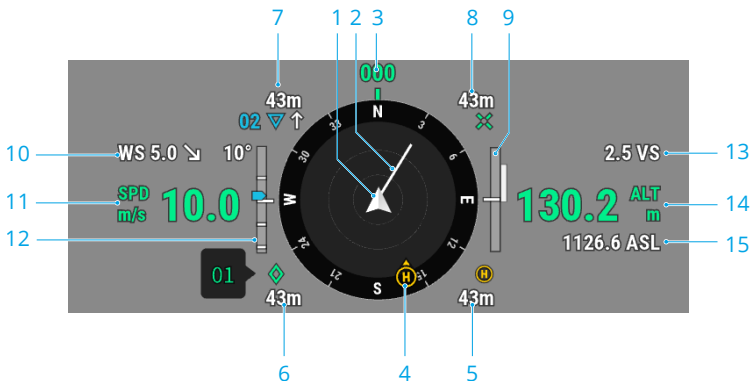
7. Intelligent Flight-batterijniveau

Toont het batterijniveau van de drone. Tik hierop om informatie over batterijniveau, spanning en temperatuur te bekijken.

8. Instellingen

Tik om het instellingenmenu uit te vouwen om de parameters van elke module in te stellen.

Navigatieweergave



1. Drone

2. Horizontale snelheidsvector van de drone

De witte lijn die door de drone wordt getekend, geeft de vliegrichting en snelheid van de drone aan.

3. Richting van de drone

Geeft de huidige oriëntatie van de drone weer, met 0 graden als het noorden op het kompas.

4. Oriëntaties van Thuisbasis en afstandsbediening

- Geeft de positie van de Thuisbasis (gele H) en de afstandsbediening (blauwe stip) weer ten opzichte van de drone.
- Als de afstandsbediening en de Thuisbasis zich dicht bij elkaar bevinden, wordt alleen de Thuisbasis weergegeven.
- De stip op de afstandsbediening toont een pijl die de richting aangeeft. Als het signaal tijdens de vlucht zwak is, past u de richting van de afstandsbediening aan, zodat de pijl naar de drone wijst.

5. Afstand tot Thuisbasis

Geeft de horizontale afstand tussen de Thuisbasis en de drone weer.

6. PinPoint-informatie

Toont de naam van de PinPoint en de horizontale afstand van de drone tot de PinPoint, wanneer PinPoint is ingeschakeld.

7. Navigatiepunt-informatie

Toont de naam van de navigatiepunten, de horizontale afstand van de drone tot het navigatiepunt en het op- of aflopende traject van de vliegroute tijdens een vliegroute.

8. RNG-doelpuntinformatie

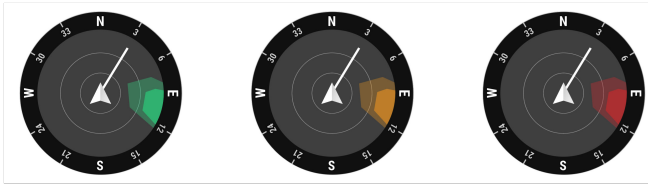
Toont de horizontale afstand van de drone tot het doelpunt wanneer de RNG-laserafstandsmeter is ingeschakeld.

9. Informatie over verticale obstakeldetectie

Zodra een obstakel in verticale richting wordt gedetecteerd, verschijnt een obstakelindicatiebalk. Wanneer de drone de waarschuwingsafstand bereikt, licht het pictogram rood en oranje op en geeft de afstandsbediening lange pieptonen af. Wanneer de drone de remafstand van het obstakel bereikt, licht het pictogram rood op en geeft de afstandsbediening korte pieptonen af. Gebruikers kunnen de remafstand en de waarschuwingsafstand in DJI Pilot 2 instellen. Volg de instructies in de app om ze in te stellen. De witte lijn toont de positie van de drone in drie seconden. Hoe hoger de verticale snelheid, hoe langer de witte lijn.

Informatie over horizontale obstakeldetectie

De lichte vlakken zijn de obstakeldetectiegebieden van de drone en de donkere vlakken zijn de blinde vlekken. Houd tijdens de vlucht de snelheidsvectorlijn van de drone uit de obstakelgevoelige dode hoeken.



- Als er een obstakel wordt gedetecteerd, wordt dit aangegeven met een groen kader als het obstakel zich buiten de waarschuwingsafstand bevindt. Wanneer het obstakel de waarschuwingsafstand bereikt, wordt het kader oranje. Zodra het obstakel de remafstand nadert, wordt het kader rood.
- Wanneer de obstakeldetectie is uitgeschakeld, wordt UIT weergegeven. Wanneer obstakeldetectie is ingeschakeld en het zichtsysteem niet werkt, maar het infrarooddetectiesysteem beschikbaar is, wordt TOF wordt weergegeven. Wanneer de obstakeldetectie is ingeschakeld, maar het zichtsysteem en het infrarooddetectiesysteem niet beschikbaar zijn, wordt NA weergegeven.

10. Windsnelheid en -richting

De windrichting is ten opzichte van de drone.

11. Horizontale snelheid van de drone

12. Gimballanteling

13. Verticale snelheid van de drone

14. Relatieve hoogte (ALT)

Toont de hoogte van de drone ten opzichte van het punt van opstijgen.


15. Hoogte (ASL)


1.3 Opdrachts- en bedieningsverbinding (C2-verbinding)


De opdrachts- en bedieningsverbinding (C2) link tussen de drone en het controle station wordt tot stand gebracht met behulp van DJI O4+ Enterprise technologie met de OcuSync video transmissie antennes en DJI O4+ Enterprise systeem, wat stabiele en betrouwbare communicatie biedt. De C2-verbinding stuurt het bedieningssignaal van het bedieningsstation naar de drone, waardoor realtime bedieningen mogelijk worden gemaakt.

Tijdens een vluchtopdracht wordt de sterkte van het video transmissiesignaal weergegeven in DJI FlightHub 2 gebruiken:

: Het transmissiesignaal is sterk.

: Het transmissiesignaal is gemiddeld.

: Het transmissiesignaal is zwak. Er zal een spraakprompt zijn om gebruikers te waarschuwen: Signaal beeldoverdracht zwak, vlieg voorzichtig.

: Het transmissiesignaal is verbroken. Er zal een spraakprompt zijn om gebruikers te waarschuwen: Signaal beeldoverdracht zwak.

1.4 Instellen operationeel gebied op de grond

De drone zal opstijgen en landen op het dock. Zorg ervoor dat u een beschermende omheining installeert om de veiligheid van voetgangers te garanderen en diefstal van het product te voorkomen, zodat onbevoegd personeel of dieren het gebied waar het dock is geïnstalleerd niet kunnen betreden. Raadpleeg de *Installatie- en instellingshandleiding* voor meer informatie over het veiligheidshek.

2 Prestaties en beperkingen

2.1 Specificaties

Bezoek de volgende website voor de specificaties.

<https://enterprise.dji.com/dock-3/specs>

2.2 Verboden acties

De volgende acties zijn verboden.

- NIET gebruiken in de nabijheid van bemande drones. Wees GEEN stoorzender van bemande drones. Wees alert en zorg ervoor dat er zich geen andere drones in het operationele luchtruim bevinden.
- Vlieg NIET met de drone in gebieden waar grote evenementen worden gehouden, inclusief maar niet beperkt tot sportevenementen en concerten.
- Vlieg NIET met de drone in gebieden waar dit verboden is door de lokale wetgeving. Verboden gebieden zijn luchthavens, nationale grenzen, grote steden en dichtbevolkte gebieden, locaties van grote gebeurtenissen, gebieden waar noodsituaties hebben plaatsgevonden (zoals bosbranden) en locaties met gevoelige structuren (zoals kerncentrales, elektriciteitscentrales, waterkrachtcentrales, justitiële inrichtingen, zwaar bereide wegen, overheidsfaciliteiten en militaire zones).
- Vlieg NIET met de drone hoger dan de toegestane hoogte. Gebruik de drone NIET om illegale of gevaarlijke goederen of ladingen te vervoeren.
- Zorg ervoor dat u de aard/het soort van uw vliegactiviteit begrijpt (zoals voor recreatieve doeleinden, voor openbaar gebruik of voor commercieel gebruik) en dat u voorafgaand aan de vlucht de vereiste goedkeuringen en toestemmingen van de betreffende overheidsinstellingen verkregen hebt. Raadpleeg uw lokale toezichthouders voor alle uitgebreide definities en specifieke vereisten. Voor op afstand bestuurde drones kan in bepaalde landen en regio's een verbod gelden voor het uitvoeren van commerciële activiteiten. Controleer en volg alle lokale wetten en verordeningen voordat u gaat vliegen, aangezien deze regels kunnen afwijken van de hier vermelde regels.
- Respecteer de privacy van anderen wanneer u de camera gebruikt. Voer GEEN surveillance-activiteiten uit zoals beeldregistratie, geluidsopnamen of video-opnamen maken van personen, entiteiten, evenementen, voorstellingen, tentoonstellingen of eigendommen zonder vergunning of wanneer er een verwachting van privacy bestaat, zelfs indien de afbeelding of video slechts wordt vastgelegd, of indien het geluid slechts wordt opgenomen, voor persoonlijk gebruik.

- Houd er rekening mee dat het maken van beelden en video's van evenementen, optredens, tentoonstellingen of commerciële eigendommen door middel van een camera in bepaalde gebieden in strijd kan zijn met het auteursrecht of andere wettelijke rechten, zelfs als het beeld of de video voor persoonlijk gebruik opgenomen wordt.
- Gebruik dit product NIET voor illegale of ongepaste doeleinden zoals spionage, militaire operaties of ongeoorloofde onderzoeken. Begeef u NIET op privé-eigendommen van anderen. Gebruik dit product NIET om anderen te belasteren, te misbruiken, lastig te vallen, te stalken, te bedreigen of om op enigerlei andere wijze de rechten van anderen te schenden zoals privacy- en publiciteitsrechten.



- Lees de veiligheidsrichtlijnen voor meer verboden handelingen vóór het eerste gebruik.
-

2.3 Midden van zwaartekrachtbeperkingen

Het oorspronkelijke zwaartepunt van de drone is vóór levering aangepast.

De drone is uitgerust met een E-poort en E-poort Lite voor het aansluiten van laadvermogens van derden. Als er laadvermogens van derden in de drone zijn geïnstalleerd, zorg er dan voor dat het zwaartepunt van de drone wordt aangepast volgens de richtlijnen en vereisten. Bezoek <https://developer.dji.com> voor meer informatie.

3 Normale procedures

3.1 Luchtvaart- en radiofrequentieomgevingseisen

1. Gebruik de drone NIET bij ongunstige weersomstandigheden, zoals windsnelheden van meer dan 12 m/s, sneeuw, matige regen en mist.
2. Gebruik de drone allen in open terrein. Hoge gebouwen en grote metalen constructies kunnen een nadelige invloed uitoefenen op de nauwkeurigheid van het kompas en het GNSS-systeem aan boord van de drone.
3. Houd de drone binnen de visuele zichtlijn (VLOS). Vermijd bergen en bomen die GNSS-signalen blokkeren. Vluchten buiten de visuele gezichtslijn (BVLOS) kunnen alleen worden uitgevoerd wanneer de werking van de drone, de kennis en vaardigheden van de piloot, en het operationele veiligheidsbeheer overeenkomen met de plaatselijke voorschriften voor BVLOS. Vermijd obstakels, bomen en waterpartijen. Laat de drone om veiligheidsredenen NIET dicht in de buurt van vliegvelden, snelwegen, spoorwegstations, spoorlijnen, stadscentra of andere gevoelige gebieden vliegen, tenzij er een vergunning of goedkeuring wordt verkregen volgens plaatselijke voorschriften.
4. Zorg ervoor dat het bakен en de hulpverlichting aan de onderkant 's avonds en 's nachts zijn ingeschakeld voor de vliegveiligheid.
5. De prestaties van de drone en de batterij zijn beperkt bij het vliegen op grote hoogten. Vlieg voorzichtig. Vlieg NIET hoger dan de opgegeven hoogte.
6. De remafstand van de drone wordt beïnvloed door de vlieghoogte. Hoe groter de hoogte, hoe groter de remafstand. Wanneer u op grote hoogte vliegt, moet u voldoende remafstand aanhouden om de vliegveiligheid te waarborgen.
7. GNSS kan niet worden gebruikt in de drone in poolgebieden. Gebruik in plaats daarvan het zichtsysteem.
8. Stijg NIET op vanaf bewegende objecten zoals auto's, schepen en vliegtuigen.
9. Wees voorzichtig bij het opstijgen in de woestijn of vanaf een strand, om te voorkomen dat zand de drone binnendringt.
10. Gebruik de drone NIET in de buurt van zwermen vogels.
11. Voorkom verstoring tussen het controlecentrum en andere draadloze apparatuur. Het wordt aanbevolen om wifi- en Bluetooth-apparaten in de buurt uit te schakelen.
12. Wees zeer alert als u in de buurt vliegt van gebieden met magnetische of radio-interferentie. Let goed op de kwaliteit van de video-overdracht en de signaalsterkte. Keer terug naar het startpunt en land de drone als dit wordt gevraagd om de vliegveiligheid te garanderen. Bronnen van elektromagnetische interferentie omvatten, maar zijn niet beperkt tot: hoogspanningslijnen, grote

vermogenstransmissiestations, radarstations, mobiele basisstations en zendmasten. Sterke elektromagnetische of elektrische veldinterferentie kan schade aan de drone veroorzaken of zelfs tot een crash leiden.

13. Zorg ervoor dat u voor de vlucht een alternatieve landingsplaats instelt. De drone vliegt naar de alternatieve landingsplaats wanneer de omstandigheden bij de dock niet geschikt zijn om te landen.
14. Gebruik de drone of het dock NIET in een omgeving met gevaar voor brand of explosie.
15. Gebruik het dock en de drone alleen voor toepassingen binnen het bedrijfstemperatuurbereik. In omgevingen met lage temperaturen is het noodzakelijk om via de livestream van de dockcamera het volgende te controleren: sneeuw en ijs op de dockafdekking of de drone, bevroren propellers. Keer zo snel mogelijk terug naar de uitgangspositie en land de drone als er een waarschuwing voor overbelasting van de motor verschijnt.

3.2 Vluchtbeperkingen

GEO-systeem (Geospatial Environment Online)

Het GEO-systeem (Geospatial Environment Online) van DJI is een wereldwijd informatiesysteem dat realtime informatie biedt over de vliegveiligheid en updates van beperkingen en voorkomt dat UAV's in verboden luchtruim vliegen. Onder uitzonderlijke omstandigheden kunnen gebieden waarvoor beperkingen gelden worden ontgrendeld om vluchten toe te staan. Daarvoor moet u een ontgrendelingsverzoek indienen op basis van het huidige beperkingsniveau in het beoogde vlieggebied. Het GEO-systeem voldoet mogelijk niet volledig aan de lokale wet- en regelgeving. U bent verantwoordelijk voor uw eigen vliegveiligheid en moeten de lokale autoriteiten raadplegen over de relevante wettelijke en reglementaire vereisten voordat u verzoekt om een verboden gebied te ontgrendelen. Ga voor meer informatie over het GEO-systeem naar <https://fly-safe.dji.com>.

GEO-zones

Het GEO-systeem van DJI geeft veilige vluchtlocaties aan, biedt risiconiveaus en veiligheidsmededelingen voor individuele vluchten en biedt informatie over luchtruim waarvoor beperkingen gelden. Alle vlieggebieden waarvoor beperkingen gelden worden ook wel GEO-zones genoemd en deze zijn verder onderverdeeld in verboden zones, autorisatiezones, waarschuwingzones, verbeterde waarschuwingzones en hoogtezones. U kunt dergelijke informatie in realtime bekijken in DJI FlightHub 2 gebruiken. GEO-

zones zijn specifieke vlieggebieden, waaronder maar niet beperkt tot luchthavens, grote evenementenlocaties, locaties waar openbare noodsituaties hebben plaatsgevonden (zoals bosbranden), kerncentrales, gevangenissen, overheidsgebouwen en militaire faciliteiten. Standaard beperkt het GEO-systeem opstijgen en vluchten binnen zones die veiligheids- of beveiligingsproblemen kunnen veroorzaken. Een GEO-zonekaart met uitgebreide informatie over GEO-zones over de hele wereld is beschikbaar op de officiële DJI-website: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

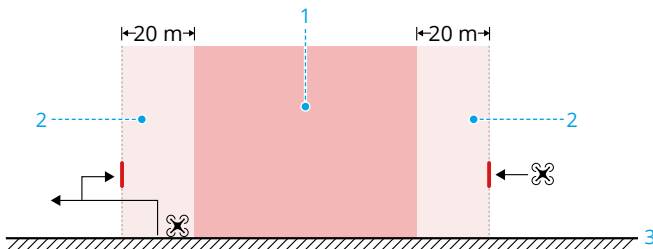
Bufferzone

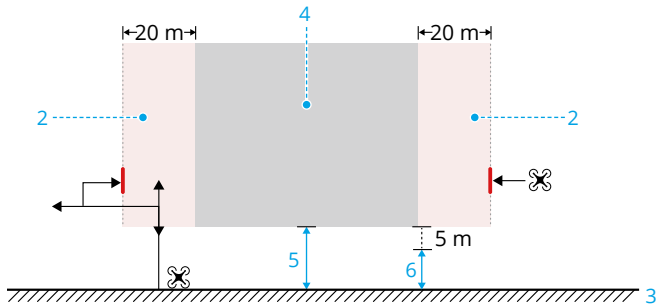
Bufferzones voor beperkte zones/autorisatiezones

Om te voorkomen dat de drone per ongeluk in een beperkte of autorisatiezone vliegt, creëert het GEO-systeem een bufferzone van ongeveer 20 meter breed buiten elke beperkte en autorisatiezone. Zoals in de onderstaande afbeelding te zien is, kan de drone alleen opstijgen en op zijn plaats landen of naar een tegenovergestelde richting van de beperkte of autorisatiezone vliegen wanneer hij zich binnen de bufferzone bevindt. De drone kan niet naar de beperkte of autorisatiezone vliegen, tenzij er een ontgrendelingsverzoek is goedgekeurd. De drone kan na het verlaten van de bufferzone niet terugvliegen naar de bufferzone.

Bufferzones voor hoogtezones

Buiten elke hoogtezone wordt een bufferzone van ongeveer 20 meter breed ingesteld. Zoals in de onderstaande afbeelding te zien is, zal de drone bij het naderen van de bufferzone van een hoogtezone in horizontale richting de vliegsnelheid geleidelijk verminderen en buiten de bufferzone zweven. Wanneer de drone de bufferzone van onderen in verticale richting nadert, kan hij in hoogte klimmen en dalen of in tegengestelde richting van de hoogtezone vliegen, maar niet naar de hoogtezone vliegen. De drone kan na het verlaten van de bufferzone niet in een horizontale richting terugvliegen naar de bufferzone.





- | | |
|-----------------------------------|-----------------|
| 1. Restrictiezone/autorisatiezone | 4. Hoogtezone |
| 2. Bufferzone | 5. Hoogtelimiet |
| 3. Grond | 6. Vlieghoogte |

Aangepast vluchtgebied


Gebruikers kunnen het Aangepaste Vlieggebied instellen in de Kaarttaakgebied in DJI FlightHub 2 gebruiken.

- **Aangepast Taakgebied:** De drone kan taken uitvoeren binnen dit gebied.
- **Aangepaste GEO-zone:** De drone kan niet in dit gebied vliegen. Wanneer de drone de grens van een GEO-zone nadert, zal de drone automatisch vertragen en hoveren, en zal het RTH activeren na 30 seconden hoveren.
- **Aangepaste Niet-Landingszone:** De drone kan niet automatisch landen binnen dit gebied.


Bezoek <https://fh.dji.com/user-manual/en/overview.html> voor meer informatie.

-
- ⚠️ • Tijdens een vluchtopdracht, als landen wordt geactiveerd binnen de Aangepaste Niet-Landingszone, plant de drone automatisch de kortste route om de zone te verlaten voordat het landt. Als de drone een GEO-zone of een obstakel tegenkomt, of als de landing wordt geannuleerd, stopt het met het vertrekproces. Neem in dit geval handmatig de controle over en vlieg de drone uit de No-Landing Zone en land de drone vervolgens. Anders zal de drone direct landen.
 - Als gedwongen landing binnen de No-Landing Zone nodig is, zorg ervoor dat u de landingsomgeving controleert en de veiligheid waarborgt voordat u landt.
-

GEO-zones ontgrendelen

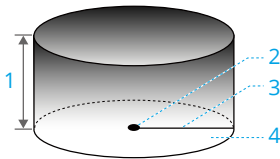
Zelfontgrendelen is bedoeld voor het ontgrendelen van autorisatiezones. Om zelfontgrendeling te voltooien, moet u een ontgrendelingsverzoek indienen via de DJI Fly Safe-website op <https://fly-safe.dji.com>. Zodra het ontgrendelingsverzoek is goedgekeurd, kunt u de ontgrendelingslicentie synchroniseren via DJI FlightHub 2 gebruiken: klik op **Apparaatbeheer > Dock >  > Remote Debugging > Dock Control**, en stel de ontgrendelingslicentie in.

Aangepaste ontgrendeling is afgestemd op gebruikers met speciale vereisten. Het wijst door de gebruiker gedefinieerde aangepaste vluchtgebieden aan en biedt vluchtmachtigingsdocumenten die specifiek zijn voor de behoeften van verschillende gebruikers. Deze ontgrendelingsoptie is beschikbaar in alle landen en regio's en kan worden aangevraagd via de DJI Fly Safe-website op <https://fly-safe.dji.com>.

-  • Om de veiligheid van de vlucht te garanderen, kan de drone niet uit de ontgrendelde zone vliegen nadat het is betreden. Als de thuisbasis zich buiten de ontgrendelde zone bevindt, kan de drone niet naar de thuisbasis terugkeren.
- Zorg ervoor dat u de ontgrendelingslicentie opnieuw importeert bij gebruik van een nieuwe drone.

Limieten voor vlieghoogte en afstand

De maximale hoogte beperkt de vlieghoogte van een drone, terwijl de maximale afstand de vliegradius van een drone rond de thuisbasis beperkt. Deze limieten kunnen worden gewijzigd in de DJI FlightHub 2 gebruiken voor verbeterde vliegveiligheid.



1. Max. hoogte
2. Thuispunt (horizontale positie)
3. Max. afstand
4. Hoogte van de drone bij het opstijgen


Sterk GNSS-signaal

	Vluchtbeperkingen	Melding:
Max. hoogte	De hoogte van de drone mag de in ingestelde waarde niet overschrijden.	Max. vlieghoogte bereikt.

	Vluchtbeperkingen	Melding:
Max. afstand	De afstand in rechte lijn van de drone tot het thuispunt mag de in ingestelde max. vliegafstand niet overschrijden.	Max. vliegafstand bereikt.

Zwak GNSS-signaal

	Vluchtbeperkingen	Melding:
Max. hoogte	<ul style="list-style-type: none"> • De hoogte is beperkt tot 60 m vanaf het opstijgpunt als de verlichting voldoende is. • De hoogte is beperkt tot 3 m boven de grond als er onvoldoende verlichting is en het 3D-infrarooddetectiesysteem in werking is. • De hoogte is beperkt tot 60 m vanaf het opstijgpunt als er onvoldoende verlichting is en het 3D-infrarooddetectiesysteem niet in werking is. 	Max. vlieghoogte bereikt.
Max. afstand	Geen limieten	

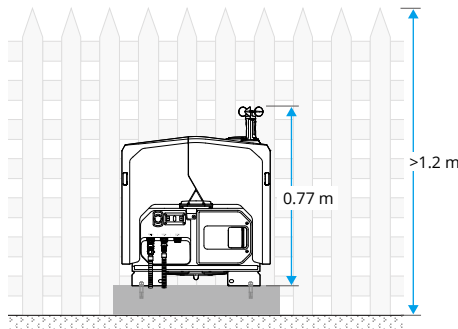
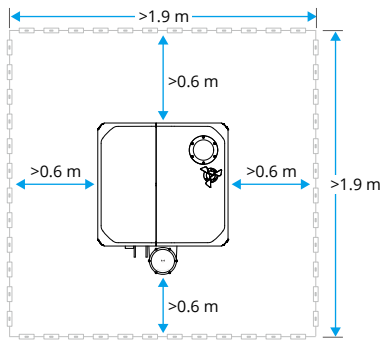
-  • Als de drone door traagheid buiten het ingestelde vliegbereik vliegt, kunt u de drone nog wel besturen, maar deze niet verder weg laten vliegen.
- Wanneer de drone samen met het dock wordt gebruikt om een vluchtroutetaak uit te voeren, kan hij niet opstijgen als er geen GNSS-signaal is. Als het GNSS-signaal tijdens de vlucht zwak wordt, wordt de vluchtroutetaak onderbroken en wordt RTH geactiveerd.

3.3 Gebruik van opstijgings- en landingsapparatuur

Het dock biedt plaats aan één drone, vanwaar het kan opstijgen en landen. Het dock kan ook de dronebatterij opladen en een geschikte omgeving bieden voor drone-opslag.

3.4 Afstand tot bedieningsstation

Wanneer de gebruiker op afstand geautomatiseerde handelingen uitvoert met behulp van DJI FlightHub 2 gebruiken, zal de drone opstijgen en landen op het dock. Zorg ervoor dat u een beschermende omheining installeert om de veiligheid van voetgangers te garanderen en diefstal van het product te voorkomen, zodat onbevoegd personeel of dieren het gebied waar het dock is geïnstalleerd niet kunnen betreden. Zorg ervoor dat er geen vluchtplan op DJI FlightHub 2 gebruiken wordt uitgevoerd en dat de drone in het dock is geland voordat u de beschermende omheining binnengaat wanneer het dock op locatie wordt gebruikt. Zorg ervoor dat u na het betreden van het gebied op de noodstopknop van het dock drukt.



Tijdens een vluchttaak moet de drone zich op meer dan 10 meter afstand van de gebruikers bevinden om de veiligheid te garanderen.

Als het nodig is om de drone op te laten stijgen landen met behulp van de afstandsbediening, moet de drone zich op meer dan 10 meter afstand van de bediener bevinden om de veiligheid te garanderen.

3.5 Installatie en aansluiting

Het dock moet worden geïnstalleerd door een door DJI geautoriseerde serviceprovider met de drone ter plaatse voorbereid. Raadpleeg de Installatie- en Setup-handleiding voor meer informatie over installatie, dronevoorbereiding, koppeling en activering.

Om ervoor te zorgen dat het dock en de drone goed functioneren, moet er ter plaatse een vluchttest van de automatische bediening worden uitgevoerd in DJI FlightHub 2 gebruiken na voltooiing van de dockconfiguratie.


-
- ⚠ • Zorg ervoor dat u de gimbalbeschermer voor de drone installeert voordat u deze vervoert.
 - Neem voor installatie contact op met een door DJI geautoriseerde serviceprovider. Er kunnen potentiële veiligheidsrisico's zijn als het product door de gebruiker wordt geïnstalleerd. Neem contact op met DJI Support voor informatie over geautoriseerde dienstverleners.
 - Zorg ervoor dat de RTK van het dock vóór een vluchttask is gekalibreerd om een nauwkeurige vlucht langs de vliegroute te kunnen garanderen. De RTK-gegevens van het dock zijn al gekalibreerd met de afstandsbediening tijdens de dockconfiguratie en vereisen geen herkalibratie als de docklocatie hetzelfde blijft.
 - Wanneer u de alternatieve landingsplaats instelt of RTK-taken uitvoert, mag u de dockpositie NIET verplaatsen, het dock NIET opnieuw opstarten of de dockpositie opnieuw kalibreren.
 - Verhoogde ionosferische activiteit of scintillatie kan de nauwkeurigheid van RTK-positionering beïnvloeden. In dit geval wordt het niet aanbevolen om de dockpositie te kalibreren.
 - Zorg ervoor dat u het kompas van de drone kalibreert voordat u deze voor de eerste keer gebruikt of nadat u een payload hebt geïnstalleerd. Anders kan de positioneringsnauwkeurigheid van de drone nadelig worden beïnvloed.
-

3.6 Checklist vluchttest

Na het aanmaken of wijzigen van een vliegroute wordt aanbevolen om een vliegtest ter plaatse uit te voeren. Let tijdens vliegtests op de videotransmissie op het scherm. Zorg ervoor dat het dock en de drone normaal kunnen functioneren voordat u vluchttaken uitvoert.

1. Zorg ervoor dat u de checklist in de Snelle installatiegids volgt voordat u vertrekt om de controle op locatie uit te voeren.

2. Controleer het volgende in DJI FlightHub 2 gebruiken voor een vluchttaak:
 - a. Alle firmware van het apparaat (het dock, de drone en de accessoires) is bijgewerkt naar de nieuwste versie.
 - b. Er zijn geen abnormale prompts voor het dock en de drone in de DJI FlightHub 2 gebruiken.
 - c. De windsnelheid, externe temperatuur en neerslag zijn geschikt zijn voor een vluchttaak en de netwerkverbinding van het dock is stabiel.
 - d. De drone heeft voldoende batterijvermogen en het GNSS-signaal is sterk.
 - e. De dock-RTK is gekalibreerd en geconvergeerd, en de alternatieve landingsplaats en de alternatieve landingshoogte zijn ingesteld.
 - f. De obstakeldetectie van de drone is ingeschakeld.
 - g. Stel de maximale hoogte en de maximale afstand in op basis van uw werkelijke behoeften. Zorg ervoor dat u de RTH-hoogte minimaal 5 meter onder de hoogtelimiet instelt. Er zijn geen obstakels tijdens de vlucht en RTH.
 - h. Let tijdens de vlucht op het batterijniveau. Annuleer RTH NIET wanneer de batterij bijna leeg is.
3. Verdeel het luchtruim voor vluchten wanneer er meerdere drones tegelijkertijd vliegen, om botsingen tijdens de vlucht te voorkomen.

-
-  • Om veiligheidsredenen wordt aanbevolen vóór de vluchttests de afstandsbediening te koppelen als afstandsbediening B.
- Zorg er bij het importeren van vluchtroutes naar DJI FlightHub 2 gebruiken voor dat de RTK-signaalbron van de vluchtroute dezelfde is als de signaalbron die wordt gebruikt om de RTK van het dock te kalibreren. Anders verschilt het werkelijke vluchttraject van de drone van de vooraf ingestelde vluchtroute en kan de drone zelfs crashen.
-

3.7 Opstijgen / landen

Automatische opstijgen/landen

De drone stijgt automatisch op en landt wanneer deze met het dock wordt bediend. Snelle opstijging kan worden bereikt in DJI FlightHub 2 gebruiken:

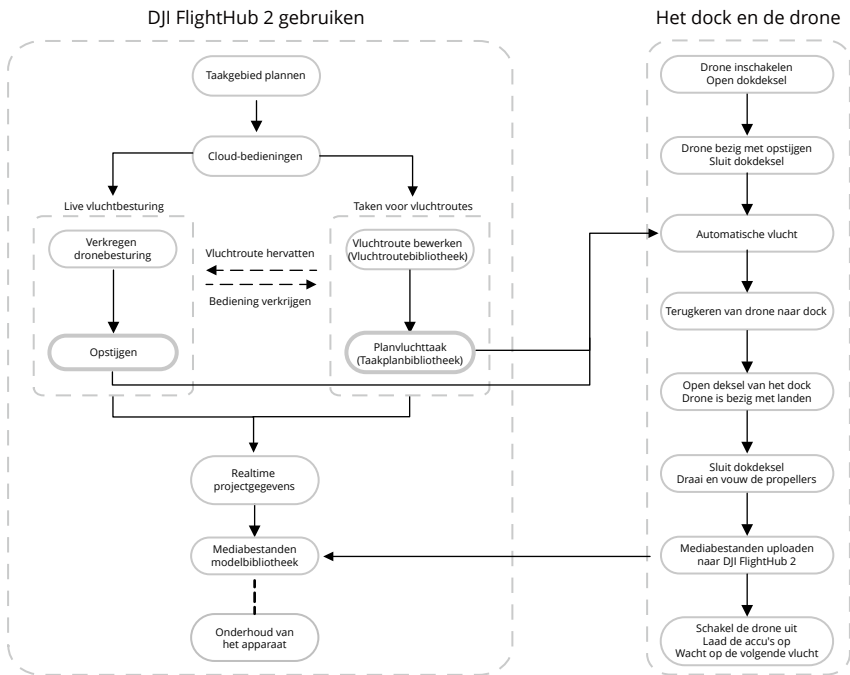
- Klik **Virtual Cockpit** in het apparaatsstatusvenster en de drone zal automatisch inschakelen, en klik **Opstijgen**.
- Selecteer de positioneringsnauwkeurigheid als **GNSS** in de Task Plan Library (Taakplanbibliotheek).

- ⚠ • Snel opstijgen is alleen beschikbaar als het dock een netwerkverbinding heeft en het netwerksignaal sterk is.

3.8 Geplande en handmatige vlucht

Vluchtprocedure

De operationele procedure in DJI FlightHub 2 gebruiken en de geautomatiseerde vluchtprocedure van het dock en de drone zijn weergegeven in de afbeelding hieronder:



- 💡 • Raadpleeg voor meer informatie de *DJI FlightHub 2 gebruikershandleiding* die beschikbaar is op <https://fh.dji.com/user-manual/en/overview.html>.

Taken voor vluchtroutes

Gebruikers kunnen taakplannen maken in DJI FlightHub 2 gebruiken:

- Taak met één dock: De drone zal op hetzelfde dock opstijgen en landen.
- Multi-dock taak: De drone stijgt op vanaf het ene dock en landt in een ander dock, waardoor vliegtaken in grote gebieden met lange afstanden mogelijk zijn.



Klik op de onderstaande link of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken voordat u het voor het eerst gebruikt.



<https://enterprise.dji.com/dock-3/video>



- Selecteer het bedieningsdock op basis van de vluchtroutes en werkelijke behoeften, en voer vluchttests uit op de vluchtroutes.
- Voor langeafstandsvluchtroutes of in omgevingen met interferentie wordt aanbevolen om de DJI Cellulaire dongle 2 te installeren en verbeterde transmissie in te schakelen, of een D-RTK 3 Multifunctioneel basisstation te installeren.
- Probeer de vluchthoogte en de RTH-hoogte te verlagen om het effect van sterke wind te verminderen. Controleer ondertussen de vluchthoogte en de RTH-hoogte om er zeker van te zijn dat er geen obstakels zijn tijdens de vlucht of RTH.
- Nadat er een taak is verdeeld in DJI FlightHub 2 gebruiken, controleert het dock automatisch of de omgeving (zoals windsnelheid, neerslag en temperatuur) en de status van het apparaat geschikt zijn voor vliegtaken. Als er een waarschuwingsbericht verschijnt in DJI FlightHub 2 gebruiken, klikt u op het bericht om waarschuwingsdetails te bekijken en volgt u de instructies om op afstand fouten op te sporen.
- Als het docknetwerk tijdens een vliegtaken wordt verbroken, wordt de taak onderbroken en wordt RTH geactiveerd.



- Multi-dock taken ondersteunen alleen taken tussen twee docks en de afstand tussen de docks moet minder dan 15 km zijn.
- Voor het single-dock dat al in gebruik is, zorg ervoor dat u de locatie van het dock opnieuw kalibreert voordat u een multi-dock taak uitvoert.
- Voor multi-dock taken, zorg ervoor dat de RTK-sigitaalbronnen van de docks consistent zijn en dat de RTK-gegevens FIX zijn.

- Multi-dock taken worden niet ondersteund voor het dock dat is verbonden met een D-RTK 3 Multifunctioneel basisstation.
 - Om de vliegveiligheid te garanderen, is het alleen mogelijk om RTK te kiezen als positioneringsnauwkeurigheid voor multi-dock taken.
 - Live vluchtbesturing en afstandsbediening B zijn niet beschikbaar tijdens een multi-dock taak.
 - Let op het volgende als een multi-dock taak is afgerond:
 - ♦ Als tijdens een vliegtaak een noodlanding of uitwijklanding wordt uitgevoerd, moet u ervoor zorgen dat de drone en het dock opnieuw worden gekoppeld, voordat u weer gaat vliegen.
 - ♦ Tijdens vliegtests op locatie kan de drone de verbinding met het dock verbreken als afstandsbediening B aan de drone is gekoppeld. Zorg ervoor dat u de drone en het dock opnieuw koppelt voordat u de locatie verlaat.
-

Live vluchtbesturing


DJI FlightHub 2 gebruiken ondersteunt het rechtstreeks verzenden van opdrachten naar de drone die aan het dock is gebonden en het op afstand bedienen van de drone.

One-click landing en **Noodstop** worden ondersteund in DJI FlightHub 2 gebruiken in geval van nood. Raadpleeg de DJI FlightHub 2 gebruiken gebruikershandleiding op <https://fh.dji.com/user-manual/en/real-time-project-information/virtual-cockpit.html> voor meer informatie.

Voertuig-gemonteerde bediening

Vorbereiding ter plaatse

1. Zorg ervoor dat u het volgende controleert voordat u gaat rijden:
 - a. De dockafdekking is gesloten.
 - b. Controleer de markeringen op de montagebasisbeugels om ervoor te zorgen dat de bouten niet los zitten. Zorg ervoor dat de anti-los staaldraden stevig zijn vastgedraaid.
 - c. Bevestig de sticker die is inbegrepen in het voertuig-gemonteerde gimbal-montagepakket op de middenconsole van het voertuig.
2. Rijd naar het taakgebied en parkeer. Zorg ervoor dat er geen duidelijke obstakels zoals bomen in de buurt van de parkeerlocatie zijn. Let op nabijgelegen voetgangers en voertuigen om een veilige en onbelemmerde taakuitvoering te garanderen.

-  • Let bij het rijden op de totale hoogte om schade aan het product te voorkomen en zorg ervoor dat u voldoet aan lokale wetten en voorschriften.
-

3. Zorg ervoor dat de stroomvoorziening en de netwerkapparaten van het voertuig normaal werken en dat de aardingsstaaf van het dock goed geaard is.
4. Schakel de stroomvoorziening van het dock in en zet het dock aan.


Vorbereiding op afstand

1. **Locatiebeoordeling:** Open het apparaatsstatusvenster in DJI FlightHub 2 gebruiken en klik op  > **Voertuig-Gemonteerd**. Controleer of de apparaatsstatussen, inclusief de kantelhoek, het aantal satellieten en de positieconvergentiestatus, allemaal wit zijn. Als de kantelhoek rood is, neem contact op met de bestuurder om de voertuiglocatie aan te passen.
2. **Kalibratie:** Klik **One-Tap Kalibratie**, selecteer Netwerk Kalibratie of Handmatige Kalibratie (aanbevolen Netwerk Kalibratie), en klik **Opslaan** om de kalibratie te voltooien.
3. Controleer of de batterij van de drone volledig is opgeladen.

Bediening

1. Verdeel vluchttaken in DJI FlightHub 2 gebruiken en wacht tot de apparaten de taak automatisch uitvoeren en mediabestanden uploaden.
2. Wanneer de taak is voltooid, kunt u op de noodstopknop drukken nadat u de dockdeksel hebt gesloten. Bij het verplaatsen van het voertuig kunt u de stroomvoorziening naar het dock handhaven om de batterij van de drone op te laden.

-  • **Relatieve alternatieve terrein:** Een alternatief landingsgebied dat is ingesteld ten opzichte van de locatie van het dock en wordt aanbevolen om in te stellen op vlakke gebieden, zoals het dak of de voorkant van het voertuig. Tijdens een voertuiggebonden taak zal de drone landen op het relatieve alternatieve terrein als het niet kan landen op het dock. Het relatieve alternatieve terrein en de relatieve alternatieve hoogte worden ingesteld tijdens de initiële inzet en hoeven niet opnieuw te worden ingesteld voor elke taak.
-

-  • **VERPLAATS** het dock NIET tijdens de taak. Als het dock wordt verplaatst, wordt de vlucht opdracht onderbroken en vliegt de drone de vorige locatie van de relatieve alternatieve site voor landing. Druk op de noodstopknop om de taak indien nodig te pauzeren.
- In voertuigmodus, als het dock stroom verliest en in idle status is, wordt de reservebatterij ingeschakeld om kortstondige stroom te leveren. Als de reservebatterij ook is uitgeschakeld, kunt u de stroomvoorziening van het dock

herstellen of de reservebatterij opnieuw starten om uw operaties voort te zetten.

- In omgevingen met hoge temperaturen, als het dock stroom verliest en het airconditioningsysteem niet werkt, haal de dronet en bewaar het apart om batterijbeschadiging te voorkomen.
-

Dubbele drone rotatie

Het dock ondersteunt het inzetten van twee sets docks en drones voor voertuigmontage, waardoor automatische rotatieoperatie van twee drones mogelijk is. Om de vliegveiligheid te waarborgen, zorg ervoor dat alle operationele docks aan hetzelfde project zijn gebonden en [Multi-Drone Takeoff/Landing](#) in DJI FlightHub 2 gebruiken in te schakelen.



Moet updaten naar de nieuwste firmware om deze functie te gebruiken.

3.9 Terug naar thuisbasis

Lees de inhoud van dit gedeelte zorgvuldig door, zodat u bekend bent met het gedrag van de drone in Terug naar thuisbasis (RTH).

De functie Terug naar thuisbasis (RTH) vliegt de drone automatisch terug naar de laatst geregistreerde thuisbasis. RTH kan op drie manieren worden geactiveerd: de gebruiker activeert RTH actief, de batterij van de drone is bijna leeg of het besturingssignaal tussen de afstandsbediening en de drone gaat verloren (Uitvalbeveiligde RTH wordt geactiveerd). Als de drone de thuisbasis met succes heeft geregistreerd en het positioneringssysteem normaal functioneert, zal de drone, wanneer de RTH-functie wordt geactiveerd, automatisch terugvliegen en landen op de Thuisbasis.

Opmerking



- Het is mogelijk dat de drone niet normaal kan terugkeren naar de thuisbasis als het positioneringssysteem niet normaal functioneert. Tijdens Uitvalbeveiligde RTH kan de drone overschakelen naar de ATTI-modus en automatisch landen als het positioneringssysteem niet normaal functioneert.
- Als er geen GNSS beschikbaar is, mag u niet vliegen over wateroppervlakken, gebouwen met een glazen oppervlak of in scenario's waarin de hoogte boven de grond groter is dan 30 meter. Als het positioneringssysteem niet goed functioneert, schakelt de drone over naar de ATTI-modus.

- Het is belangrijk om vóór elke vlucht een geschikte RTH-hoogte in te stellen. Start DJI FlightHub 2 gebruiken en stel de RTH-hoogte in. De standaard RTH-hoogte is 100 m.
- De drone kan tijdens RTH geen obstakels detecteren als de omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het detectiesysteem.
- GEO-zones kunnen de RTH beïnvloeden. Vermijd vliegen in de buurt van GEO-zones.
- De drone kan mogelijk niet naar een thuisbasis terugkeren wanneer de windsnelheid te hoog is. Vlieg voorzichtig.
- Let extra op kleine of fijne voorwerpen (zoals boomtakken of hoogspanningsleidingen) of transparante voorwerpen (zoals water of glas) tijdens RTH. Sluit de RTH af en bedien de drone handmatig in een noodgeval.
- Stel Geavanceerde RTH in als **Voorinstelling** als er hoogspanningslijnen of zendmasten zijn die de drone niet kan omzeilen op het RTH-pad en zorg ervoor dat de RTH-hoogte hoger is ingesteld dan alle obstakels.
- Als de maximale hoogte wordt aangepast tot een hoogte onder de huidige hoogte tijdens RTH, daalt de drone eerst naar de maximale hoogte en keert de drone vervolgens terug naar de thuisbasis.
- De RTH-hoogte kan tijdens RTH niet worden gewijzigd.
- Als er een groot verschil is tussen de huidige hoogte en de RTH-hoogte, kan de gebruikte hoeveelheid batterijvermogen niet nauwkeurig worden berekend vanwege het verschil in windsnelheid op verschillende hoogtes. Besteed extra aandacht aan de batterijvoedingsberichten en waarschuwingmeldingen in DJI FlightHub 2 gebruiken.
- Wanneer het signaal van de afstandsbediening tijdens Geavanceerde RTH normaal is, kan de pitchstick worden gebruikt om de vliedsnelheid te regelen. De oriëntatie en hoogte kunnen echter niet worden geregeld en de drone kan niet worden bestuurd om naar links of rechts te vliegen. Als u de pitchstick ingedrukt houdt om te versnellen, neemt het stroomverbruik van de batterij toe. De drone kan geen obstakels omzeilen als de vliedsnelheid de effectieve detectiesnelheid overschrijdt. De drone remt en zweeft op zijn plaats en verlaat de RTH als de pitchstick helemaal naar beneden wordt geduwd. De drone kan worden bestuurd nadat de pitchstick is losgelaten.
- Als de drone de hoogtelimiet van de huidige locatie van de drone of van de thuisbasis bereikt terwijl deze stijgt tijdens vooraf ingestelde RTH, stopt de drone met stijgen en keert terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte. Let tijdens RTH op de vliegveiligheid.

- Als de thuisbasis zich binnen de hoogtezone bevindt, maar de drone niet, zal de drone bij het bereiken van de hoogtezone dalen tot onder de hoogtelimiet, die lager kan zijn dan de ingestelde RTH-hoogte. Vlieg voorzichtig.
 - Als de OcuSync-videotransmissie wordt belemmerd en de verbinding wordt verbroken, aangezien er grote obstakels op de RTH-route kunnen zijn, zal de RTH-route, om de veiligheid tijdens RTH te garanderen, de vorige vliegroute als referentie nemen. Als de drone alleen gebruik kan maken van Verbeterde 4G-transmissie, let dan extra op de batterijstatus en de RTH-route op de kaart.
 - De drone verlaat RTH als de omgeving te complex is om RTH te voltooien, zelfs als het zichtsysteem goed werkt.
 - RTH kan niet worden geactiveerd tijdens automatisch landen.
-

Geavanceerde RTH

Wanneer Geavanceerde RTH wordt geactiveerd, plant de drone automatisch het beste RTH-pad, dat in de app wordt weergegeven en aangepast aan de omgeving. Tijdens RTH past de drone de vliegsnelheid automatisch aan op basis van omgevingsfactoren zoals windsnelheid, windrichting en obstakels.

De gebruiker kan RTH annuleren nadat hij de controle over de drone heeft verkregen in DJI FlightHub 2 gebruiken.

Als het besturingssignaal tussen de afstandsbediening en de drone goed is, verlaat u RTH door op de RTH-knop of de vluchtpauzeknop op de afstandsbediening te drukken. Na het afsluiten van RTH krijgt u weer controle over de drone.



- Wanneer de drone samen met het dock wordt gebruikt om een vluchtroutetaak uit te voeren, kan hij niet opstijgen als er geen GNSS-signaal is. Als het GNSS-signaal tijdens de vlucht zwak wordt, wordt de vluchtroutetaak onderbroken en wordt RTH geactiveerd.
- Het wordt aanbevolen om het waypoint met het obstakel erboven te markeren als no-return-punt om de vliegveiligheid tijdens RTH te garanderen.
- UPDATE het Home Point NIET nadat u de controle hebt overgenomen met afstandsbediening B. Anders kan de drone mogelijk niet naar het dock terugkeren als het Home Point is geüpdatet.
- Wanneer de verlichting onvoldoende is en de omgeving niet geschikt is voor het zichtsysteem, kan de drone tijdens RTH obstakels niet ontwijken.
- Bij regenachtig of mistig weer is het zichtsysteem niet beschikbaar en kan de RTH-route onnauwkeurig zijn, wat risico's voor de vliegveiligheid kan

veroorzaken. Vermijd vliegen als het regent, mistig is of als het zicht minder is dan 100 m.

Activeringsmethode

De gebruiker activeert RTH actief

Geavanceerde RTH kan worden gestart door op Return to Home (Terug naar thuisbasis) te klikken in het apparaatstatusvenster in DJI FlightHub 2 gebruiken.

Tijdens het vliegen kunt u RTH activeren door op de RTH-knop van de afstandsbediening te drukken.

Dronebatterij bijna leeg

Als het batterijniveau tijdens het vliegen laag is en de drone alleen nog maar naar de thuisbasis kan vliegen, verschijnt er een waarschuwing melding in DJI FlightHub 2 gebruiken. De drone start automatisch met RTH vanwege een laag batterijniveau.

Als u de RTH-melding annuleert en doorgaat met vliegen met de drone, landt de drone automatisch wanneer het resterende batterijniveau de drone alleen nog maar lang genoeg kan ondersteunen om te dalen vanaf de huidige hoogte.

De automatische landing kan niet worden geannuleerd, maar u kunt de drone nog steeds horizontaal laten vliegen door de pitch- en roll-hendel te bewegen. De daalsnelheid van de drone kunt u wijzigen door de gashendel te bewegen. Vlieg de drone zo snel mogelijk naar een geschikte landingsplaats.

-
- ⚠ • Wanneer het niveau van de Intelligent Flight-batterij te laag is en er niet genoeg stroom is om terug te keren naar de thuisbasis, landt u de drone zo snel mogelijk. Als u dit toch doet, zal de drone neerstorten nadat de batterij helemaal leeg is.
 - Blijf de gashendel NIET omhoog drukken tijdens automatisch landen. Als u dit toch doet, zal de drone neerstorten nadat de batterij helemaal leeg is.
-

Signaal van afstandsbediening verloren

Wanneer het afstandsbedieningssignaal verloren gaat, zal de drone automatisch Uitvalbeveiligde RTH starten als de Signaalverliesactie is ingesteld op RTH.

Wanneer de licht- en omgevingsomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem, begint de drone met RTH met Geavanceerde RTH volgens de RTH-instellingen. De drone blijft in RTH, zelfs als het signaal van de afstandsbediening is hersteld.

Wanneer de licht- en omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem, zal de drone remmen en blijven zweven, waarna het de Oorspronkelijke route RTH volgt.


- Als de RTH-afstand (de horizontale afstand tussen de drone en de thuisbasis) groter is dan 50 m, past de drone de oriëntatie aan en vliegt 50 m achteruit op zijn oorspronkelijke vliegroute voordat deze naar de vooraf ingestelde RTH gaat.
- Als de RTH-afstand groter is dan 5 m, maar kleiner dan 50 m, past de drone zijn oriëntatie aan en vliegt deze in een rechte lijn, horizontaal, terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte.
- Als de RTH-afstand minder dan 5 m is, zal de drone boven het dock vliegen en daar landen.

RTH-procedure

Nadat Geavanceerde RTH is geactiveerd, remt de drone en blijft deze stil in de lucht hangen.

- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem:**
 - ♦ De drone past zijn oriëntatie aan op de thuisbasis, plant het beste pad op basis van de RTH-instellingen en keert vervolgens terug naar de thuisbasis als GNSS beschikbaar was bij het opstijgen.
- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem:**
 - ♦ Als de RTH-afstand meer dan 5 meter bedraagt, keert de drone terug naar huis volgens de **Voorinstelling**.
 - ♦ Als de RTH-afstand minder dan 5 m is, zal de drone boven het dock vliegen en daar landen.

Terreingegevens

Gebruikers kunnen op  op de projectpagina in DJI FlightHub 2 gebruiken klikken om het Kaartaakgebied te openen, **Obstakelgegevens** in te schakelen en de obstakelgegevens worden naar de drone in het dock gedistribueerd. Op basis van de terreingegevens kan de drone een optimale vliegroute plannen om obstakels op de route tijdens RTH te omzeilen.

Wanneer terreingegevens zijn ingeschakeld,

- als de omgeving of de lichtomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem, plant de drone automatisch een optimale vliegroute op basis van de terreingegevens en de door het zichtsysteem verzamelde gegevens. De optimale vliegroute zorgt ervoor dat er een veilige afstand tot obstakels in het terrein wordt gehandhaafd.

- Als de omgeving of de lichtomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem, zijn alleen de terreingegevens van toepassing. Er kunnen veiligheidsrisico's ontstaan als de modelgegevens onjuist zijn.

-
- ☀️ • Op basis van de terreingegevens zal de drone het gebied met een zwak GNSS-signaal omzeilen om de nauwkeurigheid van de dronepositionering te waarborgen. Als er in de terreingegevens zwevende modellen voorkomen, zoals kranen, elektriciteitskabels en bruggen, zal de drone proberen de obstakels te omzeilen door boven de objecten te vliegen.

-
- ⚠️ • Wanneer de drone GNSS gebruikt voor positionering, is de positioneringsnauwkeurigheid relatief laag en kan de obstakelomzeilingscapaciteit worden beïnvloed. Gebruikers moeten voorzichtig vliegen en goed letten op de vliegroute en de cameraweergave.
-

RTH instellingen

RTH-instellingen zijn beschikbaar voor Geavanceerde RTH. **Optimale routeplanning** kan worden ingeschakeld in DJI FlightHub 2 gebruiken onder **Live Flight Controls** voordat u opstijgt. **Optimale routeplanning** kan ook worden ingeschakeld in de **Taakplanbibliotheek** wanneer u een taakplan maakt.

- **Optimaal:**



- Als de verlichting voldoende is en de omgeving geschikt is voor de zichtsysteem, plant de drone automatisch het optimale RTH-pad en past de hoogte aan op basis van omgevingsfactoren, zoals obstakels en transmissiesignalen, ongeacht de RTH-hoogte-instelling. Het optimale RTH-pad betekent dat de drone de kortst mogelijke afstand aflegt, om de gebruikte hoeveelheid accuvermogen te verminderen en de vliegtijd te verlengen.
 - Als de verlichting onvoldoende is of de omgeving niet geschikt is voor het zichtsysteem, voert de drone de vooraf ingestelde RTH uit op basis van de RTH-hoogte-instelling.
- **Voorinstelling:**



RTH-afstand/-hoogte		Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
RTH-afstand > 50 m	Huidige hoogte < RTH-hoogte	De drone zal het RTH-pad plannen, naar een open gebied vliegen terwijl obstakels worden omzeild, naar de RTH-hoogte stijgen en terugkeren naar de thuisbasis via het beste pad.	De drone stijgt op naar de RTH hoogte en vliegt in een rechte lijn naar het thuisbasis op de RTH hoogte. [1]
	Huidige hoogte \geq RTH-hoogte	De drone keert terug naar de thuisbasis via het beste pad op de huidige hoogte.	De drone vliegt in een rechte lijn naar het thuisbasis op de huidige hoogte.
De afstand tot de RTH ligt tussen 5-50 m			

[1] Als de voorwaarts gerichte LiDAR een obstakel detecteert, stijgt de drone op om het obstakel te ontwijken. Zodra het pad voor u vrij is, stopt het de klim en volgt het de route verder naar RTH. Als de obstakelhoogte de hoogtelimiet overschrijdt, verschijnt er een prompt in DJI Pilot 2 en moet de gebruiker de besturing overnemen. Vlieg voorzichtig.

Wanneer de drone de Thuisbasis nadert en de huidige hoogte hoger is dan de RTH-hoogte, zal de drone op intelligente wijze beslissen of het zal afdalen tijdens het vliegen naar voren, afhankelijk van de omgeving, de verlichting, de ingestelde RTH-hoogte en de huidige hoogte. Wanneer de drone boven het gebied van de thuisbasis komt, zal de huidige hoogte van de drone niet lager zijn dan de ingestelde RTH-hoogte.

De RTH-plannen voor verschillende omgevingen, RTH-activeringsmethoden en RTH-instellingen zijn als volgt:

RTH-activeringsmethode	Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden (De drone kan obstakels en GEO-zones omzeilen)	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
De gebruiker activeert actief RTH	De drone voert RTH uit op basis van de RTH-instelling: <ul style="list-style-type: none"> • Optimaal • Voorinstelling 	Voorinstelling (de drone kan opstijgen om obstakels en GEO-zones te omzeilen)
Bijna lege dronebatterij		
Signaal van afstandsbediening verloren		Oorspronkelijke route RTH, Vooraf ingestelde RTH wordt uitgevoerd wanneer het signaal is hersteld (de drone kan stijgen om obstakels en GEO-zones te omzeilen)

Detectie van dock-landing

Tijdens RTH wordt de docklandingsdetectie geactiveerd zodra de drone begint te landen.

De specifieke prestaties van de drone zijn als volgt:

1. Als de detectie van dock-landing bepaalt dat het dock geschikt is voor landing, zal de drone direct op het dock landen.
2. Als er niet op het dock geland kan worden (bijvoorbeeld als de klep van het dock niet opengaat of als de noodstopknop wordt ingedrukt), zal de drone naar de alternatieve landingsplaats vliegen.
3. Als de docklandingsdetectie niet operationeel is (wanneer het dock en de drone zijn losgekoppeld), zal de drone dalen tot 5 m (9,8 ft) boven de grond en zweven, en naar de alternatieve landingsplaats vliegen wanneer het batterijniveau laag is.

-  • Als er geen alternatieve landingsplaats is ingesteld, zal de drone zweven en beginnen te dalen wanneer het batterijniveau te laag is. Zorg ervoor dat u tijdens de inzet van het dock een alternatieve landingsplaats instelt. Anders kan de drone crashen, wat schade aan de drone en het dock kan veroorzaken.

3.10 Systeem uitschakelen

Na voltooiing van een vluchttaak landt de drone op het landingsplatform, gaat de dockafdekking dicht en laadt het dock de drone op. De mediabestanden worden automatisch naar de cloud geüpload voordat de drone wordt uitgeschakeld.

Wanneer de afstandsbediening wordt gebruikt, drukt u de gashendel naar beneden en houdt u deze vast om de motoren na de landing te stoppen. Druk op de aan/uit-knop en houd deze vervolgens ingedrukt om de drone en de afstandsbediening uit te schakelen.

3.11 Inspectie na de vlucht

1. Zorg ervoor dat de drone in het dock is geland en dat de dockafdekkingen goed zijn gesloten.
2. Zorg ervoor dat de mediabestanden automatisch naar de cloud worden geüpload en dat de mediabestanden tijdens de vlucht correct kunnen worden vastgelegd.
3. Zorg ervoor dat u de waarschuwingdetails van het dock en de drone bekijkt in DJI FlightHub 2 gebruiken.
4. Controleer of er een foutmelding is in DJI FlightHub 2 gebruiken.
5. Controleer of de drone op de juiste manier kan worden uitgeschakeld en opgeladen via het dock.
6. Controleer of het dock normaal werkt.

Inspecteer de volgende items als de afstandsbediening wordt gebruikt om de besturing van de drone handmatig over te nemen tijdens vliegtests ter plaatse.

1. Zorg ervoor dat de drone is uitgeschakeld.
2. Zorg ervoor dat u een visuele inspectie uitvoert zodat u kunt controleren of de drone, de afstandsbediening, de gimbalcamera, de Intelligent Flight-batterijen en de propellers in goede staat verkeren. Neem contact op met DJI-ondersteuning als er schade wordt opgemerkt.
3. Zorg ervoor dat de cameralens en de sensoren van het zichtsysteem schoon zijn.
4. Controleer de constructie van de drone, verwijder vuil en stof en vervang losse of beschadigde onderdelen.
5. Zorg ervoor dat de drone correct op het landingsplatform is geplaatst, dat de koers van de drone overeenkomt met de pijlmarkering en dat de propellers zich in een hoek van 90° ten opzichte van elkaar bevinden.
6. Zorg ervoor dat de batterijpoort in de drone schoon en droog is.

4 Noodprocedures

4.1 Brand

Er verschijnt een melding in DJI FlightHub 2 gebruiken en de vluchtcontroller vermindert het vermogen van de drone wanneer de temperatuur van de Intelligent Flight-batterij te hoog is. De batterij wordt vergrendeld voor toekomstig gebruik als de temperatuur tijdens de vlucht te hoog is en na de landing niet meer kan worden gebruikt.

Volg de onderstaande instructies als de Intelligent Flight-batterij vlam vat.

1. Als de batterij vlam vat tijdens het opladen met behulp van een oplaadapparaat, zorg er dan voor dat de persoonlijke veiligheid gegarandeerd is, schakel het oplaadapparaat onmiddellijk uit en koppel de batterij los van het oplaadapparaat. Als de batterij vlam vat terwijl de batterij zich in de drone bevindt, zorg er dan voor dat de persoonlijke veiligheid gewaarborgd is en verwijder de batterij onmiddellijk uit de drone.
2. Verplaats de brandbare materialen rondom de batterij naar een veilige afstand van meer dan 5 meter.
3. Als de brand beheersbaar is, gebruik dan een grote hoeveelheid zand om de locatie van de brand af te dekken en giet koud water om de batterij af te koelen totdat er geen rook meer uit komt. Gebruik brandwerende handschoenen of ander beschermend gereedschap om direct contact met de batterij te vermijden. Verplaats de batterij naar een container met de juiste hoeveelheid zoutoplossing en dompel de batterij vervolgens volledig onder in de oplossing. Laat de container langer dan 72 uur op een koele plaats staan om de batterij volledig te ontladen, verwijder de batterij en gooi deze weg.
4. Als de brand onbeheersbaar is, controleer dan nogmaals of er geen brandbare materialen rond de batterij aanwezig zijn, verleng de veiligheidsafstand tot meer dan 10 meter en evacueer mensen uit de omgeving. Wacht tot de batterij leeg is en het vuur is gedoofd om verdere ongevallen te voorkomen.

4.2 Verlies van C2-verbinding

De drone voert de actie voor signaalverlies uit als het bedieningssignaal tijdens de vlucht verloren gaat. Raadpleeg het gedeelte '[Signaal van afstandsbediening verloren](#)' voor meer informatie.

4.3 Verlies van navigatiesystemen

Bij gebruik van vaste RTK-positionering schakelt de drone over naar GNSS als RTK niet beschikbaar is tijdens de vlucht. Als het GNSS-signaal zwak is, schakelt de drone over naar de visuele positioneringssystemen om te helpen bij het hoveren en landen. Als de visuele positionering ook niet beschikbaar is, schakelt de drone automatisch over naar de Attitude (ATTI)-modus, en de gebruiker moet handmatig de controle overnemen.

4.4 Storingen in het besturingsstation


Verlies van bedieningssignaal

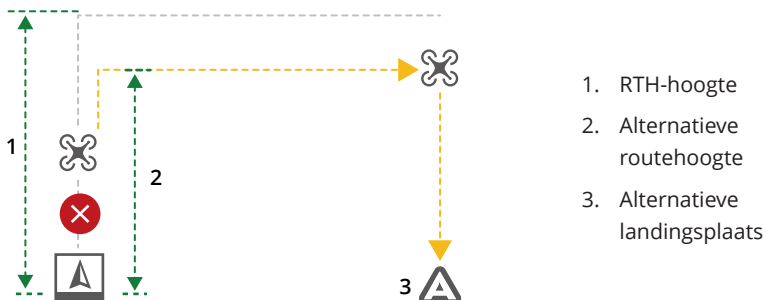
Als het bedieningssignaal tijdens de vlucht verloren gaat, voert de drone een actie voor signaalverlies uit. Raadpleeg het gedeelte '[Signaal van afstandsbediening verloren](#)' voor meer informatie.

Storing van DJI FlightHub 2 gebruiken

Als DJI FlightHub 2 gebruiken crasht tijdens automatische handelingen terwijl het bedieningssignaal normaal is, is de C2-verbinding tussen de drone en het bedieningsstation nog steeds in goede staat, zodat de drone de huidige handeling zal blijven uitvoeren totdat RTH wordt geactiveerd door een laag batterijniveau.

Alternatieve landing

Als het dock ongeschikt wordt bevonden om te landen, zal een alternatieve landing worden uitgevoerd. De drone zal naar de alternatieve hoogte stijgen en vervolgens naar de alternatieve landingsplaats vliegen om daar te landen. Open DJI FlightHub 2 gebruiken, klik op **Apparaten** > **Dock** en vervolgens op  om de alternatieve routehoogte te controleren.

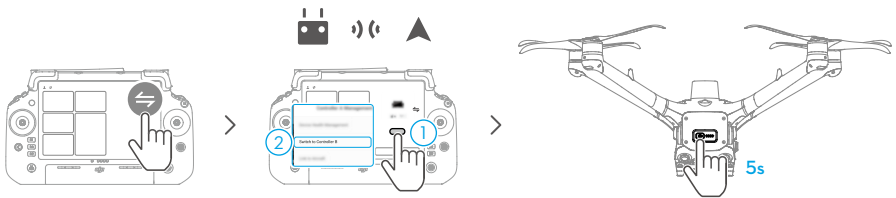


- ⚠ • Om de vliegveiligheid te garanderen, moet u ervoor zorgen dat u bij het configureren van het dock een alternatieve landingsplaats en een geschikte alternatieve routehoogte instelt.
-

Afstandsbediening B

Nadat deze als controller B op de drone is aangesloten kan de afstandsbediening worden gebruikt om de drone tijdens de vluchttest ter plaatse handmatig te bedienen, om de veiligheid van de vluchttest te waarborgen.

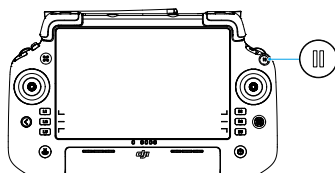
De afstandsbediening aansluiten als Controller B



- ⚠ • Controller B kan worden gebruikt wanneer er geen relaisstation is geïnstalleerd.
 - Zorg ervoor dat u eerst het dock en de drone koppelt, en daarna de afstandsbediening en de drone.
 - De afstandsbediening moet afzonderlijk worden aangeschaft. Let op de vliegveiligheid bij handmatige bediening met de afstandsbediening.
-

Controle verkrijgen via Controller B

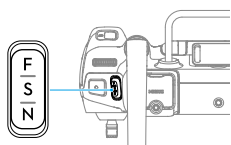
1. Start DJI Pilot 2 en tik op **Ga naar cameraweergave** op de startpagina. Gebruikers worden standaard naar de cameraweergave geleid nadat de controle voorafgaand aan de vlucht is voltooid.
2. Tik op **⌘** in de linkerbovenhoek om controle te krijgen.
3. Druk op de vluchtpauzeknop op de afstandsbediening B om de vluchtroute te onderbreken en de drone te besturen.



- ⚠️ • Werk het Startpunt NIET bij nadat u de controle heeft gekregen. Anders kan de drone niet naar het dock terugkeren.
- Nadat u controle heeft verkregen met afstandsbediening B en als een vluchtopdracht is gestart vanuit de DJI FlightHub 2 gebruiken, NIET opstijgen met de afstandsbediening B.

Vliegmodi

De drone ondersteunt de volgende vliegmodi, die kunnen worden gewisseld via de vliegmodusschakelaar op de afstandsbediening.



Positie	Vliegmodus
F	Funciemodus
S	Sportmodus
N	Normale modus

Normale modus

De normale modus is geschikt voor de meeste vliegscenario's. De drone kan nauwkeurig zweven, stabiel vliegen en maakt gebruik van Intelligente vliegmodi. Als obstakeldetectie is ingeschakeld, kunnen obstakels ook worden vermeden met behulp van het zichtsysteem.

Sportmodus

De maximale horizontale vliegsnelheid van de drone zal hoger zijn in vergelijking met de normale modus. Let op: obstakeldetectie is uitgeschakeld in de Sportmodus.

Funciemodus

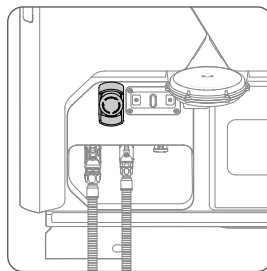
De funciemodus kan in DJI Pilot 2 worden ingesteld op de T-modus (statiefmodus). De T-modus is gebaseerd op de normale modus. De vliegsnelheid is beperkt om de drone gemakkelijker te kunnen besturen. De houdingsmodus moet voorzichtig worden gebruikt.

Omgevingsfactoren, zoals wind, kunnen leiden tot horizontale drift van de drone, waardoor gevaarlijke situaties kunnen ontstaan, vooral wanneer in krappe ruimtes wordt gevlogen. De drone zal niet automatisch kunnen zweven of remmen, daarom moet de piloot de drone zo snel mogelijk landen om ongevallen te voorkomen.

Als de drone in de EU vliegt, schakelt de drone over naar de lagesnelheidsmodus wanneer de vliegmodus op de afstandsbediening wordt ingesteld op F (T-modus). De lagesnelheidsmodus beperkt de maximale horizontale vliegsnelheid tot 2,8 m/s op basis van de normale modus en er is geen limiet voor de stijg- of daalsnelheid.

-
- ☀ • Schakel NIET van de normale modus naar andere modi over, tenzij u voldoende vertrouwd bent met het gedrag dat de drone in elk van deze twee vliegmodi vertoont. U moet in DJI Pilot 2 de instelling Meerdere vliegmodi inschakelen voordat u van de normale modus overschakelt naar andere modi.
-
- ⚠ • De zichtsystemen zijn in de Sportstand uitgeschakeld, wat betekent dat de drone obstakels op zijn route niet automatisch kan detecteren. De gebruiker moet alert blijven op de omgeving en de drone besturen om obstakels te vermijden.
 - De maximale vliegsnelheid en remafstand van de drone nemen aanzienlijk toe in de sportmodus. Wanneer u in windstille omstandigheden vliegt, zorg er dan voor dat u voldoende remafstand houdt om de vliegveiligheid te garanderen.
 - Zorg er wanneer de drone stijgt of daalt in de sportmodus of de normale modus onder windstille omstandigheden voor dat u voldoende verticale remafstand houdt om de vliegveiligheid te garanderen.
 - Het reactievermogen van de drone neemt in de sportmodus aanzienlijk toe. Dit betekent dat een kleine beweging van de joystick op het afstandsbedieningsapparaat zich vertaalt in een grote reisafstand van de drone. Zorg ervoor dat u voldoende manoeuvreerruimte houdt tijdens het vliegen.
-

Noodstopknop



Druk in een noodgeval op de noodstopknop om alle bewegingen van het dock te stoppen tijdens het bedienen of het onderhoud van het dock. Na het indrukken van de noodstopknop knipperen de statusindicatoren rood en geel.

Als de drone is ingeschakeld, maar de motoren niet draaien, kan nadat u op de noodstopknop heeft gedrukt de drone niet opstijgen. Als de noodstopknop wordt ingedrukt terwijl de drone een vluchttask uitvoert, wordt de vluchttask onderbroken en blijft de drone zweven. Als de knop tijdens het landen wordt ingedrukt, vliegt de drone naar de alternatieve landingsplaats.



- Trek de knop uit of draai hem rechtsom om de noodstopknop te ontgrendelen voordat u andere dockhandelingen uitvoert (bijv. bediening van dockafdekking).
-

Andere storingen

Wanneer er andere dockstoringen optreden, zoals wanneer het dock geen stroomvoorziening heeft, geen netwerkverbinding heeft of wanneer de dockafdekking niet kan worden geopend, voer dan de probleemoplossing uit.

4.5 Wegvliegen

Wanneer de drone is aangesloten op het dock, worden de coördinaten van de drone geüpload naar de cloud en kunnen deze worden bekeken in DJI FlightHub 2 gebruiken.

Wanneer de drone wordt losgekoppeld van het dock, worden de laatst geregistreerde tijd en coördinaten van de drone weergegeven in het apparaatstatusvenster in DJI FlightHub 2 gebruiken. Gebruikers kunnen op de informatie klikken om de dronelocatie in het midden van de kaart te centreren en vervolgens met de rechtermuisknop klikken om een PinPoint te maken om de drone tijdens een zoekopdracht te helpen lokaliseren. Wanneer de drone opnieuw op het dock is aangesloten wordt de informatie niet weergegeven.

5 Hantering, service en instructies voor onderhoud

5.1 Opslag

Dockopslag

Als het dock niet onmiddellijk wordt gebruikt, volg dan de onderstaande vereisten voor tijdelijke opslag:

- Bewaar het dock op een droge, regenbestendige en brandbestendige plaats zonder corrosieve materialen in de buurt.
- Bescherm het dock tegen erosie en schade veroorzaakt door wilde dieren.
- Controleer regelmatig of de buitenverpakking van het dock in goede staat is. Zorg ervoor dat u de back-upaccu elke drie maanden ten minste 6 uur oplaadt.
- Als het dock uit de opslag wordt gehaald en een tijdje niet wordt gebruikt, plaatst u het in een waterbestendige zak die is afgesloten met plakband en plaatst u het vervolgens in de originele verpakking met een droogmiddel.
- Kantel of keer het dock NIET om en plaats GEEN voorwerpen bovenop de doos wanneer het dock zich in de doos bevindt.
- Als het geïnstalleerde dock gedurende een langere periode buiten wordt gelaten, zorg er dan voor dat de drone uit het dock wordt verwijderd en afzonderlijk wordt opgeslagen. Verpak en vervoer de drone afzonderlijk op de juiste manier.

Opslag van de drone

Wanneer het dock is ingeschakeld en normaal werkt, kan het airconditioning-systeem de omgevingstemperatuur aanpassen, waardoor de omgeving geschikt is voor opslag. Als het apart wordt opgeslagen, haal de drone uit het dock en volg de onderstaande vereisten:

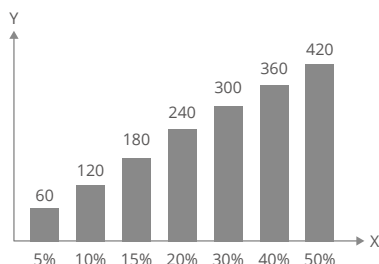
- Houd de drone en de onderdelen schoon en droog en bewaar ze op een koele, droge plaats. Aanbevolen opslagtemperatuur: tussen de -20° en 50° C (-4° en 122° F).
- Zorg ervoor dat kleine onderdelen op de juiste manier worden bewaard om verlies te voorkomen. Kleine onderdelen zoals kabels en riempjes kunnen gevaarlijk zijn als ze worden ingeslikt. Houd alle onderdelen buiten het bereik van kinderen en dieren.
- Verwijder de batterij uit de drone en installeer de gimbalbeschermer wanneer deze wordt opgeslagen.

Opslag van batterijen

Wanneer het dock is ingeschakeld en normaal werkt, kan het airconditioning-systeem de omgevingstemperatuur aanpassen, waardoor de omgeving geschikt is voor opslag.

Verwijder de batterij uit de drone deze afzonderlijk wordt bewaard, raadpleeg de Veiligheidsrichtlijnen en volg de instructies voor het opslaan van batterijen.

Het opslaan van stroom op de juiste niveaus kan de levensduur van de accu verlengen. Raadpleeg de onderstaande afbeelding voor de **Maximale Opslagdagen (Y)** bij opslag op verschillende **Batterijniveaus (X)**.







-
- ⚠ De batterij wordt beschadigd zodra deze de maximale opslagperiode overschrijdt. De batterij mag niet meer worden gebruikt.
 - De werkelijk maximale opslagperiode varieert enigszins, omdat de batterijen deel uitmaken van verschillende productiebatches en in verschillende omgevingen worden opgeslagen.
 - De maximale opslagdagen zijn theoretisch berekend bij kamertemperatuur. Het opslaan van de batterij in omgevingen met hoge temperaturen zal de levensduur van de batterij aanzienlijk verkorten en de opslagdagen zullen aanzienlijk worden verminderd.
-

5.2 De batterij opladen

Opladen via het dock

De batterij kan via het dock worden opgeladen wanneer deze in de drone wordt geplaatst. Het opladen begint nadat de batterijtemperatuur het bereik van de laadtemperatuur heeft bereikt. In dit geval wordt de oplaadtijd verlengd.

Om de Intelligent Flight-batterij op te laden, opent u de DJI FlightHub 2 gebruiken-projectpagina en klikt u op  >  > **Actie**, schakelt u **Fuotopsporing op afstand** in en klikt u vervolgens op **Opladen**.

-
-  • Gebruikers kunnen de batterij ook opladen op de pagina Apparaatonderhoud: open de DJI FlightHub 2 gebruiken-projectpagina, klik op **Dock** > , schakel **Fuotopsporing op afstand** in en klik vervolgens op **Opladen**.


-
-  • Nadat het dock is ingeschakeld, mag u GEEN metalen voorwerpen, zoals ringen of elektronische apparaten, op het landingsplatform plaatsen en het oppervlak van het landingsplatform niet aanraken wanneer u de drone op het landingsplatform plaatst, om brandwonden te voorkomen.
 - Om de veiligheid te garanderen laadt het dock de dronebatterij mogelijk niet op wanneer de dockafdekking geopend is.
-


Oplaadmodus

De oplaadmodus kan worden ingesteld als Planning of Stand-by in DJI FlightHub 2 gebruiken. Wanneer het dock in de ruststand staat, kunnen het batterijniveau en de temperatuur in het dock automatisch aan verschillende situaties worden aangepast.

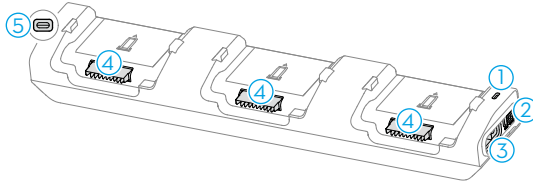
De planningsmodus is geschikt voor het uitvoeren van reguliere taken zoals patrouille-inspecties. De batterij wordt opgeladen en opgeslagen op ongeveer 60% wanneer er geen taak wordt gegeven.

De stand-bymodus is geschikt voor het uitvoeren van dringende taken zoals brandreddingsacties. De batterij wordt opgeladen en opgeslagen op ongeveer 95% wanneer er geen taak wordt gegeven.

Van oplaadmodus wisselen: Open de DJI FlightHub 2 gebruiken-projectpagina, klik op  >  en vervolgens op **Actie** om naar verschillende oplaadmodi te schakelen.

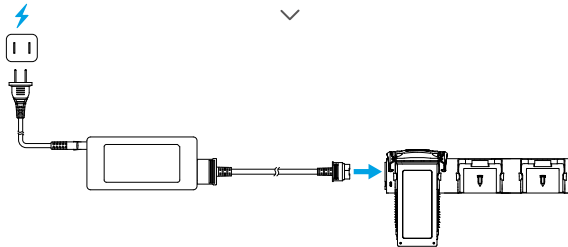
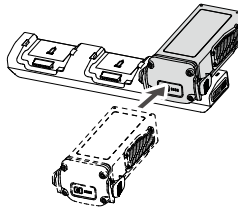
-
-  • In de planningsmodus kan het batterijniveau laag zijn. Als **Plan-timer** is ingesteld op **Immediate** (Onmiddellijk), kan tijdens de vluchttask RTH bij laag batterijniveau worden geactiveerd.
 - Het handhaven van een hoog batterijniveau in de stand-bymodus heeft invloed op de levensduur van de batterij. Het wordt aanbevolen om de planningsmodus te selecteren als de situatie niet dringend is.
-

De oplaadhub gebruiken




1. Status-LED
2. Voedingspoort
3. Modusschakelaar
4. Batterijpoort
5. USB-C-assistentpoort

Gebruik



Gebruik de modusschakelaar om een oplaadmodus te selecteren.

 **Standaardmodus:** alle batterijen worden een voor een tot 100% opgeladen.

 **Klaar om te vliegen-modus:** alle batterijen worden een voor een tot 90% opgeladen. Deze modus maakt snel gebruik van batterijen mogelijk.


De oplaadhub laadt de batterijen op op basis van de oplaadtemperatuur en het huidige batterijniveau. De batterij met de kortste oplaadtijd wordt als eerste opgeladen.

Koppel de Intelligent Flight-batterij los van de oplaadhub wanneer het opladen is voltooid.

Beschrijving van de status-LED





Knipperpatroon	Beschrijving
Continu geel	Er is geen batterij geplaatst
Pulseert groen	De batterij wordt opgeladen
Continu groen	Het opladen is voltooid
Knippert geel	Overschrijdt het oplaadtemperatuurbereik (geen verdere handelingen nodig, het opladen gaat door nadat de batterij of oplaadhub automatisch is hersteld)
Continu rood	Onherstelbare afwijking van de batterij of oplaadhub (verwijder de batterij en plaats deze opnieuw of koppel de adapter los en sluit deze weer aan)

-  • 1. De DJI 240W Voedingsadapter is vereist bij gebruik van de oplaadhub om Intelligent Flight-batterijen op te laden.
- De oplaadhub is alleen compatibel met de Intelligent Flight-batterij. Gebruik de oplaadhub NIET met andere batterijmodellen.
 - Plaats de oplaadhub bij gebruik op een vlakke en stabiele ondergrond. Zorg ervoor dat het apparaat goed geïsoleerd is om brandgevaar te voorkomen.
 - Raak de metalen klemmen van de batterijpoorten NIET aan. Reinig de metalen klemmen met een schone, droge doek als er vuil zichtbaar is.

-  • De USB-C-assistentpoort kan alleen worden gebruikt om de firmware van de oplaadhub bij te werken.







Ledlampjes voor batterijniveau

De onderstaande tabel toont het batterijniveau tijdens het opladen.

Knipperpatroon	Batterijniveau
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

Mechanismen voor het beschermen van de batterij

De ledlampjes voor het batterijniveau kunnen meldingen over de batterijbescherming weergeven die door afwijkende oplaadomstandigheden worden geactiveerd.


Ledlampjes	Knipperpatroon	Status
	LED2 en LED4 knipperen drie keer per seconde	Kortsluiting/overstroom drone bij inschakelen
	LED2 en LED4 knipperen twee keer per seconde	Underspanning bij inschakelen
	LED2 knippert twee keer per seconde	Overstroom gedetecteerd
	LED2 knippert drie keer per seconde	Kortsluiting gedetecteerd
	LED3 knippert twee keer per seconde	Overlading gedetecteerd
	LED3 knippert drie keer per seconde	Overspanning oplader gedetecteerd
	LED4 knippert twee keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te laag
	LED4 knippert drie keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te hoog
	Alle 4 LED knipperen snel	De batterij is abnormaal en niet beschikbaar

Als een van de mechanismen voor het beschermen van de batterij is geactiveerd, trek de stekker van de oplader dan uit het stopcontact en sluit deze vervolgens weer aan om het opladen te hervatten. Als de oplaadtemperatuur niet normaal is, wacht dan tot deze weer normaal is. Het opladen van de batterij wordt automatisch hervat zonder dat de oplader hoeft te worden losgekoppeld en aangesloten.

5.3 Batterijen conditioneren

De Intelligent Flight-batterij voert een zelfevaluatie uit en het dock onderhoudt automatisch de batterij om optimale batterijprestaties te garanderen. Als er een waarschuwingsbericht verschijnt in DJI FlightHub 2 gebruiken, klik dan op het bericht om de waarschuwingsdetails te bekijken en volg de instructies om batterijonderhoud uit te voeren.

Wanneer de levensduur van de batterij nadert, verschijnt er een melding in DJI FlightHub 2 gebruiken. Als gebruikers de batterij blijven gebruiken, kan het dock geen vluchttaken uitvoeren wanneer de levensduur van de batterij is bereikt.

-  De batterij bevat gevaarlijke chemicaliën. Gooi de batterij NIET weg in een gewone afvalcontainer. Volg strikt de plaatselijke wetten en voorschriften voor het verwijderen en recyclen van batterijen.

- Batterijen die te ver ontladen zijn, gezwollen zijn, betrokken zijn geweest bij een crash, in contact zijn gekomen met vloeistof, beschadigd zijn of lekken, moeten worden ingeleverd. Om schade of letsel te voorkomen mag u in een dergelijke toestand de batterij NIET gebruiken. Neem voor meer informatie over het weggooien van batterijen contact op met een professioneel afval- of recyclingbedrijf.
-

5.4 Reiniging en onderhoud

Raadpleeg voor meer informatie de *Onderhoudshandleiding* voor.

6 Bijlage

6.1 Firmware-update

DJI FlightHub 2 gebruiken gebruiken

1. Schakel de drone en het dock in. Zorg ervoor dat de drone en het dock met elkaar zijn verbonden en dat het batterijniveau van de drone hoger is dan 50%.
2. Open DJI FlightHub 2 gebruiken en klik op **Apparaten > Dock**.
3. Klik op **Can Update** (Kan bijwerken) en er verschijnt een melding in het venster die de firmwareversie en updates aangeeft.
4. Schakel het selectievakje aan de linkerkant in om de apparaatfirmware in batches te upgraden.
5. Klik op **Update** (Bijwerken) en de firmware zal automatisch gedownload en bijgewerkt worden.
6. De firmware van zowel het dock als de drone zullen gelijktijdig worden bijgewerkt. Als de drone niet in het dock is geplaatst, wordt alleen de firmware van het dock bijgewerkt.



- Zorg ervoor dat tijdens het hele updateproces de DJI FlightHub 2 gebruiken verbonden is met het internet.



- De apparaten en de batterij die in de drone zijn geïnstalleerd, zullen worden bijgewerkt naar de laatste firmwareversie.
 - Gebruikers kunnen de drone of het dock tijdens een firmware-update niet bedienen. De drone en het dock zullen weer beschikbaar zijn nadat de update voltooid of geannuleerd is.
-

DJI Assistant 2 (Enterprise-serie) gebruiken

Firmware-update voor drone en controlestation

1. Sluit de apparaten afzonderlijk aan op een computer, aangezien DJI Assistant 2 geen ondersteuning biedt voor het tegelijkertijd updaten van meerdere DJI-apparaten.
2. Zorg ervoor dat de computer is verbonden met het internet en dat het DJI-apparaat is ingeschakeld.
3. Start DJI Assistant 2 en meld u aan met een DJI-account.
4. Tik op de knop **firmware-update** aan de linkerkant van de hoofdinterface.

5. Selecteer de firmwareversie en tik erop om bij te werken. De firmware wordt automatisch gedownload en geüpdatet.
6. Wanneer de melding 'Update geslaagd' verschijnt, is de update voltooid en wordt het DJI-apparaat automatisch opnieuw opgestart.

Opmerkingen

- ⚠ • Zorg er voordat u de firmware bijwerkt voor dat de drone en de afstandsbediening volledig zijn opgeladen.
 - Verwijder GEEN accessoires en schakel de apparaten NIET uit tijdens het updateproces.
 - De batterijfirmware is opgenomen in de firmware van de drone. Zorg ervoor dat u alle batterijen bijwerkt.
 - Tijdens het updateproces is het normaal dat de gimbal verstoord raakt, het statuslampje van de drone knippert en de drone opnieuw wordt gestart. Wacht rustig totdat het bijwerken is voltooid.
 - Zorg ervoor dat de drone uit de buurt blijft van mensen en dieren tijdens het bijwerken van de firmware, het kalibreren van het systeem en het instellen van de parameters.
 - Zorg er voor de veiligheid voor dat u de nieuwste firmwareversie gebruikt.
 - Nadat de firmware-update is voltooid, kunnen de afstandsbediening en de drone worden losgekoppeld. Verbind de apparaten opnieuw indien nodig.
-

Bezoek de volgende link en raadpleeg de *Releaseopmerkingen* voor informatie over firmware-updates:

<https://enterprise.dji.com/dock-3/downloads>

6.2 Uitbreidingspoort

De drone is uitgerust met een E-poort ter ondersteuning van PSDK, waardoor meer functies kunnen worden ontwikkeld. Ga naar <https://developer.dji.com> voor meer informatie over SDK-ontwikkeling en instructies.

Vereisten voor installatie

- Het apparaat ondersteunt het installeren van officiële accessoires zoals de luidspreker, de spotlight en de obstakeldetectiemodule. Het detectiebereik van

het visiesysteem van de drone en de obstakeldetectieprestaties van de droneen beperkt zijn. Vlieg voorzichtig. Zorg ervoor dat u het kompas van de drone nieuw kalibreert na het installeren van de luidspreker. Bezoek <https://enterprise.dji.com/dock-3/downloads> om de gebruikershandleiding van de accessoires te bekijken voor informatie over hoe het product moet worden gebruikt.

- Het installeren van ladingen zal de vluchttijd verkorten en de windweerstand van de droneinderen. Zorg ervoor dat u de lading naar behoefte installeert. Raadpleeg de bijbehorende gebruikershandleiding voor meer informatie.
- Zorg ervoor dat de lading stevig is geïnstalleerd en alle schroeven zijn aangedraaid. Gebruik de meegeleverde schroevendraaier om de schroeven na installatie opnieuw aan te draaien. Losse installatie kan de algehele waterbestendigheid beïnvloeden of zelfs ervoor zorgen dat de lading tijdens de vlucht valt, wat de vliegveiligheid ernstig zal beïnvloeden.

Vereisten voor lading van derden

- Het installeren van een laadvermogen van derden kan de prestaties van de drone beïnvloeden (zoals video-overdracht, GNSS en obstakeldetectie) en de vliegveiligheid. Het wordt aanbevolen om officiële laadvermogens of de laadvermogens in de Enterprise Ecosystem Solution Catalogus te gebruiken. De grootte van het laadvermogen moet voldoen aan de criteria voor laadvermogenontwikkeling. Bezoek <https://developer.dji.com> voor meer informatie.
- Zorg ervoor dat het totale gewicht van de drone de maximale startgewicht overschrijdt.
- Het laadvermogen van derden moet de beschermingsclassificatie gelijk aan of hoger dan die van de drone hebben om de werkstabiliteit of de levensduur van de drone te verminderen. Het wordt aanbevolen om de waterbestendigheid te testen met de lading geïnstalleerd. Als er water in de drone lekt, zal dit de vliegveiligheid ernstig beïnvloeden.
- Na het installeren van de lading van derden, voer een stabiliteitstest uit om ervoor te zorgen dat er geen interface-ontkoppeling, beïnvloeding van de GNSS-satellietzoektocht van de drone, verminderde videotransmissieprestaties of onjuiste obstakeldetectie optreedt.

6.3 Verbeterde transmissie



We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo voor installatie- en gebruiksmethoden te bekijken.



<https://enterprise.dji.com/dock-3/video>

Verbeterde transmissie integreert OcuSync-videotransmissietechnologie met 4G-netwerken. Als de OcuSync-videotransmissie wordt belemmerd, interferentie ondervindt of over lange afstanden wordt gebruikt, kunt u met 4G-connectiviteit de controle over de drone behouden.

De installatievereisten zijn zoals volgt:

- De drone moet worden geïnstalleerd met een DJI Cellulaire dongle 2 en er moet vooraf een nano-simkaart in de dongle worden geïnstalleerd. Zowel de DJI Cellulaire dongle 2 als de nano-simkaart moeten afzonderlijk worden aangeschaft.
- Het dock moet worden aangesloten op een bekabeld netwerk of worden geïnstalleerd met de DJI Cellulaire dongle 2 om verbinding te maken met een draadloos 4G-netwerk.

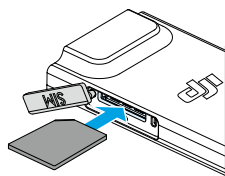
Verbeterde transmissie verbruikt data. Als de transmissie volledig overschakelt naar een 4G-netwerk, verbruikt een vlucht van 30 minuten ongeveer 1 GB aan gegevens op respectievelijk de drone en de afstandsbediening. Deze waarde is alleen ter referentie. Raadpleeg het daadwerkelijke datagebruik.



- Verbeterde transmissie wordt alleen in bepaalde landen en regio's ondersteund.
 - De DJI Cellulaire dongle 2 en de bijbehorende service zijn alleen in bepaalde landen en regio's beschikbaar. Voldoe aan de lokale wet- en regelgeving en de servicevoorwaarden van DJI Cellulaire dongle 2.
-

De nano-simkaart installeren

Open het klepje van de simkaartsleuf op de dongle. Plaats de nanosimkaart in de sleuf in dezelfde richting als weergegeven in de afbeelding en sluit vervolgens het klepje.



-
- ⚠ • We raden sterk aan om een nanosimkaart te kopen die een 4G-netwerk ondersteunt via officiële kanalen van de lokale mobiele netwerkkoperator.
 - Gebruik GEEN IoT-simkaart, anders wordt de kwaliteit van de videotransmissie ernstig aangetast.
 - Gebruik GEEN simkaart die is geleverd door de virtuele mobiele netwerkkoperator, anders kan dit ertoe leiden dat u geen verbinding met internet kunt maken.
 - Knip de simkaart NIET zelf door. Dit kan de simkaart beschadigen, of kunnen de ruwe randen en hoeken ervoor zorgen dat u de simkaart niet optimaal kan plaatsen of verwijderen.
 - Als de simkaart is ingesteld met een wachtwoord (pincode), zorg er dan voor dat u de simkaart in de mobiele telefoon plaatst en de pincode-instelling annuleert, anders kan er geen verbinding met internet worden gemaakt.
-
- 💡 • Open het klepje en druk op de nanosimkaart om deze gedeeltelijk uit te werpen.
-




Bezig met installeren DJI Cellulaire dongle 2


Raadpleeg de installatie- en configuratiehandleiding om de DJI Cellulaire dongle 2 voor het dock en de drone te installeren.

-
- ⚠ • Vanwege het hoge dataverbruik op het dock kunnen er vertragingen of andere problemen optreden in de livestream als het dock alleen het 4G draadloze netwerk gebruikt voor videotransmissie. Het wordt aanbevolen om verbinding te maken met een bekabeld netwerk voor verbeterde transmissie.
-

Verbeterde transmissie gebruiken

Wanneer de drone is geïnstalleerd met de DJI Cellulaire dongle 2 en het dock is verbonden met een netwerk (bedraad netwerk of draadloos netwerk), kunnen gebruikers Verbeterde transmissie inschakelen via de volgende methoden:

- Open de pagina DJI FlightHub 2 gebruiken-project en klik op  >  om het apparaatstatusvenster te openen. Zorg ervoor dat de drone is ingeschakeld. Klik op **Actie > Foutopsporing op afstand**, en schakel vervolgens Verbeterde transmissie in of uit.
- Zorg ervoor dat de drone is ingeschakeld. Open de pagina DJI FlightHub 2 gebruiken-apparaten en klik op **Dock > **. Schakel Foutopsporing op afstand in en schakel vervolgens Verbeterde transmissie in of uit.

-
-  • Let goed op de signaalsterkte van de videotransmissie nadat u Verbeterde transmissie hebt ingeschakeld. Vlieg voorzichtig.
-

Beveiligingsstrategie

Op basis van veiligheidsoverwegingen kan Verbeterde transmissie alleen worden ingeschakeld wanneer de OcuSync-videotransmissie actief is. Als de OcuSync-link tijdens de vlucht wordt verbroken, is het niet mogelijk om Verbeterde transmissie uit te schakelen.

4G-netwerkvereisten

De transmissiesnelheid van het 4G-netwerk wordt bepaald door de 4G-siginaalsterkte van de drone, de afstandsbediening in de huidige positie en het netwerkcongestieniveau van het overeenkomstige basisstation. De daadwerkelijke transmissie-ervaring hangt nauw samen met de signaalomstandigheden van het lokale 4G-netwerk. De signaalomstandigheden van het 4G-netwerk omvatten beide zijden van de drone en de afstandsbediening met verschillende snelheden. Als het netwerksignaal van de drone of de afstandsbediening zwak is, geen signaal heeft of bezet is, kan de ervaring van 4G-transmissie wegvallen en leiden tot bevriezing van de videotransmissie, een vertraagde reactie van de bedieningselementen, verlies van videotransmissie of verlies van bediening.

Daarom geldt bij gebruik van Verbeterde transmissie het volgende:

1. Zorg ervoor dat u de afstandsbediening en de drone gebruikt op locaties waar het 4G-siginaal vol is voor een betere transmissie-ervaring.
2. Als het OcuSync-siginaal wordt verbroken, kan de videotransmissie vertragen en haperen wanneer de drone volledig afhankelijk is van een 4G-siginaal. Vlieg voorzichtig.
3. Wanneer het OcuSync-siginaal slecht is of de verbinding verbroken is, zorg er dan voor dat u tijdens de vlucht de juiste hoogte aanhoudt. Probeer in open gebieden de vlieghoogte onder de 120 meter te houden voor een beter 4G-siginaal.

4. Zorg er bij vluchten in de stad met hoge gebouwen voor dat u een geschikte RTH-hoogte instelt (hoger dan het hoogste gebouw).
5. Wanneer de app aangeeft dat het 4G-sigitaal zwak is, vlieg dan voorzichtig.

6.4 Procedures voor probleemoplossing

1. Hoe kan ik het probleem met afwijking van de gimbal tijdens het vliegen oplossen?

Kalibreer de IMU en het kompas in DJI Pilot 2. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.

2. Geen functie

Controleer of de Intelligent Flight-batterij en de afstandsbediening worden geactiveerd door ze op te laden. Neem contact op met DJI Support als de problemen aanhouden.

3. Problemen bij het inschakelen en opstarten

Controleer of de batterij stroom heeft. Als dat het geval is, neem dan contact op met DJI Support als de drone niet normaal kan worden gestart.

4. Problemen met SW-updates

Volg de instructies in de gebruiksaanwijzing om de firmware bij te werken. Als het bijwerken van de firmware mislukt, start alle apparaten dan opnieuw op en probeer het opnieuw. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.

5. Procedures voor het herstellen van de fabrieksinstellingen of laatst bekende werkende configuratie

Gebruik de DJI Pilot 2-app om de fabrieksinstellingen te herstellen.

6. Problemen met uitvallen en uitschakelen

Neem contact op met DJI Support.

7. Hoe onzorgvuldige behandeling of opslag in onveilige omstandigheden detecteren

Neem contact op met DJI Support.

6.5 Risico's en waarschuwingen

Wanneer de drone een risico detecteert na het inschakelen, verschijnt er een waarschuwing op DJI FlightHub 2 gebruiken. Let op de onderstaande lijst met situaties.

- Als de locatie niet geschikt is voor opstijgen.
- Als er tijdens de vlucht een obstakel wordt gedetecteerd.

- Als de locatie niet geschikt is om te landen.
- Als het kompas en de IMU interferentie ondervinden en gekalibreerd moeten worden.
- Volg de instructies op het scherm wanneer daarom wordt gevraagd.

6.6 Weggoaien



Neem de lokale voorschriften met betrekking tot elektronische apparaten in acht als u de drone en de afstandsbediening wilt weggoaien.

Weggoaien van batterijen

Gooi de batterijen pas na volledige ontlading weg in speciale recyclingcontainers. Gooi de batterijen NIET weg in de gewone afvalcontainers. Neem de plaatselijke voorschriften inzake het weggoaien en recyclen van batterijen strikt in acht.

Gooi een batterij onmiddellijk weg als deze na overladen niet kan worden ingeschakeld.

Als de aan-/uitknop is uitgeschakeld en de batterij niet volledig kan worden ontladen, neem dan voor verdere hulp contact op met een professioneel bureau voor het weggoaien/recyclen van batterijen.

6.7 C2- en C6-certificering

Het vliegtuigmodel en de bijbehorende UAS-klasse staan hieronder vermeld. Er zijn enkele vereisten en beperkingen bij het gebruik van het vliegtuig in de Europese Economische Ruimte (EER, d.w.z. EU plus Noorwegen, IJsland, Liechtenstein, Zwitserland en Georgië). Zorg ervoor dat de piloot de nodige bekwaamheid heeft.

Gebruik de drone in overeenstemming met de lokale regelgeving. Alle risico's die voortvloeien uit niet-naleving zijn de exclusieve verantwoordelijkheid van de gebruiker.

Let op dat onder C6-bereik de afstandsbediening alleen kan worden gebruikt voor noodlandingen. Het gebruik van de afstandsbediening voor noodcontrole en vluchtoperaties valt buiten het C6-bereik.

Model	M4D, M4TD
UAS-klasse	C2 C6 (Wanneer gebruikt met DJI Dock 3, Model: DOCK-03)
Maximale opstijgmassa (MTOM)	2090 g
Geluidsvermogensniveau	88 dB

Maximale propellersnelheid	6300 RPM
----------------------------	----------

Maximale afmetingen (L×B×H):

377,7×416,2×212,5 mm (zonder propellers)

666,6×710,3×223,2 mm (met propellers)

MTOM-verklaring

De MTOM van DJI Matrice 4TD & DJI Matrice 4D (model M4D & M4TD) bedraagt 2090 g om te voldoen aan de C2- en C6-vereisten.

U moet de onderstaande instructies volgen om te voldoen aan de MTOM-vereisten voor elk model:

1. Zorg er bij het installeren van externe apparaten voor dat het totale gewicht van de drone niet meer dan het maximale startgewicht bedraagt. Daarnaast moet het externe apparaat op een locatie worden geïnstalleerd zodat het zwaartepunt binnen het bereik van de bovenplaat van de drone wordt gehouden om de drone stabiel te houden en dat de zichtsystemen, de infrarooddetectiesystemen en de hulplampen niet worden geblokkeerd. Zorg ervoor dat de maximale startmassa (MTOM) de gespecificeerde limiet voor elke vlucht niet overschrijdt.
2. Gebruik GEEN niet-gekwalificeerde vervangingsonderdelen, zoals Intelligent Flight-batterijen of propellers, enz.
3. U mag GEEN andere technologie of functies aan de drone toevoegen.

-
-  • De melding 'RTH bij laag batterijniveau' verschijnt niet als de horizontale afstand tussen de piloot en de drone minder dan 5 m bedraagt.
- De hulp-LED is ingesteld op automatisch bij gebruik in de EU en kan niet worden gewijzigd. De leds van de voorarm van de drone zijn altijd aan wanneer ze in de EU worden gebruikt en kunnen niet worden gewijzigd.
 - Zorg ervoor dat u officiële software gebruikt voor operaties die verbinding met externe apparaten vereisen, zoals firmware-updates en het exporteren van mediabestanden.
-

Lijst met artikelen, inclusief gekwalificeerde accessoires

Artikel	Modelnummer	Afmetingen	Gewicht
Propellers	1364F		
Accu	BPX230-6768-22.14	154×96×59 mm	Ongeveer. 640 g
AL1 SpotLight ^[1]	AL-1	Met beugel: 95×164×30 mm	Met beugel: 99 g

Artikel	Modelnummer	Afmetingen	Gewicht
AS1 Luidspreker ^[1]	AS-1	Met beugel: 73×70×52 mm Zonder beugel: 73×70×47 mm	Met beugel: 92,5 g Zonder beugel: 90 g
Obstakeldetectiemodule ^[1]	LR-01	103,3×63,9×85,8 m m	Ca. 235 g
microSD-kaart	N.v.t.	8,8×12,3×0,7 mm	0,26 g
DJI Cellulaire dongle 2	IG831T	43,5×23,0×7,0 mm	Circa 11,5 g
FTS-module (voor C6)	FTS-01	67×41×13 mm	13,9 g

[1] Niet inbegrepen in de originele verpakking. Let op dat u de MTOM niet overschrijdt.

Lijst met reserve- en vervangingsonderdelen

DJI Matrice 4D-serie Geluidsarme anti-ijspropellers (Model: 1364F)

DJI Matrice 4D-serie Batterij (Model: BPX230-6768-22.14)

Raadpleeg de onderhoudshandleiding voor informatie over de lijst met slijtageonderdelen.

Waarschuwingen met betrekking tot de afstandsbediening

De indicator van de afstandsbediening zal rood oplichten nadat de verbinding met de drone is verbroken. DJI FlightHub 2 gebruiken geeft een waarschuwing nadat de verbinding met de drone is verbroken. De afstandsbediening piept en wordt automatisch uitgeschakeld nadat de verbinding met de drone is verbroken of als de afstandsbediening gedurende lange tijd niet is gebruikt.

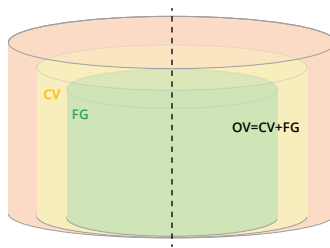


- Voorkom verstoring tussen de afstandsbediening en andere draadloze apparatuur. Zorg ervoor dat u de Wi-Fi op mobiele apparaten in de buurt uitschakelt. Zet de drone zo snel mogelijk aan de grond als er interferentie optreedt.
- Gebruikers zijn verantwoordelijk voor het correct instellen van de helderheid van het scherm wanneer ze de afstandsbediening tijdens de vlucht in direct zonlicht gebruiken.
- Laat de joysticks los of druk op de vluchtpauzeknop als er een onverwachte actie plaatsvindt.

Directe ID op afstand

1. Transportmethode: Wi-Fi-baken.
2. Methode om het UAS Operator-registratienummer naar de drone up te loaden: ga naar DJI Pilot 2 > GEO Zone Map > UAS Identificatie op afstand en upload vervolgens het UAS Operator-registratienummer.
3. Volgens de geldende regels moeten operators het juiste registratienummer opgeven dat tijdens de vlucht wordt uitgezonden. Zorg ervoor dat u de regels begrijpt en naleeft voordat u gaat vliegen.

Geo Caging



Vluchtgeografie (VG)

In dit gebied kan de drone opstijgen, vluchttaken uitvoeren en landen. Als de drone de rand van de VG nadert, ontvangt u een spraakwaarschuwing en een waarschuwingsbericht in .

Noodvolume (NV)

In dit gebied kan de drone niet opstijgen of landen, en kunt u geen automatische functies zoals RTH en FlyTo-taken starten. Als de drone de rand van de NV nadert of de NV binnenvliegt, zal het remmen en hoveren. U ontvangt een spraakwaarschuwing en een waarschuwingsbericht in . U kunt de drone nog steeds besturen om terug te vliegen naar de VG.

Operationeel Volume (OV)


OV omvat de VG en de NV. Als de drone buiten het OV vliegt, wordt het Flight Termination System (FTS) automatisch geactiveerd. U ontvangt een spraakwaarschuwing en een waarschuwingsbericht in .

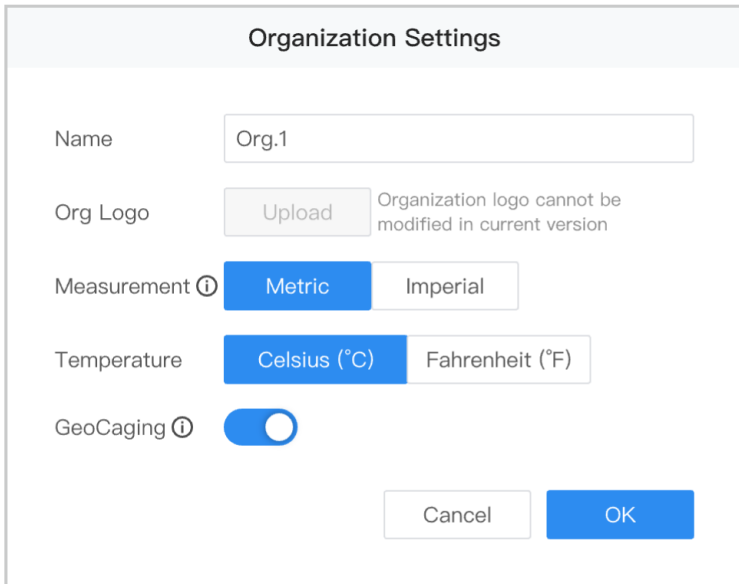
Om een veilige landing te garanderen, kan de drone nog steeds zijn huidige status detecteren en zijn lage-batterij RTH, automatisch landen en landingsbescherming nog steeds beschikbaar in het OV.

Flight Termination System (FTS)

FTS zal actief de drone dwingen te stoppen met vliegen in geval van noodsituaties. Wanneer FTS is geactiveerd, stopt de propeller van de drone en, indien geïnstalleerd, wordt de parachute geactiveerd.

Gebruik van Geo Caging

1. De beheerder van de organisatie kan openen. Klik op **Mijn organisatie** in de rechterbovenhoek, klik op  > **Edit**, en activeer **GeoCaging**.



Organization Settings

Name

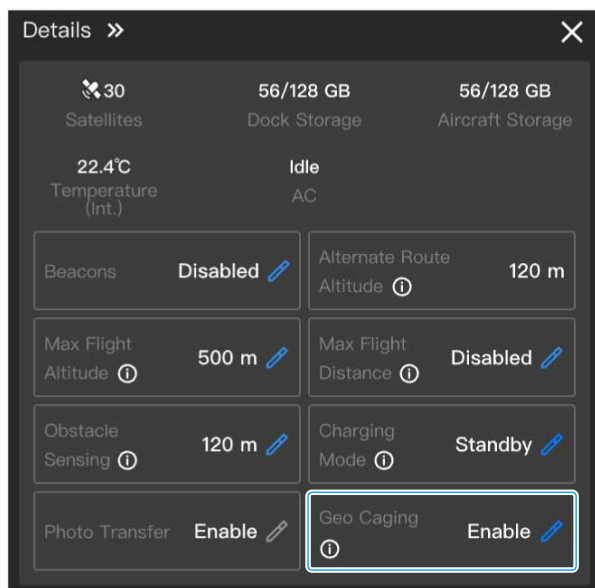
Org Logo Organization logo cannot be modified in current version

Measurement ⓘ Metric Imperial

Temperature Celsius (°C) Fahrenheit (°F)

GeoCaging ⓘ

2. Open de projectpagina, klik op  >  > **Actie**, activeer **Debuggen op afstand** > **Geo Caging**. U kunt de straal en hoogte van de VG en de NV aanpassen en het gebied zal op de kaart worden weergegeven.










	VG	NV
Minimale radius	100 m	VG-radius + 100 m
Minimale hoogte	35 m	VG-hoogte + 35 m

De maximale configureerbare hoogte van de GEO Caging is 1,5 km en de maximale configureerbare straal is 30 km. We raden aan om een veilige afstand van minstens 100 m tussen de VG en de NV in te stellen. Zie [Remafstand in NV](#) voor meer informatie.

Hoogtedefinitie: <https://fh.dji.com/user-manual/en/real-time-project-information/online-project-information.html>. De verticale hoogtelimiet van de GEO Caging neemt de hoogte boven het startpunt (ATO) en er is slechts één verticale limiet beschikbaar.

- ⚠ • Gebruikers kunnen de Geo Caging-instellingen alleen wijzigen wanneer de drone is ingeschakeld en geen vluchttaken uitvoert.
- Zorg ervoor dat de VG-hoogte hoger is dan de RTH-hoogte van de drone.
- Geo Caging conflicteert niet met de afstands- en hoogtelimieten of de GEO Zones. De vluchtaak zal beperkt worden als een van de beperkingen wordt geactiveerd.

- 💡 • De nauwkeurigheid van de schaalweergave van de kaart in de rechterbenedenhoek is 100%. De volgende acties zijn beschikbaar op de kaart:
 - ♦ Bekijk 🗺 voor de kaartoriëntatie.

- Klik op  om de 3D-kaart in te schakelen. Houd de Control/Ctrl-toets en de linkermuisknop ingedrukt om de kaart te roteren.
- Klik op  om GEO Zone-informatie te bekijken.
- Klik op  en het betreffende projectpunt wordt in het midden van de webpagina weergegeven.
- Klik op  om het kaartlab te bekijken.
-  : Vergrendelmodus, de drone wordt in het midden weergegeven en de kaartweergave verandert mee met de beweging van de drone.
-  : Vrije modus, gebruikers kunnen de kaartweergave vrij aanpassen.
- Klik op  om AirSense-waarschuwingen weer te geven.

Waarschuwingen en informatie weergeven

Waarschuwingen bij opstijgen: De drone kan niet opstijgen als het apparaat of een taakpunt buiten de VG ligt en zal een waarschuwingsbericht weergeven.

Wanneer Geo Caging is ingeschakeld, kan het apparaat de status van de Geo Caging-functie controleren en de operationele status van de drone in realtime monitoren. Als Geo Caging niet goed functioneert, zal een waarschuwingsbericht weergegeven en kan de drone niet opstijgen.

Remafstand in NV

Rekening houdend met de systeemreactietijd van 0,02 s, als de drone buiten de VG vliegt, zijn de afstand afgelegd tijdens de reactietijd en de horizontale en verticale remafstanden als volgt:

	Conditie	Afstand afgelegd	Remafstand
Slechtste geval (horizontaal)	<ul style="list-style-type: none"> • Vliegen loodrecht op VG • Vliegen met maximale horizontale vliegsnelheid • Met een maximale windweerstand • Wind die loodrecht op VG in de vliegrichting waait • Met een netto gewicht • Met een maximaal startgewicht 	Ca. 0,3 m	Ca. 26 m
Typisch (horizontaal)	<ul style="list-style-type: none"> • Vliegen loodrecht op VG • Vliegen met gemiddelde vliegsnelheid • Met een netto gewicht • Zonder wind 	Circa 0,1 m	Circa 20 m

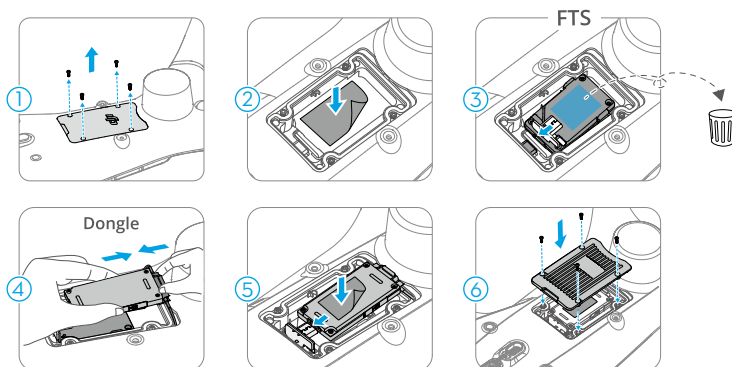
	Conditie	Afstand afgelegd	Remafstand
Slechtste geval (verticaal)	<ul style="list-style-type: none"> Vliegen met maximale stijg- of daalsnelheid Met een maximale verticale windsnelheid in de vliegrichting Met een netto gewicht Met een maximaal startgewicht 	Circa 0,16 m	Circa 4 m
Typisch (verticaal)	<ul style="list-style-type: none"> Vliegen met gemiddelde vliegsnelheid Stijgen of dalen met nominale snelheid Met een netto gewicht Zonder wind 	Ca. 0,5 m	Ca. 2 m

* De gedetailleerde informatie over de bovenstaande voorwaarden vindt u in <https://enterprise.dji.com/dock-3/specs>.

- De standaarddeviatie van GNSS: ± 10 m (verticaal) en ± 10 m (horizontaal).
- Het zweef- en vluchtprecisiebereik van de drone met RTK-positionering in windstille of winderige omstandigheden: $\pm 0,1$ m (verticaal) en $\pm 0,1$ m (horizontaal).
- De maximale afwijking tussen de weergegeven locatie van de drone op DJI FlightHub 2 gebruiken en de werkelijke locatie: 5 m.

Flight Termination System (FTS)

Installatie



1. Zet de drone uit. Maak de schroeven los en verwijder het compartimentdeksel.
2. Plaats de thermische pad in het compartiment.

3. Verbind de FTS-module met de USB-C connector in het compartiment met de kleeffilm naar boven gericht, en verwijder de kleeffilm.
4. Verbind DJI Cellulaire dongle 2 met de antennes in het compartiment met het DJI-logo naar beneden gericht.
5. Plaats de dongle op de FTS-module, steek de USB-C connector van de FTS-module in de USB-C poort van de dongle. Plaats de thermische pad op de dongle.
6. Installeer de metalen afdekking en draai de schroeven vast.

Activeringsmethode


- FTS wordt automatisch geactiveerd wanneer Geo Caging is ingeschakeld en de drone uit de OV vliegt.
- Activeer FTS handmatig wanneer het GNSS-sigitaal zwak is of op basis van het oordeel van de gebruiker:
 - In DJI FlightHub 2 gebruiken: Ga naar de pagina Apparaten en klik op . Ga naar Dronebesturing en klik op  van de FTS. Verifieer het apparaat en schuif **Beëindigen**.


DJI FTS Flight Termination System

(Online)

Device SN*

Verification Code*

 Verified

 **Terminate** >>

Gebruikers kunnen ook de QR-code die gedeeld is op DJI FlightHub 2 gebruiken met een mobiele telefoon scannen en het apparaat verifiëren om FTS te activeren.

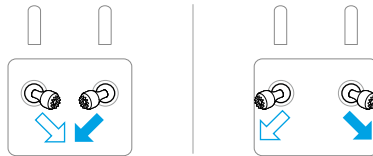
- In DJI Pilot 2: Zorg ervoor dat de drone en de afstandsbediening zijn gekoppeld. Ga naar Camerabeeld, tik op ***** > Over** om de FTS-informatie te vinden. Ga dan

naar het adres <https://fh.dji.com/fts/index.html#/> en verifieer het apparaat om FTS te activeren.

Testprocedure

FTS-testen moeten worden uitgevoerd vóór de eerste vlucht:

1. Zet de drone aan.
2. Voer de gecombineerde joystickopdracht (CSC) uit om de motoren te starten. Zodra beide motoren zijn gaan draaien, laat u beide joysticks tegelijk los.




3. Activeer de FTS handmatig.
4. De motoren stoppen na het activeren van de FTS, wat aangeeft dat de FTS-test succesvol is.

Inspectie na afloop

Als FTS wordt geactiveerd, zijn inspectie, reiniging en vervanging van onderdelen vereist na de FTS-procedure. Raadpleeg de Onderhoudshandleiding voor meer informatie.

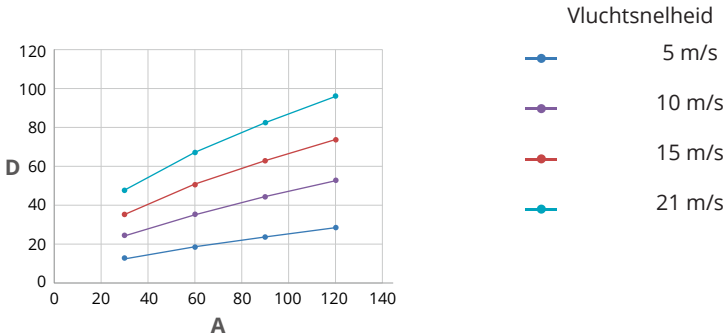
Risico en waarschuwingen

De FTS-module moet worden gebruikt met de DJI Cellulaire dongle 2. Zorg ervoor dat u opereert in gebieden met een goed 4G-sigitaal. Er zal een waarschuwingsprompt verschijnen nadat het FTS-sigitaal meer dan 120 s verloren is. Het systeem zal elke 500 ms proberen het sigitaal te herstellen na verlies van sigitaal. Controleer de internetverbinding van de dongle en probeer de internetverbinding te herstellen.

 Er is geen operationele afstandslimiet tussen de FTS-module en de drone. De drone kan worden bestuurd via de FTS-module in gebieden met een goed 4G-sigitaal.

Afstand afgelegd

De afstanden die worden afgelegd (D, gemeten in m) wanneer de vluchtbeëindiging wordt geactiveerd op verschillende dronehoogtes (A, gemeten in m):



* De afstanden zijn van toepassing als er geen parachute is geïnstalleerd en als de wind geen weerstandseffect heeft op de drone tijdens de val.

EASA-kennisgeving

Zorg ervoor dat u vóór gebruik het document met informatie over de drone in de verpakking leest.

Bezoek de onderstaande link voor meer informatie over de EASA-kennisgeving over traceerbaarheid.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-notices>

Originele instructies

Deze handleiding wordt verstrekt door SZ DJI Technology, Inc. en de inhoud kan worden gewijzigd.

Adres: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, China, 518055.

WIJ ZIJN ER VOOR U



Contactgegevens
DJI-ONDERSTEUNING



The terms HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface, HDMI trade dress and the HDMI Logos are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing Administrator, Inc.

De inhoud kan zonder voorafgaande kennisgeving worden gewijzigd.

Download de nieuwste versie vanaf



<https://enterprise.dji.com/dock-3/downloads>

Als u vragen heeft over dit document, neem dan contact op met DJI door een bericht te sturen naar DocSupport@dji.com.

DJI en MATRICE zijn handelsmerken van DJI.

Copyright © 2025 DJI Alle rechten voorbehouden.