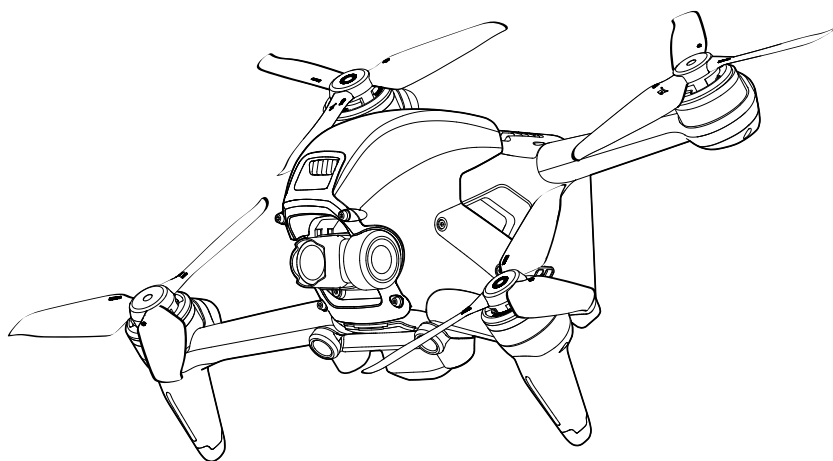




Manual de instruções

v1.2 2021.06



Pesquisar por palavras-chave

Pesquise palavras-chave como "bateria" e "instalar" para localizar um tópico. Se estiver a utilizar o Adobe Acrobat Reader para ler este documento, prima Ctrl+F no Windows ou Comando+F no Mac para iniciar uma pesquisa.

Navegar até um tópico

Visualize uma lista completa de tópicos no índice. Clique num tópico para navegar até essa secção.

Imprimir este documento

Este documento suporta impressão em alta resolução.

Utilizar este manual

Legenda

○ Aviso

⚠ Importante

💡 Sugestões e dicas

📖 Referência

Ler antes do primeiro voo

Leia os seguintes documentos antes de utilizar o DJI™ FPV.

1. Manual de instruções
2. Guia de início rápido
3. Declaração de exoneração de responsabilidade e diretrizes de segurança

Recomenda-se ver todos os vídeos tutoriais no site oficial DJI e ler a Declaração de exoneração de responsabilidade e diretrizes de segurança do antes da primeira utilização. Leia o Guia de início rápido para se preparar para o primeiro voo e consulte este Manual do utilizador para obter mais informações.

Vídeos de tutorial

Aceda ao endereço abaixo ou leia o código QR para ver os vídeos tutoriais do DJI FPV, que demonstram como utilizar o DJI FPV com segurança:

<https://www.dji.com/dji-fpv/video>



Faça o download da aplicação DJI Fly

Leia o código QR à direita para descarregar a DJI Fly.

A versão Android da aplicação DJI Fly é compatível com Android v6.0 e posterior. A versão iOS da aplicação DJI Fly é compatível com iOS v11.0 e posterior.



* Para maior segurança, o voo é limitado a uma altura de 30 m (98,4 pés) e a uma distância de 50 m (164 pés), se não estiver ligado nem tiver iniciado sessão na aplicação durante o voo. Isto aplica-se à aplicação DJI Fly e a todas as aplicações compatíveis com aeronaves DJI.

Descarregar a aplicação DJI Virtual Flight

Leia o código QR à direita para descarregar a DJI Virtual Flight.

A versão iOS da aplicação DJI Virtual Flight é compatível com iOS v11.0 e posterior.



Descarregar o DJI Assistant 2 (série DJI FPV)

Descarregue DJI ASSISTANT™ 2 (série DJI FPV) em <https://www.dji.com/dji-fpv/downloads>.



A temperatura de funcionamento deste produto é de -10° a 40 °C. Não cumpre o padrão de temperatura de funcionamento para a utilização de nível militar (-55 °C a 125 °C), necessária para suportar uma maior variabilidade ambiental. Opere o produto de forma adequada e apenas em situações que cumpram os requisitos de intervalo de temperatura de funcionamento desse nível.

Índice

Utilizar este manual	3
Legenda	3
Ler antes do primeiro voo	3
Vídeos de tutorial	3
Faça o download da aplicação DJI Fly	3
Descarregar a aplicação DJI Virtual Flight	3
Descarregar o DJI Assistant 2 (série DJI FPV)	3
Perfil do produto	6
Introdução	6
Preparar a aeronave	7
Preparar os Goggles	8
Preparar o telecomando	10
Diagrama	10
Ligação	14
Ativação	15
Aeronave	16
Modos de voo	16
Indicador de estado do drone	17
Voltar à posição inicial	18
Sistema de visão e sistemas de deteção por infravermelhos	20
Gravador de voo	23
Hélices	23
Bateria de voo inteligente	25
Suspensão cardã e câmara	29
Goggles	31
Fonte de alimentação	31
Funcionamento	32
Ecrã de página inicial	32
Barra de menu	34
Telecomando	39
Funcionamento	39
Zona de transmissão ideal	43
Ajuste de manípulo	44
App DJI Fly	45

Voo	47
Requisitos ambientais de voo	47
Limites de voo e zonas GEO	47
Lista de verificação antes do voo	48
Arrancar/parar os motores	49
Teste de voo	50
Manutenção	51
Goggles	51
Aeronave	52
Apêndice	61
Especificações	61
Calibração da bússola	65
Atualizar o firmware	66
Informações pós-venda	66

Perfil do produto

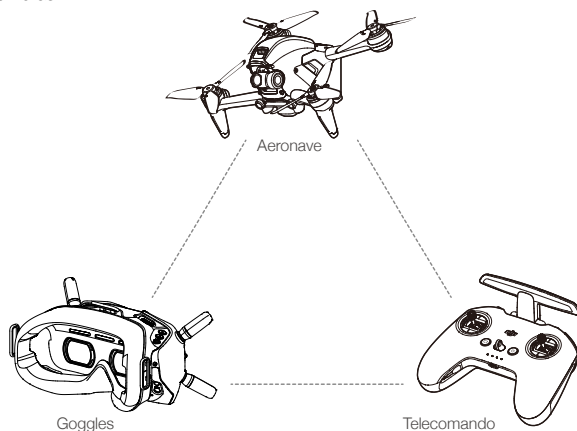
Introdução

O DJI FPV consiste numa aeronave, goggles e telecomando, em que todos possuem uma tecnologia O3 da DJI que proporciona uma transmissão de vídeo com um alcance máximo de transmissão de 10 km (6 milhas), taxa de bits até 50 Mbps e latência mínima ponta-a-ponta de 28 ms. O DJI FPV funciona em 2,4 Ghz e 5,8 Ghz e pode selecionar o melhor canal de transmissão automaticamente. A capacidade melhorada de anti-interferência aumenta significativamente a suavidade e estabilidade da transmissão de vídeo, proporcionando uma experiência de voo integrada e imersiva.

Com um sistema de visão para a frente e para baixo e sistema de deteção de infravermelhos, a aeronave pode planar e voar em espaços interiores, assim como ao ar livre e voltar à posição inicial (Return to Home, RTH) automaticamente. Com uma suspensão cardã e uma câmara com sensor 1/2,3" a aeronave grava vídeos em 4K 60fps ultra-HD e capta fotografias 4K. A aeronave tem uma velocidade máxima de voo de 140 km/h (87 mi/h) e um tempo máximo de voo de aproximadamente 20 minutos.

Os Goggles V2 da DJI FPV estão equipados com um visor de alto desempenho e suportam exibição HD 810p 120fps e transmissão de áudio em tempo real. Ao receber sinal de vídeo da aeronave, os utilizadores podem desfrutar de uma vista na primeira pessoa da sua experiência aérea em tempo real. Os óculos especiais têm um tempo máximo de funcionamento de aproximadamente 1 hora e 50 minutos quando utilizados com a bateria dos óculos especiais DJI FPV e quando a temperatura ambiente é 25 °C e o brilho do ecrã está definido para 6.

O telecomando 2 da DJI FPV está equipado com uma gama de botões de funções, que podem ser utilizados para controlar a aeronave e operar a câmara. O tempo máximo de funcionamento do telecomando é de aproximadamente 9 horas.



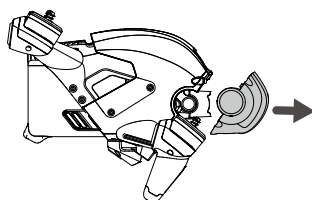
- O telecomando alcança a sua distância máxima de transmissão (FCC) numa área ampla e aberta, sem interferência eletromagnética, a uma altitude de cerca de 120 m (400 pés). A distância máxima de transmissão diz respeito à distância máxima em que a aeronave consegue ainda receber e enviar transmissões. Não diz respeito à distância máxima que a aeronave consegue voar num único voo.
- A latência ponta-a-ponta é o tempo total da entrada do sensor da câmara até à exibição de ecrã. O DJI FPV pode atingir a sua latência mínima no modo de Latência Baixa (810p 120 fps) numa área ampla e aberta sem interferência eletromagnética.
- O tempo máximo de voo foi testado num ambiente sem vento ao voar a uma velocidade consistente de 40 km/h (24,9 mi/h) e a velocidade máxima do voo foi testada no Modo manual à altitude do nível do mar sem vento. Estes valores são apenas para referência. A velocidade máxima de voo da aeronave varia consoante os regulamentos nacionais e regionais.



- 5,8 Ghz não são suportados em algumas regiões. Este intervalo de frequências será automaticamente desativado quando a aeronave for ativada ou ligada a DJI Fly nestas regiões. Observe as leis e os regulamentos locais.
- Utilizar os goggles não cumpre o requisito de linha de vista (VLOS). Alguns países ou regiões exigem a presença de um observador visual para assistir ao voo. Certifique-se que cumpre os regulamentos locais quando utilizar os goggles.

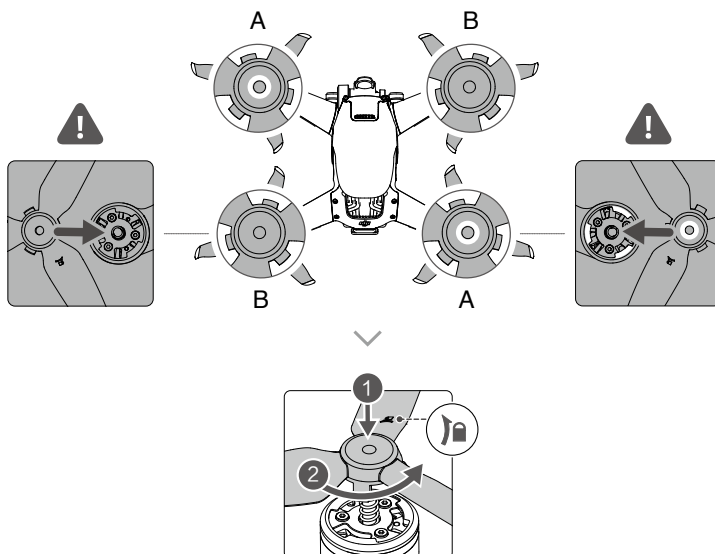
Preparar a aeronave

1. Retire o protetor da suspensão cardã da câmera.

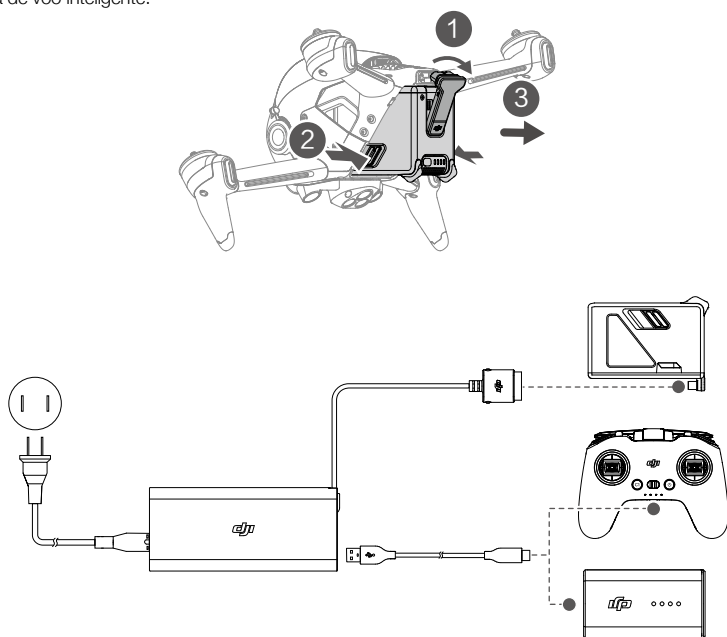


2. Fixe as hélices.

Hélices com ou sem marcas indicam diferentes direções de rotação. Fixe as hélices com marcas aos motores com marcas e as hélices não marcadas aos motores sem marcas. Segure o motor, pressione a hélice para baixo e rode na direção marcada na hélice até que esta levante e fique presa em posição.



3. Todas as baterias de voo inteligentes estão no modo de hibernação antes do envio para garantir a segurança. Remova a bateria de voo inteligente e use o carregador fornecido para carregar e ativar as baterias de voo inteligentes pela primeira vez. Demora aproximadamente 50 minutos para carregar completamente uma bateria de voo inteligente.

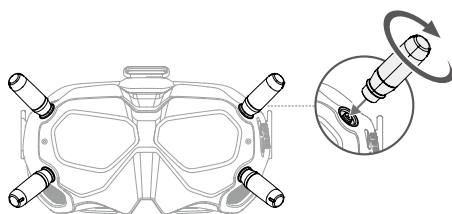


 Recomenda-se que instale um protetor da suspensão cardã para proteger a suspensão cardã quando a aeronave não estiver a ser utilizada.

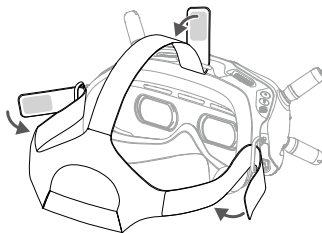
 Assegure-se que a proteção da suspensão cardã é removida antes de ligar a aeronave. Caso contrário, isto pode afetar o autodiagnóstico da aeronave.

Preparar os Goggles

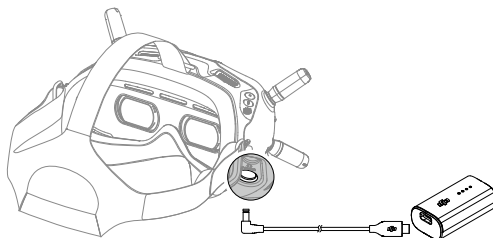
1. Instale as quatro antenas nos orifícios de montagem na parte frontal dos goggles. Certifique-se que as antenas estão instaladas com segurança.



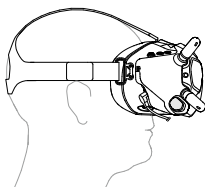
2. Fixe a correia ao acessório da faixa de cabeça no topo e lados dos goggles.



3. Utilize o cabo de alimentação incluído para ligar a porta de alimentação dos goggles à bateria dos mesmos.



4. Alinhe as lentes em frente aos seus olhos e puxe a faixa de cabeça para baixo. Ajuste o tamanho da faixa de cabeça até que os goggles estejam firmemente ajustados e confortáveis na sua cara e cabeça.



5. Rode o seletor de Distância Interpupilar (IPD) para ajustar a distância entre lentes até que as imagens estejam devidamente alinhadas.



58 – 70 mm



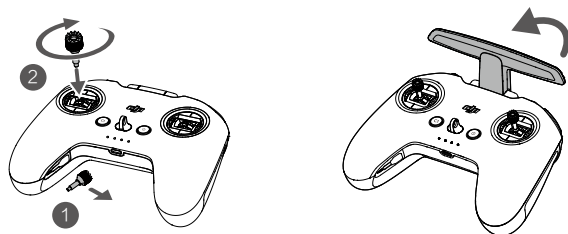
Os goggles podem ser utilizados com óculos.



NÃO utilize a bateria dos goggles para alimentar outros dispositivos móveis.

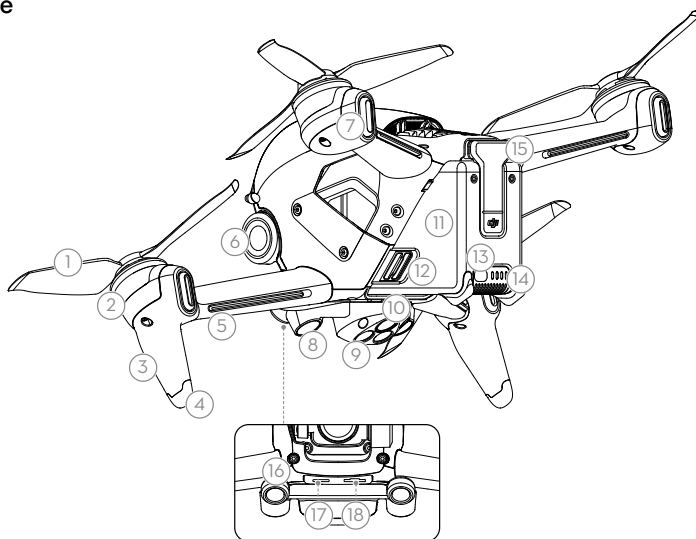
Preparar o telecomando

1. Remova os manipuladores de controle das ranhuras de armazenamento no telecomando e aperte-os no lugar.
2. Desdobre as antenas.



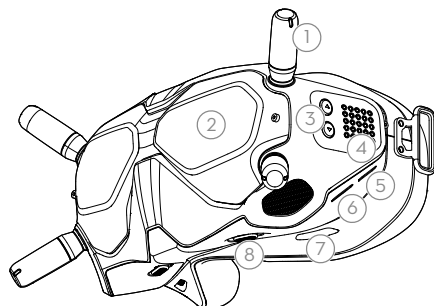
Diagrama

Aeronave

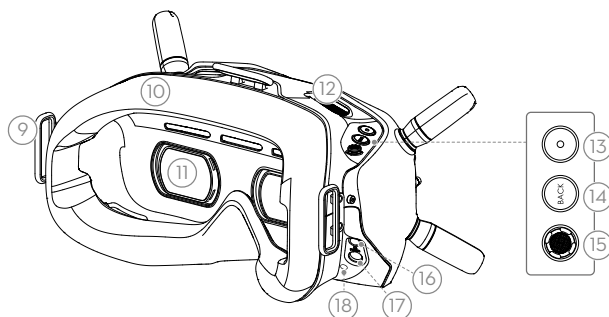


- | | | |
|---|---|------------------------------------|
| 1. Hélices | 7. Indicador de estado do drone | 12. Fivelas da bateria |
| 2. Motores | 8. Sistema de visão para baixo | 13. Botão de alimentação |
| 3. LED frontal | 9. Sistema de deteção de infravermelhos | 14. LEDs de nível da bateria |
| 4. Trem de aterragem (antenas integradas) | 10. Luz auxiliar inferior | 15. Porta de alimentação |
| 5. LED dos braços da estrutura | 11. Bateria de voo inteligente | 16. Sistema de visão para a frente |
| 6. Suspensão cardã e câmara | | 17. Porta USB-C |
| | | 18. Ranhura para cartão MicroSD |

Goggles



1. Antenas
2. Capa frontal
3. Botões de ajuste de canal
4. Visor do canal
5. Porta USB-C
6. Ranhura para cartão MicroSD
7. Entrada de ar
8. Seletor IPD



9. Acessório da faixa de cabeça

10. Acolchoamento em espuma

11. Lente

12. Ventilação

13. Botão do obturador/gravação

Prima uma vez para tirar fotografias ou para iniciar ou parar a gravação. Premir e manter premido para alternar entre o modo de foto e de vídeo.

14. Botão Voltar

Prima para voltar ao menu anterior ou para sair do modo atual.

15. Botão 5D

Utilize o botão seletor para navegar no menu. Pressione o botão para confirmar.

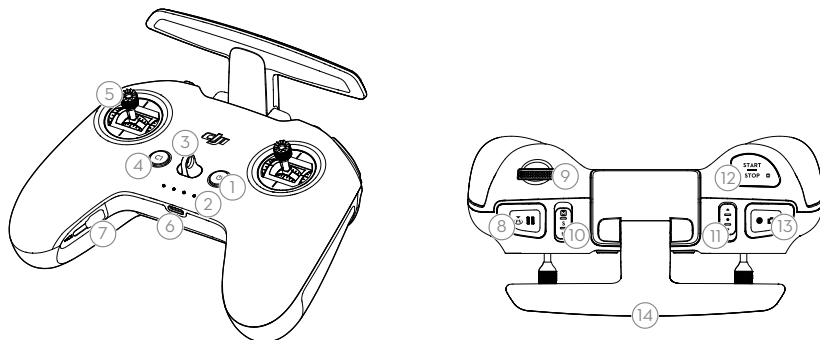
No ecrã principal, selecione para a esquerda ou direita para ajustar o brilho e selecione para cima ou para baixo para ajustar o volume. Prima o botão para entrar no menu.

16. Porta áudio/AV-IN

17. Porta de alimentação (CC 5,5×2,1)

18. Botão de ligação

Telecomando



1. Botão de alimentação

Prima uma vez para verificar o nível atual da bateria. Prima uma vez, depois novamente e mantenha premido o telecomando para ligar/desligar.

2. LEDs de nível da bateria

Apresenta o nível de bateria atual do telecomando.

3. Acessório de segurança

4. Botão C1 (personalizável)

A função deste botão pode ser ajustada nos goggles. Por predefinição, prima uma vez para ajustar ou desativar Rotação coordenada (Modo S). Prima duas vezes para ativar ou desativar o Aviso sonoro ESC.

5. Manípulos de controlo

Utilizados para controlar os movimentos da aeronave. O modo dos manípulos de controlo pode ser definido nos goggles. Os manípulos de controlo são amovíveis e fáceis de armazenar.

6. Porta USB-C

Para carregar e ligar o telecomando ao computador.

7. Ranhura para armazenamento dos manípulos de controlo

Para armazenar os manípulos de controlo.

8. Botão de pausa de voo/RTH

Pressione uma vez para fazer a aeronave travar e pairar no lugar (apenas quando GPS ou sistemas de visão para baixo estiverem disponíveis). Pressione e segure o botão para iniciar o RTH. A aeronave regressa ao último ponto inicial registado. Prima novamente para cancelar o RTH.

9. Botão da suspensão cardã

Controla a inclinação da câmara.

10. Interruptor de modo de voo

Altere entre os modos Normal, Desportivo e Manual. O modo manual está desativado por predefinição e tem de ser ativado nos goggles.

11. Interruptor C2 (personalizável)

A função deste interruptor pode ser ajustada nos goggles. Por predefinição, utilize o interruptor para recentrar a suspensão cardã e ajustar para cima ou para baixo.

12. Botão Ligar/Desligar

Ao utilizar o Modo desportivo, prima uma vez para ativar ou desativar o controlo de cruzeiro.

Ao utilizar o Modo manual, prima duas vezes para ligar ou desligar o motor.

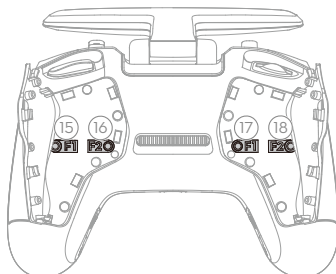
Ao utilizar o modo Normal ou Desportivo, prima uma vez para cancelar o RTH de bateria fraca quando a contagem decrescente aparecer nos goggles.

13. Botão do obturador/gravação

Prima uma vez para tirar fotografias ou para iniciar ou parar a gravação. Premir e manter premido para alternar entre o modo de foto e de vídeo.

14. Antenas

Transmite sinais sem fios de controlo da aeronave.



15. Parafuso de ajuste de resistência do manípulo direito F1 (vertical)

Aperte o parafuso no sentido horário para aumentar a resistência vertical no manípulo correspondente. Desaperte o parafuso para diminuir a resistência vertical.

16. Parafuso de ajuste de recentragem do manípulo direito F2 (vertical)

Aperte o parafuso no sentido horário para desativar a recentragem vertical no manípulo correspondente. Desaperte o parafuso para permitir a recentragem vertical.

17. Parafuso de ajuste de resistência do manípulo esquerdo F1 (vertical)

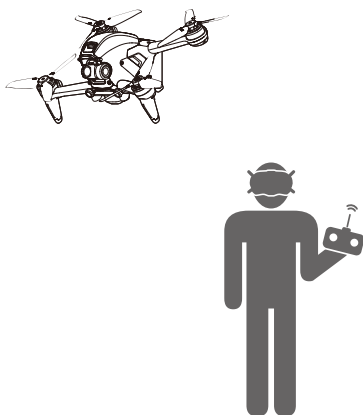
Aperte o parafuso no sentido horário para aumentar a resistência vertical no manípulo correspondente. Desaperte o parafuso para diminuir a resistência vertical.

18. Parafuso de ajuste de recentragem do manípulo esquerdo F2 (vertical)

Aperte o parafuso no sentido horário para desativar a recentragem vertical no manípulo correspondente. Desaperte o parafuso para permitir a recentragem vertical.

Ligação

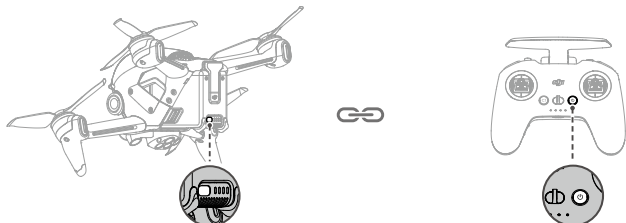
Os dispositivos são todos ligados antes do envio. A ligação é necessária apenas ao usar um novo dispositivo pela primeira vez. Siga os passos abaixo para ligar a aeronave, goggles e telecomando:



1. Ligue a aeronave, goggles e telecomando.
2. Prima o botão de ligação nos goggles. Os goggles emitirão um sinal sonoro contínuo.
3. Prima e mantenha premido o botão de alimentação da aeronave até que os LED indicadores de nível de bateria pisquem sequencialmente.



4. Os LED indicadores de nível da bateria da aeronave ficam com uma cor fixa e mostram o nível da bateria. Os óculos param de emitir sinais sonoros quando ligados com êxito e o visor de vídeo é normal.
5. Prima e mantenha premido o botão de alimentação da aeronave até que os LED indicadores de nível de bateria pisquem sequencialmente.
6. Prima e mantenha premido o botão de alimentação do telecomando até emitir um sinal sonoro contínuo e os LED indicadores do nível da bateria piscarem em sequência.



7. Quando a ligação for concluída com êxito, o telecomando deixa de emitir um sinal sonoro e ambos os LED indicadores do nível de bateria apresentam uma cor fixa e mostram o nível da bateria.



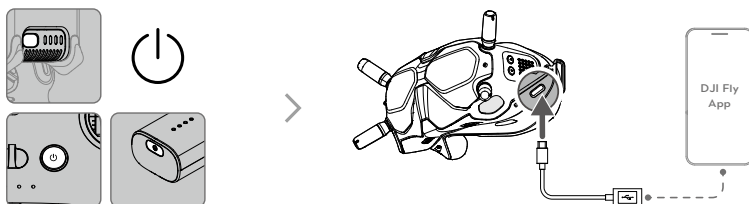
Certifique-se de que os goggles e o telecomando estão a menos de 0,5 m da aeronave durante a ligação.



A aeronave tem de ser ligada aos goggles antes do telecomando.

Ativação

O DJI FPV tem de ser ativado antes de ser utilizado pela primeira vez. Certifique-se que todos os dispositivos estão ligados entre si após ligar a aeronave, goggles e telecomando. Ligue a porta USB-C dos goggles ao dispositivo móvel, inicie a DJI Fly e siga as mensagens para ativar. É necessária uma ligação à internet para ativação.



Prima, e em seguida prima de forma contínua para ligar ou desligar os dispositivos.

Aeronave

O DJI FPV contém um controlador de voo, uma suspensão cardã e câmara, sistema de ligação descendente de vídeo, sistema de visão, sistema de propulsão e uma bateria de voo inteligente.

Modos de voo

O DJI FPV tem três modos de voo, mais um quarto modo de voo para o qual a aeronave muda em determinados cenários. Os modos de voo podem ser alterados através do botão modo de voo no telecomando.

Modo Normal: A aeronave utiliza GPS e os sistemas de visão para a frente e para baixo e o sistema de deteção de infravermelhos para se localizar e estabilizar. A aeronave irá utilizar GPS para se localizar quando o sinal GPS estiver forte e utilizar o sistema de visão para baixo para se localizar e estabilizar quando as condições de iluminação forem suficientes. Quando o sistema de visão para baixo está ativado e as condições de iluminação são suficientes, o ângulo máximo de atitude de voo é 25° e a velocidade máxima de voo é de 15 m/s.

Modo Desportivo: A aeronave usa o GPS e o sistema de visão para baixo para o posicionamento. No modo Desportivo, as reações da aeronave foram otimizadas com vista a garantir agilidade e velocidade, tornando-a mais sensível ao controlo dos movimentos do manípulo. A velocidade máxima do voo é de 27 m/s, a velocidade máxima de subida é de 15 m/s e a velocidade máxima de descida é de 10 m/s.

Modo manual: Modo de controlo de uma aeronave FPV clássica com a mais elevada manobrabilidade, que pode ser utilizado para corridas de voo ou voo livre. No modo manual, todas as funções de assistente de voo tais como estabilização automática estão desativadas e são necessárias capacidades proficientes de voo. O manípulo do acelerador pode ser ajustado neste modo.

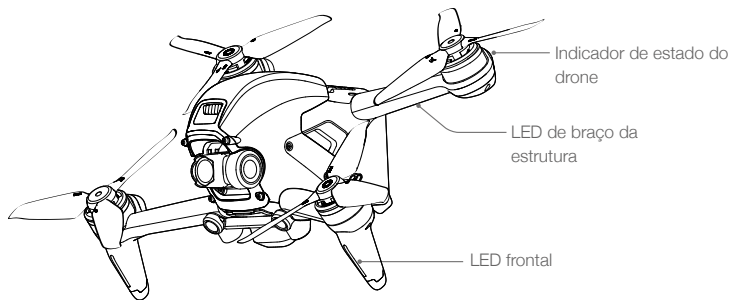
No modo normal ou desportivo, quando o sistema de visão para baixo não está disponível ou está desativado e quando o sinal de GPS é fraco ou a bússola experimenta interferência, a aeronave não se consegue posicionar ou travar automaticamente, o que aumenta o risco de potenciais perigos de voo. Nesse momento, a aeronave pode ser mais facilmente afetada pelas proximidades. Fatores ambientais, como o vento, podem resultar em mudanças horizontais, que podem apresentar riscos, especialmente quando se voa em espaços confinados.



- Ao utilizar o modo manual, mova o manípulo do telecomando para controlar diretamente a aceleração e atitude da aeronave. A aeronave não tem funções de assistência de voo tais como estabilização automática e pode atingir qualquer atitude. Apenas pilotos experientes devem usar o modo manual. A falha ao operar corretamente neste modo é um risco de segurança e pode até provocar a queda da aeronave.
- O modo manual está desativado por predefinição. Certifique-se que o interruptor está definido para modo manual nos goggles antes de alternar para o modo manual. A aeronave irá permanecer no modo normal ou desportivo se o interruptor não estiver definido para modo manual nos goggles. Vá a Definições, Controlo, Telecomando e depois a Personalizar botões e defina o Modo personalizado para Modo manual.
- Antes de usar o Modo manual, recomenda-se que ajuste o parafuso na traseira do manípulo do acelerador para que o manípulo não retorne ao centro e para praticar o voo no modo usando a DJI Virtual Flight.
- Ao usar o Modo manual pela primeira vez, a atitude máxima da aeronave será limitada. Depois de estar familiarizado com o voo no Modo manual, a restrição de atitude pode ser desativada nos goggles. Vá a Definições, Controlo, Telecomando, RC Exp e depois Limite de atitude do modo M.
- A velocidade máxima da aeronave e a distância de travagem aumentam significativamente no Modo desportivo. É necessária uma distância mínima de travagem de 30 m em condições sem vento.
- A velocidade de descida aumenta significativamente no Modo desportivo. É necessária uma distância mínima de travagem de 10 m em condições sem vento.
- A capacidade de resposta da aeronave é significativamente maior no Modo desportivo, o que significa que um pequeno movimento do manípulo no telecomando traduzir-se-á numa grande distância de deslocação da aeronave. Esteja atento e mantenha o espaço de manobra adequado durante o voo.

Indicador de estado do drone

O DJI FPV possui um LED frontal, LED de braço da estrutura e um indicador de estado da aeronave.



O LED frontal mostra a orientação da aeronave e o LED de braço da estrutura é para embelezamento. Os LED apresentam cor azul fixa quando a aeronave está ligada. As cores e métodos de iluminação do LED frontal e do LED de braço da estrutura podem ser personalizados nos goggles.

O indicador de estado da aeronave apresenta o estado do sistema de controlo de voo da aeronave. Consulte a tabela abaixo para obter mais informações sobre o indicador de estado da aeronave.

Estados do indicador de estado da aeronave

Estados normais		
	Luz vermelha, amarela e verde, a piscar alternadamente	Ligada e a realizar testes de auto-diagnóstico
	Luz roxa a piscar lentamente	Aquecimento
	Luz verde a piscar lentamente	GPS ativado
	Luz verde a piscar duas vezes repetidamente	Sistemas de visão para a frente e para baixo ativados
	Luz amarela a piscar lentamente	GPS e Sistemas de visão para a frente e para baixo desativados
	Luz vermelha a piscar rapidamente	Travagem
Estados de aviso		
	Luz amarela a piscar rapidamente	Sinal do telecomando perdido
	Luz vermelha a piscar lentamente	Bateria fraca
	Pisca rapidamente a vermelho	Bateria criticamente baixa
	Luz vermelha a piscar	Erro no IMU
	Luz vermelha continuamente acesa	Erro crítico
	Luz vermelha e amarela a piscar alternadamente	Calibração da bússola necessária

Voltar à posição inicial

A função Regresso (RTH) faz regressar a aeronave ao último ponto inicial registado quando o sinal de GPS é forte. Existem três tipos de RTH: RTH inteligente, RTH com pouca bateria e RTH à prova de falhas. Se a aeronave registar com sucesso o ponto inicial e se o sinal de GPS for forte, será acionado o RTH quando o utilizador iniciar o RTH inteligente, o nível da bateria da aeronave for baixo ou se for perdido o sinal entre a aeronave e o telecomando. O RTH será também acionado noutros contextos anormais tais como quando for perdida a transmissão de vídeo.

	GPS	Descrição
Ponto inicial		O ponto inicial predefinido é o primeiro local onde a aeronave recebeu sinais GPS fortes ou moderadamente fortes (quando o ícone se apresentar branco). O indicador de estado da aeronave pisca rapidamente a verde e aparece uma mensagem nos goggles para confirmar o registo do ponto inicial.

RTH inteligente

Se o sinal do GPS for suficiente, o RTH inteligente pode ser usado para trazer a aeronave de volta à posição inicial. A função para voltar à posição inicial (RTH) inteligente pode ser iniciada ao manter premido o botão para voltar à posição inicial (RTH) no telecomando. Saia do RTH inteligente premindo o botão RTH.

RTH de bateria fraca

Quando o nível de bateria de voo inteligente estiver muito baixo e não existir energia suficiente para regressar ao ponto inicial, aterre a aeronave assim que possível. Caso contrário, a aeronave irá cair assim que acabar a energia, resultando em danos para a aeronave e outros potenciais perigos.

Para evitar perigos desnecessários devido a energia insuficiente, o DJI FPV determinará de forma inteligente se o nível de bateria atual é suficiente para regressar ao ponto inicial com base na localização atual. A função para voltar à posição inicial (RTH) de bateria fraca é acionada quando a bateria de voo inteligente está de tal modo descarregada que o regresso seguro da aeronave poderá estar em causa.

O RTH pode ser cancelado pressionando o botão RTH no telecomando. Se o regresso à posição inicial (RTH) for cancelado após a emissão de um aviso de bateria fraca, a bateria de voo inteligente poderá não ter potência suficiente para permitir que a aeronave aterre em segurança, o que pode provocar a queda ou perda da aeronave.

A aeronave irá aterrar automaticamente se o nível atual da bateria conseguir suportar apenas a aeronave por tempo suficiente para descer da sua altitude atual. A aterragem automática não pode ser cancelada, mas o telecomando pode ser usado para alterar a direção da aeronave durante o processo de aterragem.

 O modo manual não suporta o regresso à posição inicial (RTH) com bateria fraca. Se aparecer um aviso nos óculos de que a bateria só tem energia suficiente para regressar ao ponto inicial, o utilizador deve voar manualmente a aeronave até ao ponto inicial.

RTH de segurança

Se a posição inicial tiver sido registada com sucesso e a bússola estiver a funcionar normalmente, o RTH de segurança é ativado automaticamente após o sinal do telecomando ser perdido durante mais de 3,5 segundos.

A aeronave voará para trás durante 50 m na sua rota de voo original e entrará no RTH de linha reta. A aeronave entra em RTH em linha reta se o sinal do telecomando for restaurado durante o RTH de segurança.

A resposta da aeronave quando o sinal sem fios é perdido pode ser alterada nos goggles. A aeronave não executará o RTH de segurança se estiver selecionado nas definições aterrar ou pairar.

Outros cenários RTH

Se o sinal de descarregamento de vídeo for perdido durante o voo, será exibida uma mensagem de aviso nos goggles e será iniciado o RTH enquanto o telecomando ainda pode ser utilizado controlar os movimentos da aeronave.

RTH (linha reta)

1. O ponto inicial é registado.
2. O RTH é acionado.
3. Se a aeronave estiver a menos de 5 m da posição inicial quando o RTH iniciar, esta aterrará imediatamente.
Se a aeronave estiver a mais de 5 m e a menos de 50 m do ponto inicial quando o RTH iniciar, esta regressará ao ponto inicial à altitude atual e com uma velocidade horizontal máxima de 3 m/s.
Se a aeronave estiver a mais de 50 m do ponto inicial quando o RTH iniciar, esta subirá até à altitude RTH e regressará ao ponto inicial a uma velocidade de 13,5 m/s. Se a altitude atual for superior à altitude de RTH, a aeronave voa para o ponto inicial à altitude atual.
4. Depois de chegar ao ponto inicial, a aeronave aterrará e os motores param.

Prevenção de obstáculos durante o RTH

1. A aeronave trava quando um obstáculo é detetado pela frente e sobe para uma distância segura. Após subir mais 5 m, a aeronave continuará a voar em frente.
2. A aeronave trava quando um obstáculo é detetado por baixo e sobe até que nenhum obstáculo seja detetado antes de voar para a frente.



- Durante o RTH, a aeronave não consegue detetar obstáculos dos lados, de trás e por cima.
 - A aeronave não consegue evitar obstáculos durante o RTH se os sistemas de visão para a frente e para baixo não estiverem disponíveis.
 - A aeronave não consegue regressar à posição inicial se o sinal de GPS for fraco ou não estiver disponível. Se o sinal GPS ficar fraco ou indisponível depois de o RTH ser acionado, a aeronave irá pairar durante algum tempo antes de aterrar.
 - Antes de cada voo, é importante entrar nas Definições e depois Segurança nos goggles e definir uma altitude RTH apropriada.
 - Durante o RTH, se a aeronave estiver a voar para a frente e o sinal do telecomando for normal, o utilizador pode usar o telecomando para controlar a velocidade e altitude da aeronave, mas não poderá controlar a orientação ou voo para a esquerda ou direita. A orientação e a posição horizontal da aeronave pode ser controlada quando esta estiver a descer. Quando a aeronave estiver a subir ou a voar para a frente, empurre totalmente o manípulo de controlo na direção oposta para sair do RTH.
 - As zonas GEO irão afetar o RTH. A aeronave irá pairar caso esteja a sobrevoar uma zona GEO durante RTH.
 - A aeronave pode não conseguir regressar a um ponto inicial quando a velocidade do vento for demasiado elevada. Voe com cuidado.
-

Proteção de aterragem

A proteção de aterragem será ativada durante o RTH inteligente.

1. Durante a Proteção contra a Aterragem, a aeronave irá detetar automaticamente e aterrará cuidadosamente em terra adequada.
2. Se o solo for considerado inadequado para a aterragem, a aeronave pairará e aguardará a confirmação do piloto.
3. Se a proteção de aterragem não estiver operacional, nos goggles é apresentado um aviso de aterragem quando a aeronave desce abaixo de 0,3 m. Puxe para baixo no manípulo do acelerador para aterrar.



Os sistemas de visão são desativados durante a aterragem. Certifique-se de aterrar a aeronave com cuidado.

Aterragem de precisão

A aeronave verifica e tenta automaticamente corresponder aos recursos do terreno abaixo durante o RTH. Quando o terreno atual corresponder ao terreno do ponto inicial, a aeronave irá aterrar. Um aviso será exibido nos goggles se a correspondência do terreno falhar.



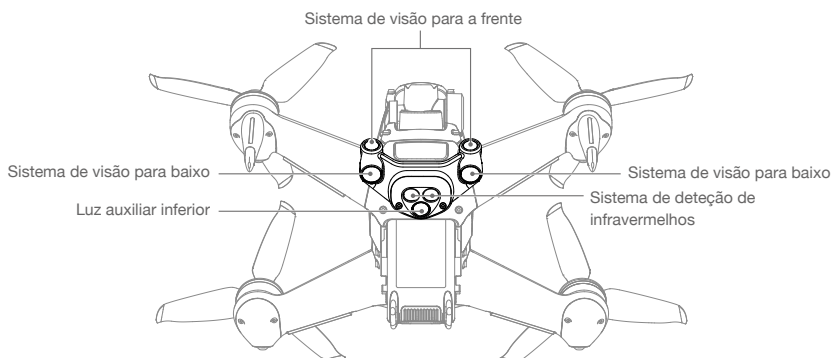
- A proteção de aterragem é ativada durante a aterragem de precisão.
- O desempenho da aterragem de precisão está sujeito às seguintes condições:
 - a) O ponto inicial deve ser registado na decolagem e não deve ser alterado durante o voo. Caso contrário, a aeronave não terá registo dos recursos do terreno do ponto inicial.
 - b) Durante a decolagem, a aeronave tem de subir verticalmente até pelo menos 7 m antes de se deslocar horizontalmente.
 - c) As características do terreno do ponto inicial têm de permanecer praticamente inalteradas após este ser registado.
 - d) Os recursos do terreno do ponto inicial têm de ser suficientemente distintos.
 - e) As condições de iluminação não podem ser demasiado claras nem demasiado escuras.
- As seguintes ações estão disponíveis durante a aterragem de precisão:
 - a) Pressione o manípulo do acelerador para baixo para acelerar a aterragem.
 - b) Pressione o manípulo do acelerador para cima ou mova o outro manípulo de controlo para parar a aterragem de precisão. A proteção de aterragem permanece ativa enquanto a aeronave descer verticalmente.

Sistema de visão e sistemas de deteção por infravermelhos

O DJI FPV está equipado com um sistema de deteção de infravermelhos e sistemas de visão para a frente e para baixo.

Os sistemas de visão para a frente e para baixo consistem em duas câmaras cada e o sistema de deteção de infravermelhos consiste em dois módulos de infravermelhos 3D.

O Sistema de Visão Descendente e o Sistema de Deteção de Infra-vermelhos ajudam a aeronave a manter a sua posição atual, a colocar o rato no lugar mais precisa e a voar no interior ou em outros ambientes onde o GPS não está disponível. Além disso, a luz auxiliar inferior localizada na parte inferior da aeronave melhora a visibilidade do sistema de visão para baixo em condições de pouca luz.



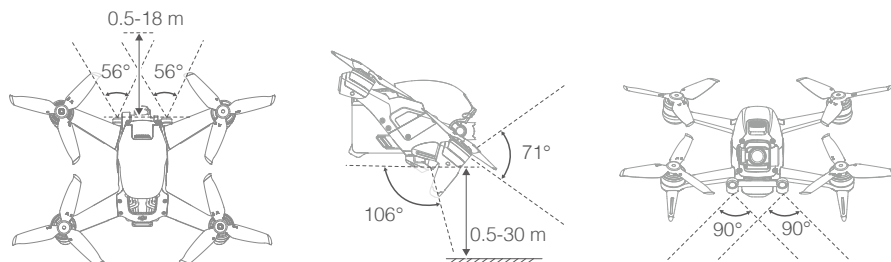
Faixa de deteção

Sistema de visão para a frente

O sistema de visão para a frente tem uma faixa de deteção de 0,5 a 18 m, FOV horizontal de 56° e FOV vertical de 71°.

Sistema de visão para baixo

O sistema de visão para baixo funciona melhor quando a aeronave está a uma altitude de 0,5 a 15 m, e o seu intervalo de funcionamento é de 0,5 a 30 m. O FOV para a frente e para trás é 106° e 90° para a direita e esquerda.



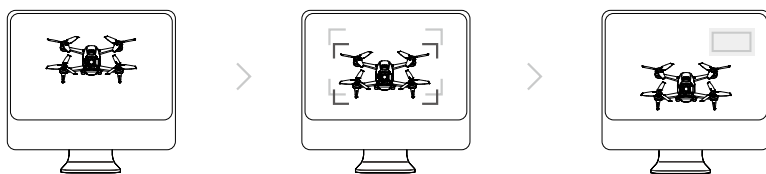
Calibrar câmaras do sistema de visão

Calibração automática

As câmaras do sistema de visão instaladas na aeronave são calibradas antes do envio. Se alguma anomalia for detetada com uma câmara do sistema de visão, a aeronave executará a calibração automaticamente e um aviso aparecerá nos goggles. Não é necessária nenhuma ação adicional para corrigir o problema.

Calibração avançada

Se a anomalia persistir após a calibração automática, um aviso aparecerá nos goggles informando que a calibração avançada é necessária. A calibração automática pode ser realizada apenas utilizando o DJI Assistant 2 (série DJI FPV). Siga os passos abaixo para calibrar as câmaras do sistema de visão para a frente e repita os passos para calibrar outras câmaras do sistema de visão.



1

Aponte a aeronave em direção ao ecrã.

2

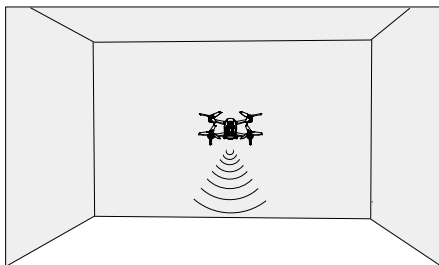
Alinhe as caixas.

3

Gire e incline a aeronave.

Usar os sistemas de visão

O sistema de visão para baixo está disponível se a superfície tiver uma textura clara e existir luz suficiente. O sistema de visão para baixo funciona melhor quando a aeronave está a uma altitude de 0,5 a 15 m. Se a aeronave estiver acima dos 15 m, o sistema de visão pode ser afetado. É necessário cuidado adicional.



Siga os passos abaixo para utilizar o sistema de visão para baixo.

1. Verifique se a aeronave está no modo Normal. Ligue a aeronave.
2. A aeronave paira no lugar após a decolagem. O indicador de estado da aeronave no braço da estrutura traseira pisca a verde duas vezes, indicando que o sistema de visão para baixo está a funcionar.

Se a aeronave estiver no Modo normal e o Abrandamento de obstáculos estiver ativado nos goggles, o sistemas de visão para a frente será ativado automaticamente quando a aeronave for ligada. O sistema de visão para a frente permite à aeronave desacelerar ativamente quando é detetado um obstáculo. O sistema de visão para a frente funciona melhor com iluminação adequada e obstáculos claramente marcados ou texturizados. Devido a inércia, é necessário que os utilizadores controlem a aeronave para que esta trave a uma distância razoável.



- Tome atenção ao ambiente de voo. O sistema de visão para a frente e para baixo e o sistema de deteção de infravermelhos funcionam apenas sob condição limitadas e não substituem o controlo e julgamento humanos. Durante o voo, tome atenção ao ambiente circundante e aos avisos nos goggles. Seja responsável pela aeronave e mantenha o controlo da mesma a todo o momento.
- A aeronave tem uma paira a uma altitude máxima de 30 m quando utiliza o sistema de visão num ambiente plano e aberto. O melhor intervalo de altitude de posicionamento do sistema de visão é de 0,5 a 15 m. O desempenho do posicionamento de visão pode diminuir quando voar for deste intervalo. Voe com cuidado.
- A luz inferior auxiliar pode ser definida nos goggles como ligada, desligada ou automática. No modo automático, a luz inferior auxiliar é automaticamente ativada quando não existir luz ambiente suficiente. O desempenho de posicionamento de visão será negativamente afetado durante este período. Tenha cuidado ao voar quando o sinal de GPS for fraco.
- O sistema de visão para baixo pode não funcionar corretamente quando a aeronave estiver a voar sobre a água. Portanto, a aeronave pode não ser capaz de evitar ativamente a água por baixo quando aterra. Recomenda-se que mantenha o controlo de voo a todo o momento, que faça julgamentos com base no ambiente circundante e que evite confiar no sistema de visão para baixo.
- Note que os sistemas de visão para a frente e para baixo e o sistema de deteção de infravermelhos podem não funcionar corretamente quando a aeronave está a voar com muita velocidade.
- O sistema de visão para baixo não funciona corretamente sobre superfícies que não dispõem de variações de padrão distintas ou condições de pouca luz. O sistema de visão para baixo não pode funcionar corretamente em nenhuma das situações seguintes. Opere a aeronave com cuidado.
 - a) Voar sobre superfícies monocromáticas (por exemplo, sobre preto puro, branco puro, verde puro).
 - b) Voar sobre superfícies altamente reflexivas.
 - c) Voar sobre a água ou superfícies transparentes.
 - d) Voar sobre superfícies ou objetos em movimento.



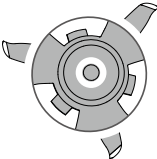
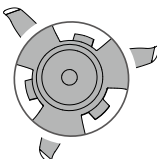
- e) Operação em zonas nas quais a iluminação muda de forma frequente e drástica.
- f) Voar sobre superfícies extremamente escuras (< 10 lux) ou brilhantes (> 40 000 lux).
- g) Voar sobre superfícies que refletem fortemente ou absorvem ondas de infravermelhos (por exemplo, espelhos).
- h) Voar sobre superfícies sem padrões ou texturas claras. (por exemplo, postes de eletricidade).
- i) Voar sobre superfícies com padrões repetitivos ou texturas idênticas (por exemplo, mosaicos com o mesmo design).
- j) Voar sobre obstáculos com pequenas áreas de superfície (por exemplo, galhos de árvores).
- Mantenha sempre os sensores limpos. **NÃO** adultere os sensores. **NÃO** utilize a aeronave em ambiente com pó e humidade significativos. **NÃO** obstrua o Sistema de Detecção de Infravermelhos.
- A câmara tem de ser calibrada se a aeronave estiver envolvida numa colisão. Calibre as câmaras se for apresentado um aviso nos goggles para o fazer.
- **NÃO** voe em dias chuvosos, com nevoeiro ou se não houver uma visão clara.
- Verifique sempre o seguinte antes da descolagem:
 - a) Verifique se não há adesivos ou outras obstruções nos sistemas de deteção de infravermelhos ou sistemas de visão.
 - b) Se houver sujidade, poeira ou água nos sistemas de deteção de infravermelhos ou sistemas de visão, limpe com um pano macio. **NÃO** utilize nenhum agente de limpeza que contenha álcool.
 - c) Contacte o suporte da DJI se houver algum dano no vidro do sistema de deteção de infravermelhos ou nos sistemas de visão.

Gravador de voo

Os dados de voo, incluindo telemetria de voo, informações de estado da aeronave e outros parâmetros, são guardados automaticamente no gravador de dados interno da aeronave. Os dados podem ser acedidos utilizando o Assistente 2 da DJI (série DJI FPV).

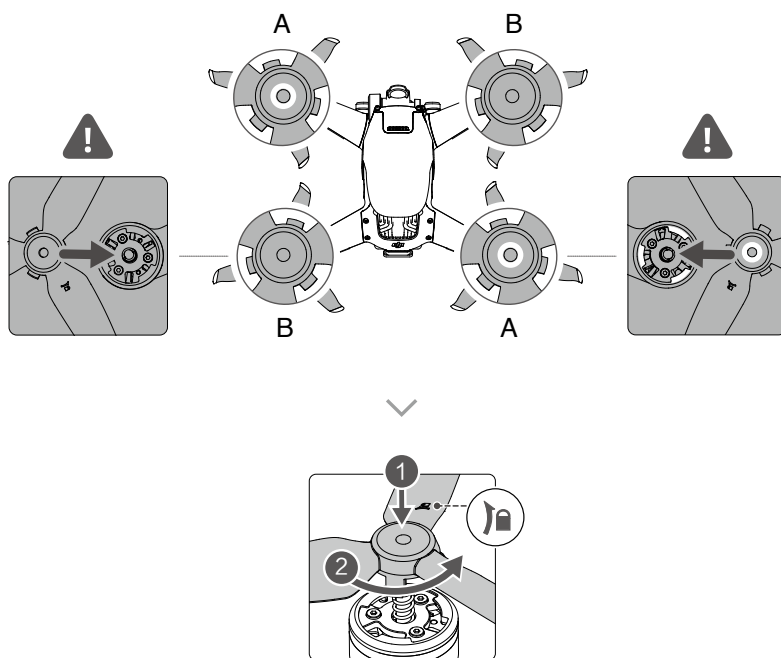
Hélices

Existem dois tipos de hélices de libertação rápida DJI FPV, concebidas para rodar em várias direções. São usadas marcas para indicar que hélices devem ser conectadas a que motores. Certifique-se de combinar a hélice e o motor seguindo as instruções.

Hélices	Com marcas	Sem marcas
Ilustração		
Posição de montagem	Conecte motores com marcas	Conecte motores sem marcas

Fixar as hélices

Fixe as hélices com marcas aos motores com marcas e as hélices não marcadas aos motores sem marcas. Segure o motor, pressione a hélice para baixo e rode na direção marcada na hélice até que esta levante e fique presa em posição.



Retirar as hélices

Segure o motor, pressione a hélice para baixo e rode na direção oposta à marcada na hélice até que esta levante.



- As lâminas das hélices são afiadas. Manuseie com cuidado.
- Utilize apenas hélices DJI oficiais. **NÃO** misture tipos de hélices.
- Se necessário, compre as hélices separadamente.
- Certifique-se de que as hélices estão devidamente fixadas antes de cada voo.
- Certifique-se de que todas as hélices estão em bom estado antes de cada voo. **NÃO** utilize hélices envelhecidas, lascadas ou partidas.
- Mantenha-se afastado das hélices e dos motores em rotação para evitar lesões.
- Retire as hélices aquando do armazenamento. **NÃO** aperte nem dobre as hélices durante o transporte ou armazenamento.
- Certifique-se de que os motores estão montados de forma segura e que rodam suavemente. Aterre a aeronave imediatamente se um motor estiver preso e incapaz de rodar livremente.
- **NÃO** tente modificar a estrutura dos motores.
- **NÃO** toque nem deixe que as suas mãos ou o seu corpo entrem em contacto com os motores após o voo, pois estes podem estar quentes.
- **NÃO** obstrua os orifícios de ventilação dos motores ou do corpo da aeronave.
- Certifique-se de que o ESC emite um som normal quando está ligado.

Bateria de voo inteligente

A bateria de voo inteligente do FPV é uma bateria de 22,2 V e 2000 mAh, com uma funcionalidade de carregamento e descarga inteligente.

Recursos da bateria

1. Exibição do nível de bateria: os LED de nível de bateria apresentam o nível atual de bateria.
2. Função de descarregamento automático: para evitar o inchaço, a bateria descarrega automaticamente até aproximadamente 97% do nível da bateria quando fica inativa por um dia e descarrega automaticamente até aproximadamente 60% do nível da bateria quando fica inativa por cinco dias. É normal sentir calor moderado a ser emitido pela bateria enquanto esta descarrega.
3. Carregamento equilibrado: durante o carregamento, as tensões das células da bateria são automaticamente equilibradas.
4. Proteção contra sobrecarga: a bateria para de carregar automaticamente uma vez totalmente carregada.
5. Detecção de temperatura: para prevenir danos, a bateria carrega apenas quando a temperatura está entre 5 °C e 40 °C (41 °F e 104 °F). O carregamento para automaticamente se a temperatura da bateria exceder os 50° C (122 °F) durante o processo de carregamento.
6. Proteção contra corrente excessiva: a bateria para de carregar se for detetada uma corrente excessiva.
7. Proteção contra descarregamento excessivo: o descarregamento para automaticamente para evitar descarregamento excessivo quando a bateria não está em uso. A proteção contra descarregamento excessivo não é ativada quando a bateria está em uso durante o voo.
8. Proteção contra curto-circuito: a fonte de alimentação é cortada automaticamente se um curto-circuito for detetado.
9. Proteção contra danos às células da bateria: os goggles apresentam uma mensagem de aviso quando é detetada uma célula de bateria danificada.
10. Modo de hibernação: a bateria desliga-se após 20 minutos de inatividade para poupar energia. Se o nível da bateria for inferior a 10%, entrará no modo de hibernação para evitar o descarregamento excessivo após ficar inativa durante seis horas. No modo de hibernação, os indicadores de nível da bateria não acendem. Carregue a bateria para acordá-la da hibernação.
11. Comunicação: informações sobre a tensão, capacidade e corrente da bateria são transmitidas à aeronave.

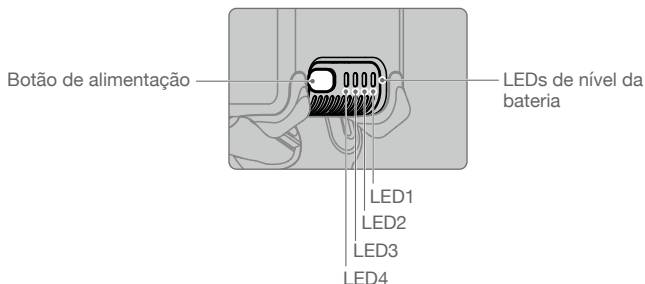


Consulte a Declaração de exoneração de responsabilidade e as diretrizes de segurança do DJI FPV e os adesivos da bateria antes da utilização. Os utilizadores aceitam a total responsabilidade por quaisquer violações dos requisitos de segurança declarados no rótulo.

Usar a bateria

Verificar o nível da bateria

Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria.



 Os LED indicadores de nível de bateria apresentam o nível de energia da bateria de voo durante o carregamento e descarregamento. Os estados dos LED estão definidos abaixo:

 O LED está ligado.  O LED está a piscar.  O LED está desligado.

LED1	LED2	LED3	LED4	Nível da bateria
				Nível da bateria > 88%
				75% < Nível da bateria ≤ 88%
				63% < Nível da bateria ≤ 75%
				50% < Nível da bateria ≤ 63%
				38% < Nível da bateria ≤ 50%
				25% < Nível da bateria ≤ 38%
				13% < Nível da bateria ≤ 25%
				0% < Nível da bateria ≤ 13%

Ligar/desligar

Pressione o botão de alimentação uma vez, depois pressione novamente e segure durante dois segundos para ligar ou desligar a bateria. Os LED do nível da bateria apresentam o nível da bateria quando a aeronave está ligada.

Aviso de baixa temperatura

- 1. A capacidade da bateria é significativamente reduzida ao voar em ambientes de baixa temperatura de -10 °C a 5 °C (14 °F a 41 °F). Recomenda-se que passe durante algum tempo a aeronave no lugar para aquecer a bateria. Certifique-se de carregar completamente a bateria antes da descolagem.
- 2. As baterias não podem ser utilizadas a temperaturas extremamente baixas, abaixo de -10 °C (14 °F).
- 3. Quando estiver em ambientes de baixa temperatura, termine o voo assim que os goggles exibirem o aviso de baixa tensão de bateria.
- 4. Para garantir o desempenho ideal da bateria, mantenha a temperatura da bateria acima de 20 °C (68 °F).
- 5. A capacidade reduzida da bateria em ambientes de baixa temperatura reduz o desempenho de resistência à velocidade do vento da aeronave. Voe com cuidado.
- 6. Tenha cuidado extra quando voar a uma grande distância acima do nível do mar.

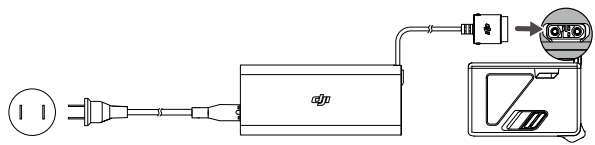
 Em ambientes frios, introduza a bateria no respetivo compartimento e ligue a aeronave para a aquecer antes de descolar.

Carregamento da bateria

Carregue totalmente a bateria de voo inteligente antes de cada voo usando o carregador DJI fornecido.

- 1. Conecte o adaptador de energia CA a uma fonte de alimentação CA (100-240 V, 50/60 Hz).
- 2. Conecte a bateria de voo inteligente ao adaptador de energia CA usando o cabo de carregamento da bateria com a bateria desligada.

3. Os LED de nível da bateria apresentam o nível atual da bateria durante o descarregamento.
4. A bateria de voo inteligente está totalmente carregada quando todos os LED do nível da bateria estiverem desligados. Desligue o carregador quando a bateria estiver totalmente carregada.



- O tempo de carregamento de uma bateria é de aproximadamente 50 minutos.
- Recomenda-se descarregar as baterias de voo inteligentes para 30% ou menos. Isto pode ser feito ao voar a aeronave ao ar livre até que seja inferior a 30% de carga.
- **NÃO** carregue uma bateria de voo inteligente imediatamente após o voo, uma vez que a temperatura pode estar demasiado alta. Aguarde até que arrefeça até à temperatura ambiente antes de carregar novamente.
- O carregador interrompe o carregamento da bateria se a temperatura da célula da bateria não estiver dentro do intervalo de funcionamento de 5 °C a 40 °C (41 °F a 104 °F). A temperatura ideal de armazenamento é de 22 °C a 28 °C (71,6 °F a 82,4 °F).
- O terminal de carregamento da bateria (não incluído) carrega até três baterias. Visite a [DJI Online Store](#) oficial para mais informações sobre o terminal de carregamento da bateria.
- Carregue totalmente a bateria, pelo menos uma vez a cada três meses, para manter a longevidade da bateria.
- A DJI não assume qualquer responsabilidade por danos causados por carregadores de terceiros.

A tabela abaixo mostra o nível da bateria durante o carregamento.

LED1	LED2	LED3	LED4	Nível da bateria
				0% < Nível da bateria ≤ 50%
				50% < Nível da bateria ≤ 75%
				75% < Nível da bateria < 100%
				Totalmente carregada

Mecanismos de proteção de bateria

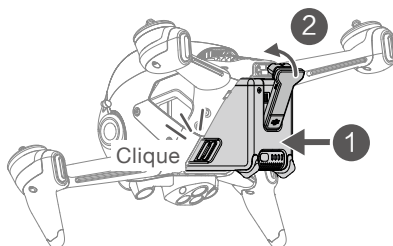
Os LED de nível da bateria podem exibir indicações de proteção da bateria acionadas por condições de carregamento anormais.

Mecanismos de proteção de bateria					
LED1	LED2	LED3	LED4	Padrão de intermitência	Estado
				O LED 2 pisca duas vezes por segundo	Sobrecorrente detetada
				O LED 2 pisca três vezes por segundo	Comunicação interna anormal
				O LED 3 pisca duas vezes por segundo	Sobrecarga detetada
				O LED 3 pisca três vezes por segundo	Carregador de sobretensão detetado
				O LED 4 pisca duas vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito baixa
				O LED 4 pisca três vezes por segundo	A temperatura de carregamento está muito alta

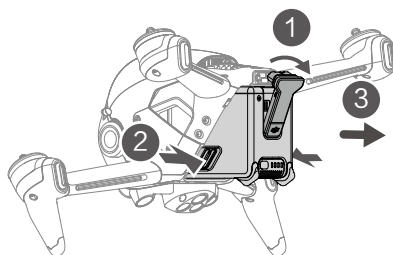
Se qualquer um dos mecanismos de proteção da bateria forem ativados, para retomar o carregamento, é necessário desligar a bateria do carregador e ligá-la novamente. Se a temperatura de carregamento estiver anormal, aguarde que a temperatura volte ao normal e a bateria retomará o carregamento automaticamente sem precisar de desligar e ligar o carregador novamente.

Instalar/Remover a bateria

Instale a bateria de voo inteligente na aeronave antes do voo. Insira a bateria de voo inteligente no compartimento da bateria da aeronave. Certifique-se de que esta está montada com segurança e que as fivelas da bateria estão encaixadas no lugar antes de a ligar à porta de alimentação.



Desligue a porta de alimentação, pressione as fivelas da bateria nas laterais da bateria de voo inteligente e remova-a do compartimento.



- NÃO desligue a bateria quando a aeronave estiver ligada.
- Certifique-se de que a bateria esteja montada firmemente.

Manutenção

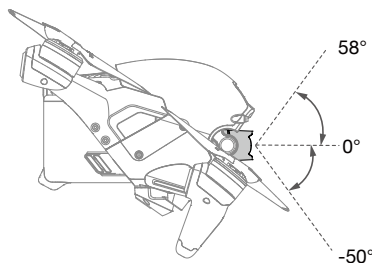
Regresse ao ponto inicial ou aterre imediatamente caso apareça um aviso nos goggles de que é necessário efetuar a manutenção da bateria de voo inteligente.

1. Carregue completamente a bateria.
2. Não utilize a bateria durante 24 horas.
3. Insira a bateria na aeronave e paire a uma altitude até 2 m após a descolagem. Quando a bateria atingir os 20%, aterre a aeronave, desligue-a e retire a bateria.
4. Não utilize a bateria durante 6 horas.
5. A manutenção está agora concluída e já pode utilizar a bateria. Repita os passos acima caso o aviso de manutenção continue a aparecer nos goggles.

Suspensão cardã e câmara

Perfil da suspensão cardã

A suspensão cardã da aeronave DJI FPV estabiliza a câmara e os utilizadores podem captar imagens e vídeos estáveis e nítidos mesmo quando a aeronave está a voar a altas velocidades graças à estabilização eletrónica RockSteady da DJI. O intervalo de inclinação de controlo é de -50° a $+58^{\circ}$. Use o botão da suspensão cardã no telecomando para controlar a inclinação da câmara.



Modo de suspensão cardã

O modo de suspensão cardã irá alternar automaticamente de acordo com o modo de voo.

Modo normal/desportivo: a suspensão cardã está em modo de estabilização de atitude. O ângulo de inclinação da suspensão cardã permanece estável relativamente ao plano horizontal, o que é apropriado para captar imagens estáveis.

Modo manual: a suspensão cardã está em modo FPV. O ângulo de inclinação da suspensão cardã permanece estável relativamente ao corpo da aeronave, o que é apropriado para uma experiência de voo FPV.



- Quando a aeronave estiver ligada, não toque nem bata na suspensão cardã. Para proteger a suspensão cardã durante a descolagem, descole de um terreno aberto e plano.
- Os elementos de precisão na suspensão cardã podem ficar danificados numa colisão ou impacto, podendo assim provocar o mau funcionamento da suspensão cardã.
- Evite que entre pó ou areia na suspensão cardã, especialmente nos motores da suspensão cardã.
- Pode ocorrer um erro de motor da suspensão cardã se a aeronave estiver num terreno irregular, a suspensão cardã estiver obstruída ou se a suspensão cardã experimentar força externa excessiva tal como numa colisão.
- NÃO aplique força externa na suspensão cardã depois de esta ser ligada. NÃO adicione qualquer carga adicional à suspensão cardã, pois tal pode provocar o mau funcionamento da suspensão cardã ou até danificar o motor permanentemente.
- Assegure-se de que retira a proteção da suspensão cardã antes de ligar a aeronave. Além disso, certifique-se de montar o protetor da suspensão cardã quando a aeronave não estiver em uso.
- Voar em condições de nevoeiro pesado ou nuvens pode molhar a suspensão cardã, levando a uma falha temporária. A suspensão cardã recupera a funcionalidade completa quando estiver seca.

Perfil da câmara

A DJI FPV utiliza uma câmara sensor de 1/2,3" com uma resolução de até 12 milhões de píxeis efetivos. A abertura da lente é F2.8, o intervalo de foco é 0,6 m até ao infinito e o FOV da lente consegue atingir 150° .

A câmara DJI FPV consegue captar vídeos HD até 4K 60fps e fotografias 4K.



- O vídeo 4K pode ser gravado apenas quando a qualidade de transmissão está definida para alta qualidade.
 - Certifique-se que a temperatura e a humidade são adequadas para a câmara durante o uso e o armazenamento.
 - Use um agente de limpeza de lentes para limpar a lente e evitar danos.
 - NÃO bloqueie quaisquer orifícios de ventilação na câmara, uma vez que o calor gerado pode danificar o dispositivo e ferir o utilizador.
-

Armazenar as fotos e os vídeos

O DJI FPV suporta o uso de um cartão microSD para armazenar fotos e vídeos. É necessário um cartão microSD de Grau 3 ou superior da Classe UHS-I, devido às rápidas velocidades de leitura e gravação necessárias para dados de vídeo de alta resolução. Consulte a secção Especificações para obter mais informações sobre os cartões microSD recomendados.



- NÃO retire o cartão microSD ou a bateria de voo inteligente da aeronave quando esta se encontrar ligada. Caso contrário, o cartão microSD pode ser danificado.
 - Para garantir a estabilidade do sistema de câmara, as gravações de vídeo únicas são limitadas a 30 minutos, após os quais a gravação irá parar automaticamente.
 - Verifique as definições da câmara antes de a utilizar para se certificar que as configurações estão corretas.
 - Antes de gravar fotos ou vídeos importantes, tire algumas fotos para testar se a câmara está a funcionar corretamente.
 - As fotografias e vídeos não podem ser transmitidos do cartão microSD na aeronave utilizando o DJI Fly se a aeronave estiver desligada.
 - Certifique-se de que desliga a aeronave corretamente. Caso contrário, os parâmetros da câmara não serão guardados e quaisquer vídeos gravados poderão ser afetados. A DJI não assume a responsabilidade por qualquer falha de imagem ou vídeo que seja ou tenha sido gravado num formato não legível por máquina.
-

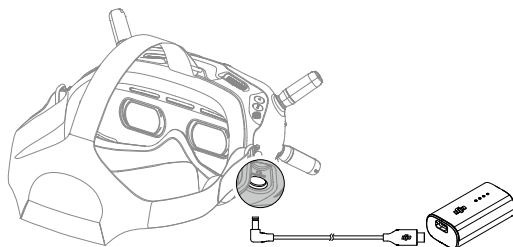
Goggles

Os goggles V2 da DJI FPV oferecem aos utilizadores uma vista na primeira pessoa da câmara aérea com transmissão de vídeo e áudio em tempo real. Estes podem ser utilizados também para reproduzir vídeos gravados pelos goggles e definir a transmissão, controlo e parâmetros da câmara.

- ☀: Os goggles V2 da DJI FPV podem ser utilizados também com a DJI FPV Air Unit. Para mais informações, consulte o manual de instruções do sistema FPV digital da DJI em <https://www.dji.com/fpv/info#downloads>. Os Goggles V2 DJI FPV não são compatíveis com Unidade de ar DJI FPV em regiões que não suportam 5,8 GHz. Observe as leis e os regulamentos locais.

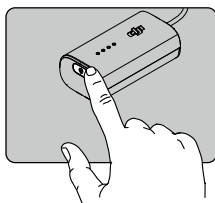
Fonte de alimentação

Utilize o cabo de alimentação incluído (USB-C) com os goggles para ligar a porta de alimentação dos mesmos à bateria.



Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria atual.

Prima uma vez, depois novamente e mantenha premido para ligar ou desligar os goggles.



Carregue a bateria dos goggles se o nível de bateria estiver baixo. Demora aproximadamente 2 hora e 30 minutos para carregar completamente a bateria.



- ☀: Caso necessite de outras baterias, prepare uma fonte de alimentação externa com uma tensão de entrada de 11,1-25,2 V. Pode ser usado o cabo de alimentação (XT60) dos goggles da FPV da DJI (não incluído) com uma fonte de alimentação externa para carregar os goggles. Visite a DJI Online Store online para mais informações sobre o cabo de alimentação (XT60) dos goggles FPV da DJI.

Funcionamento



Botão 5D

Utilize o botão seletor para navegar no menu. Pressione o botão para confirmar.

No ecrã da página inicial, prima o botão para entrar no menu. Selecione para a esquerda ou para a direita para ajustar o brilho do ecrã. Selecione para cima ou para baixo para ajustar o volume.



Botão do obturador/gravação

Prima uma vez para tirar fotografias ou para iniciar ou parar a gravação. Premir e manter premido para alternar entre o modo de foto e de vídeo.



Botão Voltar

Prima para voltar ao menu anterior ou para sair do modo atual.



Botões de ajuste de canal

Pressione o botão para cima ou para baixo para mudar os canais (apenas disponível quando o modo de canal manual está ativado).

Visor do canal

Apresenta o canal atual nos goggles (apresenta A quando o modo de canal automático está ativado).

Ecrã de página inicial



1. Estado de deteção de obstáculos

Indica a distância entre a aeronave e obstáculos assim como a direção geral dos obstáculos. As barras vermelha, laranja e cinzenta indicam a distância relativa variando de perto a longe. As barras vermelhas são exibidas quando os obstáculos estão próximos da aeronave e as barras laranja são exibidas quando os obstáculos estão dentro do intervalo de deteção. As barras cinzentas indicam que não existem obstáculos dentro do intervalo de deteção.

2. Informações do cartão microSD

Mostra se um cartão microSD está ou não inserido na aeronave ou goggles bem como a capacidade restante. Aparecerá um ícone a piscar quando estiver a gravar.

3. Controlo deslizante da suspensão cardã

Apresenta o ângulo de inclinação da suspensão cardã quando o botão desta é selecionado.

4. Avisos

Apresenta informações tais como quando alternar modos, quando o nível de bateria é baixo e outros avisos.

5. Nível de bateria dos goggles

Apresenta o nível de bateria dos goggles. Os goggles emitirão um sinal sonoro quando o nível de bateria estiver muito baixo. Será também apresentada a tensão se estiver a ser utilizada uma bateria de terceiros.

6. Estado do GPS

Apresenta a força atual do sinal de GPS.

7. Telecomando e força de sinal de ligação descendente de vídeo

Apresenta a força de sinal do telecomando entre a aeronave e o telecomando e a força de sinal de ligação descendente de vídeo entre a aeronave e os goggles.

8. Estado do sistema de visão para a frente

Apresenta o estado do sistema de visão para a frente. O ícone é branco quando o sistema de visão para a frente está a funcionar normalmente. A cor vermelha indica que o sistema de visão para a frente não está ativado ou está a funcionar com anormalidades e a aeronave não conseguirá abrandar automaticamente quando encontrar obstáculos.

9. Tempo restante de voo

Apresenta o tempo restante de voo da aeronave após iniciar os motores.

10. Nível de bateria da aeronave

Apresenta o nível atual de bateria da bateria de voo inteligente da aeronave.

11. Distância ao solo

Apresenta informação da altitude atual da aeronave desde o solo quando a aeronave estiver a menos de 10 m acima do solo.

12. Telemetria de Voo

D 1000 m, H 100 m, 9 m/s, 6 m/s: exibe a distância entre a aeronave e o ponto inicial, a altura do ponto inicial, a velocidade horizontal da aeronave e a velocidade vertical da aeronave.

13. Modos de voo

Exibe o modo de voo atual.

14. Ponto inicial

Indica a localização do ponto inicial.



- Os goggles irão exibir a proteção de ecrã se estes não forem utilizados durante um longo período ou forem desligados da aeronave. Prima qualquer botão nos goggles ou volte a ligá-los à aeronave para restaurar a exibição da transmissão de vídeo.

- Se os dispositivos não forem utilizados durante um longo período, pode demorar mais tempo que o habitual para procurar o sinal GPS. Se o sinal estiver desobstruído, demora aproximadamente 20 segundos para procurar o sinal GPS quando ligar ou desligar durante um curto período.



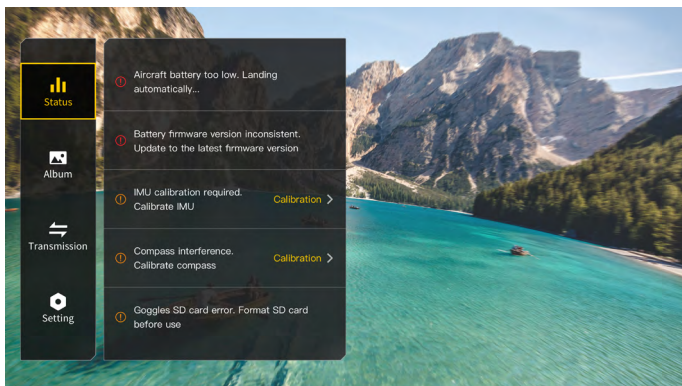
- Se escolher gravar quer com a aeronave quer com os goggles, será apresentada a informação do cartão microSD tanto da aeronave como dos goggles no ecrã inicial. Se escolher gravar apenas com a aeronave ou goggles, será apresentada apenas a informação do cartão microSD do dispositivo correspondente.

Barra de menu

Prima o botão 5D nos goggles para entrar na barra de menu.

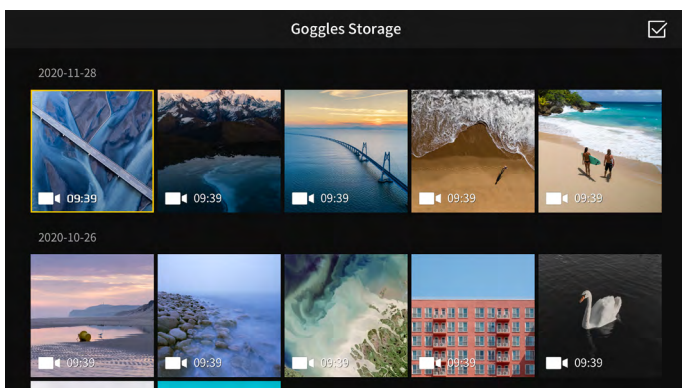
Estado

Apresenta informação detalhada para mensagens de aviso do estado atual. É necessária calibração se existirem quaisquer anormalidades do IMU ou bússola.



Álbum

Mostra as fotografias ou vídeos armazenados no cartão microSD dos goggles. Selecione o ficheiro e confirme para pré-visualizar.



- As fotografias e vídeos armazenados pela aeronave podem ser pré-visualizados. Insira o cartão microSD da aeronave na ranhura para cartão microSD dos goggles.
- Durante a reprodução de vídeo, pressione o botão 5D para pausar ou continuar, selecione para a esquerda ou direita no botão 5D para ajustar a barra de progresso e selecione para cima ou para baixo para ajustar o volume.

Transmissão

A transmissão de vídeo do dispositivo atual pode ser definida nas definições do piloto. Os dispositivos de transmissão de vídeos nas proximidades e as respetivas forças de sinal podem ser vistas no modo audiência. Selecione um canal para ver a vista de câmara.



1. Modo de emissão

Ativar ou desativar o modo de emissão. Será apresentado o número do dispositivo quando estiver ativado o modo de emissão para que os outros dispositivos o possam encontrar e entrar no canal para assistir à vista de câmara.

2. Proporção

A proporção do ecrã de transmissão de vídeo pode ser ajustada.

3. Modo de foco

Define o modo de foco como ligado, desligado ou automático. Se o modo de foco estiver ligado, o centro do ecrã ficará mais nítido e as extremidades ficarão desfocadas.

4. Modo de canal

O modo de canal pode ser definido para automático ou manual. Recomenda-se selecionar automático para que a transmissão de vídeo alterne de forma inteligente entre as bandas de frequência de 2,4 e 5,8 GHz e selecione o canal com o melhor sinal.

5. Frequência

Pode selecionar a banda de frequência de 2,4 ou 5,8 GHz se o modo de canal for manual.

6. Largura de banda

Define a largura de banda da transmissão de vídeo. O número de canais disponíveis varia consoante a largura de banda. Pode ser selecionado manualmente o canal com a melhor força de sinal.

Quanto maior a largura de banda, mais recursos do espetro esta ocupa, o que pode proporcionar uma taxa de transmissão de vídeo mais elevada e uma qualidade de imagem mais nítida. Contudo, existe uma maior probabilidade de interferência sem fios e a quantidade de equipamento que pode ser acomodado é mais limitada. Para evitar interferência numa competição com vários jogadores, recomenda-se selecionar manualmente uma largura de banda e canal fixos.

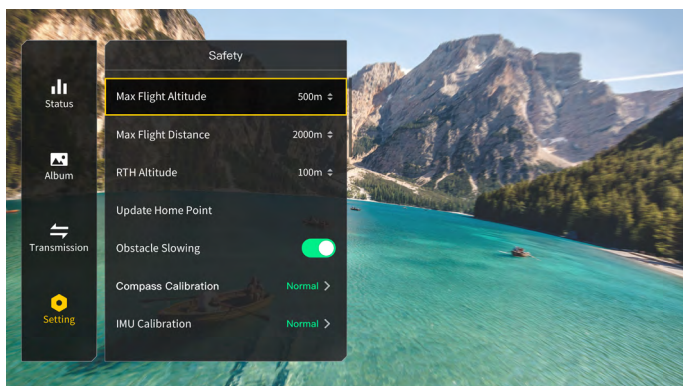
Definições

Segurança

Define as configurações de segurança tais como altitude máxima de voo, distância máxima de voo e altitude RTH. Os utilizadores podem também atualizar o Ponto inicial, ativar ou desativar o Abandono de obstáculos e visualizar o estado bem como calibrar o IMU e bússola.

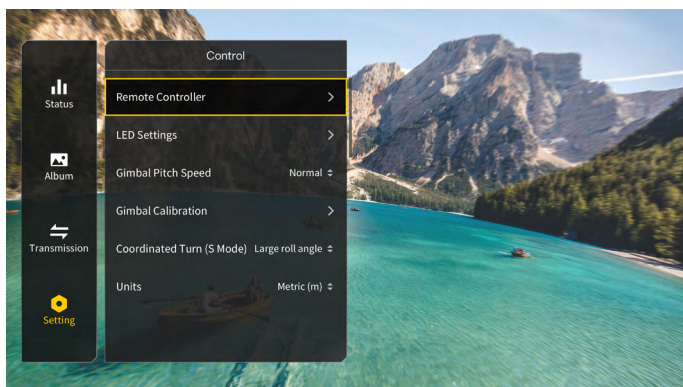
A funcionalidade Find My Drone ajuda a encontrar a localização da aeronave no solo utilizando o vídeo na cache dos goggles.

Definições avançadas de segurança incluem ação em caso de perda de sinal da aeronave, estado do LED inferior auxiliar e ativar ou desativar o AirSense e paragem de emergência das hélices. Pode definir a aeronave para pairar, aterrar ou RTH quando esta perde o sinal do telecomando. Se estiver ativada a paragem de emergência das hélices, os motores apenas podem ser parados executando um comando de manípulos combinados (CSC) em pleno voo numa situação de emergência tal como em caso de colisão, paragem de motor, quando a aeronave rodar no ar, ou quando esta estiver fora de controlo e estiver a subir ou descer rapidamente. Parar os motores a meio do voo provocará a queda do drone.

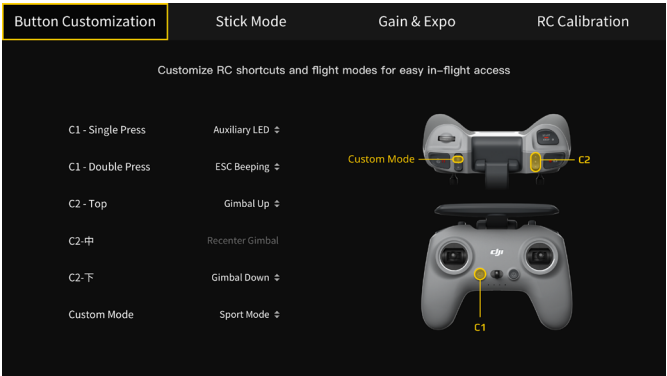


Controlo

Define os parâmetros de controlo tais como a cor e método de iluminação dos LED dos braços frontais ou dos braços da estrutura, a velocidade de inclinação da suspensão cardã ou a rotação coordenada (modo desportivo). Os utilizadores podem também calibrar a suspensão cardã.



As funções de alguns dos botões do telecomando podem ser personalizadas no Telecomando. Estas incluem o botão C1, interruptor C2 e o modo personalizado no interruptor de modo de voo. O modo do manípulo pode ser definido e a exponencial pode ser ajustada ao utilizar o modo manual. Os utilizadores podem também calibrar o telecomando.



Câmara

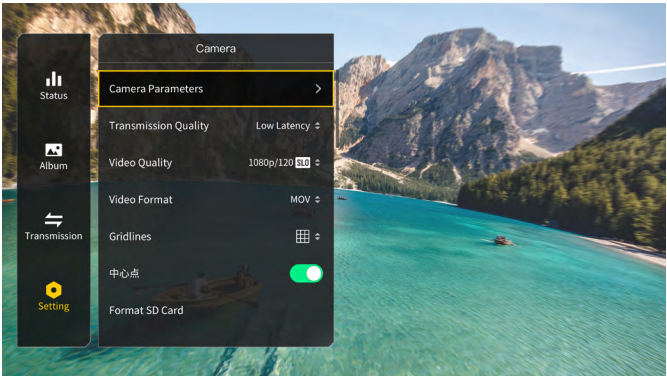
Podem ser ajustados os parâmetros da câmara tais como ISO, obturador, EV, saturação e WB. Adicionalmente, o modo de câmara pode ser definido para automático ou manual. O obturador e ISO podem ser definidos no modo manual enquanto EV pode ser definido no modo automático.

Os utilizadores podem definir a qualidade de transmissão de vídeo, qualidade de vídeo, formato de vídeo, linhas de grelha, ativar ou desativar o ponto central do ecrã e o formato do cartão microSD. Note que os dados não podem ser recuperados depois da formatação. Opere com cuidado.

Nas definições avançadas de câmara, os utilizadores podem definir o dispositivo de gravação, o formato de codificação de vídeo, cor e anti-cintilação, bem como ativar ou desativar a gravação de áudio da aeronave, legendas do vídeo, correção de distorção, correção de rolagem de imagem e EIS (estabilização eletrónica da imagem).

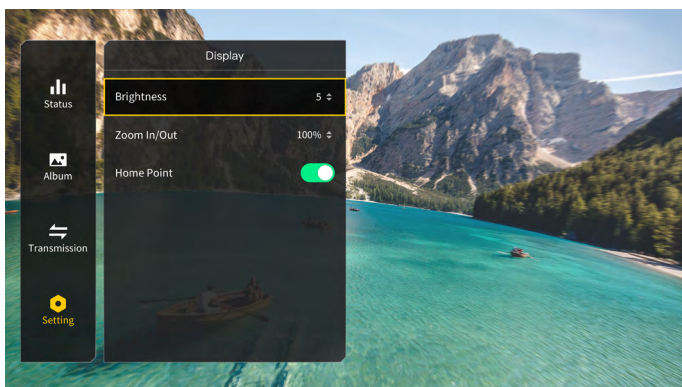
Selecione Repor definições de parâmetros da câmara para restaurar todas as definições da câmara para a sua predefinição.

 Quando a taxa de fotogramas da qualidade de vídeo for 50/60fps, o áudio e vídeo serão armazenados em conjunto num único ficheiro. Quando a taxa de fotogramas da qualidade de vídeo for 100/120fps, o áudio será armazenado separadamente num ficheiro áudio e o vídeo será quatro vezes mais lento que o normal ao passo que o áudio será normal.



Visor

Ajuste o brilho do ecrã, zoom e exibição ou ocultação do ponto inicial.

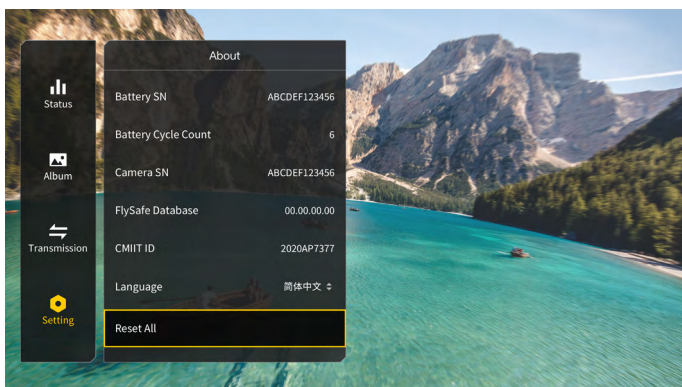


Sobre

Visualizar informações do dispositivo tais como número de série e firmware dos goggles e dos dispositivos ligados.

Altere para sistema digital DJI FPV no menu para utilizar a DJI FPV Air Unit. Ligue novamente os goggles depois de alternar.

Selecione Repor todos para restaurar as predefinições nos goggles e dispositivos ligados.



Telecomando

Integrada no telecomando 2 da DJI FPV está a tecnologia de transmissão O3 da DJI, que oferece uma distância de transmissão máxima de 10 km (6 milhas). Os botões tornam fácil o controlo da aeronave e câmara, enquanto os manípulos de controlo destacáveis facilitam o armazenamento do telecomando.

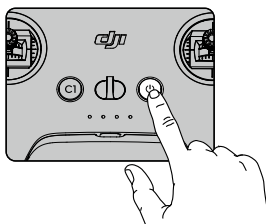
A bateria interna tem uma capacidade de 5200 mAh e um tempo de execução máximo de 9 horas.

Funcionamento

Ligar/desligar

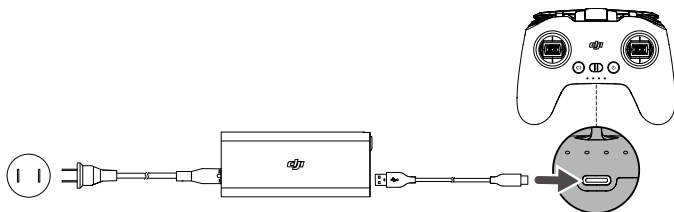
Prima o botão de alimentação uma vez para verificar o nível da bateria atual. Se o nível da bateria estiver muito baixo, recarregue antes de usar.

Prima uma vez, depois novamente e mantenha premido o telecomando para ligar ou desligar.



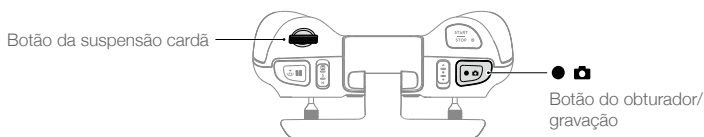
Carregamento da bateria

Use um cabo USB-C para ligar um adaptador de energia CA à porta USB-C do telecomando. Leva aproximadamente 2,5 horas para carregar totalmente o telecomando.



Controlar a suspensão cardã e a câmara

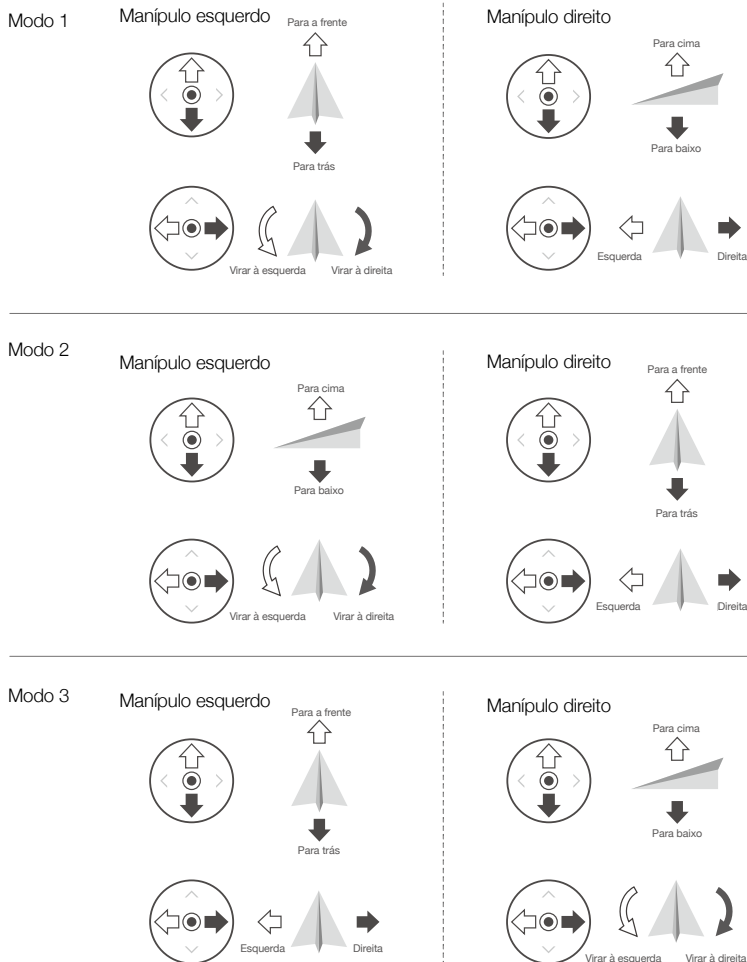
1. Botão do obturador/gravação: prima uma vez para tirar uma foto ou para iniciar ou parar a gravação de um vídeo. Premir e manter premido para alternar entre o modo de foto e de vídeo.
2. Botão da suspensão cardã: Utilize para controlar a inclinação da suspensão cardã.



Controlar a aeronave

Os manipuladores de controlo controlam a orientação da aeronave (movimento panorâmico), movimento para a frente e para trás (inclinação), altitude (aceleração) e movimento para a esquerda e para a direita (rotação). O modo de manipulo de controlo determina a função de cada movimento do modo de manipulo.

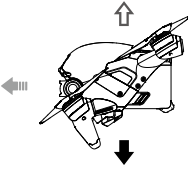
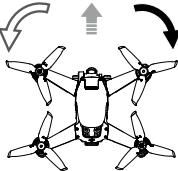
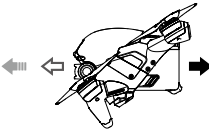
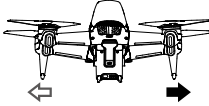
Existem três modos programados incluindo o Modo 1, Modo 2 e Modo 3. O Modo 2 está selecionado por predefinição e os utilizadores podem mudar para o Modo 1 ou Modo 3 no menu de definições dos Goggles.



A figura abaixo usa o Modo 2 como exemplo para explicar como utilizar os manipuladores de controlo.



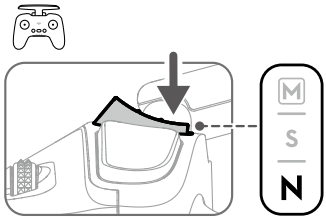
- Manipulo neutro/ponto central: Os manipuladores de controlo estão no centro.
- Mover o manipulo de controlo: Empurre o manipulo de controlo afastando-o do centro ou empurre o manipulo do acelerador afastando-o da posição mais baixa ao utilizar o modo manual.

Telecomando (Modo 2)	Aeronave (◀ Indica a direção do nariz)	Referências
		Manipulo do acelerador: mover o manípulo esquerdo para cima ou para baixo altera a altitude da aeronave. Empurre o manípulo para cima para subir e para baixo para descer. Empurre o manípulo com cuidado para evitar alterações de altitude súbitas e inesperadas. Modo normal/desportivo: A aeronave paira no lugar se o manípulo estiver no centro. Use o manípulo esquerdo para descolar quando os motores estiverem a girar a uma velocidade lenta. À medida que o manípulo é afastado do centro, mais rapidamente a aeronave muda a elevação. Modo manual: O manípulo do acelerador não tem centro. Antes de voar, ajuste o manípulo do acelerador para evitar que este regresse ao centro.
		Manipulo de guinada: mover o manípulo esquerdo para a esquerda ou direita para controlar a orientação da aeronave. Empurre o manípulo para a esquerda para girar a aeronave no sentido anti-horário e para a direita para girar a aeronave no sentido horário. A aeronave paira no lugar se o manípulo estiver no centro. Quanto mais o manípulo for empurrado para longe do centro, mais rápido a aeronave irá girar.
		Manipulo de inclinação: mover o manípulo direito para cima e para baixo altera a inclinação da aeronave. Empurre o manípulo para cima para voar para a frente e para baixo para voar para trás. A aeronave paira no lugar se o manípulo estiver no centro. Quanto mais o manípulo for empurrado para longe do centro, mais rápido a aeronave se moverá.
		Manipulo de rotação: mover o manípulo direito para a esquerda ou direita altera a rotação da aeronave. Empurre o manípulo para a esquerda para voar para a esquerda e para a direita para voar para a direita. A aeronave paira no lugar se o manípulo estiver no centro. Quanto mais o manípulo for empurrado para longe do centro, mais rápido a aeronave se moverá.

Interruptor de modo de voo

Altere o botão para selecionar o modo de voo desejado.

Posição	Modo de voo
M	Modo manual
S	Modo Desportivo
N	Modo Normal



O modo manual está desativado por predefinição. Certifique-se que o interruptor está definido para modo manual nos goggles antes de alternar para o modo manual. A aeronave irá permanecer no modo normal ou desportivo se o interruptor não estiver definido para modo manual nos goggles. Vá a Definições, Controlo, Telecomando, Personalizar botões e defina o Modo personalizável para Modo manual.

Antes de utilizar o modo manual, recomenda-se que aperte o parafuso F2 na traseira do manípulo do acelerador para que o manípulo não regresse ao centro e ajuste o parafuso F1 para garantir que a resistência do manípulo é apropriada.



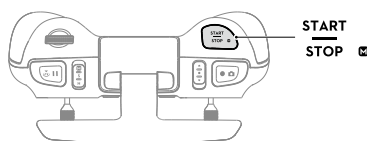
- Ao utilizar o modo manual, a aeronave não tem funções de assistência de voo tais como estabilização automática. Antes de utilizar o modo manual, pratique o voo no modo manual utilizando a DJI Virtual Flight para garantir que consegue voar em segurança.
- Ajuste apenas o manípulo do acelerador antes da decolagem da aeronave. NÃO ajuste durante o voo.

Botão Ligar/Desligar

Ao utilizar o Modo desportivo, prima uma vez para ativar ou desativar o controlo de cruzeiro. Quando o controlo de cruzeiro estiver ativado, a aeronave manterá a velocidade atual de voo e voará para a frente.

Ao utilizar o Modo manual, prima duas vezes para ligar ou desligar o motor.

Ao utilizar o modo Normal ou Desportivo, prima uma vez para cancelar o RTH de bateria fraca quando a contagem decrescente aparecer nos goggles.



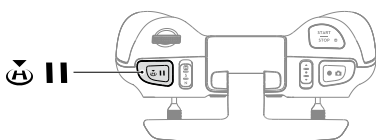
- O controlo de cruzeiro está disponível apenas no modo desportivo.
- Quando o controlo de cruzeiro estiver ativado, a aeronave manterá a velocidade atual de voo na direção horizontal para a frente. A velocidade horizontal apresentada nos goggles mudará em conformidade se os manípulos de controlo forem movidos ou se a aeronave estiver a voar num ambiente ventoso.

Botão de pausa de voo/RTH

Prima uma vez para fazer a aeronave travar e pousar no lugar. Certifique-se de que o manípulo de inclinação e o manípulo de rotação estão na posição central e pressione o manípulo de controlo para retomar o controlo do voo. Se a aeronave estiver a realizar RTH ou aterragem automática, prima uma vez para sair do RTH antes de travar.

Quando a aeronave estiver em modo manual, prima o botão para fazer com que a aeronave trave e paire no lugar. A atitude da aeronave regressa ao nível e o modo de voo alterna automaticamente para modo normal.

Prima e mantenha premido o botão RTH até que o telecomando apite para iniciar o RTH. Prima este botão novamente para cancelar o RTH e recuperar o controlo da aeronave. Consulte a secção Regressar à posição inicial para obter mais informações sobre o RTH.

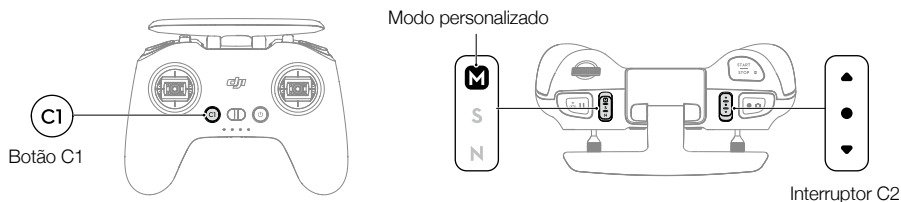


Botão personalizável

As funções dos botões personalizáveis podem ser definidas nas definições do telecomando nos goggles, incluindo o botão C1, interruptor C2 e modo personalizado.

O botão C1 e o interruptor C2 podem ser usados como atalhos para funções como ascender, descender ou recentrar a suspensão cardíaca ou ativar ou desativar o sinal sonoro ESC ou a luz inferior auxiliar.

O modo personalizado pode ser definido para modo manual ou desportivo.



Alerta do telecomando

O telecomando emite um alerta durante o RTH. O alerta não pode ser cancelado. O telecomando emite sons quando o nível da bateria é 6% a 15%. Um alerta de nível de bateria fraca pode ser cancelado pressionando o botão de alimentação. Irá soar um alerta de nível de bateria crítico quando o nível de bateria é inferior a 5% e não pode ser cancelado.

Zona de transmissão ideal

O sinal entre a aeronave e o telecomando é mais fiável quando as antenas são posicionadas em relação à aeronave, como apresentado abaixo.

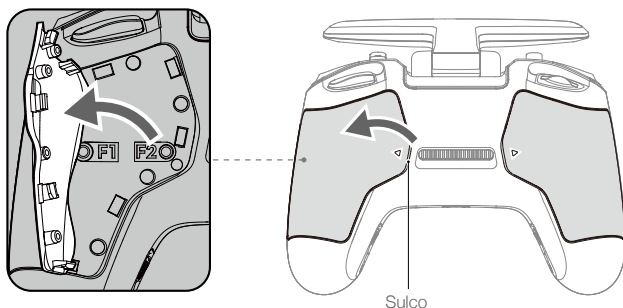


NÃO use outros dispositivos sem fios com as mesmas bandas de frequência de modo a evitar interferência no telecomando.

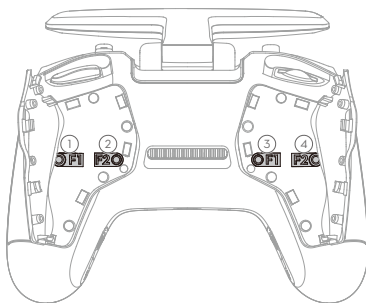
Ajuste de manípulo

Ao utilizar o modo manual, ajuste o manípulo do acelerador com base no seu modo de manípulo para uma melhor experiência de utilizador.

1. Vire o telecomando ao contrário e levante o punho traseiro de borracha do sulco interior.



2. Os parafusos debaixo do punho podem ajustar o manípulo correspondente na parte da frente do telecomando. Use uma chave sextavada H1,5 para ajustar a resistência do manípulo e recentrar o manípulo verticalmente. A resistência de controlo aumenta quando o parafuso F1 é apertado e a resistência de controlo diminui quando o parafuso F1 é desapertado. A recentragem é desativada quando o parafuso F2 é apertado, e a recentragem é ativada quando o parafuso F2 é desapertado.

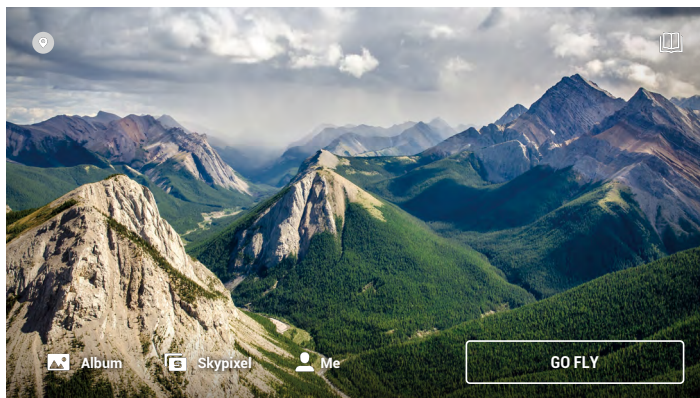


- | | |
|---|--|
| ① Parafuso de ajuste de resistência do manípulo direito F1 (vertical) | ③ Parafuso de ajuste de resistência do manípulo esquerdo F1 (vertical) |
| ② Parafuso de ajuste de centro do manípulo direito F2 (vertical) | ④ Parafuso de ajuste de centro do manípulo esquerdo F2 (vertical) |

3. Volte a encaixar o punho de borracha quando o ajuste estiver concluído.

App DJI Fly

Ligue os goggles ao dispositivo móvel, inicie a DJI Fly e entre no ecrã inicial. Toque em GO FLY para apresentar a transmissão de vídeo, o que lhe permite partilhar a vista de câmara FPV.



Pontos de voo

Visualize ou partilhe locais adequados para voar e gravar, aprenda mais sobre as zonas GEO e pré-visualize fotografias aéreas de diferentes locais tiradas por outros utilizadores.

Academia

Toque no ícone no canto superior direito para entrar na Academia e visualizar tutoriais de produtos, dicas de voo, segurança de voo e documentos do manual.

SkyPixel

Entre no SkyPixel para ver vídeos e fotos partilhados pelos utilizadores.

Perfil

Veja as informações da conta, registos de voo, fórum da DJI, loja online, Find My Drone e outras definições.



- Alguns países e regiões necessitam de relatório em tempo real da localização da aeronave ao voar. Como resultado, é necessário ligar os goggles ao dispositivo móvel e executar a DJI Fly. Certifique-se de que verifica e cumpre os regulamentos locais.



- Carregue totalmente a bateria do seu dispositivo móvel antes de iniciar a DJI Fly.
 - Para utilizar a DJI Fly, são necessários os dados móveis do dispositivo. Contacte a sua operadora de serviços sem fios para obter informações sobre tarifas.
 - Se estiver a usar um telemóvel como dispositivo de exibição, NÃO aceite chamadas telefónicas ou use recursos de mensagens de texto durante o voo.
 - Leia atentamente todas as recomendações de segurança, mensagens de aviso e declarações de exoneração de responsabilidade. Familiarize-se com os regulamentos relacionados na sua região. É o único responsável por ter conhecimento de todos os regulamentos relevantes e voar de forma conforme.
 - Utilize o tutorial na aplicação para praticar as suas competências de voo se nunca tiver operado a aeronave ou se não tiver experiência suficiente para operar a aeronave com confiança.
 - A aplicação foi concebida para ajudar a sua operação. Use o seu critério e NÃO confie na aplicação para controlar a sua aeronave. A utilização da aplicação está sujeita aos termos de utilização do DJI Fly e à Política de privacidade da DJI. Leia-os atentamente na aplicação.
-

Voo

Após concluir a preparação pré-voo, é recomendável aperfeiçoar as suas capacidades de voo e praticar em segurança. Certifique-se de que todos os voos são realizados numa área aberta. A altura de voo está limitada a 500 m. NÃO ultrapasse esta altura. Cumpra estritamente todas as leis e regulamentos locais quando voar. Certifique-se que lê a Declaração de exoneração de responsabilidade e as Diretrizes de segurança do DJI FPV antes de voar.

Requisitos ambientais de voo

1. NÃO utilize a aeronave em condições meteorológicas severas, incluindo velocidades de vento superiores a 13,8 m/s, neve, chuva e nevoeiro.
2. Voe apenas em áreas abertas. Estruturas altas e grandes estruturas metálicas podem afetar a precisão da bússola a bordo e do sistema GPS. Recomenda-se manter a aeronave a pelo menos 5 m de distância das estruturas.
3. Evite obstáculos, multidões, linhas de alta tensão, árvores e corpos de água. Recomenda-se manter a aeronave a pelo menos 3 m acima da água.
4. Minimize a interferência evitando áreas com altos níveis de eletromagnetismo, como locais próximos de linhas de energia, estações base, subestações elétricas e torres de transmissão.
5. O desempenho da aeronave e da bateria estão sujeitos a fatores ambientais, tais como a densidade do ar e a temperatura. Tenha cuidado ao voar a 6,000 m (19,685 pés) ou mais acima do nível do mar. Caso contrário, o desempenho da bateria e aeronave pode ser reduzido.
6. A aeronave não pode usar GPS nas regiões polares. Use o sistema de visão para baixo ao voar nesses locais.
7. Voe com cuidado se descolar de uma superfície em movimento, como um barco ou veículo em movimento.

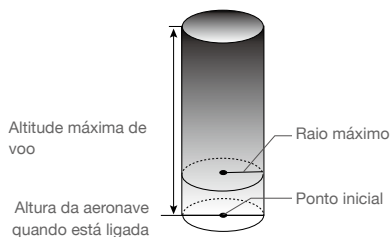
Limites de voo e zonas GEO

Os operadores de veículos aéreos não tripulados (UAV) devem cumprir os regulamentos de organizações autorreguladoras como a Organização de Aviação Civil Internacional, a Administração Federal da Aviação e as autoridades locais de aviação. Por motivos de segurança, os limites de voo são ativados por predefinição para ajudar os utilizadores a operar esta aeronave de forma segura e legal. Os utilizadores podem definir limites de voo em altura e distância.

Os limites de altitude, limites de distância e zonas GEO funcionam simultaneamente para gerir a segurança de voo quando o GPS está disponível. Apenas a altitude pode ser limitada quando o GPS não está disponível.

Altitude de voo e limites de distância

Os utilizadores podem alterar a altura máxima e limites radiais nos goggles. Uma vez concluído, o voo da aeronave é restrito a uma área cilíndrica que é determinada por estas definições. Estes limites estão detalhados na tabela abaixo.



Quando o GPS está disponível

	Limites de voo	Goggles	Indicador de estado do drone
Altitude máxima	A altitude da aeronave não pode exceder o valor especificado	Aviso: limite de altura atingido	Pisca a verde e vermelho, alternadamente
Raio máximo	A distância de voo deve estar no raio máximo	Aviso: limite de distância atingido	

Quando o GPS é fraco

	Limites de voo	Goggles	Indicador de estado do drone
Altitude máxima	A altura é restrita a 30 m (98 pés) quando o sinal de GPS é fraco.	Aviso: limite de altura atingido.	Luzes vermelha e verde a piscar alternadamente
Raio máximo	As restrições de raio estão desativadas e os avisos não podem ser recebidos nos goggles.		



- Não existirá limite de altitude se o sinal de GPS ficar fraco durante o voo desde que o sinal de GPS se tenha apresentado branco ou amarelo quando a aeronave foi ligada.
- Se a aeronave estiver numa zona GEO e houver um sinal de GPS fraco ou sem sinal GPS, o indicador de estado da aeronave acende-se a vermelho durante cinco segundos a cada doze segundos.
- Se a aeronave alcançar um limite de altitude ou raio, ainda é possível controlar a aeronave, mas não será possível fazê-la voar para mais longe.
- Por razões de segurança, não voe próximo de aeroportos, autoestradas, estações ferroviárias, linhas ferroviárias, centro das cidades ou outras áreas sensíveis. Faça voar a aeronave apenas na sua linha de visão.

Zonas GEO

Todas as zonas GEO estão listadas no site oficial da DJI em <http://www.dji.com/flysafe>. As zonas GEO são divididas em diferentes categorias e incluem locais como aeroportos, campos de voo onde aeronaves tripuladas operam em altitudes baixas, fronteiras entre países e localizações sensíveis como centrais de eletricidade.

Receberá um aviso nos goggles se a sua aeronave se aproximar de uma zona GEO e a aeronave ficará impedida de voar nessa área.

Lista de verificação antes do voo

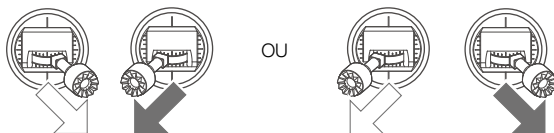
1. Certifique-se de que os goggles, telecomando, bateria de voo Inteligente e dispositivo móvel estão totalmente carregados.
2. Certifique-se de que as hélices estão montadas de forma correta e segura.
3. Certifique-se de que a bateria de voo inteligente e a bateria dos goggles estão devidamente ligados e seguros.
4. Verifique se a suspensão cardã e a câmara estão a funcionar normalmente.
5. Certifique-se de que os motores não estão obstruídos e que funcionam normalmente.
6. Certifique-se de que os goggles estão a funcionar normalmente e apresentam a transmissão de vídeo.
7. Certifique-se de que o protetor da suspensão cardã está separado e que a lente da câmara e os sensores do sistema de visão estão limpos.
8. Certifique-se de que as antenas dos goggles estão instaladas de forma segura e que a antena do telecomando está levantada.
9. Use apenas peças DJI originais ou peças certificadas pela DJI. Peças não autorizadas ou peças de fabricantes não certificados pela DJI podem fazer com que o sistema avarie e comprometa a segurança.

Arrancar/parar os motores

Arranque dos motores

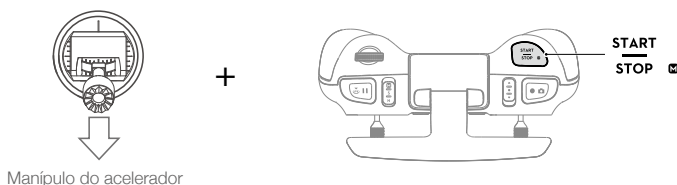
Modo normal/desportivo

É utilizado um CSC para arrancar os motores. Empurre os dois manipuladores para os cantos interno ou externo inferiores para arrancar os motores. Quando os motores começarem a girar, solte os dois manipuladores simultaneamente.



Modo manual

Certifique-se que o manipulador do acelerador está na posição mais baixa e prima duas vezes o botão iniciar/parar para arrancar os motores.



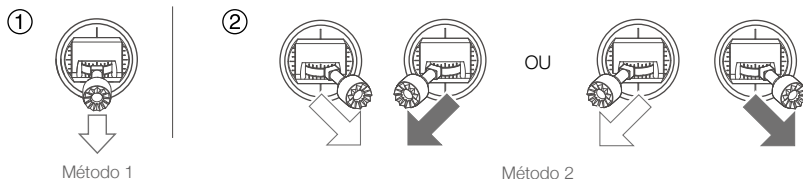
Parar os motores

Modo normal/desportivo

Existem dois métodos para parar os motores.

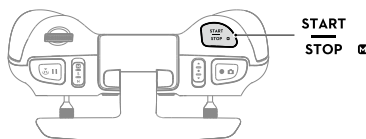
Método 1: quando a aeronave aterrar, empurre e mantenha pressionado o manipulador esquerdo do acelerador. Os motores param após três segundos.

Método 2: quando a aeronave aterrar, empurre o manipulador do acelerador e execute o mesmo CSC que foi utilizado para arrancar os motores. Solte os dois manipuladores quando os motores pararem.



Modo manual

Prima duas vezes o botão iniciar/parar para parar os motores assim que a aeronave tenha aterrado.



- Devido a segurança de voo, recomenda-se alternar para modo normal antes de aterrar.

Parar os motores a meio do voo

Ao utilizar o modo normal ou desportivo, os motores só podem ser parados realizando um CSC a meio do voo numa situação de emergência, como se a aeronave tiver um motor parado, tivesse ocorrido uma colisão, estiver a rolar no ar ou se a aeronave estiver fora de controlo ou estiver a subir ou a descer muito rapidamente. A configuração padrão pode ser alterada nos goggles.

Ao utilizar o modo manual, prima duas vezes o botão iniciar/parar para parar os motores a qualquer momento.



- Parar os motores a meio do voo provocará a queda do drone.

Teste de voo

Procedimentos de descolagem/aterragem

1. Coloque a aeronave numa área aberta e plana com o indicador de estado da aeronave voltado para si.
2. Ligue os goggles, telecomando e aeronave.
3. Aguarde até os indicadores de estado da aeronave piscarem a verde lentamente, indicando que o ponto inicial foi registado e coloque os goggles.
4. Arranque os motores.
5. Empurre o manípulo do acelerador suavemente para cima para descolar.
6. Puxe o manípulo do acelerador para baixo para aterrar a aeronave.
7. Pare os motores após a aterragem.
8. Desligue a aeronave, goggles e o telecomando.

Sugestões e dicas em vídeo

1. A lista de verificação pré-voo foi concebida para ajudá-lo a voar com segurança e garantir que consegue gravar vídeo durante o voo. Consulte a lista de verificação pré-voo antes de cada voo.
2. Selecione o modo de funcionamento da suspensão cardíaca.
3. Recomenda-se que use o modo normal para tirar fotografias ou gravar vídeos.
4. NÃO voe em condições de mau tempo, como quando está a chover ou com vento.
5. Escolha as definições da câmara que melhor atendem às suas necessidades.
6. Realize testes de voo para estabelecer rotas de voo e visualizar cenas.
7. Empurre os manípulos de controlo suavemente para manter o movimento da aeronave suave e estável.
8. Ao utilizar o modo manual, voe num ambiente aberto, amplo, e pouco populoso para garantir a segurança de voo.



É importante entender as diretrizes básicas de voo quer sua proteção e segurança e das pessoas ao seu redor.

NÃO se esqueça de ler a **declaração de exoneração de responsabilidade** e diretrizes de segurança.

Manutenção

Goggles

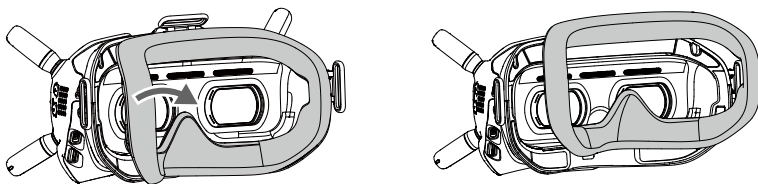
Limpeza

Certifique-se de desligar os goggles da tomada elétrica antes de limpar e certifique-se que não existem cabos ligados.

Limpe a superfície dos goggles com um pano macio, seco e limpo. Para limpar o acolchoamento em espuma, humedecê o pano com água limpa e limpe o acolchoamento em espuma.

Substituir o acolchoamento em espuma

O acolchoamento em espuma está fixado aos goggles com velcro. Ao substituir o acolchoamento em espuma, remova-o gradualmente do lado esquerdo para o direito. Alinhe o novo acolchoamento em espuma com os goggles e pressione o mesmo para baixo para o fixar firmemente.



Manutenção das lentes

Use um pano de limpeza para limpar suavemente as lentes.

1. Humedecê o pano de limpeza com álcool ou um produto de limpeza de lentes.
2. Limpe num movimento circular a partir do centro para as extremidades das lentes.



- NÃO limpe o acolchoamento em espuma com álcool.
- As lentes são delicadas. Limpe-as suavemente. NÃO as risque uma vez que irá danificar a experiência global de visualização.
- Guarde os goggles numa divisão seca à temperatura ambiente para evitar danos nas lentes devido a altas temperaturas ou ambientes húmidos.

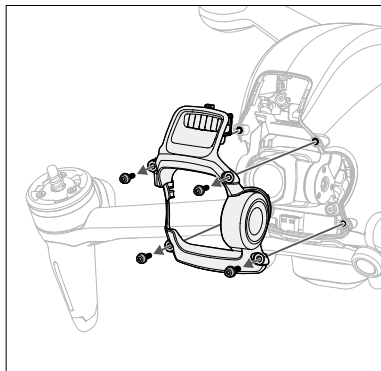
Aeronave

Siga os passos abaixo para substituir componentes da aeronave tais como a camada superior, suspensão cardã e câmara ou trem de aterragem.

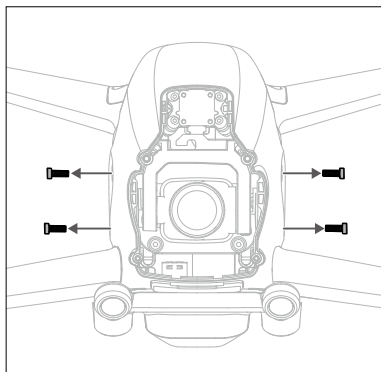
Suspensão cardã e câmara (incluindo camada superior)

Remoção

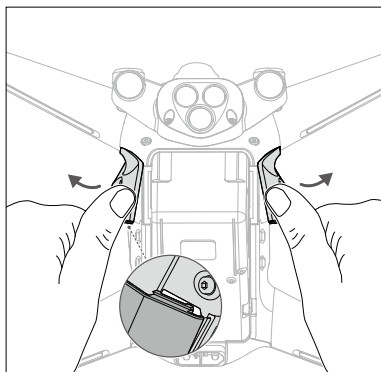
1. Remova os quatro parafusos M1,6 na parte da frente e remova a camada protetora.



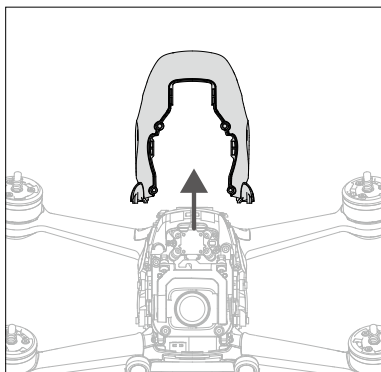
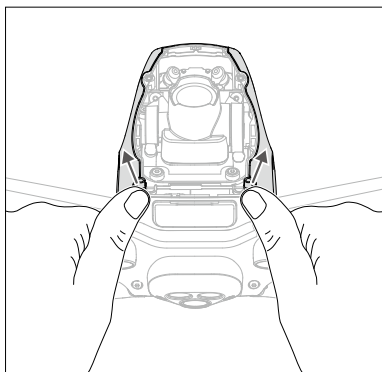
2. Remova os quatro parafusos M2 em ambos os lados.



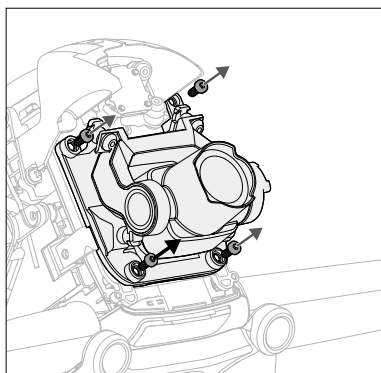
3. Levante um canto da camada superior do lado inferior da aeronave.



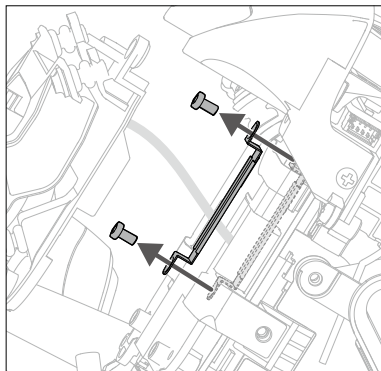
4. Virado de frente para aeronave, segure o braço da estrutura frontal e empurre na direção mostrada para remover a camada superior.



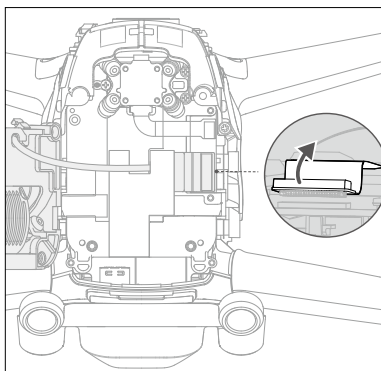
5. Remova os quatro parafusos M2 na parte da frente.



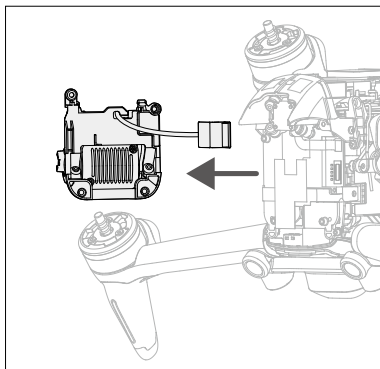
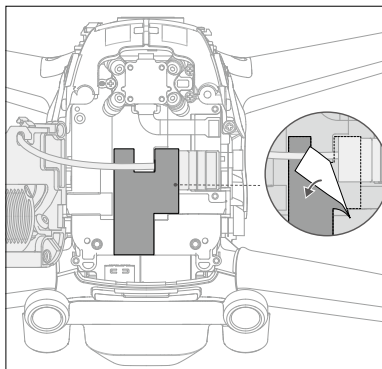
6. Remova os dois parafusos M1,6 do lado antes de remover a peça metálica.



7. Use uma ferramenta apropriada para levantar e remover o conector FPC na suspensão cardã e câmara.

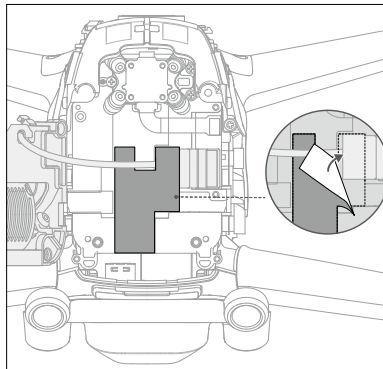
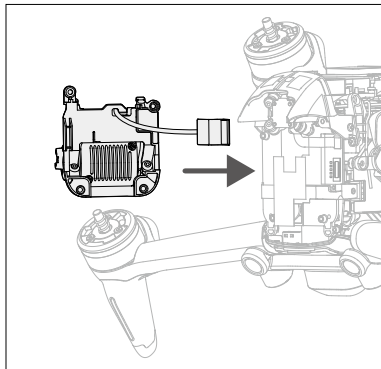


8. Descole um dos cantos da fita cola para remover a suspensão cardã e câmara.

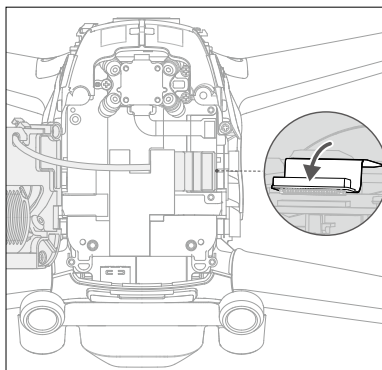


Instalação

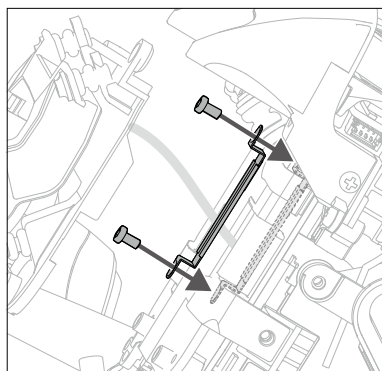
1. Prepare uma nova suspensão cardã e câmara, alinhe o cabo de ligação em posição e fixe com fita cola.



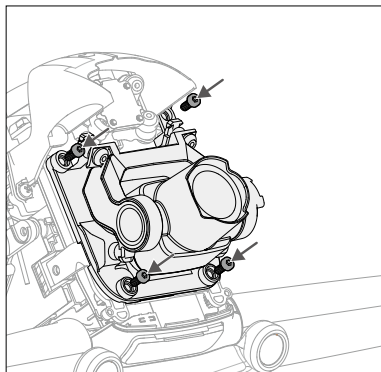
2. Alinhe e pressione para baixo o conector FPC da suspensão cardã e câmara para garantir que estes estão firmemente ligados.



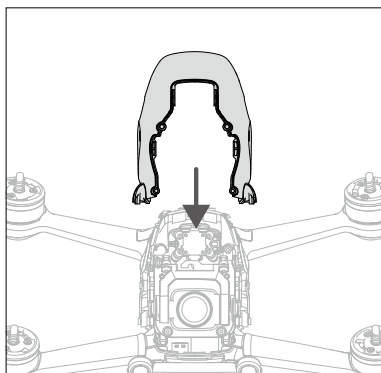
3. Fixe a placa de metal do lado direito e aperte os dois parafusos M1,6.



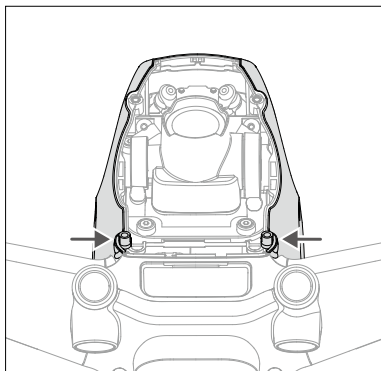
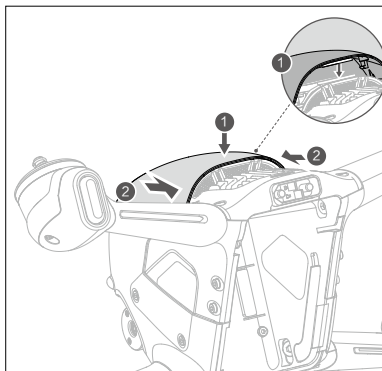
4. Instale a suspensão cardã e câmara e aperte os quatro parafusos M2.



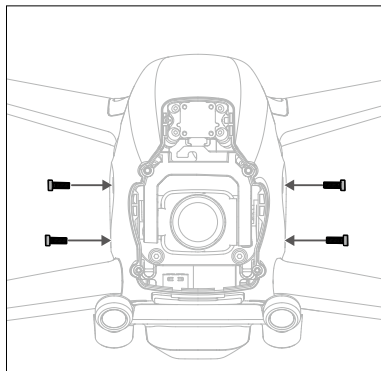
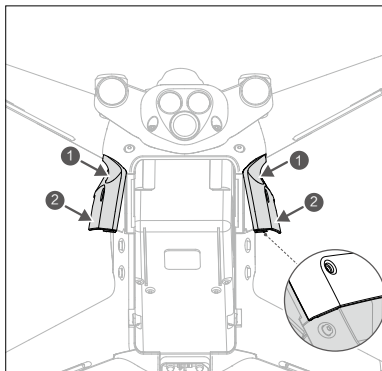
5. Prepare uma nova camada superior para instalar.



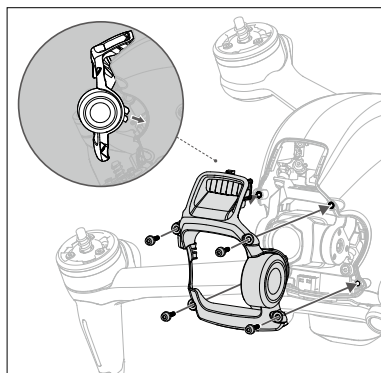
6. Pressione as seguintes posições em sequência para garantir que a camada superior está firmemente instalada.



7. Dobre ligeiramente o lado da camada superior para inserir a fivela na ranhura da aeronave e aperte os quatro parafusos M2 em ambos os lados.



8. Instale a camada protetora a partir de cima e certifique-se que alinha as ranhuras. Aperte os quatro parafusos M2 na parte da frente para concluir a instalação.



Calibração da suspensão cardã e câmara

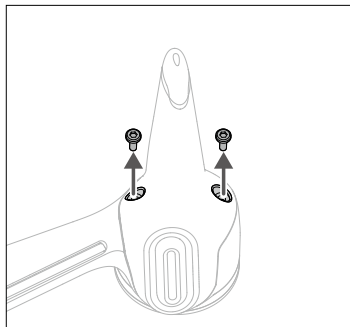
Após substituir a suspensão cardã e câmara, descarregue o ficheiro de calibração da câmara para calibrar a suspensão cardã e câmara.

1. Ligue a aeronave, gogglers e telecomando. Certifique-se de que todos os dispositivos estão ligados.
2. Ligue a porta USB-C dos gogglers ao dispositivo móvel, execute a DJI Fly e siga as instruções no ecrã para descarregar o ficheiro de calibração da câmara para a aeronave. É necessária uma ligação à internet para descarregamento.

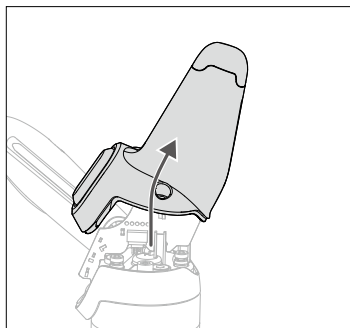
Trem de aterragem

Remoção

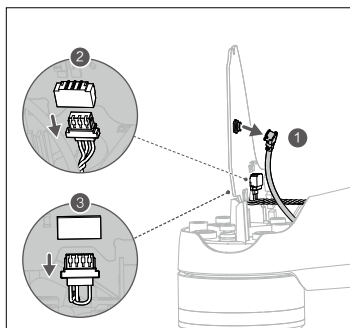
1. Remova os dois parafusos M1,6 na parte inferior do trem de aterragem esquerdo.



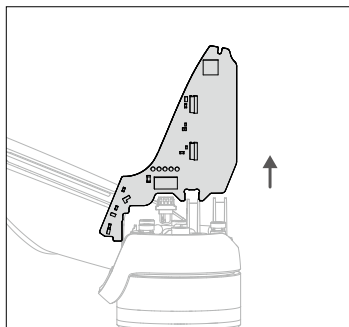
2. Remova o trem de aterragem como mostrado.



3. Remova a placa de luz da antena do trem de aterragem.

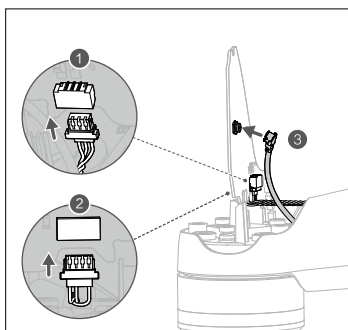
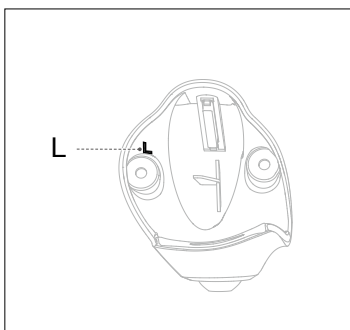


4. Remova o conector da antena e os conectores de fios de luz de 3 pinos e 4 pinos em ambos os lados da placa.

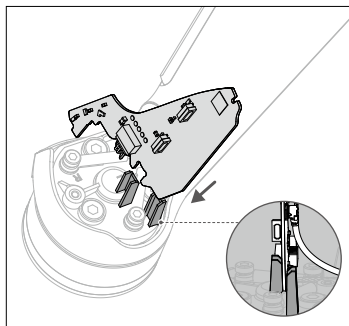


Instalação

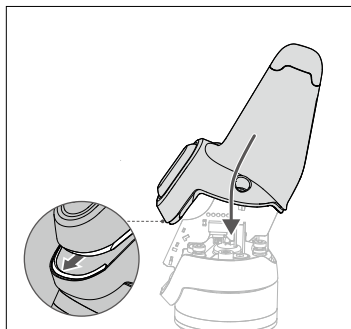
1. Verifique a marca no interior do trem de aterragem e remova a placa de luz da antena daquele marcado com um L. Ligue os conectores de fios de luz de 3 pinos e 4 pinos e conector de antena na parte inferior do motor frontal do lado esquerdo e certifique-se que estes estão firmes.



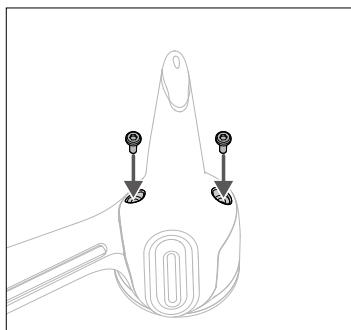
2. Insira a placa entre as duas posições de fixação na base do motor.



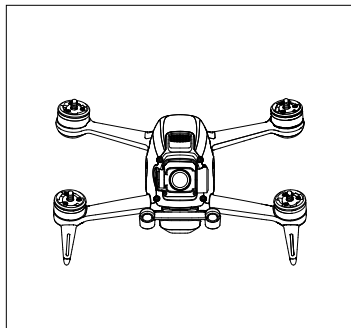
3. Certifique-se que o sulco do trem de aterragem está devidamente inserido na posição correspondente da base do motor.



4. Aperte os dois parafusos M1,6 para concluir a instalação.



5. Repita os passos acima para instalar o trem de aterragem no lado direito. O trem de aterragem está marcado com um R.



Apêndice

Especificações

Aeronave	
Peso de decolagem	Aprox. 795 g
Dimensões	178×232×127 mm (sem hélices)
	255×312×127 mm (com hélices)
Distância diagonal	245 mm
Velocidade máx. de subida	8 m/s (Modo normal)
	15 m/s (Modo desportivo)
	Sem limite (Modo manual)
Velocidade máxima de descida	7 m/s (Modo normal)
	10 m/s (Modo desportivo)
	Sem limite (Modo manual)
Velocidade máxima (próximo do nível do mar, sem vento)	15 m/s (Modo normal)
	27 m/s (Modo desportivo)
	39 m/s (Modo manual)
Aceleração horizontal máxima (ao nível do mar, sem vento)	0-100 km/h: 2 s (Modo manual)
Limite de funcionamento máximo acima do nível do mar	6000 m
Tempo máximo de voo	Aproximadamente 20 minutos (medido em voo a 40 km/h em condições sem vento)
Tempo máximo a pairar	Aproximadamente 16 minutos (medido em condições sem vento)
Distância máxima de voo	16,8 km (medida em condições sem vento)
Resistência máxima à velocidade do vento	13,8 m/s
Intervalo de temperaturas de funcionamento	14° a 104 °F (-10° a 40 °C)
GNSS	GPS+GLONASS+Galileo
Frequência de funcionamento	2,400-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Alimentação do transmissor (EIRP)	2,4 GHz: ≤31,5 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC)
	5,8 GHz: ≤31,5 dBm (FCC), ≤25,5 dBm (SRRC), ≤14 dBm (CE)
Intervalo de precisão de pairar	Vertical: ± 0,1 m (com posicionamento por visão), ± 0,5 m (com posicionamento GPS)
	Horizontal: ± 0,3 m (com posicionamento por visão), ± 1,5 m (com posicionamento GPS)
Suspensão cardã	
Amplitude mecânica	Inclinação: -65° a +70°
Amplitude controlável	Inclinação: -50° a +58°
Sistema estabilizado	Eixo único (inclinação), eixo eletrónico de rotação
Velocidade máxima de controlo	60°/s
Intervalo de vibração angular	±0,01° (Modo normal)

Eixo eletrônico de rotação	Disponível (até um ângulo de 10°)
Sistema de detecção	
Para a frente	Intervalo de medição de precisão: 0,5-18 m Detecção de obstáculos: Apenas disponível no modo normal FOV: 56° (horizontal), 71° (vertical)
Para baixo	Intervalo de medição do sensor de infravermelhos: 10 m Amplitude de pairar: 0,5-15 m Amplitude de pairar do sensor de visão: 0,5-30 m
Luz auxiliar inferior	LED único
Ambiente de funcionamento	Superfícies não refletoras e visíveis com refletividade difusa de >20%; Luz adequada de lux >15
Câmara	
Sensor	CMOS de 1/2,3", píxeis reais: 12 MP
Lente	FOV: 150° Equivalente ao formato de 35 mm: 14,66 mm Abertura: f/2.8 Modo de foco: Foco fixo Intervalo de foco: 0,6 m a ∞
Gama de ISO	100-12800
Velocidade do obturador eletrônico	1/50-1/8000 s
Modos de fotografia	Disparo único
Tamanho máximo da imagem	3840×2160
Formato de fotografia	JPEG
Resolução de vídeo	4K: 3840×2160 50/60 p FHD: 1920×1080 50/60/100/120 p
Formato de vídeo	MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265)
Taxa máx. de bits vídeo	120 Mbps
Perfis de cor	Padrão, D-Cinelike
EIS RockSteady	Disponível
Correção de distorção	Disponível
Formatos de ficheiros suportados	exFAT (recomendado) FAT32
Bateria de voo inteligente	
Capacidade	2000 mAh
Tensão	22,2 V (padrão)
Limite de tensão de carga	25,2 V
Tipo de bateria	LiPo 6S
Energia	44,4 Wh@0,5C
Taxa de descarregamento	10C (típica)
Peso	Aprox. 295 g

Intervalo de temperatura de carregamento	5° a 40 °C (41° a 104 °F)
Potência máx. de carregamento	90 W
Goggles	
Peso	Aprox. 420 g (incl. faixa de cabeça e antenas)
Dimensões	184×122×110 mm (excl. antenas) 202×126×110 mm (incl. antenas)
Tamanho do ecrã	2 polegadas×2
Resolução de ecrã (Ecrã único)	1440×810
Taxa de atualização do ecrã	144 Hz
FOV	30° a 54°; Tamanho de imagem: 50-100%
Intervalo de distância interpupilar	58-70 mm
Frequência de funcionamento	2,400-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Alimentação do transmissor (EIRP)	2,4 GHz: ≤28,5 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: ≤31,5 dBm (FCC), ≤19 dBm (SRRC), ≤14 dBm (CE)
Largura de banda de comunicação	Máximo 40 MHz
Modo de vista em tempo real	Modo de baixa latência (810p 100fps/120fps), Latência < 28 ms Modo de alta qualidade (810p 50fps/60fps), Latência < 40 ms
Taxa máx. de bits vídeo	50 Mbps
Intervalo de transmissão	10 km (FCC); 6 km (CE/SRRC/MIC)
Transmissão áudio	Disponível
Formato de gravação de vídeo suportado	MOV (Formato de vídeo: H.264)
Formatos de reprodução de vídeo suportados	MP4, MOV, MKV (Formato de vídeo: H.264; Formato de áudio: AAC-LC, AAC-HE, AC-3, MP3)
Intervalo de temperaturas de funcionamento	0 °C a 40 °C (32 °F a 104 °F)
Potência de entrada	Recomendada: Bateria dos Goggles DJI FPV Baterias de terceiros: 11,1 - 25,2 V
Bateria dos goggles	
Capacidade	1800 mAh
Tensão	Máximo 9 V
Tipo de bateria	LiPo 2S
Energia	18 Wh
Intervalo de temperatura de carregamento	0 °C a 45 °C (32 °F a 113 °F)
Potência máx. de carregamento	10 W
Tempo de funcionamento	Aproximadamente 1 hora e 50 minutos (temperatura ambiente: 25 °C, brilho do ecrã: 6)

Telecomando	
Peso	346 g
Dimensões	190×140×51 mm
Frequência de funcionamento	2,400-2,4835 GHz; 5,725-5,850 GHz
Distância máxima de transmissão (desobstruída, sem interferências)	10 km (FCC); 6 km (CE/SRRC/MIC)
Alimentação do transmissor (EIRP)	2,4 GHz: ≤28,5 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: ≤31,5 dBm (FCC), ≤19 dBm (SRRC), ≤14 dBm (CE)
Intervalo de temperaturas de funcionamento	-10 °C a 40 °C (14 °F a 104 °F)
Carregador da bateria	
Entrada	100-240 V, 50/60 Hz, 1,8 A
Saída	Principal: 25,2 ± 0,15 V, 3,57 ± 0,1 A ou 1 ± 0,2 A USB: 5 V, 2 A × 2
Potência nominal	86 W
Intervalo de temperatura de carregamento	5 °C a 40 °C (41 °F a 104 °F)
Tempo de carregamento	Bateria de voo inteligente: aprox. 50 minutos Telecomando: aprox. 2 horas e 30 minutos Bateria dos goggles: aprox. 2 horas e 30 minutos
Cartões SD	
Cartões SD compatíveis	Cartão microSD Máximo 256 GB, UHS-I Speed Grade 3
Cartões microSD recomendados	SanDisk High Endurance U3 V30 64GB microSDXC SanDisk Extreme PRO U3 V30 A2 64GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 64GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 128GB microSDXC SanDisk Extreme U3 V30 A2 256GB microSDXC Lexar 667x V30 128GB microSDXC Lexar High Endurance 128G U3 V30 microSDXC Samsung EVO U3 (Amarelo) 64GB microSDXC Samsung EVO Plus U3 (Vermelho) 64GB microSDXC Samsung EVO Plus U3 256GB microSDXC Netac 256GB U3 A1 microSDXC



- O peso da descolagem da aeronave inclui bateria, hélices e um cartão microSD.
- O FOV será de 150° quando estiver a captar a 50 ou 100 fps. Para outras frequências de imagem será 142°.
- Os dispositivos demorarão mais tempo a carregar se a bateria de voo inteligente e o telecomando estiverem a carregar ao mesmo tempo.
- Estas especificações foram determinadas através de testes conduzidos com o firmware mais recente. As atualizações de firmware podem melhorar o desempenho. Recomenda-se vivamente que faça a atualização para o firmware mais recente.

Calibração da bússola

Recomenda-se calibrar a bússola em qualquer uma das seguintes situações ao voar ao ar livre:

1. Voar num local a mais de 50 km (31 milhas) do local em que a aeronave voou pela última vez.
2. A aeronave não voa há mais de 30 dias.
3. Aparece um aviso de interferências na bússola nos goggles e/ou os indicadores de estado da aeronave a piscar alternadamente entre vermelho e amarelo.

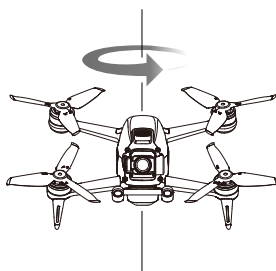


- NÃO calibre a bússola em locais onde possa ocorrer interferência magnética, como perto de depósitos de magnetite ou grandes estruturas metálicas, como estruturas de estacionamento, porões reforçados com aço, pontes, carros ou andaimes.
- NÃO carregue objetos que contenham materiais ferromagnéticos próximos da aeronave durante a calibração.
- Não é necessário calibrar a bússola quando estiver a voar em espaços interiores.

Procedimento de calibração

Escolha uma área aberta para executar o seguinte procedimento.

1. Selecione Definições, Segurança e Calibração da bússola nos goggles. O indicador de estado da aeronave irá apresentar uma luz amarela continuamente acesa, indicando que a calibração começou.
2. Segure a aeronave horizontalmente e gire-a 360°. O indicador de estado da aeronave ficará verde sólido.
3. Mantenha a aeronave na vertical e rode-a 360° em torno de um eixo vertical.
4. Se o indicador de estado da aeronave piscar a vermelho, a calibração falhou. Altere a sua localização e tente calibrar novamente.



- Se o indicador de estado da aeronave piscar a vermelho e amarelo, alternativamente após a calibração estar concluída, isto indica que a localização atual não é adequada para voar na aeronave devido ao nível de interferência magnética. Escolha um novo local.



- Será exibido um aviso nos goggles se a calibração da bússola for necessária antes da decolagem.
- A aeronave pode decolar imediatamente quando a calibração estiver concluída. Se esperar mais de três minutos para decolar após a calibração, poderá ser necessário calibrá-la novamente.

Atualizar o firmware

Utilize a aplicação DJI Fly ou o DJI Assistant 2 (série DJI FPV) para atualizar o firmware.

Usar a DJI Fly

Depois de ligar a aeronave, goggles e telecomando, certifique-se que todos os dispositivos estão ligados entre si. Ligue a porta USB-C dos goggles ao dispositivo móvel, inicie a DJI Fly e siga a mensagem para atualizar. É necessária uma ligação à internet.

Usar o DJI Assistant 2 (série DJI FPV)

Utilize o DJI Assistant 2 (série DJI FPV) para atualizar a aeronave, goggles e telecomando separadamente.

1. Ligue o dispositivo e conecte-o a um computador com um cabo USB-C.
2. Inicie o DJI Assistant 2 (série DJI FPV) e inicie a sessão com uma conta DJI.
3. Selecione o dispositivo e clique Atualizar firmware no lado esquerdo.
4. Selecione a versão de firmware necessária.
5. O DJI Assistant 2 (série DJI FPV) fará o descarregamento e atualizará o firmware automaticamente.
6. O dispositivo será reiniciado automaticamente após a atualização do firmware estar concluída.



- Certifique-se que segue todos os passos para atualizar o firmware. Caso contrário, a atualização poderá falhar.
 - A atualização do firmware demorará aproximadamente 11 minutos. Ao atualizar o firmware, é normal que a suspensão cardá se torne flexível e a aeronave reinicie. Aguarde até a atualização ser concluída.
 - Certifique-se que o computador está ligado à internet.
 - Certifique-se que o dispositivo tem energia suficiente antes de atualizar o firmware. Antes de efetuar uma atualização, certifique-se de que a bateria de voo inteligente está carregada pelo menos 43% e que a bateria dos goggles e o telecomando estão carregados pelo menos 30%.
 - Não desligue o cabo USB-C durante uma atualização.
 - Se existir uma bateria adicional que necessite de ser atualizada após estar concluída a atualização, insira-a na aeronave e ligue-a. Irá aparecer um aviso nos goggles para atualizar a bateria. Certifique-se que carrega completamente a bateria antes da descolagem.
 - Note que a atualização pode repor vários parâmetros de voo tais como altitude RTH e distância máxima de voo. Antes de atualizar, tome nota das suas definições de preferência e reajuste-as após a atualização.
-

Informações pós-venda

Visite <https://www.dji.com/support> para saber mais sobre políticas de serviço pós-venda, serviços de reparação e apoio ao cliente.

Assistência da DJI
<http://www.dji.com/support>

Este conteúdo está sujeito a alterações.

Transfira a versão mais recente disponível em
<https://www.dji.com/dji-fpv>

Caso tenha dúvidas relativamente a este documento, contacte a
DJI, enviando uma mensagem para **DocSupport@dji.com**.

Copyright © 2021 DJI Todos os direitos reservados.